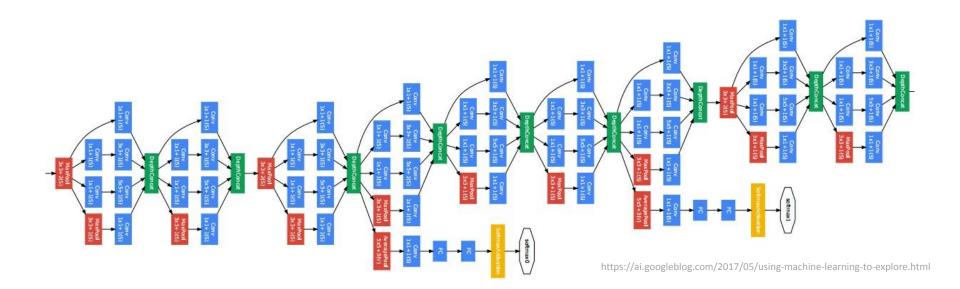
### AutoGrad & Optimizer

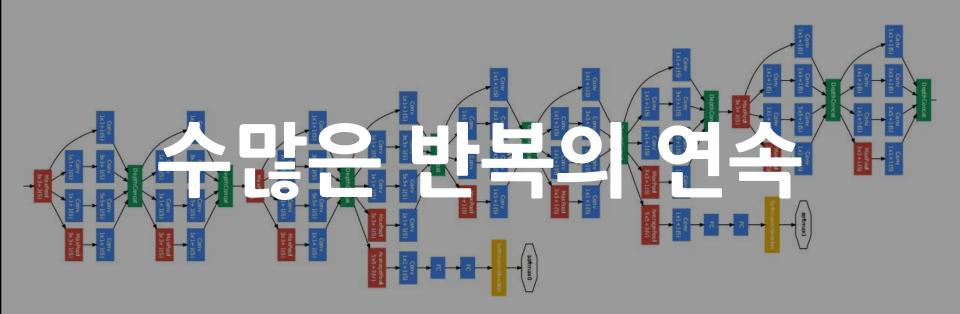
TEAMLAB director

최성철

WARNING: 본 교육 콘텐츠의 지식재산권은 재단법인 네이버커넥트에 귀속됩니다. 본 <mark>콘텐츠를 어떠한 경로로든 외부로 유출 및 수정하는 행위를 엄격히 금합니다.</mark> 다만, 비영리적 교육 및 연구활동에 한정되어 사용할 수 있으나 재단의 허락을 받아야 합니다. 이를 위반하는 경우, 관련 법률에 따라 책임을 질 수 있습니다.

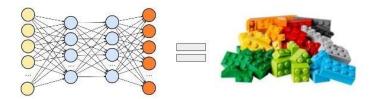
## 논문을 구현해 보자!





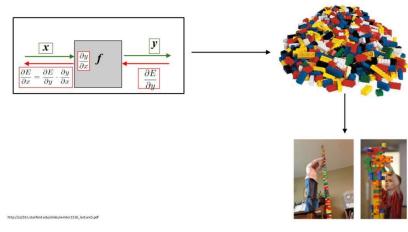
## Layer = Block



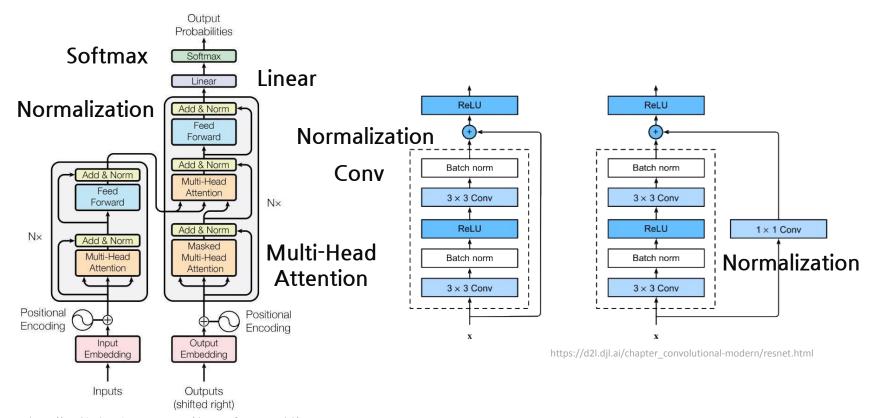


DNN models can be composed just like building LEGO buildings

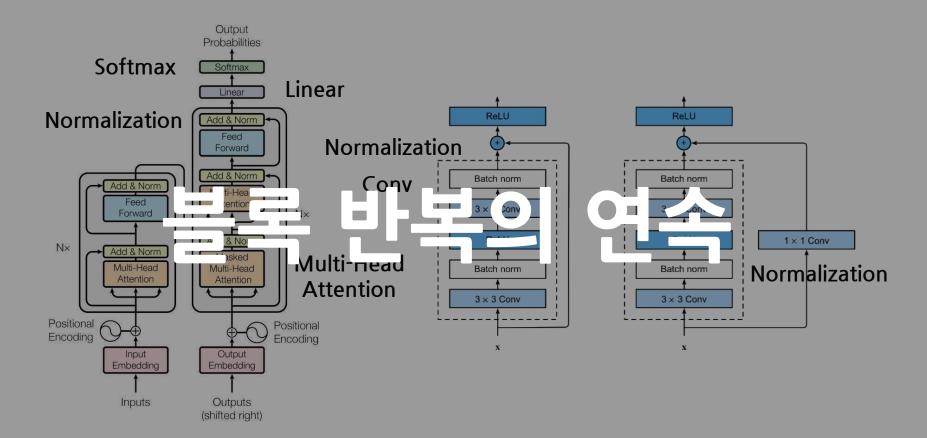
https://bit.ly/3lv0eAJ



https://bit.ly/3lxGTPe



https://machinelearningmastery.com/the-transformer-model/

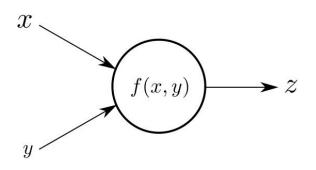


### torch.nn.Module

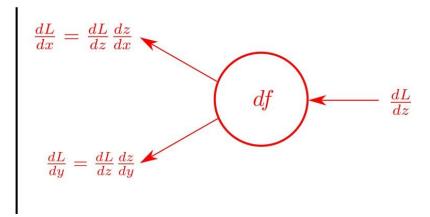


- 딥러닝을 구성하는 Layer의 base class
- -Input, Output, Forward, Backward 정의
- 학습의 대상이 되는 parameter(tensor) 정의

#### Forwardpass



#### Backwardpass



https://github.com/Vercaca/NN-Backpropagation

nn.Parameter

- Tensor 객체의 상속 객체
- nn.Module 내에 attribute가 될 때는 required\_grad=True

로 지정되어 학습 대상이 되는 Tensor

- 우리가 직접 지정할 일은 잘 없음

: 대부분의 layer에는 weights 값들이 지정되어 있음

**Backward** 

- Layer에 있는 Parameter들의 미분을 수행
- Forward의 결과값 (model의 output=예측치)과 실제값간의 차이(loss) 에 대해 미분을 수행
- 해당 값으로 Parameter 업데이트

#### **Backward**

```
for epoch in range(epochs):
# Clear gradient buffers because we don't want any gradient from previous epoch to carry forward
optimizer.zero grad()
# get output from the model, given the inputs
outputs = model(inputs)
# get loss for the predicted output
loss = criterion(outputs, labels)
print(loss)
# get gradients w.r.t to parameters
loss.backward()
# update parameters optimize
optimizer.step()
```

- 실제 backward는 Module 단계에서 직접 지정가능
- Module에서 backward 와 optimizer 오버라이딩
- 사용자가 직접 미분 수식을 써야하는 부담
  - → 쓸 일은 없으나 순서를 이해할 필요는 있음

```
class LR(nn.Module):
 def init (self, dim, Ir = torch.scalar tensor(0.01)):
    super(LR, self).__init__()
   # initialize parameters
    self.w = torch.zeros(dim, 1, dtype = torch.float).to(device)
    self b = torch scalar tensor(0) to(device)
    self.grads = {'dw': torch.zeros(dim, 1, dtype = torch.float).to(device),
                   'db': torch scalar tensor(0) to(device)}
    self Ir = Ir to(device)
 def forward(self, x):
                                                                      def sigmoid(self, z):
   # compute forward
                                                                         return 1/(1 + torch.exp(-z))
    z = torch.mm(self.w.T, x)
                                                                                                                     \frac{\partial}{\partial \theta_j} J(\theta) = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m (h_{\theta}(x^i) - y^i) x_j^i
    a = self.sigmoid(z)
                                                                      def backward(self, x, yhat, y):
    return a
                                                                         ## compute backward
                                                                         self.grads['dw'] = (1 / x.shape[1]) * torch.mm(x, (yhat - y).T)
                              h_{\theta}(x) = \frac{1}{1 + e^{-\theta^T \mathbf{x}}}
                                                                         self.grads['db'] = (1/ x.shape[1]) * torch.sum(yhat - y)
                                                                                                                                 \theta_j := \theta_j - \alpha \frac{\partial}{\partial \theta_j} J(\theta)
                                                                      def optimize(self):
                                                                         ## optimization step
                                                                                                                                   := \theta_j - \alpha \sum_{i=1}^m (h_{\theta}(x^i) - y^i) x_j^i
                                                                         self w = self w - self lr * self grads['dw']
```

self b = self b - self lr \* self grads['db']

# End of Document Thank You.