# **Alcoa Youth Talent Competition**

Panel de entrenamiento modular para la automatización y control de procesos

# Módulo de entrenamiento: Motor de explosión

Desarrollado por Diego Bercial Argüelles, Marta Caldero Iglesias, Diego Canteli Suárez, Sergio Martínez Olivar, Adrián Rojo Fernández

2º Bachillerato

Colegio Corazón de María (Gijón)







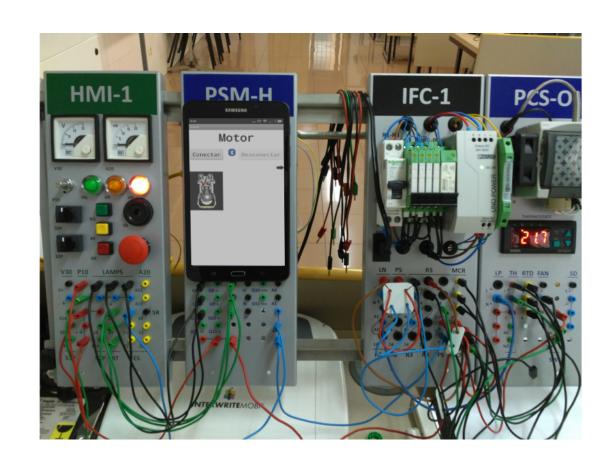


# PRÁCTICAS DE AUTOMATIZACIÓN Y CONTROL MÓDULOS DE PANEL DE ENTRENAMIENTO



# **Objetivos**

- •Proyecto de automatización (Motor)
- •Control mediante Arduino UNO
- •Señales E/S digitales
- •Cableado de señales de mando y fuerza
- •Programación en IDE Arduino.
- •Control mediante placa Arduino.
- •Programación de aplicación para Smartphone Android con AppInventor.
- •Descarga, depuración y puesta en marcha.







#### Modulo entrenador en automatización:

- Módulo HMI-1: Interface de usuario.
- Módulo IFC-1: Interface de señales (Fuente de alimentación).
- Módulo PSM-H: Incluye Arduino UNO, placa interface de señal y placa con 4 relés para gestión de salidas.
- Smartphone Android

Software IDE Arduino. AppInventor



# Claretianos

#### Modulo HMI-1: Interface de usuario

- Se utiliza el pulsador Verde (acelerador).
- Se utiliza el pulsador Rojo (freno).
- Se utiliza el interruptor de 2 posiciones (arranque/apagado).
- Se utilizan los pilotos luminosos (Verde y rojo) para indicar motor arrancado y frenado del motor.
- \* Desarrollo posterior

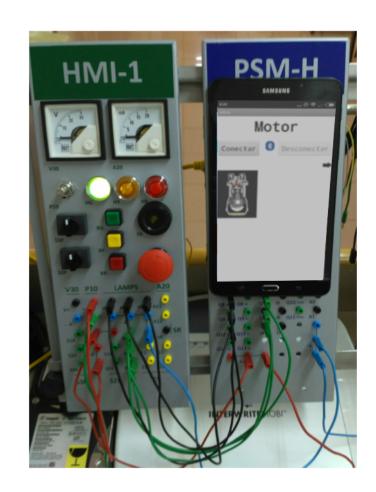




# Modulo PSM-H: Control de proceso



- Se conecta el puerto con el pulsador verde
- Se conecta el puerto con el pulsador rojo
- Se conecta el puerto con el interruptor de 2 posiciones
- Se conectan los puertos con los pilotos luminosos
- \* Desarrollo posterior





# Smartphone Arduino

Claretianos

- Posee el software de simulación del proceso.
- Simula un motor de explosión que aumenta sus revoluciones al ser acelerado.



# Motor





Desconectar







### **Desarrollo**



Se trata de simular el funcionamiento de un motor de explosión mediante la conexión Bluetooth entre un Arduino y una aplicación realizada con App Inventor. Las funciones simuladas son las siguientes:

- 1)Aceleración (Botón "Verde" en el módulo de Interface). Mantener pulsado el botón acelera el motor. Si se suelta el pulsador el motor se desacelera.
- 2)Freno (Botón "Rojo" en el módulo de Interface). Mantener pulsado el botón frena el motor.
- 3)Arranque del motor (Conmutador de 2 posiciones en el módulo de Interface). Una posición comunica arranque del motor, la otra posición comunica apagado del motor.
- 4)Pilotos luminosos (Rojo y verde). Se enciende el rojo cuando se pulsa el freno, el verde cuando el motor está arrancado.
- \* Desarrollo posterior

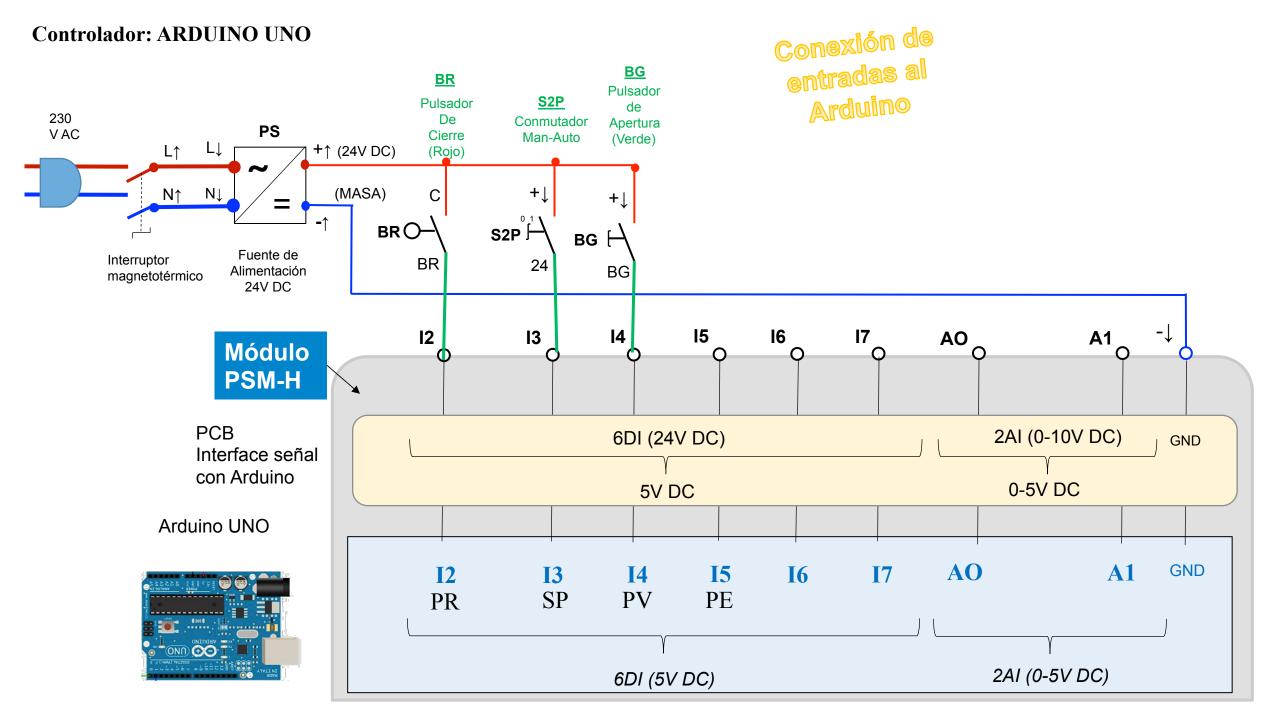


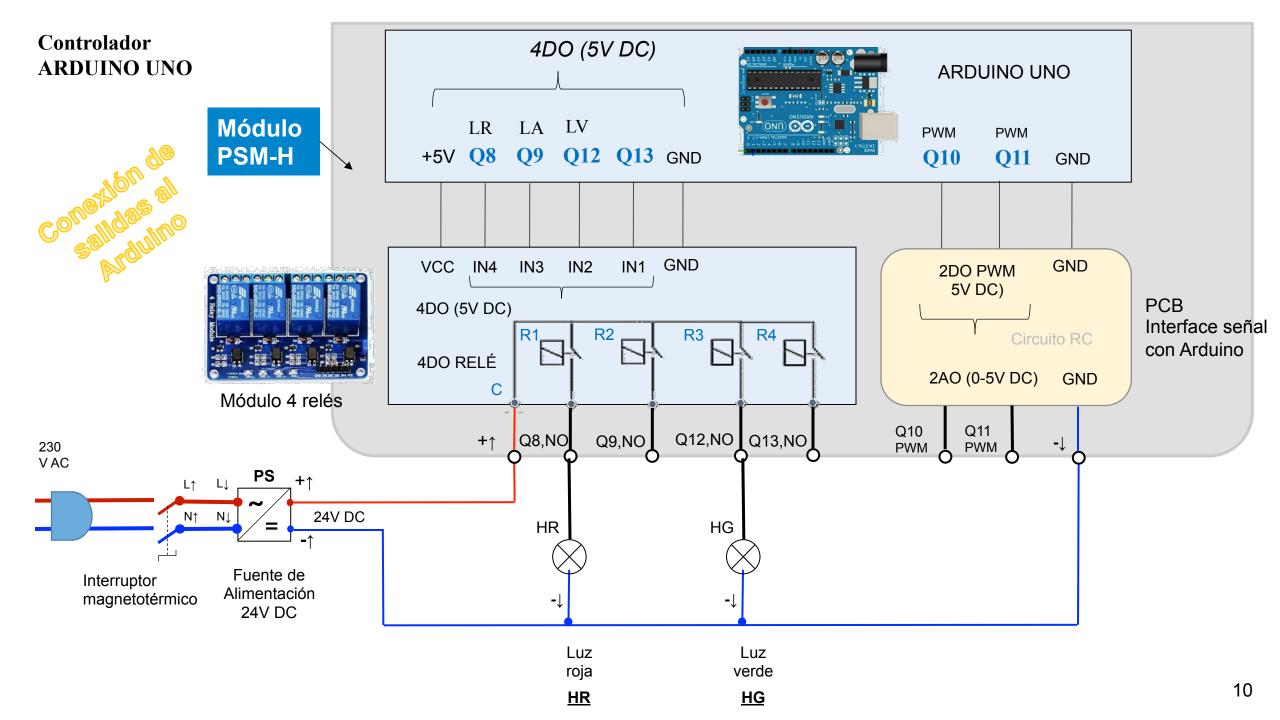
# Comunicación entre Arduino y Smartphone



El sistema de control y el sistema de simulación se comunican vía Bluetooth enviando diversos código de estado del sistema:

- 1)Se envía el código 'A1' a la App del Smartphone para indicar que se ha pulsado el botón Verde, se deben subir las revoluciones del motor y por tanto, el motor irá acelerando.
- 2)Se envía el código 'A0' a la App del Smartphone para indicar que se no ha pulsado el botón Verde, se deben bajar las revoluciones del motor y por tanto, el motor irá decelerando.
- 3)Se envía el código 'R' y el valor de las revoluciones que tiene el motor al programa de control de Arduino para que el programa de control sepa si tiene que cambiar de marcha.
- 4)Se envía el código 'M' y el número de marcha a la App del Smartphone para indicar que marcha se debe utilizar de manera que el funcionamiento del motor sea correcto y pueda seguir aumentando su velocidad.
- 5)Se envía el código 'F' a la App del Smartphone para indicar que el pulsador del freno ha sido accionado y se deba bajar su velocidad.
- 6)Se envía el código 'K1' a la App del Smartphone para indicar que se girado el counmutador para indicar el arranque del motor. Si se gira en sentido contrario se envía el código 'K0' a la App del Smartphone para indicar el apagado del motor.
- \* Desarrollo posterior





```
#include "Arduino.h"
#include <SoftwareSerial.h>
char var;
String inString = "";
bool M = 1; //marcha
int rpm = 0;
int rpm_rueda = 0;
int buttonstate;
const int boton = 4;
void setup()
  Serial.begin(9600);
 delay(3000);
 pinMode(boton, INPUT);
void loop()
   buttonstate=digitalRead(boton);
   if(buttonstate == HIGH){
          Serial.println("A1");
    }
   else{
        Serial.println("A0");
```

```
if (Serial.available()>0 )
  var = Serial.read();
  if(var == 'R')
    while (Serial.available() > 0) {
      int var = Serial.read();
      if (isDigit(var)) {
          inString += (char)var;
  rpm = inString.toInt();
  if (rpm > 2000)
    if(M < 4){
        M = M + 1;
    else{
        M = 4;
    Serial.println('M',M);
  if(rpm < 750)
    if(M > 0)
        M = M - 1;
    else{
      M = 0;
    Serial.println('M',M);
```

