《微型计算机原理与接口技术》 第5版

第9章 串行通信和可编程 接口芯片8251A



§9.2 可编程串行通信 接口芯片8251A



- ▶ 8251A是通用同步/异步数据收发器(USART), 是常用的可编程通信接口器件,用于全双工通信 并具有同步或异步工作方式。
- → Intel8251A串行接口的基本任务。
- 🦤 (1) 进行串、并转换。
- ⋄ (2) 实现串行数据格式化。
- ⋄ (3) 可靠性检验。
- ⋄ (4) 实施接口与DCE之间联络控制



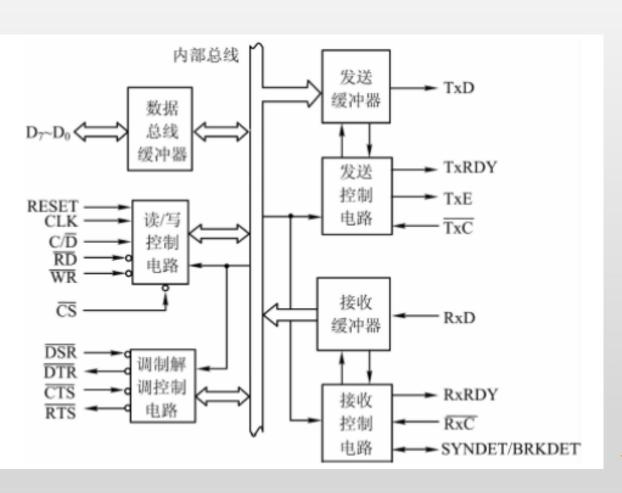
- ♦ 8251A的基本性能:
- 可用于同步和异步传输: 同步波特率是0~64K位/ 秒, 异步波特率是0~19.2K位/秒。
- 同步传送:数据5~8位字符,可使用内部/外部同步 检验,可自动插入同步字符。
- → 异步方式: 数据5~8位,时钟速率为波特率的1/16/64 倍。即波特率系数为1、16和64,
- 可产生停止位1、1.5或2位,能检查假启动位,可自 动产生、检测和处理中止符等。
- ▽ 全双工、双缓冲接收器和发送器
- 差错校验:具有奇偶、溢出、帧错等检测电路。

9.2.1 8251A的内部结构和外部引脚

- 9.2.2 8251A的编程
- 9.2.3 8251A应用举例



9.2.1 8251A的内部结构和外部引脚



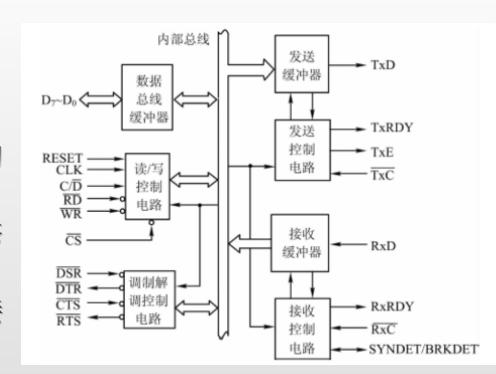
内部主要部件:

- 数据总线缓冲器
- 接收缓冲器和接收控制电路
- 发送缓冲器和发送 控制电路
- 读写控制电路
- 。调制解调控制电路

从图中也可看到各 部件相应的引脚信号

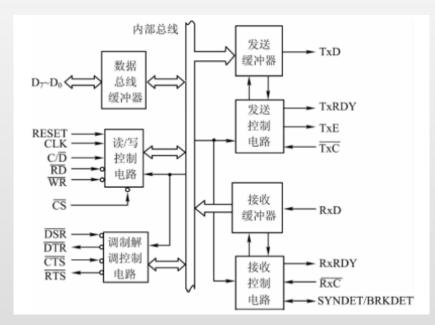
1. 数据总线缓冲器

- 》 状态缓冲器—存放8251A的状态 信息;
- 接收数据缓冲器—存放8251A接收的数据;
- 发送数据/命令缓冲器—存放写 入8251A的数据或命令(控制) 字。
- → D₇~D₀数据线
- 与系统数据总线相连,用来传 送在8251A和CPU间传送的数据 信息、编程命令和状态信息。

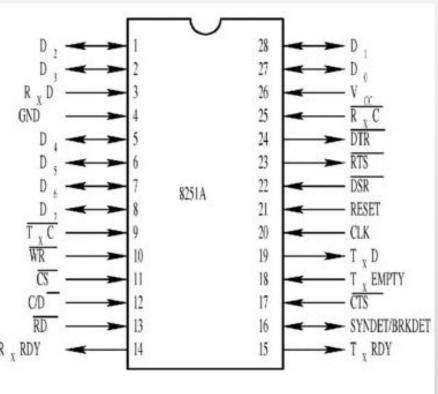




- 发送器: 把待发并行数据转换成所要求的帧格式并加上校验位,在TxC作用下由TxD串行送出,发完一帧数据后TxRDY=1,通知CPU发下一帧数据。
- 接收器:在RxC作用下接收RxD的帧格式化串行数据并转换成并行,同时校验,如错误由放在状态寄存器中供CPU处理,无错误将并行数据放在数据总线缓冲器中,使RxRDY=1,通知CPU读数据







8251A

8251与外界信号可分为4组:

1. 与CPU的连接信号:

D0-D7:三态双向数据总线

RD#, WR#: 读写信号

CS#: 片选信号

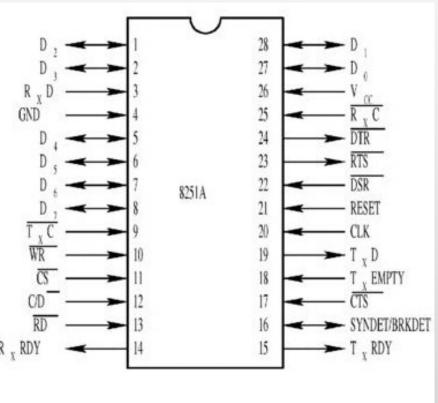
RESET: 当出现6倍时钟的高电平

时, 芯片复位处于空闲状态等待命

令

C/D#: 控制/数据信号,

等于1, CPU访问命令寄存器或状态寄存器; 等于0: 访问数据寄存器。

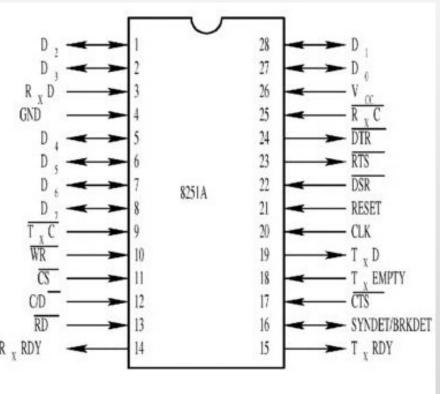


8251A

2. 状态信号或中断申请信号: TxRDY/RxRDY: 高电平有效,发送/ 接收器准备好表示可以接收CPU送 来的数据/已经将发送数据送往CPU, CPU发送/接收一个字符后, 其自动 复位。查询方式时,CPU通过状态 寄存器D0/D1位检测该状态位。也 可作为中断方式下的中断请求信号。 TxE: 发送器空,高电平有效。

SYNDEF/BD: 同步检出信号/间断

检出信号



8251A

3. 时钟同步信号:

TxC: 发送器时钟

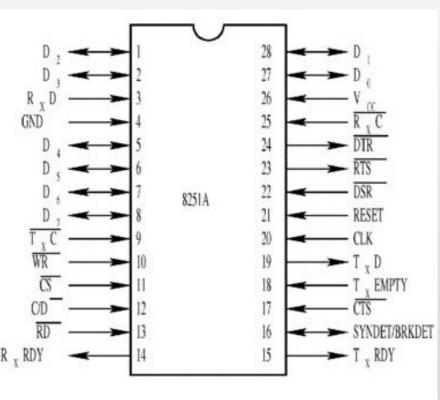
RxC: 接收器时钟

CLK: 工作时钟,由外部时钟源提供,为芯片内部电路提供定时,并非发送或接收数据的时钟。同步方式下CLK频率要大于TxC/RxC的30倍;异步方式下4-5倍。

4. 面向调制器的接口电路

8251提供了4个与MODEM相连的信

号线其含义与RS232相同



8251A

5. 数据传送相关:

DTR:数据终端准备好,表示8251 准备好、输出给外设。

DSR:数据装置准备好,输入。表示调制器准备好。

RTS#: 请求发送,输出低电平有效, CPU通过编程输出低电平,表示CPU 己准备好发送。

CTS#:清除传送(允许发送) MODEM发给8251的对RTS的响应信号,表示8251可发送数据。

TxD: 发送数据线。

RxD:接收数据线。

4. 读/写控制电路

CPU送到控制电路的信号:

RESET: 高电平时复位,等待初始化编程

- RD、WR、CS: 读、写和片选信号

CLK: 时钟信号,产生8251A内部定时信号

_ C/D: 控制口/数据口选择信号: 1-选择控制口, 0-

选择数据口

C/D	RD	WR	CS	操作
0	0	1	0	CPU 从 8251A 读数据
0	1	0	0	CPU 向 8251A 写数据
1	0	1	0	CPU 读取 8251A 的状态字
1	1	0	0	CPU 向 8251A 写入控制字
\times	1	1	0	数据总线浮空
×	\times	×	1	数据总线浮空

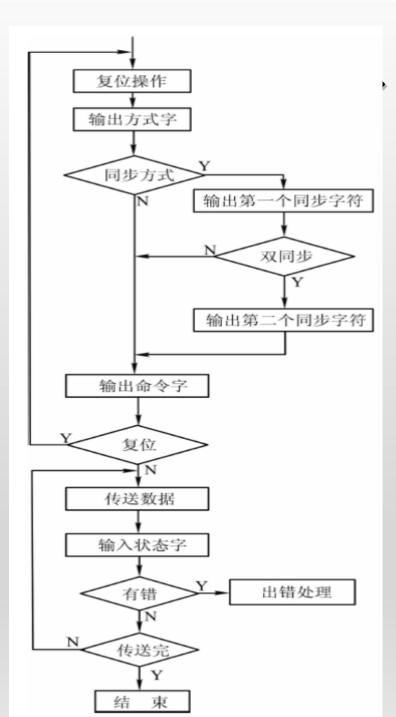


- 9.2.1 8251A的内部结构和外部引脚
- 9.2.2 8251A的编程
- 9.2.3 8251A应用举例



9.2.2 8251A的编程

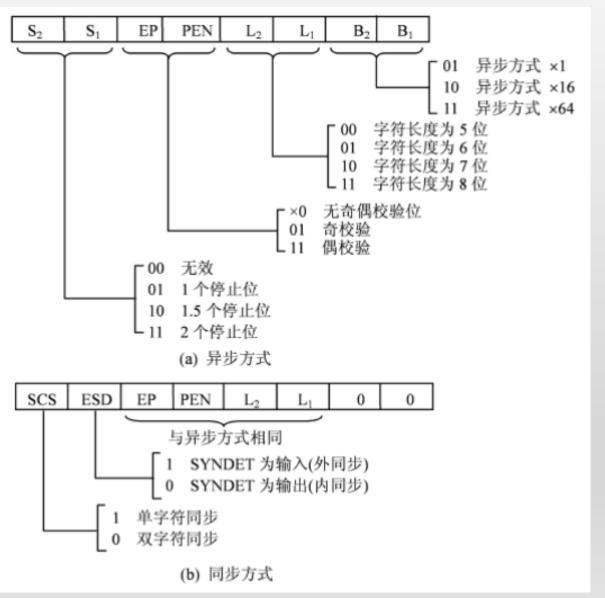
- → 使用时应对8251A进行初始化编程
- 》为可靠复位,应先向控制口连续写入3个0,再写入1 个复位字,然后写入方式字及命令字。
- 方式字用来确定工作方式,如规定同步/异步方式、传送的波特率、字符长度、奇偶校验等。
- 命令字控制它按规定的方式工作。如允许/禁止收发数据,启动搜索同步字符,迫使内部复位等。
- 对控制口进行一次写入操作后,要有写恢复时间,即延迟一点时间后才能再写入下个控制字。
- 用IN指令可随时读出状态字,了解工作状态。



8251A的编程流程图

- 向控制口写入复位命令字。
- 写入方式字确定工作方式。
- 一同步方式,方式字后需写 入1或2个同步字符,随后 写入命令字。
- 异步方式,写入方式字后, 接着写入命令字。
- 若要改变数据传送方式, 须写入复位命令字, 再重 新写入新的方式字和命令 字。
- 工作中,可用IN指令读状态字,检查是否有错等。

2. 方式字、命令字和状态字的格式



1) 方式字

异步方式下:

 $> B_2B_1$ 确定波特率系数

收发时钟频率 = 收发波特率

×波特率系数

侧。收发时钟频率9600 波特率系数×16,则 收发波特率为: ↓

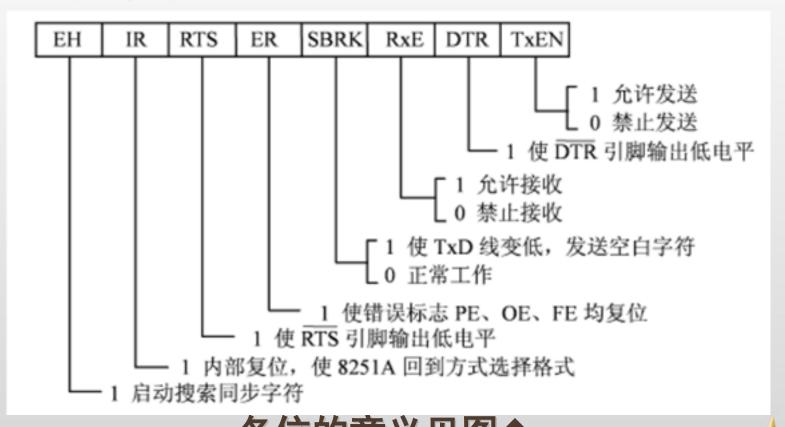
9600/16=600

◆其它见图

- → 异步通信中,若帧数据格式主:字符长度8位,1 位起始位,2位停止位,奇检验,波特率因子是 16,期中308H8251的数据口,309H是命令状态口。
- ◈ 由其工作字是:
- 110111110=DEH
- MOV DX,309H
- MOV AL,0DEH
- OUT DX,AL



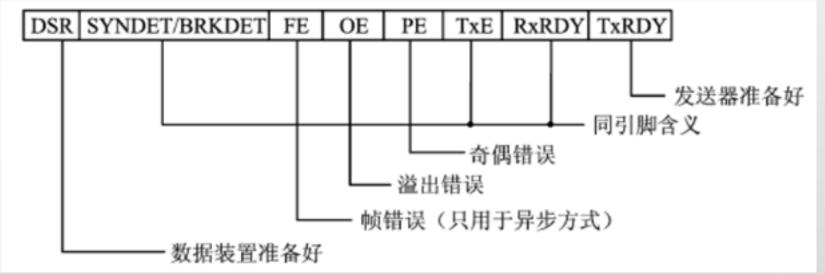
2)命令字



- ◈ 使8251内部复位,并且放接收,又允许发送。
- → 程序段为:
- → MOV DX,309H ; 8251命令□
- → MOV AL,01000000B; 置D6=1, 使内部复位
- OUT DX,AL
- MOV AL,00000101B; 置D0=1, D2=1, 允许接收 和发送
- **OUT DX,AL**
- 发送命令之前,一定要进行内部复位,使8251处 于等待命令方式。

3) 状态字

◆ 作用: 8251A执行命令进行数据传送后的状态字存放在状态寄存器中, CPU通过读出状态字进行分析和判断, 以决定下一步的操作。



- TxRDY=1 发送数据缓冲器空,准备好接收数据。
- PE=1 奇偶校验错。
- OE=1 溢出错。
- FE=1 帧错误,仅用于异步方式。
- DSR=1,MODEM已准备好数据。
- 其余位的意义与引脚功能相同。



- → 若查询8251A接收器是否准备好
- → 程序段:
- L:MOV DX,309H
 - ♦ IN AL,DX
 - AND AL,02H

 - MOV DX,308H
 - ⋄ IN AL,DX



- ◇ 检查出错信息
- → 程序段
- MOV DX,309H
- ⋄ IN AL,DX
- ◇ TEST AL,38H; 检查 D5D4D3三位(PE、OE、PE)
- JNZ ERROR



- ◆ 8251A的命令字与状态字
- 方式选择字:约定双方通信的方式,数据格式, 传送速率等参数。
- → 命令字: 规定是发送数据, 还是接收数据。
- ◈ 状态字:何时发/收,取决于状态字。
- → 使用的顺序:
- ◆ 复位---->方式字---->命令字1---->命令字2......

3.8251A初始化编程举例

1) 异步方式初始化程序

例9.1

若要求8251A工作于异步方式,波特率系数为16,具有7个数据位,1个停止位,有偶校验,控制口地址为3F2H。假设REVTIME是写恢复时间的延时宏指令,类似于一个子程序。试编写对8251A进行初始化的程序。

程序如下:

MOV DX, 3F2H ; 控制口

MOV AL, 00H

OUT DX, AL ; 向控制口写入"0"

REVTIME ; 延时,等待写操作完成▶

OUT DX, AL

;向控制口写入第2个"0"

REVTIME

; 延时

OUT DX, AL

;向控制口写入第3个"0"

REVTIME

,延时

MOV AL, 40H

; 复位字

OUT DX, AL

;写入复位字

REVTIME

; 延时

MOV AL, 01111010B

;方式字:波特率系数16,7个数据位,1个停止位,偶校验

OUT

DX, AL

;写入方式字

REVTIME

; 延时

MOV AL, 00010101B

;命令字:允许接收发送数据,清错误标志

OUT DX, AL

;写入命令字

2) 同步方式初始化程序

例9.2

设8251A的控制口地址为3F2H,写恢复延时程序仍用宏指令REVTIME,要求8251A工作于同步方式,采用双同步字符、奇校验、数据位为7位,试编写8251A写入复位字以后的初始化程序。



; 先向控制口写入3个0, 再送复位字40H

MOV DX, 3F2H ; 控制口

MOV AL, 00011000B

;方式字:双同步,内同步,奇校验,7个数据位

OUT DX, AL : 送方式字

REVTIME

; 延时

MOV AL, 16H

;16H为同步字符

OUT DX, AL

; 送入第一个同步字符

REVTIME

OUT DX, AL

: 送入第二个同步字符

REVTIME

MOV AL, 10010101B

;命令字:启动搜索同步字符,错误标志复位,允许收发

OUT DX, AL

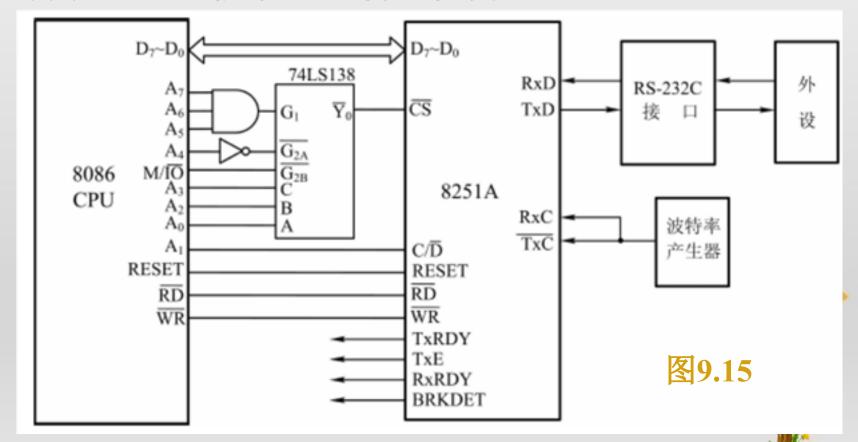
- 9.2.1 8251A的内部结构和外部引脚
- 9.2.2 8251A的编程
- 9.2.3 8251A应用举例



9.2.3 8251A应用举例

1.8251A与CPU及外设的连接

● 用8251A构成的串行口,可与CRT显示器、鼠标等串口外设相连,工作于异步方式,采用RS-232C串行接口标准通信,不用MODEM信号。连线示意如图9.15:



1) 8251A与CPU之间的连线

- NR 、CLK和RESET信号,可直接与CPU的相应引脚相连。
- 数据线 $D_7 \sim D_0$ 与CPU的低8位数据总线 $D_7 \sim D_0$ 相连。
- > C/D 与系统地址总线A₁相连。
- > 地址总线的其余位参与I/O译码,形成片选信号,与 8251A的 CS 相连。
- > TxRDY、TxE、RxRDY和BRKDET都是输出信号, 是CPU与8251A间的收发联络信号。
- 查询方式下,它们被用作状态信号;
- 中断方式下,TxRDY和RxRDY可作为向CPU请求发送或接收数据的中断请求信号。

2) 8251A与外设之间的连线

- PxD接收外设送来的串行数据,TxD向外设发送串行数据,都是TTL电平。
- 》 采用RS-232C串行接口通信时,需用专门的电平 变换电路如MAX 233实现电平转换:
- 发送数据时,将TTL电平的TxD信号,转换为RS-232C电平后发送出去;
- 接收数据时,把接收来的RS-232C电平的RxD信号,转换为8251A能接受的TTL电平。
- 发送时钟输入端 TxC 和接收时钟输入端 RxC 可以 以连在一起,由波特率产生器提供相同的时钟脉冲信号。

3)端口地址译码电路

- 与8位CPU连接,不用考虑奇偶地址问题
- A_0 接地址线 A_0 : A_0 =0选中数据口, A_0 =1选控制口。 比如: 数据口为F0H,控制口为F1H。
- 与16位CPU连接,要考虑奇偶地址问题
- 差使用低8位数据总线,端口地址总是偶地址, A_0 参与 I/O地址译码, A_0 =0才选中8251A。应将 A_1 与 C/D端相连, A_1 =1选中控制口, A_1 =0选中数据口。
- > 若使用高8位数据总线,则端口地址要求总是奇地址。

对于图9.15电路,使用的是低8位数据总线:

- $-A_7A_6A_5A_4=1111$, $PG_1=1$, $\overline{G_{2A}}=0$
- I/O操作时 $M/\overline{IO} = 0$,即 $\overline{G_{2B}} = 0$
- $A_1=1$ 选控制口, $A_1=0$ 选数据口
- A₃A₂A₀译码形成端口地址:F0H数据口,F2H控制