<u>Artificial Intelligence I (EI-MEIS-MIA)</u> Planning – January 2011

	tuititing duittian y 2011	
Name: Studies:		
1.	¿Para qué se utiliza la tabla de operadores-diferencias en el analizador medios- fines? How is the operators-differences table used in the means-ends analyser?	
2.	¿Cómo se caracteriza un operador en el planificador lineal con pila de objetivos? Which are the elements that characterize an operator in the linear planner with goal stack?	
3.	Explica porqué el planificador lineal con pila de objetivos puede devolver planes bastante ineficientes. Explain why the linear planner with goal stack can obtain inefficient plans.	

4. Explica la diferencia básica entre los planificadores lineales y los no lineales. Explain the basic difference between linear and non-linear planning.

5.	Explica la principal ventaja y el principal inconveniente del planificador no lineal con regresión. Explain the main advantage and the main shortcoming of the non-linear planner with regression.
6.	¿Cuándo se elimina una rama del árbol que construye el planificador no lineal con regresión? In which situations does the non-linear planner with regression decide to stop the analysis of a branch of the tree?
7.	Enumera las 4 operaciones que puede realizar el planificador no lineal con fijación de restricciones sobre el plan que va construyendo. Comment briefly the 4 operations that may be applied on the plan built by the non-linear planner with constraint posting.
8.	¿En qué 3 sentidos es "parcial" el plan que va construyendo el planificador no lineal con fijación de restricciones? Why do we say that the plan that is managed by the non-linear planner with constraint posting is partial?

9.	Da el pseudocódigo del algoritmo básico del GraphPlan. Give the basic high-level pseudo-code of the GraphPlan algorithm.
10.	Explica brevemente cómo se intenta encontrar un plan a partir de un GraphPlan de profundidad k . Explain briefly how we can try to obtain a plan from a GraphPlan structure of depth k .