

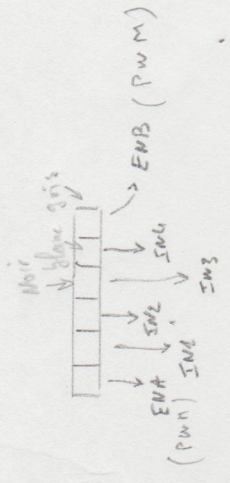
out GND VCC

- pour stopper le convoyeur

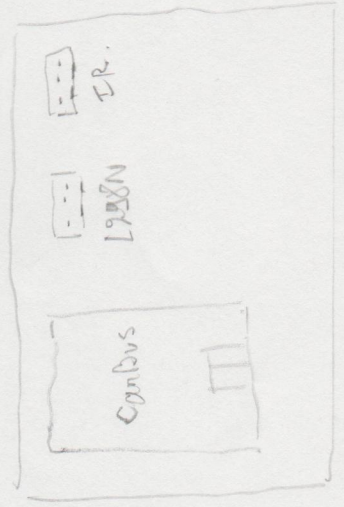
- Pour la détection de l'objet après vérification de la couleur, et, avant être attrapé par le bras articulé

PWM moteur Sortie A (out 1 et 2)

PWM	ENB	INB3	INB4	
	L	X	X	moteur en sous Libre
	H	L	L	bloccage moteur
	H	H	H	bloccage moteur
	H	L	H	marche Arrière
	H	H	L	marche Avant

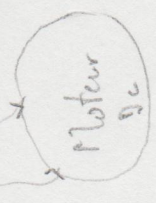


⚠ Si le Jump + 5V est enlevé, il faut Alimenter la carte en +5V
- sinon, la broche +5V est une sortie + 5V. mais la tension V_i (puissance) doit être $\leq 12V$ voyant allume



⚠ choisir de chaque côté de tous les modules

vers les autres modules du Projet



entraînement du convoyeur