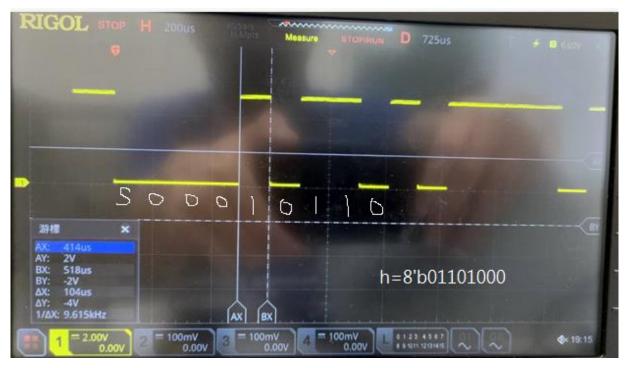
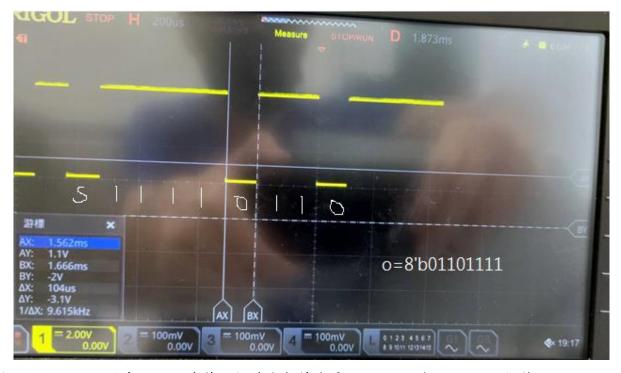
# **REPORT**

# **Experiment 1: UART protocol**

#### 1. UART frame waveform



h=8'b01101000,而根據 Serial Frame Format 可以知道 OSC 畫面中由左到右分別會是 stop bit 接著會是要傳輸的內容從 LSB 到 MSB 最後會是 stop bit。從圖中可以清楚的看到由左到又解讀出來的數據為 00010110,與傳輸的字元 h 的 ascii 相符。



o=8'b01101111,從圖中也可以清楚的解讀出數據會是11110110與o的 ascii 相符。

2. Frame content (Fill the blank with 0 or 1)

	START	Bit0 (LSB)	Bit1	Bit2	Bit3	Bit4	Bit5	Bit6	Bit7 (MSB)	STOP
1 <sup>st</sup> frame	0	0	0	0	1	0	1	1	0	1
2 <sup>nd</sup> frame	0	1	1	1	1	0	1	1	0	1

3. The interval of a bit is \_\_\_\_\_\_ (second) which means the Barud rate is equal to \_\_\_\_\_\_ 9600 (bps).

因為 Arduino 的 source code 中一開始的 setup 將 serial communication 設定為一秒可以傳輸 9600bit,因此可以推算出每個 bit 的區間為  $\frac{1(\sec)}{9600} \approx 104 \mu s$ ,可以跟我使用 OSC 的兩條 cursor 夾出來的區間相比,可以發現實驗結果與理論值相符。

#### **Experiment 2: SPI protocol**

#### 1. SPI frame waveform



SPI protocol 在判讀時與前面 expl 的判讀方法較為不同。Channel 1 黃色的訊號為 clk, 而 Channel 2 藍色的訊號為 MOSI, 而讀取的方法為每當 clk posedge 時去讀取 Channel 2 的訊號為何。而由左至右分別會從 MSB 到 LSB,與前面的 UART protocol 顛倒。c=8'b01100011, h=8'b01101000, 在上圖中可以清楚的看到解碼後與 ch 個別的 ASCII 相符。

#### 2. Frame content (Fill the blank with 0 or 1)

	Bit7 (MSB)	Bit6	Bit5	Bit4	Bit3	Bit2	Bit1	Bit0 (LSB)
1 <sup>st</sup> frame	0	1	1	0	0	0	1	1
2 <sup>nd</sup> frame	0	1	1	0	1	0	0	0

3. The frequency of the SCK is equal to \_\_\_\_\_ Hz

```
void setup (void) {

Serial.begin(115200); //set baud rate to 115200 for usart

digitalWrite(SS, HIGH); // disable Slave Select

SPI.begin ();

SPI.setClockDivider(SPI_CLOCK_DIV128); //main cloke 16 MHz divide the clock by 128, clock is approximately equal to 125 KHz

}
```

這邊使用的 clk 應該是 main clk 除以 128 所得到,原本的 clk 的頻率為 16MHz,而經過除頻器之後的頻率變為 125kHz,內部實做細節如下:

#### 除頻器實做:

```
//reduce the frequency
//original clk run 2500000times get the inverse clk1;
//so the clk1 T=2500000*2=5000000 get 2Hz clk1
always@(posedge clk or negedge rst)begin

if(rst==1'b0)begin

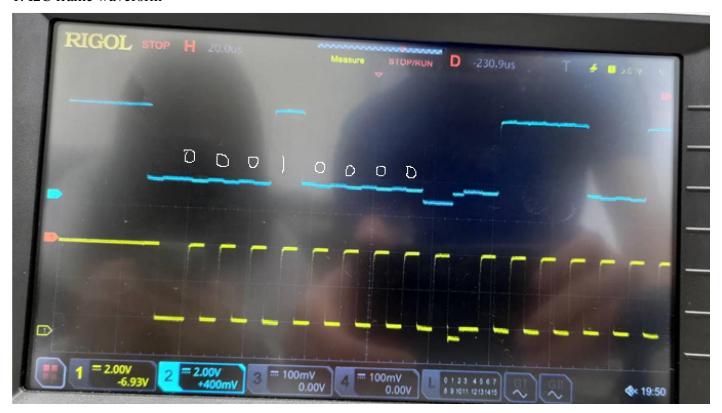
count=0;
clk1=0;
end
else if(count==2500000)begin

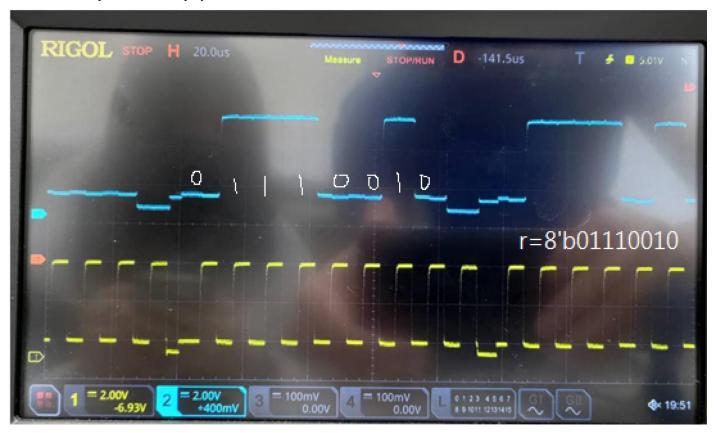
count=0;
clk1=~clk1;
end
else count=count+1;
end
```

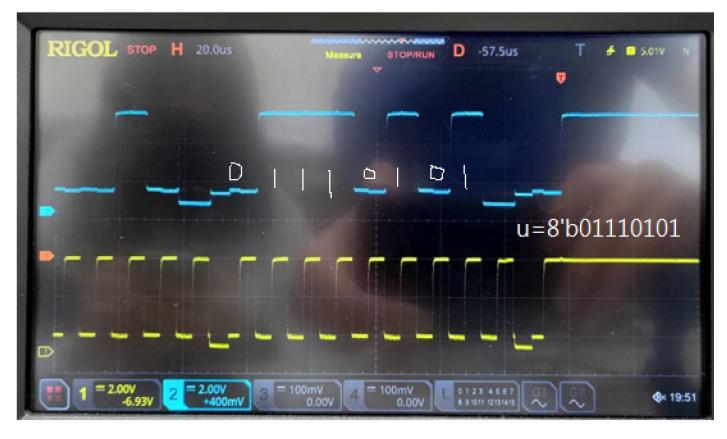
使用一個計數器,當 main clk 震動一定數量次數之後,再將之後要給其他 module 使用的 clk'反轉,如此一來便達到除頻的效果。

### **Experiment 3: I2C protocol**

#### 1. I2C frame waveform







I2C 的讀取方式與 SPI 類似,當 clk posedge 時去讀取 SDA 的值,加密的是使用我的夥伴的第三個字,r=8'b01110010, u=8'b01110101,也可以成功將其解密出來。而在第一個 frame 之後還有兩個 bit 分別是 R/W 及 ACK,這次實驗量測到的 R/W 是 0,表示 Master 正在傳輸資料,而 ACK 為 0 表示有正常運作。

2. Frame content (Fill the blank with 0 or 1)

	Address6	Address5	Address4	Address3	Address2	Address1	Address0	Read /Write	ACK
1 <sup>st</sup> frame	0	0	0	1	0	0	0	0	0
	Bit7 (MSB)	Bit6	Bit5	Bit4	Bit3	Bit2	Bit1	Bit0 (LSB)	ACK
2 <sup>nd</sup> frame	0	1	1	1	0	0	1	0	0
3 <sup>rd</sup> frame	0	1	1	1	0	1	0	1	0

3. The frequency of the SCL is equal to \_\_\_\_\_ Hz

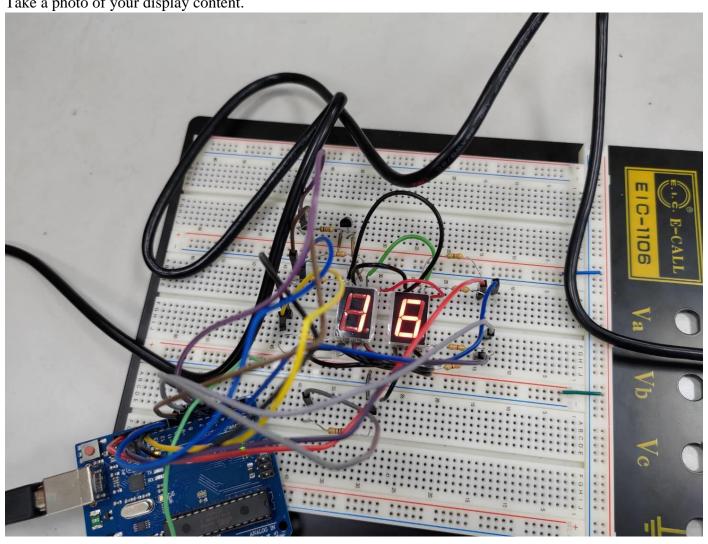
從 I2C\_slave\_reciever.ino 的 setup 中可以看到這邊設定了第一個 frame 所要傳送的位址為 8,因此第一個 frame 解出來的位址為 7'b0001000。

### Experiment 4: 2-digit 7-segment display

The sketch of your design: (copy from the Arduino IDE window and paste here)

```
int pinA = 13, pinB = 12, pinC = 11, pinD = 10, pinE = 9, pinF = 8, pinG = 7, pinP = 6;
int left = 5, right = 4;
void setup(){
    pinMode(pinA, OUTPUT);pinMode(pinB, OUTPUT);pinMode(pinC, OUTPUT);pinMode(pinD, OUTPUT);
    pinMode(pinE, OUTPUT);pinMode(pinF, OUTPUT);pinMode(pinG, OUTPUT);pinMode(pinP, OUTPUT);
    pinMode(left, OUTPUT);pinMode(right, OUTPUT);
void showSevenSeg(int A, int B, int C, int D, int E, int F, int G, int P){
    digitalWrite(pinA, A);digitalWrite(pinB, B);digitalWrite(pinC, C);digitalWrite(pinD, D);
    digitalWrite(pinE, E);digitalWrite(pinF, F);digitalWrite(pinG, G);digitalWrite(pinP, P);
void loop(){
    digitalWrite(right, HIGH);
    digitalWrite(left, LOW);
    showSevenSeg(1,0,0,1,1,1,1,1); //1
    delay(5);
    digitalWrite(right, LOW);
    digitalWrite(left, HIGH);
    showSevenSeg(0,1,0,0,0,0,0,1); //6
    delay(5);
```

Take a photo of your display content.



這次的實驗介紹了三種不同的通訊協定,非常有趣。讓我對這些通訊相關的時做有的一些的初步了 解。這次的實驗有相較以往比較輕鬆,也沒有遇到甚麼 bug,一次就成功了。希望最後幾次的電子 實驗也能如此順利。