

# Sistemi lineari

Matteo Cocciniglia

02/03/2022

## 1 matrici simmetriche

look at pag 167

Ricordando che:

- Una matrice quadrata  $A$  è simmetrica se  $A = A^T$ .
- Per memorizzare una matrice in modo ottimizzato è richiesto  $\simeq \frac{n^2}{2}$  locazioni di memoria.

### 1.1 Teorema di fattorizzazione di Gauss per matrici simmetriche

Se  $A$  è simmetrica e tutti i suoi minori principali sono diversi da zero, allora esistono una matrice triangolare inferiore  $L$  una diagonale  $D$  con elementi  $\neq 0$  tali che  $A = LDL^T$

### 1.2 dimostrazione

Sfruttando l'ipotesi che tutti i minori di  $A$  sono  $\neq 0$  dai risultati del **teorema di fattorizzazione di Gauss** si ottiene che  $A = LU$  dove  $L$  è una matrice triangolare inferiore con diagonale unitaria e  $U$  matrice diagonale superiore.

Si definisce  $D = \begin{pmatrix} u_{11} & 0 & \cdots \\ 0 & u_{22} & \\ \vdots & & \ddots \\ & & & u_{nn} \end{pmatrix}$ , quindi si ha che  $A = LDD^{-1}U$

dato che  $DD^{-1}$  è la matrice identità il risultato non è alterato.

Provare che  $D^{-1}U \stackrel{?}{=} L^T$ :

Sfruttando la simmetria della matrice  $A = A^T$  si ottiene  $A = (LDD^{-1}U)^T$ .

Quindi seguendo i passi algebrici  $L^T D (D^{-1}U)^T \rightarrow LL^{-1}LDD^{-1}U = L^{-1}L^T D (D^{-1}U)^T$ , ricordando che  $LL^{-1}$  è la matrice Identità si arriva alla seguente uguaglianza  $D(D^{-1}U)^T = L^T L^{-1}LDD^{-1}U$  inoltre semplificando  $L^T$  moltiplicandolo per la sua inversa si arriva al risultato finale  $D(D^{-1}U)^T L^{T^{-1}} = L^{-1}DD^{-1}U$ , notando

che  $D(D^{-1}U)^T L^{T^{-1}}$  è una matrice triangolare superiore e che  $L^{-1}DD^{-1}U$  è una triangolare inferiore si ha che tutti gli elementi non nella diagonale sono uguali a zero; quindi  $D(D^{-1}U)^T L^{T^{-1}}$  è una matrice diagonale da qui otteniamo che  $(D^{-1}U)^T L^{T^{-1}}$  è anchessa una diagonale e sicuramente anche unitaria dato il risultato appena ottenuto. Quindi possiamo concludere che  $D(D^{-1}U)^T L^{T^{-1}} = I \rightarrow D(D^{-1}U)^T = L^{T^{-1}} = L^T$