# Modelos de Optimización **Laboratorio 7:** Uso de software para solución numérica de problemas de Optimización Lineal Discreta

Osmany Pérez Rodríguez Enrique Martínez González Carmen Irene Cabrera Rodríguez **Grupo C412** 

# 1 Python - MIP

Los paquetes de Python-MIP constituyen una herramienta para el modelado y solución de Problemas de Programación Lineal Enteros Mixtos (MIPs - Mixed-Integer Linear Programming Problems) en Python. Contiene diferentes solucionadores para realizar la optimización, entre ellos: CBC (COIN-OR Branch-and-Cut), altamente configurable, que fue el utilizado para hallar la solución de los ejercicios propuestos. Se empleó la clase Model, que permite la declaración de las variables, las restricciones y la función objetivo de manera muy sencilla y cómoda. El método optimize es el que, finalmente computa el algoritmo que resuelve el sistema y permite, de forma opcional, setear el máximo tiempo de ejecución del algoritmo, la máxima cantidad de soluciones a encontrar, entre otros. Este método retorna el resultado del cómputo a través del status, que puede ser:

- OPTIMAL: La búsqueda fue concluida y una solución óptima fue encontrada.
- FEASIBLE: Existe una solución factible que fue encontrado, pero no hubo tiempo de probar su optimalidad.
- NO\_SOLUTION\_FOUND: No se encontró ninguna solución.
- INFEASIBLE: No existe solución factible para el modelo.
- INT\_INFEASIBLE: La relajación del problema lineal tiene solución factible pero no existe solución entera que sea factible.
- UNBOUNDED: Una o más variables que aparecen en la función objetivo no están incluidas en las restricciones vinculantes y el valor objetivo óptimo es infinito.
- ERROR: Si ocurrió algún error durante la optimización.

Puede encontrar más información acerca de esta biblioteca a través del siguiente enlace.

# 2 Solución de los problemas propuestos

#### 2.1 Ejercicio 1

```
def solve():
   m = Model(sense=MAXIMIZE, solver_name=CBC)
    # Variables
    x1 = m.add_var(var_type=INTEGER, lb=0)
    x2 = m.add_var(var_type=INTEGER, 1b=0)
    # Constraints
    m += x1 + 3 * x2 <= 5
    m += 2 * x1 + x2 <= 6
    # Objective function
    m.objective = -2 * x1 + 3 * x2
   m.optimize()
                        Figure 1: Código completo aquí
```

```
# OptimizationStatus.OPTIMAL
# Solution to the objective function: 3.0
# x1: 0.0
# x2: 1.0
# Execution time: 0.012865543365478516
```

La solución encontrada coincide con la reportada en la solución de la clase práctica, ya sea por el método Primal Todo Entero o el de Gomory I. El valor de la función objetivo se devuelve con el signo opuesto en la CP puesto que maximizar la función objetivo es equivalente a hallar el mínimo de esta función multiplicado por -1.

#### 2.2 Ejercicio 2

```
def solve():
    m = Model(solver_name=CBC)

# Variables
x1 = m.add_var(var_type=INTEGER, lb=0)
x2 = m.add_var(var_type=INTEGER, lb=0)

# Constraints
m += 2 * x1 + 2 * x2 == 3
m += x1 + 2 * x2 <= 2

# Objective function
m.objective = x1 + 2 * x2
m.optimize()</pre>
```

Figure 2: Código completo aquí

```
# OptimizationStatus.INFEASIBLE
# Execution time: 0.011461734771728516
```

En la CP se puede apreciar que tanto al aplicar el método Primal Todo Entero, como el de Gomory I se determina que no existe solución factible del problema. De igual forma, el estatus que retorna el método optimize: INFEASIBLE implica que el problema no tiene solución factible. Note que al tratarse de variables enteras la primera restricción del problema no tiene sentido; por tanto era de esperar este resultado.

#### 2.3 Ejercicio 3

```
def solve():
    m = Model(solver_name=CBC)

# Variables
x1 = m.add_var(var_type=INTEGER, lb=0)
x2 = m.add_var(var_type=INTEGER, lb=0)

# Constraints
m += 2 * x1 + 3 * x2 == 6
m += 2 * x1 + 9 * x2 <= 6

# Objective function
m.objective = x1 + x2

m.optimize()</pre>
```

Figure 3: Código completo aquí

```
# OptimizationStatus.OPTIMAL
# Solution to the objective function: 3.0
# x1: 3.0
# x2: 0.0
# Execution time: 0.013741016387939453
```

La solución obtenida coincide con la reportada en la clase práctica.

## 2.4 Ejercicio 4

```
def solve():
    m = Model(sense=MAXIMIZE, solver_name=CBC)

# Variables
    x1 = m.add_var(var_type=INTEGER, lb=0)
    x2 = m.add_var(var_type=INTEGER, lb=0)
    x3 = m.add_var(var_type=INTEGER, lb=0)

# Constraints
    m += 3 * x1 + 2 * x2 <= 10
    m += x1 + 4 * x2 <= 11
    m += 3 * x1 + 3 * x2 + x3 == 13

# Objective function
    m.objective = 4 * x1 + 5 * x2 + x3

m.optimize()</pre>
```

Figure 4: Código completo aquí

```
# OptimizationStatus.OPTIMAL
# Solution to the objective function: 19.0
# x1: 2.0
# x2: 2.0
# x3: 1.0
# Execution time: 0.015565633773803711
```

La solución obtenida coincide con la reportada en la clase práctica.

#### 2.5 Ejercicio 6

```
def solve():
    m = Model(sense=MAXIMIZE, solver_name=CBC)

# Variables
    x1 = m.add_var(var_type=INTEGER, lb=0, ub=4)
    x2 = m.add_var(var_type=INTEGER, lb=0)

# Constraints
    m += 2 * x1 + x2 <= 10
    m += -x1 + x2 <= 5

# Objective function
    m.objective = x1 + 2 * x2

m.optimize()</pre>
```

Figure 5: Código completo aquí

```
# OptimizationStatus.OPTIMAL
# Solution to the objective function: 14.0
# x1: 2.0
# x2: 6.0
# Execution time: 0.015373945236206055
```

La solución obtenida coincide con la reportada en la clase práctica.

## 2.6 Ejercicio 7

```
def solve():
    m = Model(solver_name=CBC)

# Variables
x1 = m.add_var(var_type=INTEGER, lb=0)
x2 = m.add_var(var_type=INTEGER, lb=0)
x3 = m.add_var(var_type=INTEGER, lb=0)

# Constraints
m += 2 * x1 - 3 * x2 + 3 * x3 <= 4
m += 4 * x1 + x2 + x3 <= 8
m += 3 * x1 + 3 * x2 + x3 == 13

# Objective function
m.objective = -2 * x1 - x2 - x3

m.optimize()</pre>
```

Figure 6: Código completo aquí

```
# OptimizationStatus.OPTIMAL
# Solution to the objective function: -7.0
# x1: 0.0
# x2: 3.0
# x3: 4.0
# Execution time: 0.02011251449584961
```

La solución obtenida coincide con la reportada en la clase práctica.