

## 第十三届中国数据库技术大会

DATABASE TECHNOLOGY CONFERENCE CHINA 2022

# 数据智能 价值创新











OceanBase

数据来源:数据库产品上市商用时间

openGauss

RASESQL



# 字节跳动图数据库架构演进一个索引和执行优化

陈超 字节跳动 研发工程师



















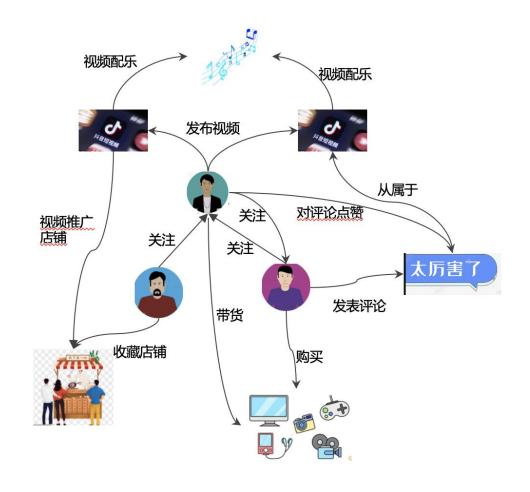




## 1.1 ByteGraph 可以做什么

- > 字节有哪些业务数据呢?
  - ✓ 用户信息、用户关系
  - ✓ 内容 (视频、文章、广告等)
  - ✓ 用户和内容联系(点赞、评论、转发、点击)
- ▶ 使用图表达业务场景的优势
  - ✓ 建模直观简洁
  - ✓ 挖掘数据关联
- ➤ ByteGraph 特点
  - ✓ 高吞吐
  - ✓ 低延迟
  - ✓ 最终一致
  - ✓ 兼容 Gremlin
- ByteGraph 学术论文已被 VLDB-2022 收录













## 1.2 Gremlin 查询接口



#### Gremlin 简介

- ✓ Gremlin 是一种图灵完备的图遍历语言
  - ✓ 相较 cypher 等查询语言,功能更全面,上手较为容易,使用更加广泛
- ✓ 主流云厂商的图数据库都提供了对 Gremlin 的支持, ByteGraph 目前支持一个子集

#### > 数据模型

- > 有向属性图
- ▶ 点和边上都可以携带多属性,支持动态加减属性列

#### > 举例

- ✓ 用户A所有一跳好友中满足粉丝数量大于100的子集
  - y g.V(vertex(A.id, A.type)).out('好友'). where(in('粉丝关注').count().is(gt(100))).toList()
- ✓ 搜索知识图谱: 求中国出生的、配偶是日本人的女明星
  - ✓ g.V().has('出生地','中国').has('性别','女')and(out('配偶').has('出生地','日本'), out('职业','明星'))
- ✓ 电商风控图谱: 求昨天内 uid=111 用户的订单中, 给 id 为 222 的店的订单数
  - y g.V().has( 'uid' , 111).out( '订单' ).groupCount().by( 'id').unfold().where(select(keys).is(222)).select(values)









## 1.2 Gremlin 查询接口举例-UGC场景



#### 基于发文点赞关注的场景构图,查询举例

用户C关注的作者今年收到了多少点赞

```
g.V(vertex(C, 用户)).
    out('关注').
    out('发文').
    inE('点赞').has('tsUs', gt( 20190712))
    count()
    // 查询每个发文被点赞的边,并按照时间tsUs属性过滤
    // 计数点赞边的总数量
```

○ 用户C关注的大V作者,按照粉丝数量倒排,取top10

```
g.V(vertex(C,用户)).
out('关注').has('isV', true).
order().by(inE('关注').count(), desc).
limit(10).
values("name")

// 查询C关注的作者,并且筛选其中的大V作者
// 按照作者的粉丝数量,对上面的大V作者倒排序
// 取排序后的 top 10 大V作者
// 返回大V作者的姓名name
```

○ 用户C在2020年关注的大V作者,按照*关注时间*倒排,取top10

```
g.V(vertex(C, 用户)).
    outE('关注').
    has('tsUs', gte(20200101)).
    where(otherV().has('isV', true)).
    order().by('tsUs', desc).
    limit(10).
    otherV().values('name')

// 查询用户C关注的作者(边)

// 过滤,只选取关注时间在2020年的关注边

// 过滤,只选取关注的大V作者

// 按照边上的关注时间tsUs,做倒排

// 倒排后取top10
```

○ 用户C在2020年关注的大V作者,按照*关注地点*倒排

```
g.V(vertex(C, 用户)).
  outE('关注').
  has('tsUs', gte(20200101)).
  where(otherV().has('isV', true)).
  order().by('location'', desc).
  otherV().values('name')

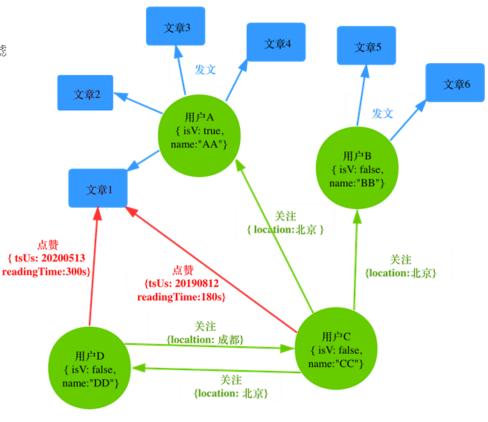
// 查询用户C关注的作者(边)

// 过滤,只选取关注时间在2020年的关注边

// 过滤,只选取关注的大V作者

// 按照边上的关注时间tsUs,做倒排
```

#### UGC业务场景











## 1.2 Gremlin 查询接口举例-UGC场景



● 支持<mark>跨集群、跨表</mark>查询:withTable()用来指明数据源

假设点赞关系图和关注关系图分别存储在两个表table1和table2中

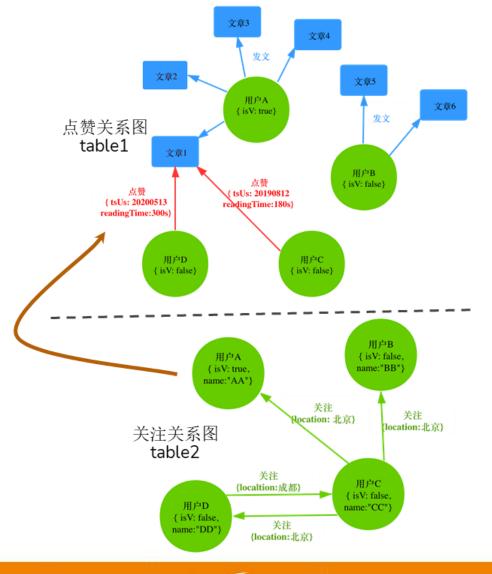
○ 用户C的好友(互相关注)喜欢的文章列表

```
g.V(vertex(C, 用户)).
withTable('table2').
double('关注').
withTable('table1').
out('点赞').
toList()

// 切换到table2中
// 在table2 中使用双向边语法double查询好友
// 切换到table1中
// 在table1 中查询好友点赞过的文章
```

用户C和C的好友都点赞过的文章列表

```
g.V(vertex(C,用户)).
 withTable('table1').
 out('点赞').store('articals').
                              // 查询C点赞过的文章,并存储在集合articals中
 count().local(
  g.V().has('id', C).has('type', 用户).
  withTable('table2').
                              // 切换到table2中
                              // 在table2中查询C的好友
  double('关注')
                              // 切换到table1中
  withTable('table1').
  out('点赞').
                              // 在table1中查询好友点赞过的文章
  where(within('articals'))
                              //上步查询到的文章中,只保留articals中出现过的文章
).toList()
```











## 1.3 ByteGraph 业务介绍



## 1000+ 业务集群

业务场景分类	分类	<b>图模型</b>	查询举例:
抖音用户关系的服务端在线存储	社交网络关系	点: 用户 边: 用户之间关系	关注/粉丝列表,关注关系判断
抖音推荐: 推人、推视频	社交推荐	点: 用户、视频 边: 用户关系(多种) 、用户发文	好友的好友等多度查询
知识图谱: 搜索百科、教育、电商	知识图谱	点: 各种实体(课程、知识点,商品) 边: 实体之间逻辑关系(报名课程、 掌握知识点、收藏商品)	实体推荐 某个人在某个商铺昨天的订单数等
lib库、项目、线上服务之间的网 状关系	IT系统	点: lib库、repo、线上服务 边:点之间依赖关系	给定某个库的确定版本,求所有依 赖这个版本的库









## 1.3 ByteGraph 业务介绍-店铺/商品关系

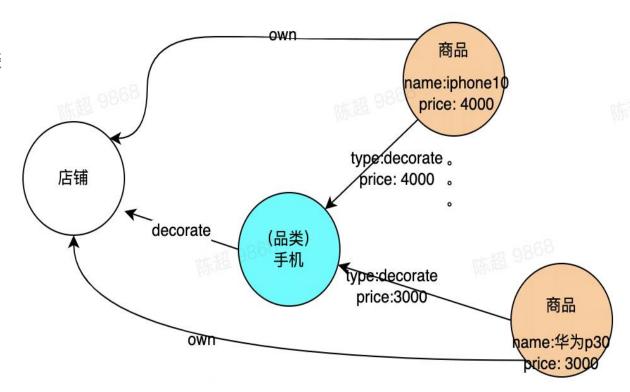


#### > 构图

✓ 店铺拥有的商品,店铺拥有的品类,商品所属的品类

#### ▶ 查询

- ✓ 查询店铺下有哪些品类
- ✓ 筛选某个品类下价格处于xx-xxx之间的某种商品。商品具有"价格属性"。但是为了加快查询,在商品到品类之间等边上冗余了商品点 price 属性

















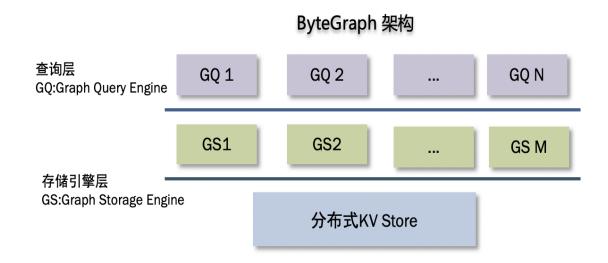






## 02. ByteGraph 架构-整体架构





- 整体分为三层,每层由多个进程实例组成集群。
- ▶ 查询层和内存存储层可以混合部署或独立部署
- ▶ 分布式 KV 为可插拔







## 02. ByteGraph 整体架构

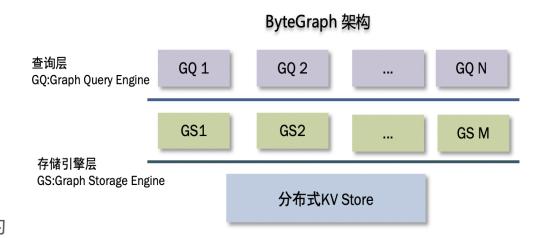


#### ➤ 查询引擎层 (GQ)

- ✓ 用户session管理,服务的proxy 层
- ✓ gremlin 查询语言的parser
- ✓ 分布式的数据库执行器executor
- ✓ GS层数据分布路由模块
- ✓ go语言实现

#### ▶ 存储引擎层 (GS)

- ✓ 负责把全图数据切分成子图(partitition),完成partition的 存储和缓存
- ✓ 负责partition分布策略
- ✓ 负责partition的内存组织和磁盘组织方式
- ✓ 实现WAL, 支持事务
- ✓ C++编写,追求极致性能



#### 磁盘存储层

- 负责管理磁盘资源
- ▶ 目前依赖第三方的分布式 KV 系统, 下个版本会自研图原生存储



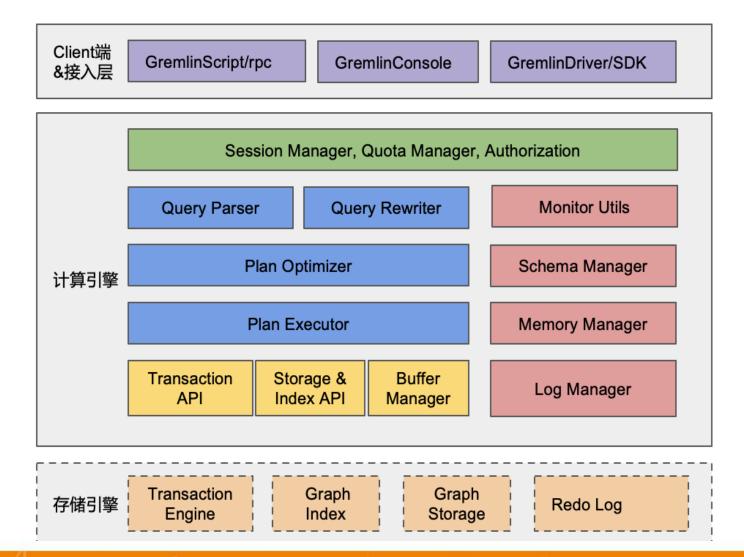




## 2.1 ByteGraph 架构 - 查询引擎



- ➤ Client端 & 接入层设计
  - ✓ Go、C++、Python、Java SDK
- Query Parser & Rewriter
  - ✓ 将 Gremlin 解析成语法树
  - ✓ 将语法树改写为执行计划树
- Plan Optimizer
  - ✓ 基于规则的优化 (RBO)
  - ✓ 基于代价的优化 (CBO)
- Plan Executor
  - ✓ Push 模式的 pipeline 驱动器
  - ✓ 支持行式 & 列式执行





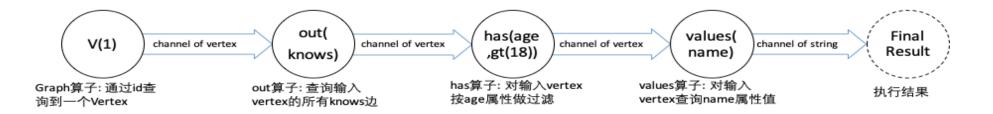


## 2.1 ByteGraph 架构-查询引擎层 - 查询引擎



#### 查询层(GQ)和MySQL的SQL层一样,主要工作是做查询的解析和处理;其中"处理"可以分为以下三个步骤:

- > Parser 阶段:
  - ✓ 一个手写的递归下降解析器,将查询语言解析成一个查询语法树
- ▶ 生成查询计划:
  - ✓ 把步骤1中的查询语法树按照一定的查询优化策略 (RBO & CBO)转换成执行计划
  - ✓ 为了减少解析和优化的开销,我们支持了查询计划缓存
- ▶ 执行查询计划:
  - √ 和Graph Storage 层(GS)交互,完成查询计划;需要理解存储层数据分Partition的逻辑,找到数据,下推算子,merge查询结果,完成查询
- > 下图是一个查询的执行流水线
  - ✓ g.V().has( 'id' , 1).has( 'type' , person).out( 'knows' ).has( 'age' , gt(18)).values( 'name' )











## 2.1 ByteGraph 架构-查询引擎层 - 查询优化



- 基于规则的优化 (rule based optimization)
  - ✓ Apache tinkerpop 的 gremlin 开源实现中包含了一些简单的优化规则
    - ✓ outF.inV => outV
  - ✓ 过滤器合并、算子下推,将尽量多的计算下推到底层,减少数据传输
    - ✓ outE.has.has => outEWithFilter
  - ✓ operator fusion,将部分 step 序列进行融合,成为更高效的单一 step
    - ✓ outE.count => edgeCount
  - ✓ 数据预取和子查询消除,来减少不必要的查询开销,以及提升查询并发度
    - ✓ out.where(in.count.is(gt)) => out.countprefetch.where(in.count.is(gt))
- ➤ 基于代价的优化 (cost based optimization)
  - ✓ 统计信息:点的出度
  - ✓ 代价: 网络通信成本 + 计算成本 + 磁盘读取成本
  - 举例: 社交场景查询, 查询 "A 关注的哪些人也关注了 B"
    - ✓ plan B: expand + broadcast join









## 2.1 ByteGraph 架构-查询引擎层 - 图分区算法



#### 减少网络通信次数,具体选择的分区算法与 workload 强相关。

#### ▶ brute force 哈希分区

- ✓ 根据起点 + 边类型进行一致性哈希分区
- ✓ 在大部分查询场景,尤其是一度查询场景下足够好

#### > 知识图谱场景

- ✓ 边类型极多,每种类型的边数量相对小,单机可以容纳
- ✓ 根据边类型进行哈希分区,将同种边类型数据分布在一个分区内
- ✓ 大幅度降低查询中多度查询的扇出请求数量,降低延迟

#### ▶ 社交场景

- ✓ social hash 算法,由 facebook 2016 年论文提出,通过离线计算尽量将有关联的数据放置在同一个分片内
- ✓ 例如:以点1为起点做二度查询,图2的分区方式就会比图1减少一次访问实例的开销。
- ✓ 降低查询中多度查询的扇出请求数量,降低延迟

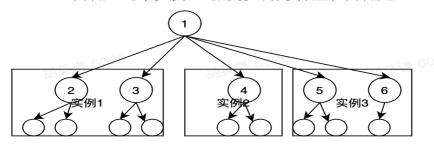


图1











## 2.1 ByteGraph 架构-查询引擎层 - 列式计算

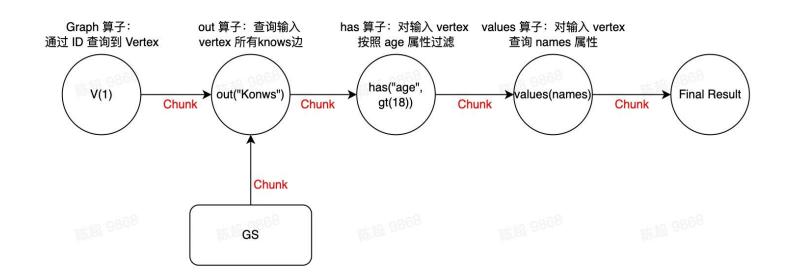
#### DTCC 2022 第十三届中国数据库技术大会 DATABASE TECHNOLOGY CONFERENCE CHINA 2022

#### > 查询层列式计算

- ✓ 存储层按照列式返回结果
- ✓ 算子支持列式计算
- ✓ 算子间通过 Chunk 传输数据

#### > 性能

✓ 整体查询性能翻倍







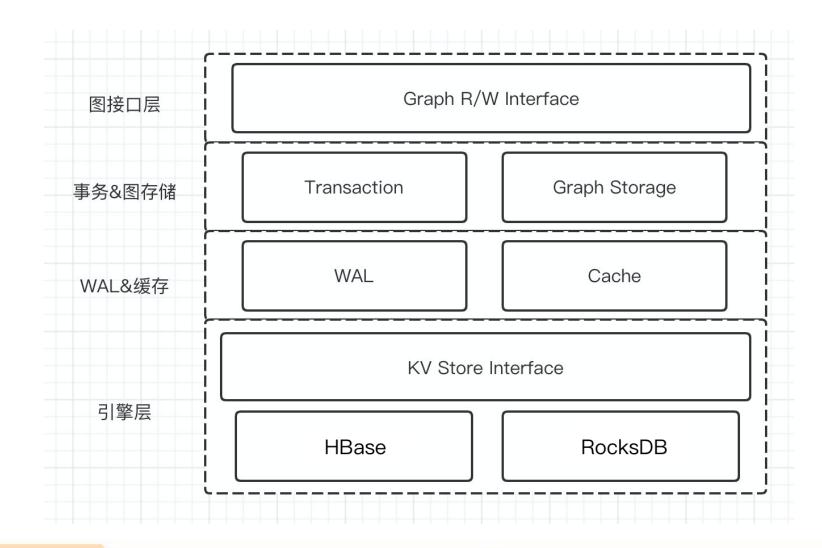




## 2.2 ByteGraph 架构-存储引擎层



- > 存储结构
- > 多属性结构
- ▶ 日志管理
- > 缓存实现
- > 整体结构图











## 2.2 ByteGraph 架构-存储引擎层 - 存储结构



#### 如何基于 KV 系统构建一个图结构?

▶ 一个 KV 对一条边:

Vertex+label → edge

- ✓ 实现简单
- ✓ 写入放大 (write amplification) 较小,适合写入场景
- ✓ 使用 kv Scan 实现一度邻居查询,某些场景下性能退化
- > 一个 KV 保存一个起点的所有边:

Vertex+label → edge1,edge2,edge3,...,edgeN

- ✓ 实现较为简单
- ✓ 写入放大较大,读取一次寻址,适合重读场景
- ✓ 无法处理超级顶点写入的问题
- > 多个 KV 对组成B树等结构保存起点的所有边 (ByteGraph 的选择):
  - ✓ 实现较为复杂
  - ✓ 可以根据配置来灵活平衡读放大和写放大
  - ✓ 可以解决超级顶点问题
    - ✓ 字节跳动内部场景大量存在超级顶点







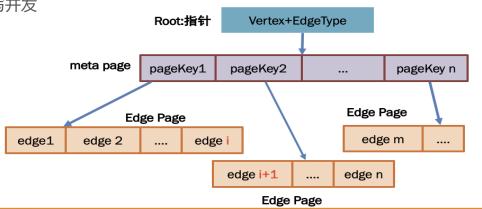


## 2.2 ByteGraph 架构-存储引擎层 - 存储结构



#### ➤ B树细节结构:

- ▶ 某起点的同一个边 type 的所有终点是一个存储单元
- ▶ 一级存储(点的出度少于多少阈值)
  - ✓ 起点 ID + 起点 Type + 边 Type + 方向 作为 key
  - ✓ 同一起点相同 type、相同方向的所有边聚合成一个 value
- ▶ 多级存储 (点的出度超过阈值)
  - ✓ 所有边均匀切分成 EdgePage,并分配对应的 Partkey,所有 Partkey 组层 Meta 数据
  - ✓ MetaPage 整体作为 Value 存储,(点,边Type)-> (PartKey1, PartKeys2, ...)
  - ✓ EdgePage 的存储格式和一级存储类似, (PartKey) -> (Edge1, Edge2, ...)
  - MetaPage 可以有多级,和 EdgePage 整体组成B树,通过 COW 实现读写并发
- > 一级存储和多级存储之间可以动态转化
- > 分布式集群存储:
  - ✓ 通过多种可选的图划分算法,将全局数据划分到多个 Shard 中









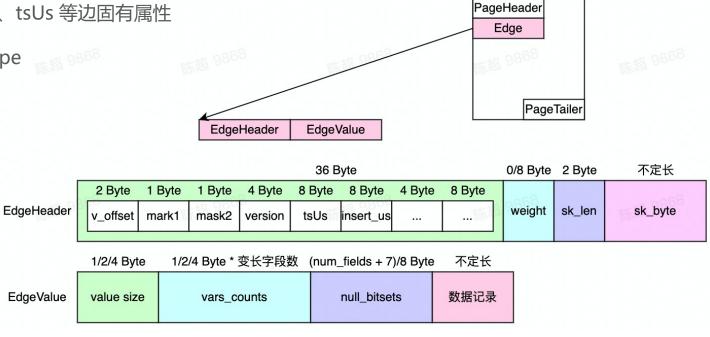


## 2.2 ByteGraph 架构-存储引擎层 - 多属性结构



#### > 多属性数据结构

- ✓ 连续紧凑,访问速度快
- ✓ Header中保存schema版本:快速增加属性
- ✓ 快速访问终点ID/Type、Weigh、tsUs等边固有属性
- ✓ 支持 Int/String 两种终点 ID/Type 3868









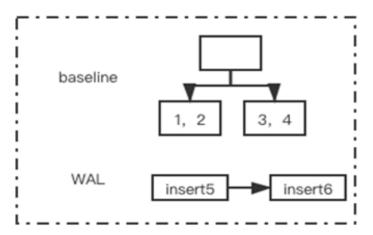


## 2.2 ByteGraph 架构-存储引擎层 - 日志管理

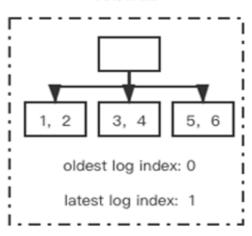


- ▶ 单个起点 + 边类型组成一颗 Btree:
  - ✓ Btree 每个节点是一个 KV 对
- ▶ Btree 完整性:
  - ✓ 由于一颗B树由多个 KV 对组成,且不假设底层 KV 系统支持事务,所以需要复杂的刷盘策略来确保B树结构的内部完整性
  - ✓ 每棵B树单一写入,防止并发写入导致不完善
- > 缓解写放大问题:
  - ✓ B树的内部组成单元是 KV 对,每个 KV 对可能有多条边组成,存在写放大
  - ✓ 写入请求处理流程中只写入 WAL,并修改内存中数据,compaction 时再将数据落盘
  - ✓ 每棵B树有自己的 WAL 日志流

磁盘数据















## 2.2 ByteGraph 架构-存储引擎层 - 缓存实现



#### 图原生缓存,理解图的语义

- ✓ "图原生"是指缓存层组织成图数据结构
- ✓ 支持一度查询中部分计算下推功能

#### ▶ 高性能 LRU Cache

- ✓ 支持缓存逐出,逐出频率,逐出触发阈值可调
- ✓ Numa aware、cpu cacheline aware,提高性能

#### Write-through cache

- ✓ 支持多种与底层存储同步数据的模式,可以每次写入落盘,也支持定时落盘
- ✓ 支持定期与底层存储校验数据,防止数据过旧
- ✓ 支持负缓存等常见优化策略

#### ▶ 缓存与存储分离

✓ 当数据规模不变,请求流量增大的情况下,缓存与存储分离的模式可以快速扩容缓存来提高服务能力



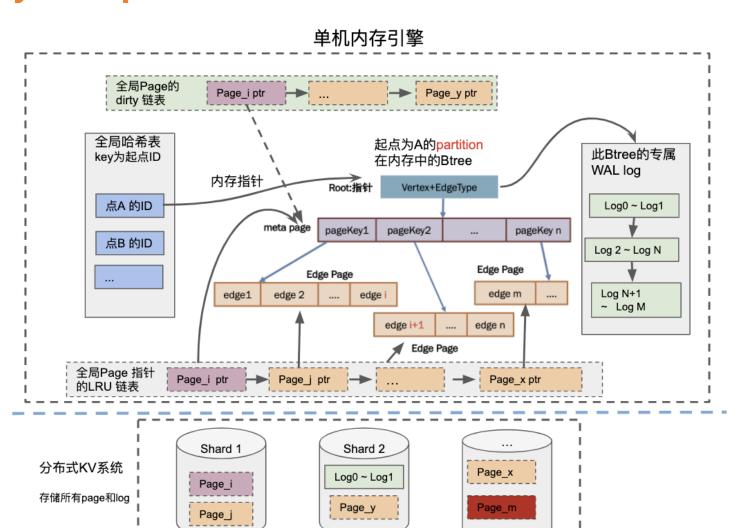






## 2.2 ByteGraph 架构-存储引擎层 - 整体结构



























## 3.1 ByteGraph 架构-图索引 - 局部索引

第十三屆中国数据库技术大会

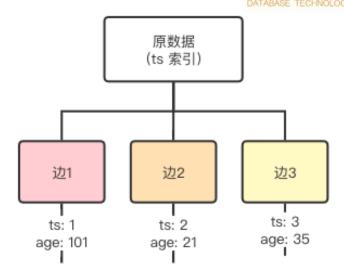
- ▶ 概念介绍
  - ✓ 给定一个起点和边类型之后,对边上属性构建的索引
- ▶ 使用场景:加速查询
  - ✓ 边属性过滤
  - ✓ 边属性排序

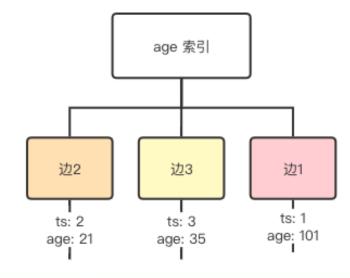
#### > 存储和构建实现方式

- ✓ 边上的元素都可以作为索引键,例如终点、边属性
- ✓ 会额外维护一份索引数据,切与对应的元数据使用同一条日志流来保证一致性
- ✓ 存储
  - ✓ 采用B+ tree和page的方式存储索引,索引上的值为主键
  - ✓ 索引和原数据在同一个实例

#### ✓ 构建方式

- ✓ 同步构建:增删改时,同步修改元数据和索引
- ✓ 惰性构建:根据查询代价构建(节省存储空间)











## 3.2 ByteGraph 架构-图索引 - 全局索引



#### ▶ 概念介绍

✓ 针对全图的点,对其单个或多个属性建立索引,实现对点的按属性等值查找、范围查找、排序需求(当前仅支持按属性等值查找)

#### ▶ 使用场景

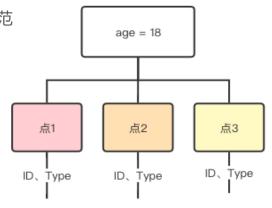
✓ 查询所有年龄 (属性名age, 类型int64) 为18的点

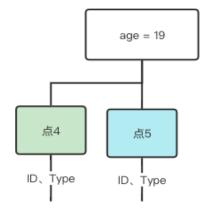
#### > 实现方式

- ✓ 使用分布式事务维护数据和索引一致性
- ✓ 查询通过索引找到点,再查点属性

#### > 存储和构建

- 存储
  - ✓ 采用B+ tree和page的方式存储索引,索引上的值为点
  - ✓ 索引和原数据一般在不同实例
- 构建方式
  - ✓ 同步构建:增删改时,同步修改元数据和索引
  - ✓ 不支持在存量的数据上构建





点1:<ID、Type> -> props

点2:<ID、Type> -> props

点3:<ID、Type> -> props

点4:<ID、Type> -> props

点5:<ID、Type> -> props





## 3.3 ByteGraph 架构-分布式事务



#### > 两阶段提交协议

✓ 协调者: 查询层

✓ 参与者:存储层

✓ 协调者状态:存储层

#### ➤ Prepare 阶段

✓ 协调者向所有参与者发起 Prepare 请求

#### ➤ Commit 阶段

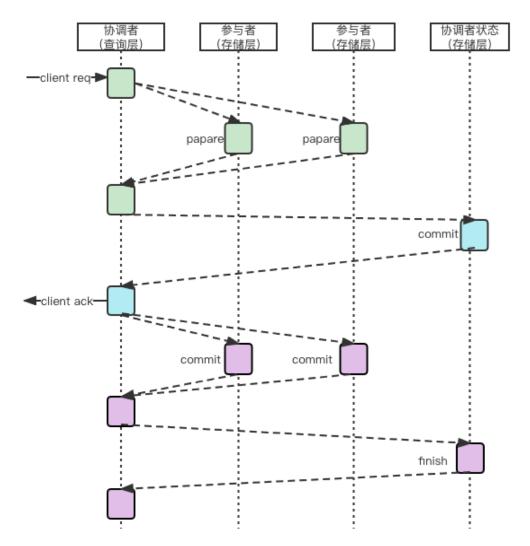
- ✓ 协调者将事务状态修改为 Commited
- ✓ 此时,可以向 client 返回该事务结果

#### ▶ 后台异步阶段

- ✓ 协调者向所有参与者发送 commit 请求
- ✓ 协调者清理该事务状态

#### ▶ 隔离级别和一致性

- ✓ 读已提交
- ✓ 最终一致











## 3.4 ByteGraph 架构-重查询-自适应限流



## > 场景举例

✓ 超级节点: 抖音中的网红大 V 会有干万或者上亿粉丝

✓ 查询: 大 V点、边属性进行过滤, 极低 QPS 也会使得单机

CPU 打满

✓ 后果:影响单机可用性

## > 应对策略

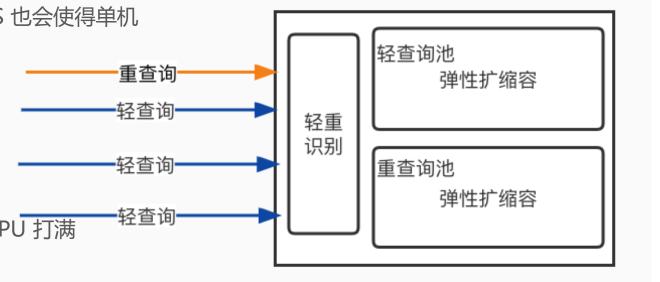
✓ 识别查询代价

✓ 重查询线程池:限制服务能力,避免单机 CPU 打满

✓ 动态调整进入重查询线程池的阈值

## > 后续规划

- ✓ 增加重查询线程池弹性
- ✓ 根据查询优先级限流









## 3.4 ByteGraph 架构-重查询-自适应局部索引



## > 场景举例

✓ 超级节点: 抖音中的网红大 V 会有干万或者上亿粉丝

✓ 查询: 大 V点、边属性进行过滤, 极低 QPS 也会使得单机

CPU 打满

✓ 后果:影响单机可用性

## > 应对策略

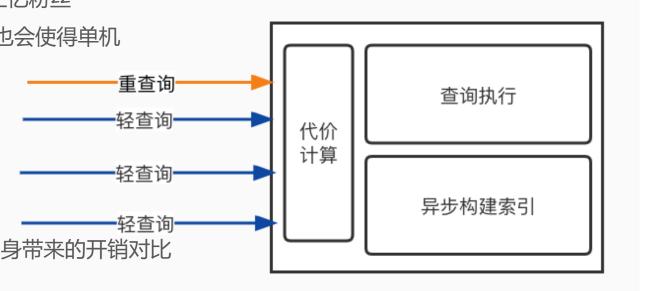
✓ 识别查询代价

✓ 是否构建索引:构建索引后执行代价和索引本身带来的开销对比

✓ 动态构建索引

## > 后续规划

- ✓ 动态删除索引
- ✓ 更好地和限流结合? 高优先级构建索引, 低优先级限流











## 3.5 ByteGraph 架构-写入放大优化

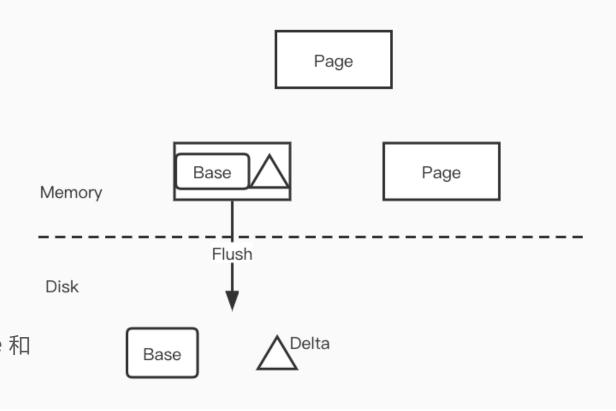


## > 场景举例

- ✓ B+ 树写入会刷新脏 Page
- ✓ 写入放大计算: 脏 Page 大小 / tuple 大小
- ✓ 结论: 相对于 LSM, B+ 写入放大较大

## > 应对策略

- ✓ 策略: 类似 <u>BW-Tree</u>
- ✓ Page 写入:根据脏数据数量选择写入 Delta Page 和 Base Page
- ✓ Page 读取: 合并 Base Page 和 Delta Page









## 3.6 ByteGraph 架构-在离线生态



#### > 存量数据导入

✓ 数据源: mysql /hive/redis/kv

#### ✓ 导入工具:

- ✓ 数据量小:调用ByteGraph的写入rpc api; 速度百万qps每秒
- ✓ 数据量大:使用MapReduce计算存储格式,直接导入KV存储;数据500亿条边每小时

#### ✓ 在线数据实时写入

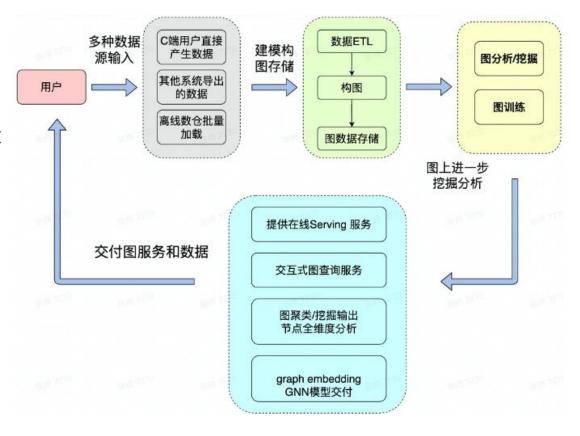
- √ 直接调用ByteGraph写入rpc
- ✓ ByteETL工具: kafka等多种消息队列消费时候调用写入rpc写入

#### 在线数据天级快照

✓ ByteGraph->Hive,集成在数据平台,页面一键完成配置,无需运维

#### > 离线数据分析

- ✓ 基于hive, 做图计算离线分析
- ✓ 离线计算结果可以再导入ByteGraph在线访问











## 总结

#### DTCC2022 第十三届中国数据库技术大会 DATABASE TECHNOLOGY CONFERENCE CHINA 2022

## ➤ ByteGraph 介绍

- ✓ ByteGraph 可以做什么
- ✓ Gremlin 查询接口和举例
- ✓ ByteGraph 业务介绍

#### ➤ ByteGraph 架构

- ✓ ByteGraph 查询引擎
- ✓ ByteGraph 存储引擎

#### > 关键问题

- ✓ 图局部索引和全局索引
- ✓ 分布式事务
- ✓ 重查询优化
- ✓ 写放大优化
- ✓ 在离线生态













# THANKS! 今天的分享就到这里...

# Q&A

我的邮箱: <u>chenchao.chen@bytedance.com</u>

欢迎后续交流讨论









