## LYHIMPIEN POLKUJEN HAKUALGORITMIT JA -JÄRJESTELMÄT

Rodion Efremov

Tietojenkäsittelytieteen laitos, Helsingin yliopisto

## Verkot

- Suunnattu verkko on G=(V,A), missä V on solmujen joukko ja  $A\subset V\times V$  on suunnattujen kaarien joukko.
- Suuntaamaton verkko G=(V,E) voidaan aina simuloida suunnatulla verkolla (V,A) laittamalla A:han kaaret (u,v) ja (v,u) jokaisella suuntaamattomalla kaarella  $\{u,v\}\in E$ .
- Jatkossa merkitsemme n = |V| ja m = |E|.



## Leveyssuuntainen haku

- Toteutus vaatii vain jonon ja hajautustaulun.
- Toimii ajassa  $\mathcal{O}(n+m) \approx \sum_{i=0}^N d_i$ , missä N on lyhimmän polun solmujen määrä ja d keskiarvoinen solmun aste.

## **Algoritmi 1**: Breadth-First-Search(G, s, t)

```
1 Q, \pi = (\{s\}, \{(s, \mathsf{nil})\})
   OPEN, CLOSED, g, \pi = (\{s\}, \emptyset, \{(s, 0)\}, \{(s, \textbf{nil})\})
<sub>2</sub> while |OPEN| > 0 do
        u = \arg\min q(x)
 3
              x \in \mathsf{OPEN}
        if x is t then
 4
             return Traceback-Path(t, \pi, nil)
 5
        OPEN = OPEN - \{u\}
 6
        CLOSED = CLOSED \cup \{x\}
        Jokaisella solmun x lapsisolmulla u, tee...
        for (x, u) \in G.A do
 8
             if u \in \mathsf{CLOSED} then
                  continue
10
             g' = g(x) + w(x, u)
11
             if u \not\in \mathsf{OPEN} then
12
                 OPEN = OPEN \cup \{u\}
13
                 g(u) = g'
14
```