

# GSH弹势的声波行为

## §1 弹性体的声波理论

记

$$\Delta = -tr(\hat{u}) \quad (1)$$

$$u_s = \sqrt{tr(\hat{u}_*^2)} \quad (2)$$

$$u_t = \sqrt[3]{tr(\hat{u}_*^3)} \quad (3)$$

为 $3 \times 3$ 弹应变矩阵 $\hat{u}$ 的3个不变量。各项同性弹性体的势能将是的函数：

$$\mathcal{U} = \mathcal{U}(\Delta, u_s, u_t) \quad (4)$$

其给出的 $3 \times 3$ 弹应力矩阵是

$$\hat{\sigma} = -\frac{\partial \mathcal{U}}{\partial \hat{u}} \quad (5)$$

给出的 $3 \times 3 \times 3 \times 3$ （四阶）刚度张量是

$$\overline{\overline{\mathfrak{M}}} = \text{对称化} \left( \frac{\partial \hat{\sigma}}{\partial \hat{u}} \right) \quad (6)$$

这里的记号是：

$$\hat{u}_* = \hat{u} + \frac{\Delta}{3} \hat{1} \quad (7)$$

$$\hat{u}_{**} = \hat{u}_* \hat{u}_* - \frac{u_s^2}{3} \hat{1} \quad (8)$$

$$\hat{1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \text{单位矩阵} \quad (9)$$

波矢量 $\vec{k}$ 的声波矩阵是：

$$\hat{\Upsilon} = \left( \frac{1}{\rho |\vec{k}|} \right) \overleftarrow{k} \overline{\overline{\mathfrak{M}}} \overrightarrow{k} \quad (10)$$

计算它的本征值和本征矢即得波速平方和极化方向。注意由于 $\overline{\overline{\mathfrak{M}}}$ 是对称化的， $\hat{\Upsilon}$ 是对称矩阵。

特别注意计算上述公式的微分导数时，必须将应变 $\hat{u}$ 视为非对称的一般矩阵：

$$\hat{u} = \begin{pmatrix} u_{xx} & u_{xy} & u_{xz} \\ u_{yx} & u_{yy} & u_{yz} \\ u_{zx} & u_{zy} & u_{zz} \end{pmatrix} \quad (11)$$

计算完所有一阶、二阶导数后再取对称化：

$$u_{yx} = u_{xy}, \quad u_{zx} = u_{xz}, \quad u_{zy} = u_{yz} \quad (12)$$

## §2 GSH弹势的声波计算

2012年文献给出的：

$$\mathcal{U} = \mathcal{B} \Delta^a \left( \frac{\Delta^2}{a+2} + \frac{u_s^2}{\xi} - \frac{\chi}{\xi} \frac{u_t^3}{\Delta} \right) \quad (13)$$

它有4个参数： $a, \xi, \chi, \mathcal{B}$ 。如果取 $\chi = 0$ 它是2003年的GSH模型。取 $a = 0, \chi = 0$ 时退化为古典胡克定律。

声波矩阵的计算步骤是：

1. 首先将(11)代入(1, 2, 3)计算出三个应变不变量。在默认重复脚标自动求和下，有：

$$\Delta = -\hat{u}_{ii} \quad (14)$$

$$u_s = \sqrt{\hat{u}_{ij}^* \hat{u}_{ji}^*} \quad (15)$$

$$u_t = \sqrt[3]{\hat{u}_{ij}^* \hat{u}_{jk}^* \hat{u}_{ki}^*} \quad (16)$$

2. 然后在将它们代入(13)算出势能函数 $\mathcal{U} = \mathcal{U}_{a,\xi,\chi}(u_{xx}, u_{yy}, u_{zz}, u_{xy}, u_{xz}, u_{yz}, u_{yx}, u_{zx}, u_{zy})$ 。注意它有9个自变量，3个参数。
3. 将其代入(5)，计算导数后得到九个应力分量 $\hat{\sigma}_{ij}(u_{xx}, u_{yy}, u_{zz}, u_{xy}, u_{xz}, u_{yz}, u_{yx}, u_{zx}, u_{zy})$ 。
4. 再计算这九个应力分量的导数得到“非对称刚度”：

$$\overset{\text{非对称}}{\mathfrak{M}}_{ijlk} = \frac{\partial \hat{\sigma}_{ij}}{\partial \hat{u}_{lk}} = \frac{\partial \mathcal{U}_{a,\xi,\chi}}{\partial \hat{u}_{ij} \partial \hat{u}_{lk}}$$

然后对前后两个脚标做对称化：

$$\overset{\text{非对称}}{\mathfrak{M}}_{ijlk} = \frac{1}{4} \left( \overset{\text{非对称}}{\mathfrak{M}}_{ijlk} + \overset{\text{非对称}}{\mathfrak{M}}_{jilk} \overset{\text{非对称}}{\mathfrak{M}}_{ijlk} \overset{\text{非对称}}{\mathfrak{M}}_{ijkl} \right)$$

得到对称的刚度张量。

5. 利用 (10) 计算声波矩阵, 即:

$$\hat{\Upsilon}_{ij} = \left( \frac{1}{\rho |\vec{k}|^2} \right) \overleftarrow{k}_m \overleftrightarrow{\mathfrak{M}}_{mijn} \vec{k}_n$$

6. 令应变 $\hat{u}$ 对称, 即取 (12)。

7. 计算声波矩阵的本征值和本征矢, 可得波矢 $\vec{k}$ 下的3个声速 $c_{1,2,3}$ 和极化方向。

由于GSH弹势的非线性行为, 上面的计算最好交给Mathematica或Maple软件。虽然都可以给出解析表达式, 但过于复杂这里就不写出了。对简单的 $\hat{u} = -\Delta\hat{1}/3$ 的各向同性应变和应力情况, 取 $\overleftarrow{k} = (k, 0, 0)$ 沿着 $x$ 方向, 结果是

$$\begin{aligned} \hat{\sigma} &= \mathcal{B}\Delta^{a+1}\hat{1} \\ \hat{\Upsilon} &= \frac{1}{\rho} \begin{pmatrix} c_L & 0 & 0 \\ 0 & c_T & 0 \\ 0 & 0 & c_T \end{pmatrix} \\ c_L &= \sqrt{\mathcal{B}\Delta^a \left( \frac{4}{3\xi} + a + 1 \right)} \\ c_T &= \sqrt{\frac{\mathcal{B}\Delta^a}{\xi}} \end{aligned}$$

对应的波速比是:  $g_0 = \frac{c_L}{c_T} = \sqrt{\frac{4}{3} + (a+1)\xi}$ 。

上面计算的应力 $\hat{\sigma}_{ij}$ 和声速 $c_{1,2,3}$ 等都是6个应变分量 $u_{xx}, u_{yy}, u_{zz}, u_{xy}, u_{xz}, u_{yz}$ 的函数。消去应变可得到声速随应力的变化关系 (这往往需要数值计算)。