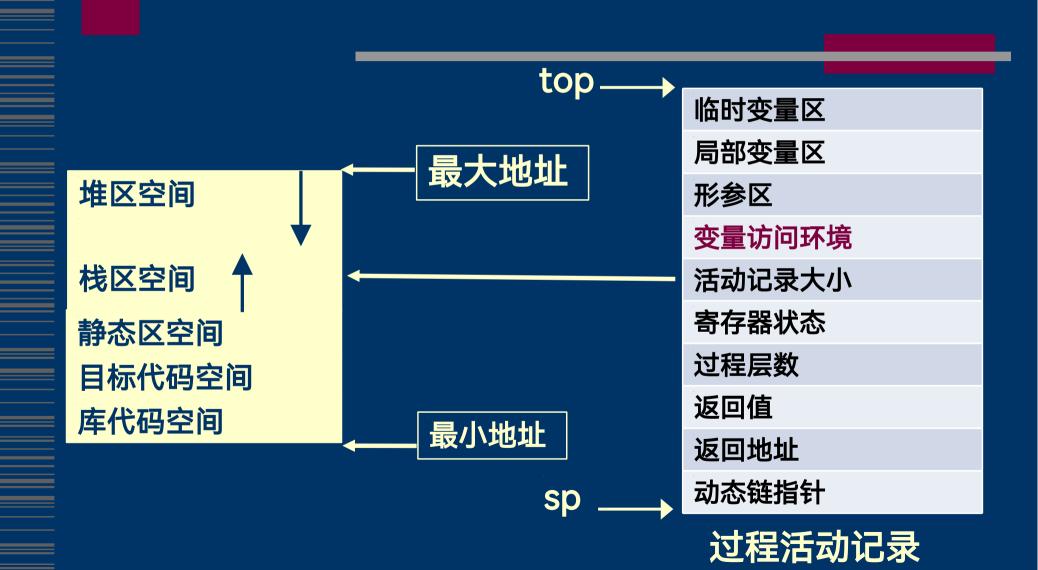
# 第七章:运行时存储空间管理 变量访问环境



### 变量访问环境



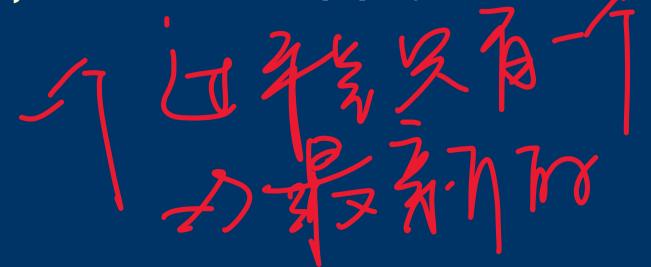
### 调用链、动态链

```
调用链、过程名序列
 右M是主程序名,则(M)是一个调用链;
 若(M,...,R)是调用链,且在R中有S的
 调用,则(M,...,R,S)也是调用链。
 记为. CallChain(S)= (M, R,S)
动态链.
 如果有调用链CallChain(S)=(M,...,R,S),
 则它对应的动态链为:
 DynamicChain=[AR(M)....AR(R),AR(S)]
```

# 活跃活动记录(LAR)

#### LiveAR (LAR):

一个过程S在动态链中可有多个AR,但其中只有最新AR(S)是可访问的,称此AR(S)为S的活跃活动记录,并记为LiveAR(S),简写为LAR(S)。



# 活跃活动记录(LAR)

例: 假设有当前调用链是 (M,P1,P2,Q1, R1,R2,R3)

则当前动态AR链为[AR(M),AR(P<sup>1</sup>),AR(P<sup>2</sup>),AR(Q),AR(R<sup>1</sup>) AR(R<sup>2</sup>),AR(R<sup>3</sup>)]

活跃活动记录LAR为:

LAR(M) = AR(M) LAR(P) =  $AR(P^2)$ 

LAR(Q) = AR(Q<sup>1</sup>) LAR(R) = AR(R<sup>3</sup>)

### 声明链和变量访问环境

```
过程声明链(DeclaChain):过程名序列(M)是过程声明链,M是主程序名;若(M,...,P)是过程声明链,且P中有过程Q的声明,则(M,...,P,Q)也是过程声明链;记为: DeclaChain(Q)=(M,...,P,Q)
当前变量访问环境VarVisitEnv:
若DeclaChain(Q)=[M,...,P,Q]则
VarVisitEnv(LAR(Q))=[LAR(M),...,LAR(P),LAR(Q)]
```

#### 例子

例: (M,P,Q,R)为R的声明链,假设有当前调用链是(M,P<sup>1</sup>,P<sup>2</sup>,Q<sup>1</sup>,R<sup>1</sup>,R<sup>2</sup>,R<sup>3</sup>)

则当前动态链为:

[AR(M),AR( $P^1$ ),AR( $P^2$ ),AR( $Q^1$ ),AR( $R^1$ ),AR( $R^2$ ),AR( $R^3$ )]

R的当前变量访问环境:

VarVisitEnv(LAR(R) = [AR(M), AR( $P^2$ ), AR( $Q^1$ ), AR( $R^3$ )]

#### 非局部变量访问的实现:

#### 假设Q的变量访问环境:

```
VarVisitEnv (LAR (Q) )
```

= [LAR (M) ,..., LAR (P) , LAR (Q) ] , 在Q中有变量 X<sub>Q</sub>, Y<sub>M</sub>, Z<sub>P</sub>, 它们分别定义在过程Q、M和P中,则它们的存储单元地址可表示如下(其中<LAR (Q) >表示LAR (Q) 的始地址,其它类似):

```
addr(X_Q)= <LAR (Q) > + Offset<sub>X</sub>
addr(Y_M) = <LAR (M) > + Offset<sub>Y</sub>
addr(Z_P) = <LAR (P) > + Offse<sub>z</sub>
```

结论: 对于每个AR,只要知道了它的变量访问环境VarVisitEnv(AR),即可实现包括非局部变量在内的所有变量的访问。

#### 如何计算当前过程的变量访问环境

情况2

```
情况1
PROC P;
Begin
PROC P;
end
PROC Q
Begin
PROC Q
Begin
PROC Q
Begin
PROC Q
Begin
Q
```

```
PROC Q;
Begin
...
end
....
PROC P;
Begin
Q
End
```

```
情况3 情况4
PROC P; PROC Q;
..... PROC Q
PROC P;
Begin End Begin Q
End
Begin Q End
Begin End
```

#### 如何计算当前过程的变量访问环境

\* 定理:设[AR(M),...,AR(P),AR(Q)]∈DynamicChain(Q), 且Q的层数为N,则有:

VarVisitEnv(AR(Q))

=VarVisitEnv(AR(P))<sub>N</sub> ⊕AR(Q)

结论: 变量访问环境可由先行过程的变量访问环境求得.

# 变量访问环境的实现方法

Display表方法 全局表法 局部表法 静态链方法

# 局部Display表方法

对于每个AR求出其变量访问环境,并把它以 地址表的形式(Display表)保存在AR中。因 为每个AR都自带Display表,称这种方法为局 部化Display表方法。 如果层数为N的过程P的变量访问环境为:  $VarVisitEnv(AR(P))=[AR_0,...,AR_n],$ ari表示ARi的始地址,则 [ar,,...,ar,]是AR(P)的Display表.

# Display表的求法

NewAR.Display= CurrentAR.Display的前N项⊕newsp

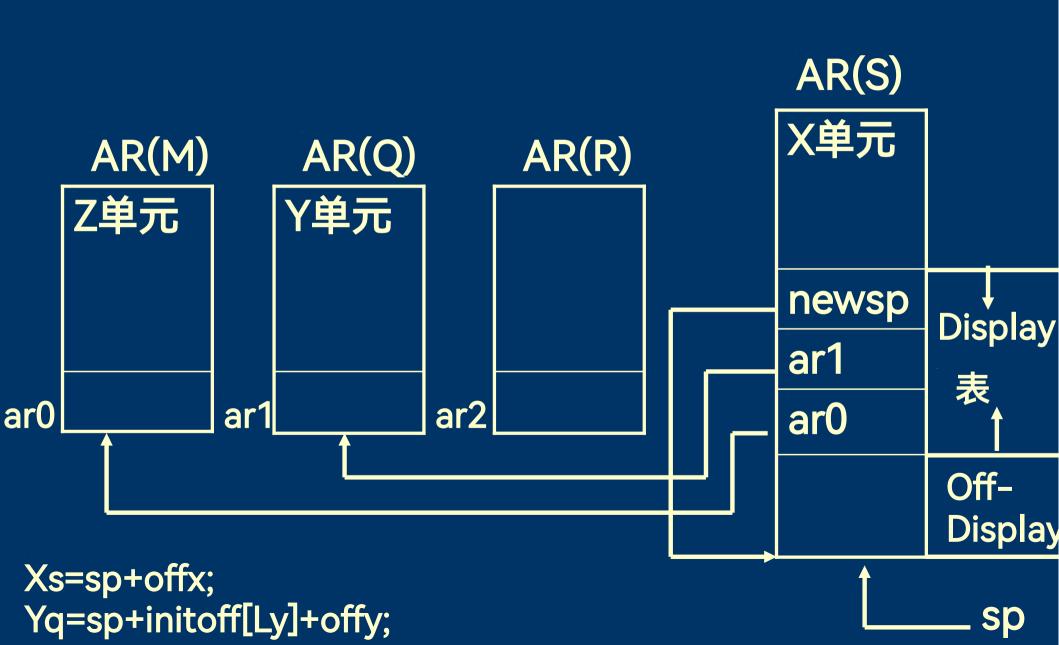
[ar<sub>0</sub>,ar<sub>1</sub>,...,ar<sub>N-1</sub>,newsp] Display表 动态链指针 Display表 [ar<sub>0</sub>,ar<sub>1</sub>,...,ar<sub>N-1</sub>,...]

sp

动态链指针

news

例:有过程M,Q,R,S,其中level(M)=0;level(Q)=1; level(R)=1;level(S)=2,各AR的Display表分别如下:



# 局部Display表时变量的访问

```
* 对一个变量X(L, off), 地址为:
当L= CurrentAR.level时:
addr(X)=sp+off
否则:
addr(X)=CurrentAR.Display[L]+ off
即[sp+D+L]+off
```

### 静态链的方法

#### 问题的提出

例: 假设有调用链(M, G, H, R, S),并且有

Level(M)=0, Level(G)=1, Level(H)=2, Level(R)=3, Level(S)=3

则相应动态链的基本结构应如下:

[ $AR_0(M)$ ,  $AR_1(G)$ ,  $AR_2(H)$ ,  $AR_3(R)$ ,  $AR_4(S)$ ]

如果用局部Display表方法,则Display表情况如下:

 $AR_0(M)$ . Display = [  $ar_0$  ]

 $AR_1(G)$ . Display = [  $ar_0$ ,  $ar_1$  ]

 $AR_2(H)$ . Display = [  $ar_0$ ,  $ar_1$ ,  $ar_2$  ]

 $AR_3(R).Display = [ar_0, ar_1, ar_2, ar_3]$ 

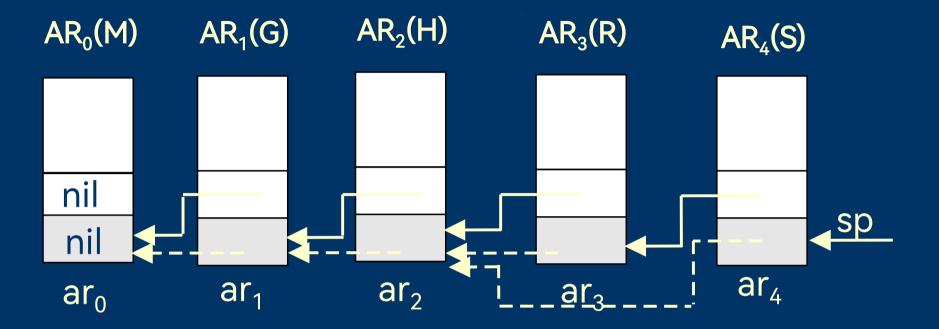
 $\overline{AR_4(S)}$ .Display =[  $ar_0$ ,  $ar_1$ ,  $ar_2$ ,  $ar_4$ ]

#### 静态链的方法

- ◆ 原Display表部分变成一个单元,称为静态链单元,存放静态链指针。
- \*静态链指针的确定:

若 k= CurrentAR.level+1-NewAR.level,则 NewAR.StaticChainPointer=Indir(sp,k) 其中Indir(sp,k)表示sp的k次间接内容。

#### Level(M)=0, Level(G)=1, Level(H)=2, Level(R)=3, Level(S)=3



AR<sub>0</sub>(M).Display AR<sub>1</sub>(G).Display AR<sub>2</sub>(H).Display AR<sub>3</sub>(R).Display AR<sub>4</sub>(S).Display =[ar<sub>0</sub>] =[ar<sub>0</sub>, ar<sub>1</sub>] =[ar<sub>0</sub>, ar<sub>1</sub>, ar<sub>2</sub>] =[ar<sub>0</sub>, ar<sub>1</sub>, ar<sub>2</sub>, ar<sub>3</sub>] =[ar<sub>0</sub>, ar<sub>1</sub>, ar<sub>2</sub>, ar<sub>4</sub>]

虚线为静态链指针 实线为动态链指针

# 使用静态链时变量的访问

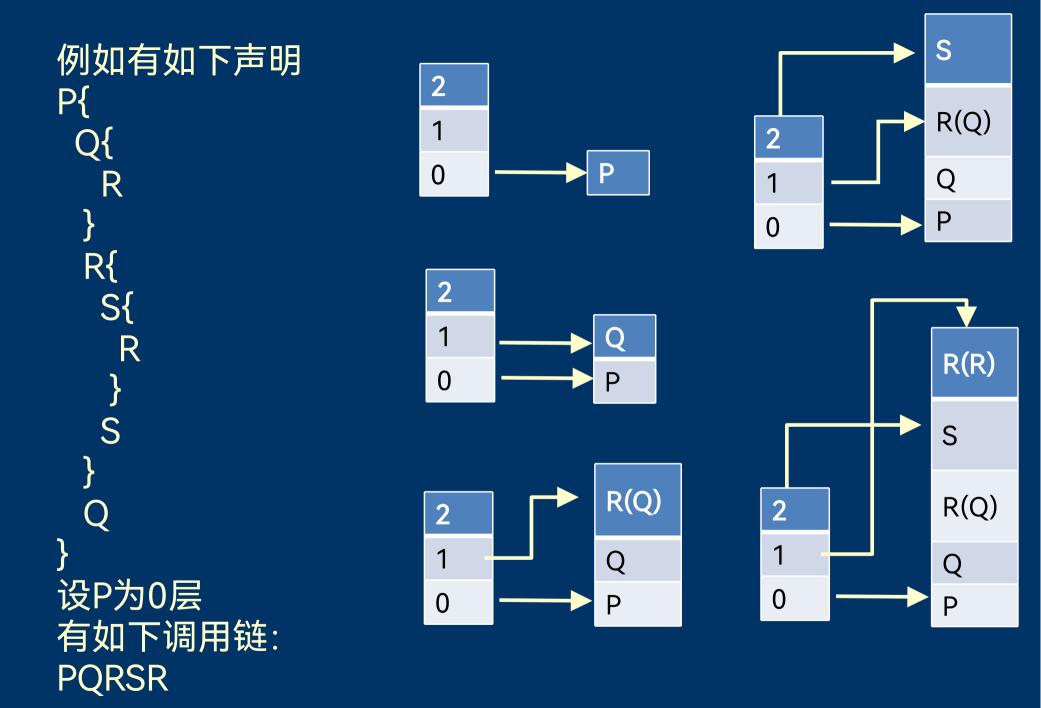
※ 变量X(L,off)的地址:
若L= CurrentAR.Level,则addr(X)= sp+ off
若L= CurrentAR.Level +1 -k,则
addr(X)= Indir(sp,k)+ off

# 全局Display表

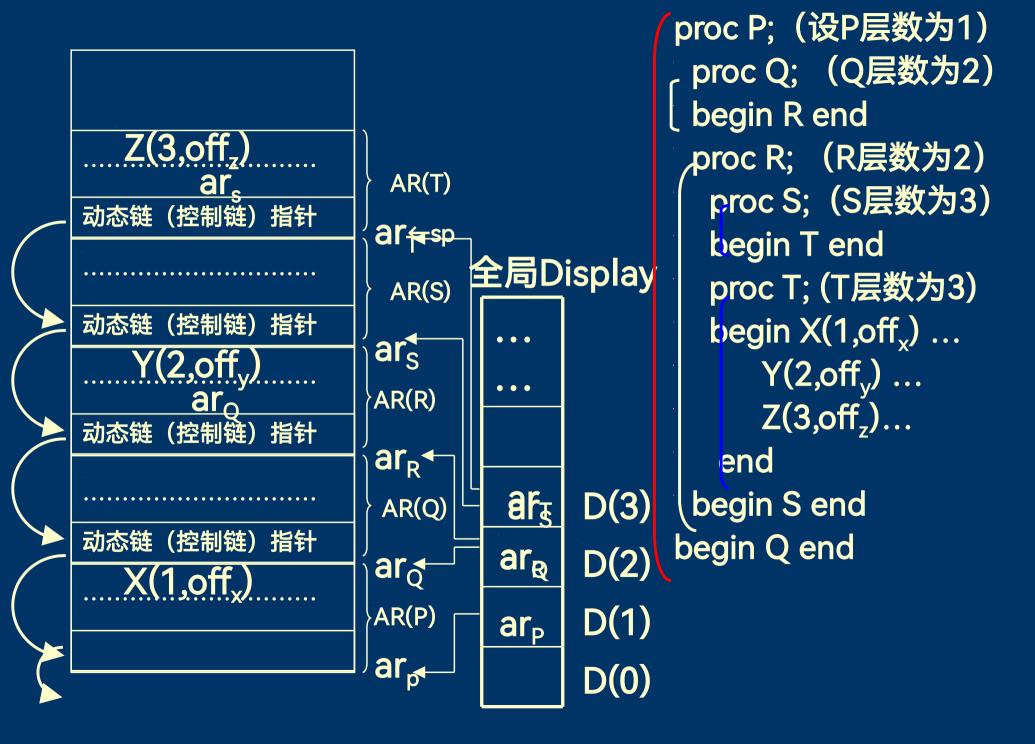
- ◆ 每个程序设置一个总的Display表,其长度为最大嵌套 层数(最长声明链的长度),其中Display[i]存放第i层 最新AR的指针,用D[i]表示。
- 该方法的理论依据:在程序的任何一点,相同层数的过程声明只能有一个有效。
- ◆ 在AR中设置一个Resume单元,用来临时保存某D[i]

# 全局Display表

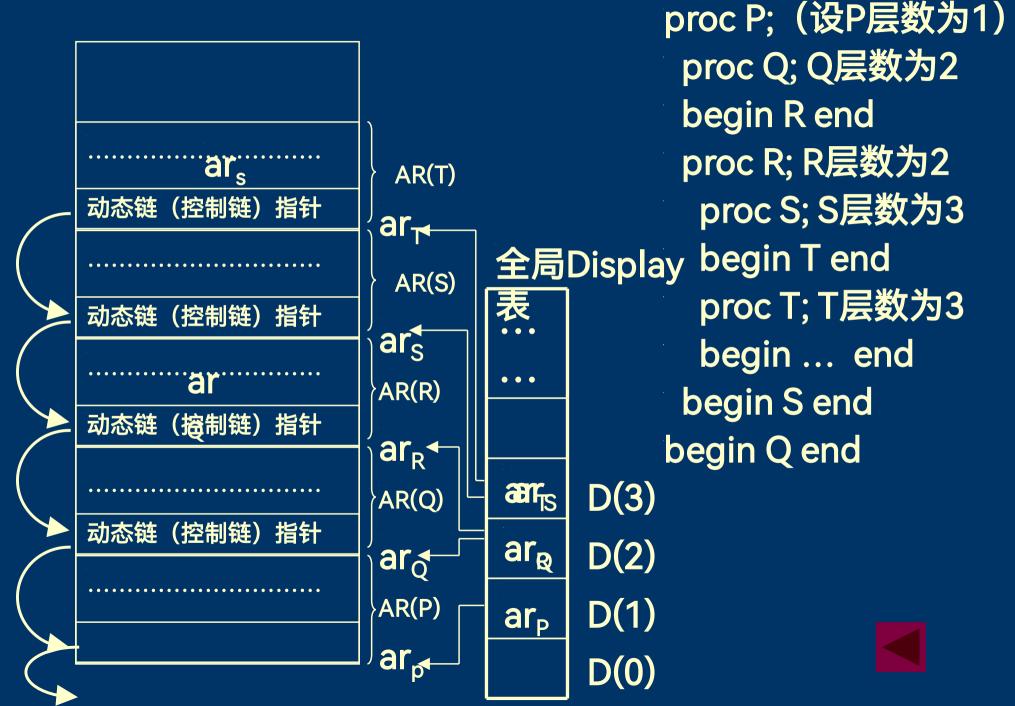
- ❖ 当层数为j的过程Q被调用时:
- 1. 将旧的D[j]的内容保存到NewAR(Q)中: NewAR(Q).ResumeAddr = D[j];
- 2. 改写D[j]的内容: D[j]=NewAR(Q)的地址;
- ◆ 当退出Q时:恢复原来D[j]的内容:
  D[j] = CurrentAR.ResumeAddr
- 参局部变量X<sub>(L,off,indir/dir)</sub>的访问
  X的地址:
  addr(X)= D[L]+off



#### 过程P ⇒ 过程 Q ⇒ 过程 R ⇒ 过程 S ⇒ 过程 T



# 主程序P ⇒ 过程 Q ⇒ 过程 R ⇒ 过程 S ⇒ 过程 T



### 总结

Display表方法是用表结构表示变量访问环境。

- ♣局部Display表的产生需要花时间,但返回时不需要为恢复变量访问环境做任何事情。
- \*对于全局Display表方法而言,Display表的产生需要花时间,而且返回时也需要为恢复变量访问环境而花时间,其主要优点是能节省存储单元。

### 总结

- 静态链方法是用链表表示变量访问环境
   静态链方法实际上是一种共享化的局部Display表方法。其主要优点同全局Display表方法是能节省存储单元。产生需要花时间,但返回时不需要为恢复变量访问环境做任何事情。
- 具体采用哪种方法,取决于机器条件:如果寄存器较少,则使用Display表方法可能合适些;如果机器能提供较好的间接操作,则可选用静态链方法。

```
proc P(proc P1);
 int x
proc Q:
 int y
 begin R/P(R)/Q end
proc R;
  int i
 proc S;
  int i
  begin R/S/T/P end
 <u>proc T () ;</u>
  int k
  begin R/S/T/P end
 begin R/P/Q/S end
begin Q/R/P1 end
```

设P为1层 有调用链: PQRRTQQ 试写出其局部display表、 构造其静态链指针 并确定T中xyik的地 址 有调用链: PQPR