

Ludwig Maximilians Universität München Institut für Informatik Lehr- und Forschungseinheit für Datenbanksysteme

Skript zur Vorlesung

Datenbanksysteme

Wintersemester 2018/2019

Kapitel 8: Physische Datenorganisation

Vorlesung: Prof. Dr. Christian Böhm Übungen: Dominik Mautz Skript © 2018 Christian Böhm

http://dmm.dbs.ifi.lmu.de/dbs

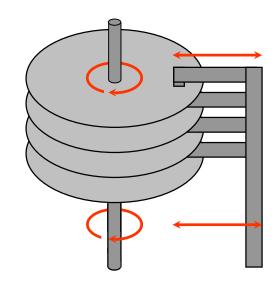


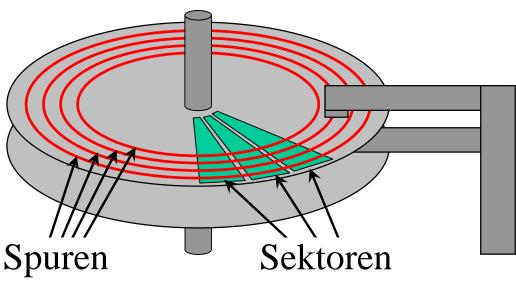


Wiederholung (1)

Aufbau einer Festplatte

- Mehrere magnetisierbare Platten rotieren um eine gemeinsame Achse
- Ein Kamm mit je zwei Schreib-/Leseköpfen pro Platte (unten/oben) bewegt sich in radialer Richtung.







Wiederholung (2)

Datenbanksysteme Kapitel 8: Physische Datenorganisation

Intensionale Ebene vs. Extensionale Ebene

• Datenbankschema:



• Ausprägung der Datenbank:

F	r	a	n	k	1	i	n		A	r	е	t	h	a		1	9	4	2
R	i	t	С	h	i	е			L	i	0	n	е	1		1	9	4	9

- Nicht nur DB-Zustand, sondern auch DB-Schema wird in DB gespeichert.
- Vorteil: Sicherstellung der Korrektheit der DB



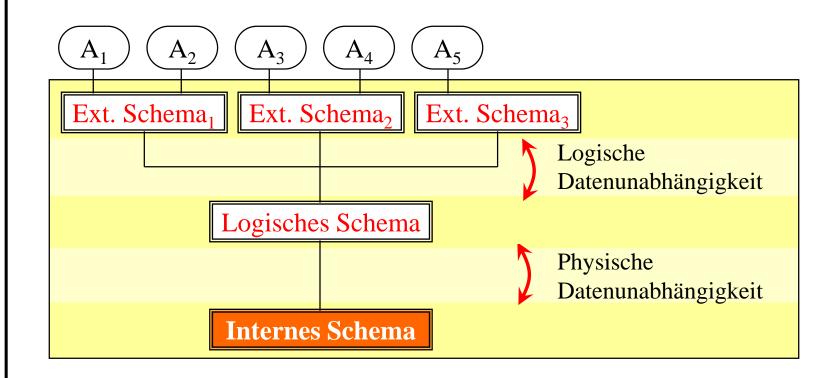


Wiederholung (3)

Drei-Ebenen-Architektur zur Realisierung von

- physischer
- und logischer

Datenunabhängigkeit (nach ANSI/SPARC)



Datenbanksysteme Kapitel 8: Physische Datenorganisation





Wiederholung (4)

- Das interne Schema beschreibt die systemspezifische Realisierung der DB-Objekte (physische Speicherung), z.B.
 - Aufbau der gespeicherten Datensätze
 - Indexstrukturen wie z.B. Suchbäume
- Das interne Schema bestimmt maßgeblich das Leistungsverhalten des gesamten DBS
- Die Anwendungen sind von Änderungen des internen Schemas nicht betroffen (physische Datenunabhängigkeit)



Indexstrukturen (1)

• Um Anfragen und Operationen effizient durchführen zu können, setzt die interne Ebene des Datenbanksystems geeignete Datenstrukturen und Speicherungsverfahren (Indexstrukturen) ein.

Aufgaben

- Zuordnung eines Suchschlüssels zu denjenigen physischen Datensätzen, die diese Wertekombination besitzen,
 d.h. Zuordnung zu der oder den Seiten der Datei, in denen diese Datensätze gespeichert sind.
 - (VW, Golf, schwarz, M-ÜN 40) → (logische) Seite 37
- Organisation der Seiten unter dynamischen Bedingungen.
 Überlauf einer Seite → Aufteilen der Seite auf zwei Seiten





Indexstrukturen (2)

Aufbau

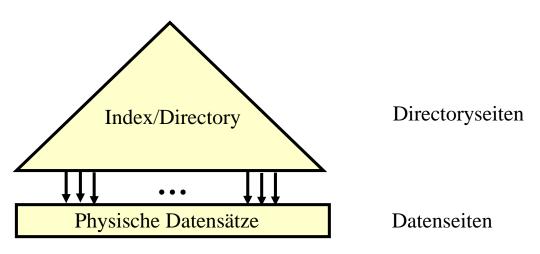
Strukturinformation zur Zuordnung von Suchschlüsseln und zur Organisation der Datei.

- Directoryseiten:

Seiten in denen das Directory gespeichert wird.

Datenseiten

Seiten mit den eigentlichen physischen Datensätzen.







Anforderungen an Indexstrukturen (1)

Effizientes Suchen

- Häufigste Operation in einem DBS: Suchanfragen.
- Insbesondere Suchoperationen müssen mit wenig Seitenzugriffen auskommen.

Beispiel: unsortierte sequentielle Datei

- Einfügen und Löschen von Datensätzen werden effizient durchgeführt.
- Suchanfragen müssen ggf. die gesamte Datei durchsuchen.
- Eine Anfrage sollte daher mit Hilfe der Indexstruktur möglichst schnell zu der Seite oder den Seiten geführt werden, auf denen sich die gesuchten Datensätze befinden.



Anforderungen an Indexstrukturen (2)

- Dynamisches Einfügen, Löschen und Verändern von Datensätzen
 - Der Datenbestand einer Datenbank verändert sich im Laufe der Zeit.
 - Verfahren, die zum Einfügen oder Löschen von Datensätzen eine Reorganisation der gesamten Datei erfordern, sind nicht akzeptabel.

Beispiel: sortierte sequentielle Datei

- Das Einfügen eines Datensatzes erfordert im schlechtesten Fall, dass alle Datensätze um eine Position verschoben werden müssen.
- Folge: auf alle Seiten der Datei muss zugegriffen werden.
- Das Einfügen, Löschen und Verändern von Datensätzen darf daher nur *lokale Änderungen* bewirken.



Anforderungen an Indexstrukturen (3)

Ordnungserhaltung

- Datensätze, die in ihrer Sortierordnung direkt aufeinander folgen, werden oft gemeinsam angefragt.
- In der Ordnung aufeinander folgende Datensätze sollten in der gleichen Seite oder in benachbarten Seiten gespeichert werden.

Hohe Speicherplatzausnutzung

- Dateien können sehr groß werden.
- Eine möglichst hohe Speicherplatzausnutzung ist wichtig:
 - Möglichst geringer Speicherplatzverbrauch.
 - Im Durchschnitt befinden sich mehr Datensätze in einer Seite, wodurch auch die Effizienz des Suchens steigt und die Ordnungserhaltung an Bedeutung gewinnt.





Klassen von Indexstrukturen

- Datenorganisierende Strukturen
 Organisiere die Menge der tatsächlich auftretenden Daten
 (Suchbaumverfahren)
- Raumorganisierende Strukturen
 Organisiere den Raum, in den die Daten eingebettet sind
 (dynamische Hash-Verfahren)

Anwendungsgebiete:

- Primärschlüsselsuche (B-Baum und lineares Hashing)
- Sekundärschlüsselsuche (invertierte Listen)





B-Baum (1)

Idee:

- Daten auf der Festplatte sind in Blöcken organisiert (z.B. 4 Kb Blöcke)
- Bei Organisation der Schlüssel mit einem binärem Suchbaum entsteht pro Knoten, der erreicht wird, ein Seitenzugriff auf der Platte.

=> sehr teuer

• Fasse mehrere Knoten zu einem zusammen, so dass ein Knoten im Baum einer Seite auf der Platte entspricht.



B-Baum (2)

Datenbanksysteme Kapitel 8: Physische Datenorganisation

Definition: B-Baum der Ordnung *m*

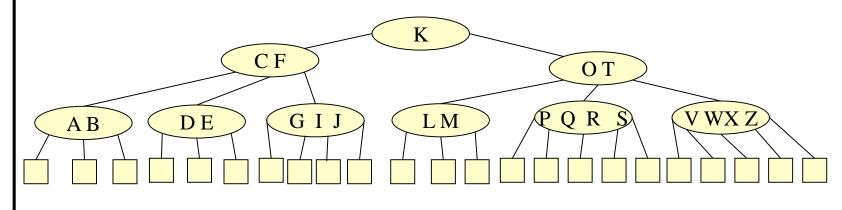
(Bayer und McCreight (1972))

- (1) Jeder Knoten enthält höchstens 2m Schlüssel.
- (2) Jeder Knoten außer der Wurzel enthält mindestens *m* Schlüssel.
- (3) Die Wurzel enthält mindestens einen Schlüssel.
- (4) Ein Knoten mit k Schlüsseln hat genau k+1 Söhne.
- (5) Alle Blätter befinden sich auf demselben Level.



B-Baum (3)

Beispiel: B-Baum der Ordnung 2



• max Höhe:
$$h \le \left\lfloor \log_{m+1} \left(\frac{n+1}{2} \right) \right\rfloor + 1$$

- Ordnung in realen B-Bämen: 600-900 Schlüssel pro Seite
- Effiziente Suche innerhalb Knoten ?=> binäre Suche

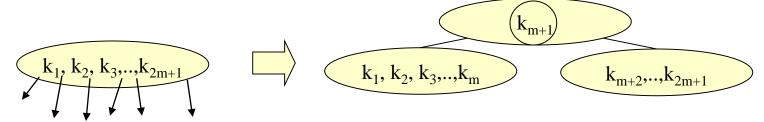




Einfügen in B-Baum

Einfügen eines Schlüssels k:

- Suche Knoten **B** in den **k** eingeordnet werden würde. (Blattknoten bei erfolgloser Suche)
- 1. Fall: **B** enthält weniger als 2**m** Schlüssel => füge **k** in **B** ein
- 2. Fall: **B** enthält 2**m** Schlüssel
 - => Overflow Behandlung
 - Split des Blattknotens



Split kann sich über mehrere Ebene fortsetzen bis zur Wurzel





Entfernen aus B-Baum

Lösche Schlüssel *k* aus Baum:

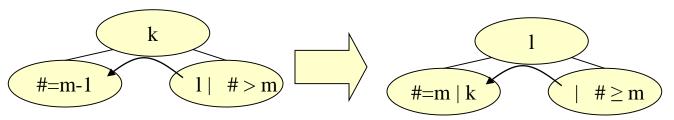
- Suche Schlüssel
- Falls Schlüssel in inneren Knoten, vertausche Schlüssel mit dem größten Schlüssel im linkem Teilbaum (=> Rückführung auf Fall mit Schlüssel in Blattknoten)
- Falls Schlüssel im Blattknoten **B**:
 - 1. Fall: B hat noch mehr als m Schlüssel,
 => lösche Schlüssel
 - 2. Fall: *B* hat genau *m* Schlüssel=> Underflow



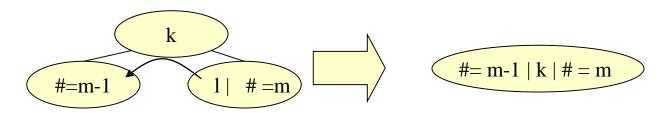


Underflow-Behandlung im B-Baum

- Betrachte Bruderknoten (immer den rechten falls vorhanden)
- 1.Fall: Bruder hat mehr als m Knoten => ausgleichen mit Bruder



• 2. Fall: Bruder hat genau m Knoten => Verschmelzen der Brüder



• Verschmelzen kann sich bis zur Wurzel hin fortsetzen.





B+-Baum (1)

• Häufig tritt in Datenbankanwendungen neben der Primärschlüsselsuche auch sequentielle Verarbeitung auf.

• Beispiele für sequentielle Verarbeitung:

- Sortiertes Auslesen aller Datensätze, die von einer Indexstruktur organisiert werden.
- Unterstützung von Bereichsanfragen der Form:
- "Nenne mir alle Studenten, deren Nachname im Bereich [Be ... Brz] liegt."
- → Die Indexstruktur sollte die *sequentielle Verarbeitung* unterstützen, d.h. die Verarbeitung der Datensätze in aufsteigender Reihenfolge ihrer Primärschlüssel.



B+-Baum (2)

Grundidee:

- Trennung der Indexstruktur in *Directory* und *Datei*.
- Sequentielle Verkettung der Daten in der Datei.

B+-Datei:

- Die Blätter des B+-Baumes heißen *Datenknoten* oder *Datenseiten*.
- Die Datenknoten enthalten alle Datensätze.
- Alle Datenknoten sind entsprechend der Ordnung auf den Primärschlüsseln *verkettet*.

B+-**Directory**:

- Die inneren Knoten des B+-Baumes heißen *Directoryknoten* oder *Directoryseiten*.
- Directoryknoten enthalten nur noch *Separatoren* s.
- Für jeden Separator s(u) eines Knotens u gelten folgende Separatoreneigenschaften:
 - s(u) > s(v) für alle Directoryknoten v im linken Teilbaum von s(u).
 - s(u) < s(w) für alle Directoryknoten w im rechtenTeilbaum von s(u).
 - s(u) > k(v') für alle Primärschlüssel k(v') und alle Datenknoten v' im linken Teilbaum von s(u).
 - $s(u) \le k(w')$ für alle Primärschlüssel k(w') und alle Datenknoten w' im rechten Teilbaum von s(u).



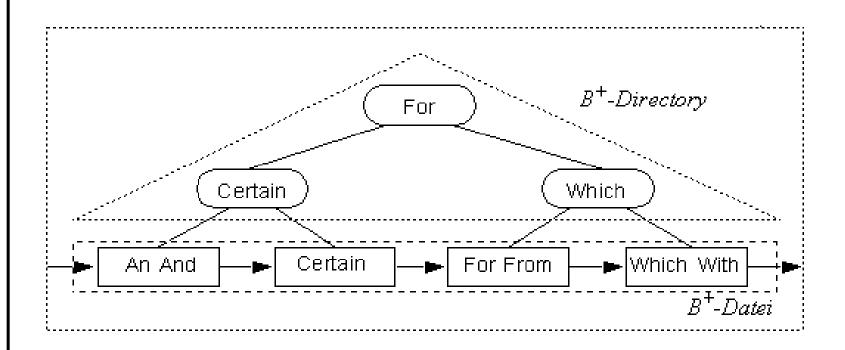
B+-Baum (3)

Datenbanksysteme Kapitel 8: Physische Datenorganisation

Beispiel:

B+-Baum für die Zeichenketten:

An, And, Certain, For, From, Which, With

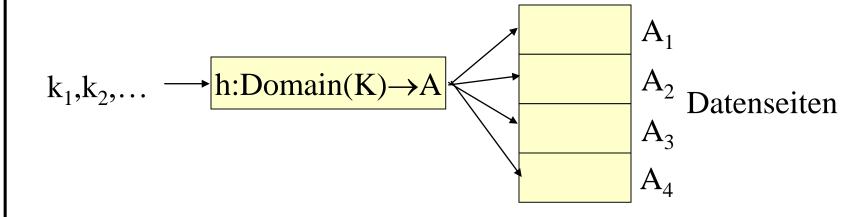




Hash-Verfahren

Datenbanksysteme Kapitel 8: Physische Datenorganisation

- Raumorganisierendes Verfahren
- **Idee**: Verwende Funktion, die aus den Schlüsseln *K* die Seitenadresse *A* berechnet. (Hashfunktion)
- Vorteil: Im besten Fall konstante Zugriffszeit auf Daten.
- Probleme:
 - Gleichmäßige Verteilung der Schlüssel über A
 - |Domain(K)| >> |A| => Kollision







Hash-Verfahren für Sekundärspeicher

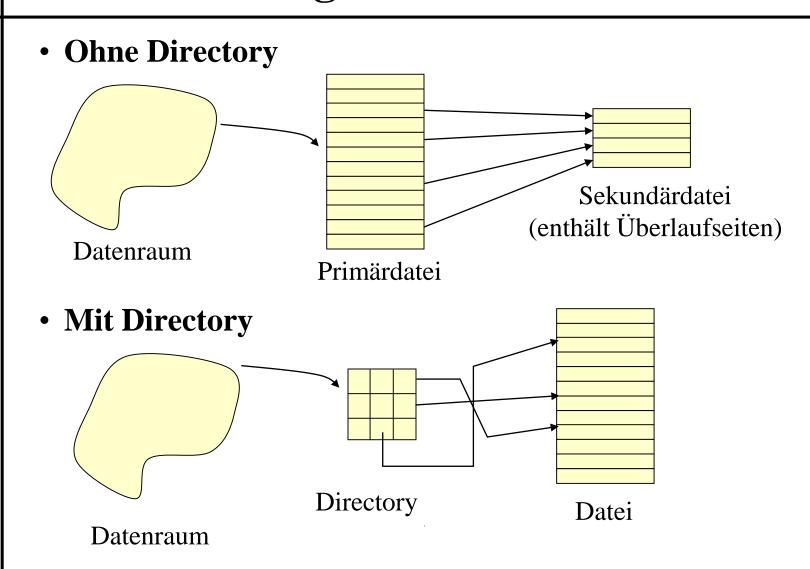
Für Sekundärspeicher sind weitere Anforderungen von Bedeutung:

- hohe Speicherplatzausnutzung
 (Datenseiten sollten über 50 % gefüllt sein)
- Gutes dynamisches Verhalten: schnelles Einfügen, Löschen von Schlüsseln und Datenseiten
- Gleichbleibend effiziente Suche



Klassifizierung von Hash-Verfahren

Datenbanksysteme Kapitel 8: Physische Datenorganisation



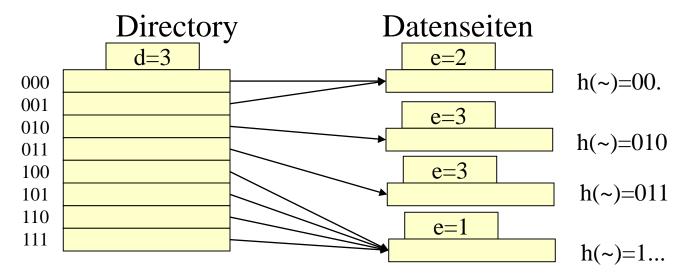




Hash-Verfahren mit Directory

Erweiterbares Hashing

- Hashfunktion: h(k) liefert Bitfolge (b₁,b₂,...,b_d,...)
- Directory besteht aus eindimensionalen Array D [0..2^d-1] aus Seitenadressen. d heißt Tiefe des Directory.
- Verschiedene Einträge können auf die gleiche Seite zeigen







Einfügen Erweiterbares Hashing (1)

Gegeben: Datensatz mit Schlüssel k

- 1. Schritt: Bestimme die ersten Bits des Pseudoschlüssels $h(k) = (b_1, b_2, ..., b_d, ...)$
- 2. Schritt:

Der Directoryeintrag D[b₁,b₂,...,b_d] liefert Seitennummer. Datensatz wird in berechnete Seite eingefügt.

Falls Seite danach max. gefüllt:

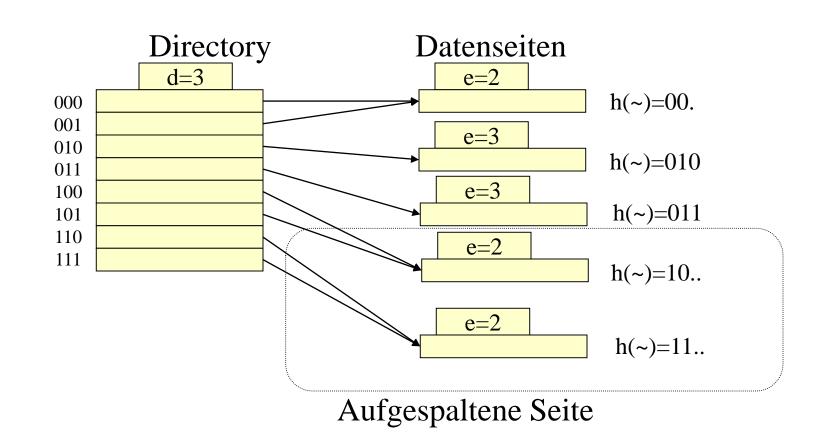
- 1. Aufspalten der Datenseite.
- 2. Verdoppeln des Directory.



Einfügen Erweiterbares Hashing (2)

Aufspalten einer Datenseite

Aufspalten wenn Füllungsgrad einer Seite zu hoch(>90%).



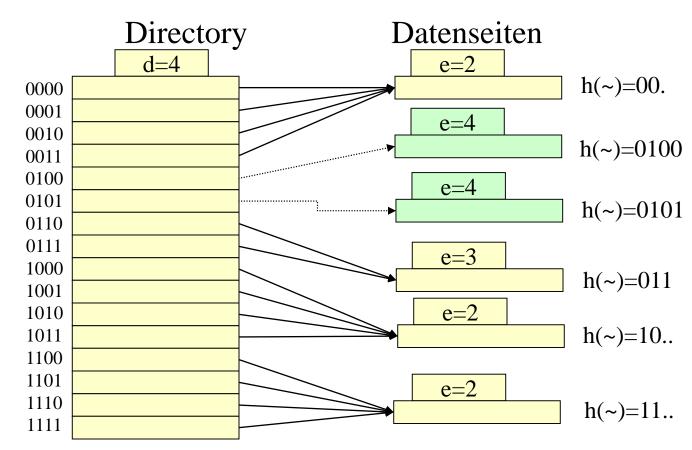
Datenbanksysteme Kapitel 8: Physische Datenorganisation



Einfügen Erweiterbares Hashing (3)

Verdopplung des Directory

Datenseite läuft über und d = e.



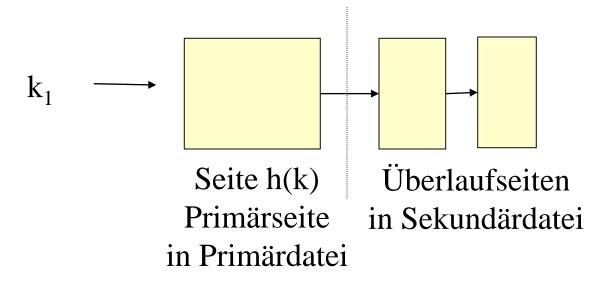




Hashing ohne Directory

Lineares Hashing

- Hash-Funktion h:K→A liefert direkt eine Seitenadresse
- Problem: Was ist wenn Datenseite voll ist?
- Lösung: Überlaufseiten werden angehängt. Aber bei zu vielen Überlaufseiten degeneriert Suchzeit.







Lineares Hashing (1)

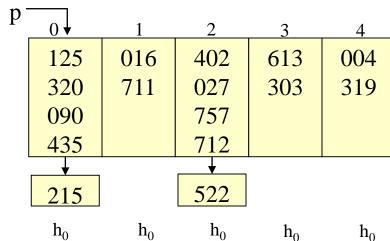
- dynamisches Wachstum der Primärdatei
- Folge von Hash-Funktionen: h₀, h₁, h₂, ...
- Erweitern der Primärdatei um jeweils eine Seite
- feste Splitreihenfolge
- Expansionzeiger zeigt an welche Seite gesplittet wird
- Kontrollfunktion: Wann wird gesplittet? Belegungsfaktor übersteigt Schwellwert: z.B.

$$80 \% < \frac{\# abgespeich \ erte \ Datensätze}{\# m\"{o}gl \ . \ Datens\"{a}tze \ in \ Prim\"{a}rdate \ i}$$



Lineares Hashing (2)

Hashfunktionen: $h_0(k)=k \mod(5)$, $h_1(k)=k \mod(10)$, ...



Seitennummern

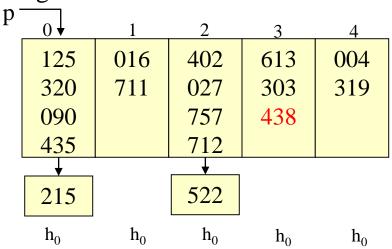
Primärseiten

Belegung: 16/20 = 0.8

Überlaufseiten

verwendete Hashfunktion

Einfügen von Schlüssel 438:



Seitennummern

Primärseiten 1

Belegung: 17/20 = 0.85

=> Split

Überlaufseiten

verwendete Hashfunktion

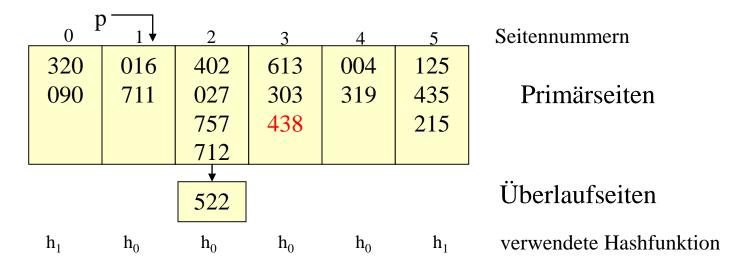
Datenbanksysteme Kapitel 8: Physische Datenorganisation



Lineares Hashing (3)

Datenbanksysteme Kapitel 8: Physische Datenorganisation

Expansion der Seite 0 auf die Seiten 0 und 5:



- Umspeichern aller Datensätze mit $h_1(k) = 5$ in neue Seite
- Datensätze mit $h_1(k) = 0$ bleiben



Lineares Hashing (4)

Datenbanksysteme Kapitel 8: Physische Datenorganisation Prinzip der Expansion:

Ausgangssituation p=00 1 ... N-2 N-1

nach dem ersten Split p=10 1 ... N-2 N-1 N

nach Verdopplung der Datei

• Split in fester Ordnung (nicht: Split der vollen Seiten)

N-2 | N-1

 $N \mid N+1$

2N-2|2N

- trotzdem wenig Überlaufseiten
- gute Leistung für gleich verteilte Daten
- Adreßraum wächst linear





Lineares Hashing (5)

Anforderungen an die Hashfunktionen {h_i}, i>0:

1.) Bereichsbedingung:

$$h_{L}$$
: domain(k) $\rightarrow \{0,1,...,(2^{L}*N)-1\}, L \ge 0$

2.) Splitbedingung:

$$h_{L+1}(k) = h_L(k)$$
 oder

$$h_{L+1}(k)=h_L(k)+2^L*N, L\ge 0$$

L gibt an wie oft sich Datei schon vollständig verdoppelt hat.

Beispiel:

$$h(k) = k \mod (2^L * N)$$

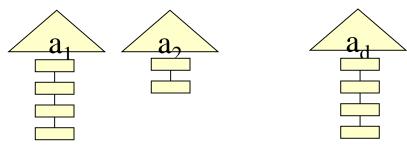




Anfragen auf mehreren Attributen (1)

Invertierte Listen (häufigste Lösung)

- jedes relevante Attribute wird mit eindimensionalem Index verwaltet.
- Suche nach mehreren Attributen a₁,a₂,..,a_d
- Erstellen von Ergebnislisten mit Datensätzen d bei denen d.a₁ der Anfragebedingung genügt.



• Bestimmen des Ergebnis über mengentheoretischen Verknüpfung (z.B. Schnitt) der einzelnen Ergebnislisten.





Anfragen auf mehreren Attributen (2)

Eigenschaften Invertierter Listen:

- Die Antwortzeit ist nicht proportional zur Anzahl der Antworten.
- Suchzeit wächst mit Anzahl der Attribute
- genügend Effizienz bei kleinen Listen
- Sekundärindizes für nicht Primärschlüssel beeinflussen die physikalische Speicherung nicht.
- zusätzliche Sekundärindizes können das Leistungsverhalten bei DB-Updates stark negativ beeinflussen.



Index-Generierung in SQL

• Generierung eines Index:

CREATE INDEX index-name ON table $(a_1, a_2, ..., a_n)$;

Ein Composite Index besteht aus mehr als einer Spalte. Die Tupel sind dann nach den Attributwerten (lexikographisch) geordnet:

Für den Vergleich der einzelnen Attribute gilt die jeweils übliche Ordnung:

```
t_1 < t_2 gdw.
```

 $t_1.a_1 < t_2.a_1$ oder $(t_1.a_1 = t_2.a_1 \text{ und } t_1.a_2 < t_2.a_2)$ oder ...

numerischer Vergleich für numerische Typen, lexikographischer Vergleich bei **CHAR**, Datums-Vergleich bei **DATE** usw.

• Löschen eines Index:

DROP INDEX *index-name*;

• Verändern eines Index:

ALTER INDEX *index-name* ...;

(betrifft u.a. Speicherungs-Parameter und Rebuild)



Durch Index unterstützte Anfragen

• Exact match query:

SELECT * FROM t WHERE $a_1 = ...$ AND ... AND $a_n = ...$

• Partial match query:

SELECT * FROM *t* **WHERE** $a_1 = ...$ **AND** ... **AND** $a_i = ...$

für i < n, d.h. wenn die exakt spezifizierten Attribute ein Präfix der indizierten Attribute sind.

Eine Spezifikation von a_{i+1} kann i.a. nicht genutzt werden, wenn a_i nicht spezifiziert ist.

Range query:

SELECT * FROM t **WHERE** $a_1 = ...$ **AND** ... **AND** $a_i = ...$ **AND** $a_{i+1} <= ...$ auch z.B. für '>' oder 'BETWEEN'

• Pointset query:

SELECT * FROM *t* **WHERE** $a_1 = ...$ **AND** ... **AND** $a_i = ...$ **AND** a_{i+1} **IN** (7,17,77) auch z.B. $(a_{i+1} = ... OR a_{i+1} = ... OR ...)$





Durch Index unterstützte Anfragen

Pattern matching query

SELECT * FROM t WHERE a_1 =... AND ... AND a_i =... AND a_{i+1} LIKE ' c_1c_2 ... c_k %'

Problem: Anfragen wie wort LIKE '%system' werden nicht unterstützt. Man kann aber z.B. eine Relation aufbauen, in der alle Wörter revers gespeichert werden und dann effizient nach revers_wort LIKE 'metsys%' suchen lassen.





Indexstrukturen in SQL

Index Reihenfolge:

- 1.) **create index** name_geb **on** Dozent (Name, Geburt)
- 2.) **create index** geb_name **on** Dozent (Geburt, Name)

Welcher Index unterstüzt folgende Anfrage besser:

Select Name from Dozent where Name like 'H%'

Index "name_geb" ist besser, da Name ein Praefix von Name, Geburt.



Zusammenfassung

Datenbanksysteme Kapitel 8: Physische Datenorganisation

- Um Anfragen und Operationen effizient durchführen zu können, setzt die interne Ebene des Datenbanksystems geeignete Datenstrukturen und Speicherungsverfahren (Indexstrukturen) ein.
- Primärindizes verwalten Primärschlüssel
- Sekundärindizes unterstützen zusätzliche Suchattribute oder Kombinationen von diesen.
- Ein Beispiel für eine solche Indexstruktur sind B+-Baum und dynamische Hash-Verfahren.
- Anfragen auf mehreren Attributen werden meist mit invertierten Listen realisiert.