

位置: 位置矢量 \vec{r} , $\vec{r}(t)$

位置变化率: 速度失量 $\vec{v} = \frac{d\vec{r}}{dt}$



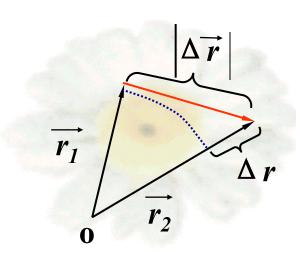
$$\Delta r = |\vec{r}_2| - |\vec{r}_1| \quad \Delta \vec{r} = \vec{r}_2 - \vec{r}_1$$
$$|\Delta \vec{r}| \ge \Delta r$$

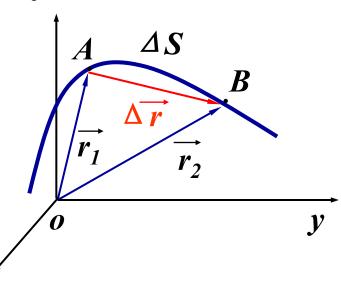


△s 为路程(轨道长度),是标量

$$\Delta t \to 0 \quad | d\vec{r} | = ds$$

元位移的大小 = 元路程







例: 已知: $\vec{r} = 2t \ \vec{i} + (2-t^2) \ \vec{j}$ (SI)

求: 2s末速度的大小

解:

$$\vec{r} = 2t \ \vec{i} + \left(2 - t^2\right) \vec{j}$$

$$\vec{v} = \frac{d\vec{r}}{dt} = 2 \quad \vec{i} - 2t \quad \vec{j}$$

$$v_x = 2 \quad v_y = -2t$$

$$v = \sqrt{v_x^2 + v_y^2} = 2 \sqrt{1 + t^2}$$

$$t = 2$$
 $v_2 = 2\sqrt{5}$ $m \cdot s^{-1} = 4.47$ $m \cdot s^{-1}$







a. 加速度矢量 \overline{a}

描述质点速度变化(大小和方向)的快慢

粗略描述

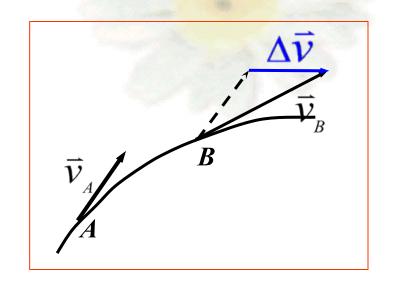
t时刻,A点 \vec{v}_A

 $t+\Delta t$ 时刻,B 点, \vec{v}_B

 Δt 时间内速度改变为

$$\Delta \vec{v} = \vec{v}_B - \vec{v}_A$$

$$\bar{\vec{a}} = \frac{\Delta V}{\Delta t}$$
 ——平均加速度





瞬时加速度 —— 当\Delta t 趋于0时

$$\vec{a} = \lim_{\Delta t \to 0} \frac{\Delta \vec{v}}{\Delta t} = \frac{d\vec{v}}{dt} = \frac{d}{dt} \left(\frac{d\vec{r}}{dt} \right) = \frac{d^2 \vec{r}}{dt^2}$$

加速度等于速度对时间的一阶导数,或位矢对时间的二阶导数。

特性: 矢量性、瞬时性、相对性



在直角坐标系中:

$$\vec{a} = a_{x}\vec{i} + a_{y}\vec{j} + a_{z}\vec{k} = \frac{dv_{x}}{dt}\vec{i} + \frac{dv_{y}}{dt}\vec{j} + \frac{dv_{z}}{dt}\vec{k}$$

$$= \frac{d^{2}x}{dt^{2}}\vec{i} + \frac{d^{2}y}{dt^{2}}\vec{j} + \frac{d^{2}z}{dt^{2}}\vec{k}$$

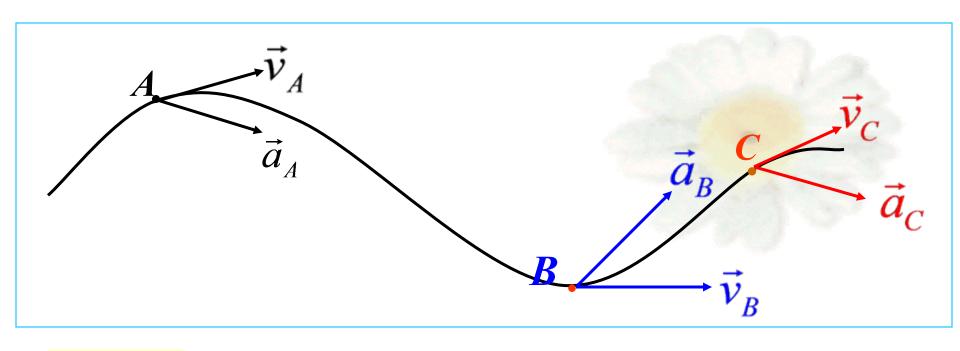
$$\vec{a} \left\{ \begin{array}{l} |\vec{A}\vec{v}| = \lim_{\Delta t \to 0} \left| \frac{\Delta \vec{v}}{\Delta t} \right| = \sqrt{a_x^2 + a_y^2 + a_z^2} \\ |\vec{b}| = |\vec{b}| + |\vec$$

(指向曲线凹向)





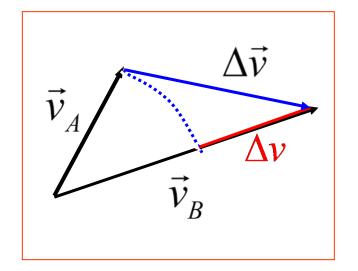




思考:

$$\left| \frac{\mathrm{d}\vec{v}}{\mathrm{d}t} \right| = \frac{\mathrm{d}v}{\mathrm{d}t}$$
?

$$\lim_{\Delta t \to 0} \frac{\left| \Delta \vec{v} \right|}{\Delta t} = \lim_{\Delta t \to 0} \frac{\Delta v}{\Delta t} ?$$









位移 $\Delta \bar{r}$ 速度 \bar{v} 加速度 \bar{a}

注 矢量性: 四个量都是矢量,有大小和方向意 加减运算遵循平行四边形法则

瞬时性: $\vec{r} \ \vec{v} \ \vec{a} \longrightarrow$ 某一时刻的瞬时量 不同时刻不同

 $\Delta \bar{r} \longrightarrow 过程量$

相对性:不同参照系中,同一质点运动描述不同 不同坐标系中,具体表达形式不同





造 描述质点运动的基本物理量

位置: 位矢矢量

 \vec{r} , $\vec{r}(t)$

位置变化: 位移失士 $\Delta \vec{r} = \vec{r}_2 - \vec{r}_1$

位置变化率:速度失量

速度变化率:加速度失量

 $\vec{a} = \frac{d\vec{v}}{dt} = \frac{d^2\vec{r}}{dt^2}$



知识回顾

运动方程→轨迹方程 (轨道)

在直角坐标系中:

$$\vec{a} = a_x \vec{i} + a_y \vec{j} + a_z \vec{k} = \frac{dv_x}{dt} \vec{i} + \frac{dv_y}{dt} \vec{j} + \frac{dv_z}{dt} \vec{k}$$

$$= \frac{\mathrm{d}^2 x}{\mathrm{d}t^2} \vec{i} + \frac{\mathrm{d}^2 y}{\mathrm{d}t^2} \vec{j} + \frac{\mathrm{d}^2 z}{\mathrm{d}t^2} \vec{k}$$



- 二、运动学中的两类问题
 - 1、已知运动方程,求速度、加速度
 - → 求导数
 - 2、已知加速度和初始条件,求速度和运动方程
 - 运用积分方法

特别 指出

- ★ 讨论问题一定要选取坐标系
- 指出 ★ 注意矢量的书写
 - $\rightarrow d\bar{r}, ds, d\bar{v}, dt 与 \Delta \bar{r}, \Delta s, \Delta \bar{v}, \Delta t$ 的物理含义



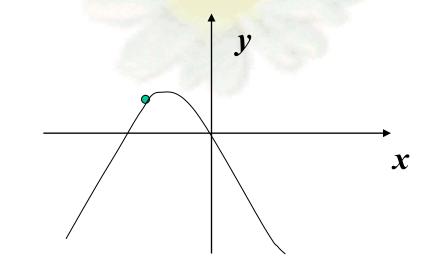
1、已知运动方程,求速度、加速度





例1: 一质点运动轨迹为抛物线

$$\begin{cases} x = -t^2 & \text{(SI)} \\ y = -t^4 + 2t^2 & \text{(SI)} \end{cases}$$



求: x = -4m时 (t > 0)

粒子的速度、速率、加速度。



$$v_x = \frac{dx}{dt} = -2t - v_x = -4m/s$$

$$v_y = \frac{dy}{dt} = -4t^3 + 4t$$
 $t = 2$ $v_y = -24 \, m/s$

$$\vec{v} = -4\vec{i} - 24\vec{j} \ m/s$$
 $v = \sqrt{v_x^2 + v_y^2} = 4\sqrt{37} \ m/s$

$$a_x = \frac{dv_x}{dt} = \frac{d^2x}{dt^2} = -2ms^{-2}$$



练习 $a_y = ?$







$$a_y = -12t^2 + 4 = -44$$
m/s²

$$\vec{a} = -2\hat{i} - 44\hat{j}$$





例2. 设质点做二维运动:

$$r = 2t\hat{i} + (2 - t^2)\hat{j}$$

求t=0秒及t=2秒时质点的速度,并求后者的大小和方向。

解:
$$\vec{v} = \frac{d\vec{r}}{dt} = 2\vec{i} - 2t\vec{j}$$

$$t=0$$
 $\vec{v}_0=2\vec{i}$ $t=2$ $\vec{v}_2=2\vec{i}-4\vec{j}$

大小:
$$v_2 = \sqrt{2^2 + 4^2} = 4.47 m/s$$

方向:
$$\theta = \arctan \frac{-4}{2} = -63^{\circ}26'$$

 θ 为 \overrightarrow{v} ,与 x 轴的夹角



2、已知加速度和初始条件,求速度和运动方程

例3. 已知: 质点沿直线运动,

$$a = c$$
; $t = 0$: $x = x_0$ $v = v_0$ $x(t)$



例3. 已知: 质点沿直线运动,

$$a = c$$
; $t = 0$: $x = x_0$ $v = v_0$ $\Re v(t)$, $x(t)$

解:
$$a = \frac{dv}{dt}$$

 $dv = adt$

$$v = \frac{\mathrm{d}x}{\mathrm{d}t}$$
$$\mathrm{d}x = v\mathrm{d}t$$

$$\int_{v_0}^{v} dv = \int_{0}^{t} a dt$$

$$v - v_0 = \int_{0}^{t} a dt$$

$$v = v_0 + at *$$

$$\int_{x_0}^{x} dx = \int_{0}^{t} v dt$$
$$x - x_0 = \int_{0}^{t} v dt$$

$$x = x_0 + v_0 t + \frac{1}{2} a t^2 *$$





$$a = \frac{\mathrm{d}v}{\mathrm{d}t} = \frac{\mathrm{d}v}{\mathrm{d}x} \cdot \frac{\mathrm{d}x}{\mathrm{d}t} = \frac{v\mathrm{d}v}{\mathrm{d}x} \int_{v_0}^{v} v\mathrm{d}v = \int_{x_0}^{x} a\mathrm{d}x$$
$$v^2 - v_0^2 = 2a(x - x_0) *$$

$$v = v_0 + at$$

$$x - x_0 = v_0 t + \frac{1}{2} a t^2$$

$$v^2 - v_0^2 = 2a(x - x_0)$$



例4. 一质点由静止开始作直线运动,初始加速度为 a_0 ,以后加速度均匀增加,每经过 τ 秒增加 a_0 ,求经过 t秒后质点的速度和运动的距离。

例4. 一质点由静止开始作直线运动,初始加速度为 a_0 ,以后加速度均匀增加,每经过 τ 秒增加 a_0 ,求经过 t秒后质点的速度和运动的距离。

解:据题意知,加速度和时间的关系为:

$$a = a_0 + \frac{a_0}{\tau}t$$
 $\therefore a = \frac{dv}{dt} \therefore dv = adt$

(直线运动中可用标量代替矢量)

$$\int_0^v dv = \int_0^t a dt = \int_0^t (a_0 + \frac{a_0}{\tau}t) dt = a_0 t + \frac{a_0}{2\tau}t^2$$

$$v = a_0 t + \frac{a_0}{2\tau} t^2$$



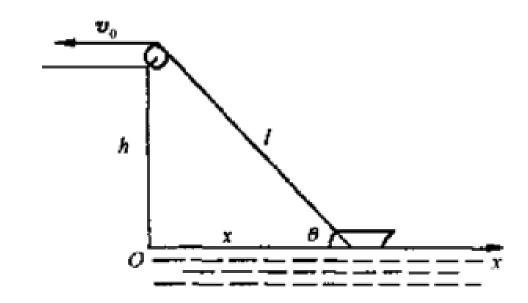
$$v = \frac{dx}{dt}$$
 $dx = vdt$

$$\therefore x = \int_0^t v dt = \int_0^t (a_0 t + \frac{a_0}{2\tau} t^2) dt = \frac{a_0}{2} t^2 + \frac{a_0}{6\tau} t^3$$

$$x = \frac{a_0}{2}t^2 + \frac{a_0}{6\tau}t^3$$



例5. 在离水面高h的岸上,有人用绳拉船靠岸,如图。设人以匀速率 v_0 收绳。试求: 当船距岸边 x_0 时,船的速度和加速度的大小各是多少?





例5. 在离水面高h的岸上,有人用绳拉船靠岸,如图。设人以匀速率 v_0 收绳。

试求: 当船距岸边 x_0 时,船的速度和加速度的大小各是多少?

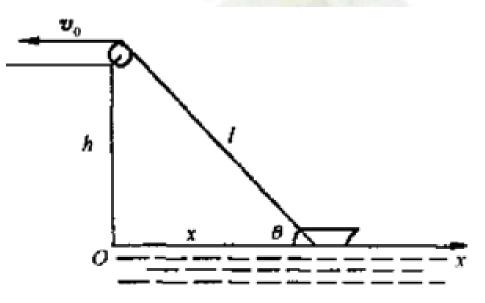
解 建立坐标系如图 设任意时刻t,绳长为l, 船处于x位置

收绳过程中满足关系

$$l^2 = x^2 + h^2$$

两边求导得

$$2l\frac{dl}{dt} = 2x\frac{dx}{dt}$$





则船运动的速度为

$$v = \frac{dx}{dt} = -\frac{l}{x}v_0 = -\frac{\sqrt{x^2 + h^2}}{x}v_0$$

对速度求导即可得到船运动的加速度

$$a = \frac{dv}{dt} = -\frac{v_0}{x^2} \left(x \frac{dl}{dt} - l \frac{dx}{dt} \right) = -\frac{h^2 v_0^2}{x^3}$$

船做怎样的运动?加速?减速?



例6. 一艘快艇在速率为 v_0 时关闭发动机,其加速度 $a = -kv^2$,式中k为常数,试证明关闭发动机后又行驶距离x时,快艇速率为: $v = v_0 e^{-kx}$

例6. 一艘快艇在速率为 v_0 时关闭发动机,其加速度 $a = -kv^2$,式中k为常数,试证明关闭发动机后又行驶距离x时,快艇速率为: $v = v_0 e^{-kx}$

证明:
$$a = \frac{dv}{dt} = \frac{dv}{dx} \cdot \frac{dx}{dt} = \frac{vdv}{dx} = -kv^2$$

$$\frac{dv}{v} = -kdx$$

$$\int_{v_0}^{v} \frac{dv}{v} = \int_{0}^{x} -kdx \qquad \ln \frac{v}{v_0} = -kx$$

$$v = v_0 e^{-kx}$$

