Dr. W. Spann, H. Jaskolla

Lösungen zur Klausur in Linearer Algebra für Informatiker und Statistiker

1 Man zeige die folgende Gleichung für reelle 2 × 2-Matrizen durch vollständige Induktion:

$$\begin{pmatrix} 0 & -2 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}^n = 2^n \cdot \begin{pmatrix} -1 & -2 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ -1 & -1 \end{pmatrix} \qquad (n \in \mathbb{N})$$

Beweis:

Induktionsanfang n = 1:

$$\begin{pmatrix} 0 & -2 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}^{1} = \begin{pmatrix} 0 & -2 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2+2 & -4+2 \\ 2-1 & 4-1 \end{pmatrix}$$
$$= \begin{pmatrix} -2 & -4 \\ 2 & 4 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ -1 & -1 \end{pmatrix}$$
$$= 2^{1} \cdot \begin{pmatrix} -1 & -2 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ -1 & -1 \end{pmatrix}$$

Induktionssschritt $n \rightarrow n+1$:

Induktionsvoraussetzung: Für ein $n \in \mathbb{N}$ gelte $\begin{pmatrix} 0 & -2 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}^n = 2^n \cdot \begin{pmatrix} -1 & -2 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ -1 & -1 \end{pmatrix}$ Dann folgt:

$$\begin{pmatrix} 0 & -2 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}^{n+1} = \begin{pmatrix} 0 & -2 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}^{n} \cdot \begin{pmatrix} 0 & -2 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} 2^{n} \cdot \begin{pmatrix} -1 & -2 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ -1 & -1 \end{pmatrix} \end{bmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 & -2 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} 2^{n} \cdot \begin{pmatrix} -1 & -2 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 & -2 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ -1 & -1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 & -2 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} 2^{n} \cdot \begin{pmatrix} -2 & 2-6 \\ 2 & -2+6 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 & -4+6 \\ -1 & 2-3 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} 2^{n} \cdot \begin{pmatrix} -2 & -4 \\ 2 & 4 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ -1 & -1 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} 2^{n} \cdot 2 \cdot \begin{pmatrix} -1 & -2 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ -1 & -1 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} 2^{n+1} \cdot \begin{pmatrix} -1 & -2 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ -1 & -1 \end{pmatrix}$$

q.e.d.

- (2) Sei $U := \{z \in \mathbb{C} \mid |z| = 1\}$. Dann gilt:
 - (a) U ist Untergruppe von $(\mathbb{C} \setminus \{0\}, \cdot)$.
 - (b) $\varphi:U\to U$, $z\mapsto z^2$ ist wohldefiniert und mit der Verknüpfung aus (a) ein Gruppenhomomorphismus.
 - (c) φ ist nicht injektiv.
 - (d) $z + 1 = z \cdot \overline{(z+1)}$ $(z \in U)$
 - (e) Für $w := \frac{z+1}{|z+1|}$ mit $z \in U \setminus \{-1\}$ gilt $\varphi(w) = z$.
 - (f) φ ist surjektiv.

Beweis:

Ad (a):

Zunächst gilt für $z \in U$, daß $|z| = 1 \implies z \neq 0 \implies z \in \mathbb{C} \setminus \{0\}$, d.h. $U \subseteq \mathbb{C} \setminus \{0\}$. Ferner ist $|1| = 1 \implies 1 \in U \implies U \neq \emptyset$.

Nach dem Untergruppenkriterium aus Vorlesung/(1.10) ist nur noch zu untersuchen, ob

$$a, b \in U \stackrel{?}{\Longrightarrow} ab^{-1} \in U$$
.

Seien also $a, b \in U$, d.h. |a| = |b| = 1. Dann ist

$$|ab^{-1}| \stackrel{\text{RR}}{=}_{(1.22)(d)}^{\text{RR}} |a| \cdot |b^{-1}| \stackrel{=}{=} |a| \cdot |b|^{-1} \stackrel{=}{=} 1 \cdot 1^{-1} = 1$$

Dabei gilt (•), weil $1 = |1| = |b \cdot b^{-1}| \stackrel{RR}{\underset{(1,22)(d)}{=}} |b| \cdot |b^{-1}| \stackrel{\text{Def. des}}{\underset{\text{Inversen}}{\Longrightarrow}} |b^{-1}| = |b|^{-1}$

Speziell in der Situation der Aufgabe könnte man auch schließen:

$$1 = |1| = \left| b \cdot b^{-1} \right| = |b| \cdot \left| b^{-1} \right| = \left| b \cdot b^{-1} \right| = \left| b^{-1} \right| ,$$

und dann folgt ebenso $\left|ab^{-1}\right| \stackrel{\text{RR}}{\underset{(1,22),(d)}{=}} \left|a\right| \cdot \left|b^{-1}\right| = 1 \cdot 1 = 1$

In jedem Fall ist somit $ab^{-1} \in U$ nach Definition von U q.e.d.

Ad (b):

 φ wohldefiniert bedeutet, daß mit $z \in U$ auch $\varphi(z) = z^2 \in U$ gilt:

$$z \in U \implies |z| = 1 \implies |\varphi(z)| = \left|z^2\right| \stackrel{\text{RR}}{\underset{(1.22)(d)}{=}} |z| \cdot |z| = 1 \cdot 1 = 1 \stackrel{\text{Def.}}{\underset{U}{\Longrightarrow}} \varphi(z) \in U$$

 φ ist Gruppenhomomorphismus, wenn für alle $a,b\in U$ gilt, daß $\varphi(ab)=\varphi(a)\cdot\varphi(b)$. Testen wir das:

$$\forall \ a,b \in U : \varphi(ab) = (ab)^2 = (ab) \cdot (ab) \stackrel{(\mathbb{C},\cdot)}{=} a(ba)b \stackrel{(\mathbb{C},\cdot)}{=} a(ab)b \stackrel{(\mathbb{C},\cdot)}{=} a^2 \cdot b^2 \stackrel{\text{Def.}}{=} \varphi(a) \cdot \varphi(b)$$

Ad (c):

Zum Beispiel sind $1, -1 \in U$ und $\varphi(-1) = (-1)^2 = 1 = 1^2 = \varphi(1)$, obwohl $1 \neq -1$. Also ist φ nicht injektiv.

Dieselben Dienste leistet jedes Paar $z \neq w$ in U (d.h. mit |z| = |w| = 1), für das $z^2 = w^2$ ist.

$$z^2 = w^2 \iff 0 = z^2 - w^2 = (z - w)(z + w) \iff_{z - w \neq 0} z + w = 0 \iff z = -w$$
 (*)

also zum Beispiel *i* und -i oder $\frac{1}{2}\sqrt{2}(1+i)$ und $-\frac{1}{2}\sqrt{2}(1+i)$.

Ad (d):

Wegen $z \in U$, d.h. |z| = 1, können wir schreiben: $1 = |z|^2 = \frac{RR}{(122)(c)} z \cdot \overline{z}$, also:

$$z+1=z+z\cdot \bar{z} = z\cdot (1+\bar{z}) = z\cdot (\bar{z}+\bar{1}) = RR = z\cdot (\bar{z}+1)$$

Ad (e):

Weil $z \neq -1$ ist $|z+1| \neq 0$, d.h. $w = \frac{z+1}{|z+1|} \in \mathbb{C}$ ist wohldefiniert. Ferner ist $|w| = \left|\frac{z+1}{|z+1|}\right| = \frac{1}{|z+1|} \cdot |z+1| = 1 \implies w \in U$.

Dafür gilt:

$$\varphi(w) = w^2 = \left(\frac{z+1}{|z+1|}\right)^2 = \frac{(z+1)\cdot(z+1)}{|z+1|^2} \stackrel{\text{Teil}}{\stackrel{\text{d}}{=}} \frac{z\cdot\overline{(z+1)}\cdot(z+1)}{|z+1|^2} \stackrel{\text{RR}}{\stackrel{\text{RR}}{=}} \frac{z\cdot|z+1|^2}{|z+1|^2} = z$$

(denn es gilt ja für alle $u \in \mathbb{C}$: $|u| = \sqrt{u \cdot \bar{u}} \implies |u|^2 = u \cdot \bar{u}$).

Ad (f):

Zu zeigen ist, daß $\varphi(U) = U$, und da $\varphi(U) \subseteq U$ immer gilt, bleibt zu zeigen, daß $U \subseteq \varphi(U)$, d.h. es für alle $z \in U$ ein $w \in U$ gibt mit $\varphi(w) = z$.

Falls $z \in U \setminus \{-1\}$ haben wir das in Teil (e) gezeigt: für $w = \frac{z+1}{|z+1|} \in U$ gilt $\varphi(w) = z$.

Es bleibt ein Urbild zu $z = -1 \in U$ zu finden, und dafür benutzen wir die Beziehung $-1 = i^2 = \varphi(i)$. Dabei ist $i \in U$, da |i| = 1.

Eine zweite Lösung ist $-1 = (-i)^2 = \varphi(-i)$.

Also sind i und -i Urbilder zu $-1 \in U$ unter der Abbildung φ . Weitere Urbilder gibt es nicht, wie man an der Rechnung (*) im Teil (c) erkennt.

- - (a) Man bestimme, für welche $s \in \mathbb{R}$ A invertierbar ist.
 - (b) Man berechne für s = 2 die inverse Matrix von A.

Lösung:

Ad (a):

Im Hinblick auf Teilaufgabe (b). wo eine inverse Matrix für s=2 bestimmt werden soll, wollen wir bei den elementaren Zeilenumformungen zur Bestimmung des Ranges gleich die erweiterte Matrix $(A \mid E_3)$ untersuchen:

$$(A \mid E_{3}) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & s \mid 1 & 0 & 0 \\ 1 & s & 1 \mid 0 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & s \mid 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{II-I} \begin{pmatrix} 1 & 1 & s \mid 1 & 0 & 0 \\ 0 & s-1 & 1-s \mid -1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{II-(s-1)\cdot III} \begin{pmatrix} 1 & 1 & s \mid 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1-s \mid -1+(s-1) & 1 & -(s-1) \\ 0 & 1 & 0 & 1 & -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{I-III} \xrightarrow{\text{Zeilen vertauschen}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & s \mid 2 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1-s \mid s-2 & 1 & 1-s \end{pmatrix} \qquad (ZSF \text{ für } s \neq 1)$$

$$\text{bzw.} \xrightarrow{I-III} \xrightarrow{\text{Zeilen vertauschen}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & s \mid 2 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \mid s-2 & 1 & 1-s \end{pmatrix} \qquad (ZSF \text{ für } s = 1)$$

Da nur elementare Zeilenumformungen vom Typ II und III vorgenommen wurden, bleibt der Rang der Matrix erhalten und wir erkennen:

$$\operatorname{rang}(A) = \begin{cases} 3 & \iff s - 1 \neq 0 \iff s \in \mathbb{R} \setminus \{1\} \\ 2 & \iff s = 1 \end{cases}$$

Damit gilt:

A invertierbar
$$\underset{(5.5)(a)}{\overset{\text{Lemma}}{\Longleftrightarrow}} \operatorname{rang}(A) = 3 \iff s \in \mathbb{R} \setminus \{1\}$$

Natürlich kann man auch mit der Determinante argumentieren, indem man Lemma (5.6)(c) der Vorlesung verwendet:

A invertierbar
$$\iff$$
 det $(A) \neq 0$

Dafür ist

$$\det(A) = \det\begin{pmatrix} 1 & 1 & s \\ 1 & s & 1 \\ 1 & 2 & s \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{siehe Umfor-} \\ \text{mungen oben}} - \det\begin{pmatrix} 1 & 0 & s \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 - s \end{pmatrix} = -1 \cdot 1 \cdot (1 - s) = s - 1$$

(man beachte die Zeilenvertauschung, die das Minuszeichen bewirkt). Also:

A invertierbar
$$\iff$$
 det $(A) \neq 0 \iff s \neq 1$, d.h. $s \in \mathbb{R} \setminus \{1\}$

Man kann die Determinante von A auch nach Laplace berechnen:

$$\det(A) = \frac{\text{Entwickl.}}{\text{nach 1.Spalte}} = 1 \cdot (-1)^{1+1} \cdot \det\begin{pmatrix} s & 1 \\ 2 & s \end{pmatrix} + 1 \cdot (-1)^{1+2} \cdot \det\begin{pmatrix} 1 & s \\ 2 & s \end{pmatrix} + 1 \cdot (-1)^{1+3} \cdot \det\begin{pmatrix} 1 & s \\ s & 1 \end{pmatrix}$$

$$= \frac{(s^2 - 2) - (s - 2s) + (1 - s^2)}{\text{Exaplace}}$$

$$= s - 1$$

mit dem gleichen Resultat.

Ad (b):

Wir knüpfen an das Ergebnis in (♣) in Teil (a) an:

$$(A \mid E_3) \xrightarrow{\text{siehe oben}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 & 2 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{I+2 \cdot III} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 2 & 2 & -3 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

Damit ist (siehe Lösungen zu Aufgabe (29))
$$A^{-1} = \begin{pmatrix} 2 & 2 & -3 \\ -1 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$
.

Verifikation (diese ist nicht zwingend, aber sehr zu empfehlen!):

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 2 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 & 2 & -3 \\ -1 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

4 Gegeben sei
$$s \in \mathbb{R}$$
 und $A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 1 \\ 1 & s & 1 & 1 \\ 0 & 0 & s & 1 \\ 0 & 0 & 1 & s \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{4 \times 4}$.

- (a) Man berechne det(A) für jedes $s \in \mathbb{R}$.
- (b) Man berechne rang (A) für jedes $s \in \mathbb{R}$.

Ad (a):

Ad (a):

Man erkennt die Blockmatrix-Struktur der Matrix $A: A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 1 \\ 1 & s & 1 & 1 \\ 0 & 0 & s & 1 \\ 0 & 0 & 1 & s \end{pmatrix}$

und somit folgt mit Lemma (5.9) (a) der Vorlesung:

$$\det(A) = \det\begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & s \end{pmatrix} \cdot \det\begin{pmatrix} s & 1 \\ 1 & s \end{pmatrix} = (s+1) \cdot (s^2-1) = (s+1) \cdot (s+1) \cdot (s+1) \cdot (s-1) = \underline{(s+1)^2(s-1)}$$

Ad (b):

Für die Rangbestimmung reicht es nicht, einfach $det(A) \neq 0$ zu untersuchen: damit bekommt man nur die Matrizen, deren Rang gleich 4 bzw. kleiner als 4 ist.

Wir führen stattdessen die Matrix A in Zeilenstufenform über:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 1 \\ 1 & s & 1 & 1 \\ 0 & 0 & s & 1 \\ 0 & 0 & 1 & s \end{pmatrix} \xrightarrow{II-I} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & s+1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1-s^2 \\ 0 & 0 & 1 & s \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{III \leftrightarrow IV} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & s+1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & s \\ 0 & 0 & 0 & 1-s^2 \end{pmatrix} \tag{*}$$

Man erkennt:

 $\left[s+1\neq 0 \ \land \ 1-s^2\neq 0\right] \iff \left[s\neq -1 \ \land \ s\notin \{\pm 1\}\right] \iff s\notin \{\pm 1\}$ Falls stehen in der Hauptdiagonalen der oberen Dreiecksmatrix (*) überall Werte ungleich 0, weshalb dies eine Zeilenstufenform von A ist. Da vier Stufen auftreten, folgt:

$$s \in \mathbb{R} \setminus \{\pm 1\} \implies \operatorname{rang}(A) = 4$$

Dies kann man natürlich auch an der Determinante aus Teil (a) ablesen:

$$\operatorname{rang}(A) = 4 \iff \det(A) \neq 0 \iff (s-1)^2(s+1) \neq 0 \iff s \neq -1 \land s \neq 1$$
.

6

• Falls s = 1: Dann lautet (*):

$$A \xrightarrow{\text{siehe oben}} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

d.h. die Zeilenstufenform hat 3 Stufen \implies rang (A) = 3.

• **Falls** s = -1: Dann lautet (*):

$$A \xrightarrow{\text{s. o.}} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{II \leftrightarrow III} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

d.h. die Zeilenstufenform hat 2 Stufen \implies rang (A) = 2.

Ergebnis:

rang
$$(A)$$
 =
$$\begin{cases} 4 & \text{falls} \quad s \in \mathbb{R} \setminus \{\pm 1\} \\ 3 & \text{falls} \quad s = 1 \\ 2 & \text{falls} \quad s = -1 \end{cases}$$

- Sei $n \in \mathbb{N}$ und $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$. $M \in \mathbb{R}^{n \times n}$ heißt schiefsymmetrisch, wenn $M^T = -M$. Man zeige:
 - (a) $A A^T$ ist schiefsymmetrisch.
 - (b) A schiefsymmetrisch \wedge A invertierbar \implies A^{-1} schiefsymmetrisch.
 - (c) A schiefsymmetrisch $\land S \in \mathbb{R}^{n \times n}$ orthogonal $\Longrightarrow SAS^{-1}$ schiefsymmetrisch
 - (d) *n* ungerade \wedge *A* schiefsymmetrisch \Longrightarrow det(*A*) = 0
 - (e) $u.v \in \mathbb{R}^n \wedge A = uv^T$ schiefsymmetrisch $\implies A = 0$

Lösung:

Ad (a):

Für $B := A - A^T$ ist zu zeigen: $B^T = -B$. Also:

$$(A - A^T)^T \stackrel{\text{RR}}{=}_{(2.12)} A^T - (A^T)^T \stackrel{\text{RR}}{=}_{(2.12)} A^T - A = -(A - A^T)$$
 q.e.d.

Ad (b):

Es gilt

$$(A^{-1})^T \stackrel{\text{RR}}{=}_{(2.14)\,(c)} (A^T)^{-1} \stackrel{A}{=}_{\text{schiefsymm.}} (-A)^{-1} = -A^{-1}$$
 q.e.d.

(Man beachte:
$$(-A) \cdot (-A^{-1}) = A \cdot A^{-1} = E_n \xrightarrow{\text{Folg.}} (-A)^{-1} = -A^{-1}$$
)

Ad (c):

Nach Definition von "orthogonal "gilt für die Matrix S, daß $S^T = S^{-1}$. Damit folgt:

$$\left(SAS^{-1}\right)^T \overset{\text{RR}}{\underset{(2,12)}{=}} \left(S^{-1}\right)^T \cdot A^T \cdot S^T \overset{A^T = -A}{\underset{S^T = S^{-1}}{=}} \left(S^T\right)^T \cdot (-A) \cdot S^{-1} \overset{\text{RR}}{\underset{(2,12)}{=}} -SAS^{-1}$$
 q.e.d.

Ad (d):

$$\det(A) \stackrel{\text{RR}}{=} \det(A^T) = \det(-A) \stackrel{\text{RR}}{=} (-1)^n \cdot \det(A) \stackrel{n}{=} -\det(A)$$

Also folgt $2 \cdot \det(A) = 0 \implies \det(A) = 0$

Ad (e):

Seien
$$u = \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \\ \vdots \\ u_n \end{pmatrix}, \quad v = \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ \vdots \\ v_n \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^n$$
. Dann ist $A = uv^T = \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \\ \vdots \\ u_n \end{pmatrix} \cdot (v_1, v_2, \dots, v_n) = (u_i v_j)_{1 \le i, j \le n} \quad (*)$

Da A schiefsymmetrisch ist, gilt

$$A^{T} = -A \iff \underbrace{(uv^{T})^{T}}_{\stackrel{\text{RR}}}{\stackrel{\text{RR}}{\stackrel{\text{RR}}}{\stackrel{\text{RR}}{\stackrel{\text{RR}}{\stackrel{\text{RR}}{\stackrel{\text{RR}}{\stackrel{\text{RR}}}{\stackrel{\text{RR}}{\stackrel{\text{RR}}}{\stackrel{\text{RR}}{\stackrel{\text{RR}}{\stackrel{\text{RR}}{\stackrel{\text{RR}}{\stackrel{\text{RR}}{\stackrel{\text{RR}}{\stackrel{\text{RR}}{\stackrel{\text{RR}}}{\stackrel{\text{RR}}}{\stackrel{\text{RR}}}{\stackrel{\text{RR}}}{\stackrel{\text{RR}}}{\stackrel{\text{RR}}}{\stackrel{\text{RR}}}{\stackrel{\text{RR}}}{\stackrel{\text{RR}}}{\stackrel{\text{RR}}}{\stackrel{\text{RR}}}{\stackrel{\text{RR}}}{\stackrel{\text{RR}}}{\stackrel{\text{RR}}}}{\stackrel{\text{RR}}}{\stackrel{\text{RR}}}{\stackrel{\text{RR}}}{\stackrel{\text{RR}}}{\stackrel{\text{RR}}}{\stackrel{\text{RR}}}{\stackrel{\text{RR}}}}{\stackrel{\text{RR}}}}{\stackrel{\text{RR}}}{\stackrel{\text{RR}}}{\stackrel{\text{RR}}}}{\stackrel{\text{RR}}}}{\stackrel{\text{RR}}}}{\stackrel{\text{RR}}}}{\stackrel{\text{RR}}}}{\stackrel{\text{RR}}}}{\stackrel{\text{RR}}}}{\stackrel{\text{RR}}}}{\stackrel{\text{RR}}}}{\stackrel{\text{RR}}}}{\stackrel{\text{RR}}}}{\stackrel{\text{RR}}}}{\stackrel{\text{RR}}}}{\stackrel{\text{RR}}}}{\stackrel{\text{RR}}}}}{\stackrel{\text{RR}}}}}{\stackrel{\text{RR}}}}}{\stackrel{\text{RR}}}}}{\stackrel{\text{RR}}$$

Ist nun u = 0, so folgt sofort $A = uv^T = 0$. Ist dagegen $u \neq 0$, so gibt es ein $1 \le k \le n$ mit $u_k \neq 0$. Mit i = k = j in (\bullet) gilt dann

$$v_k u_k = -u_k v_k \implies 2u_k v_k = 0 \implies v_k = 0$$

Also gilt für alle $1 \le j \le n$:

$$u_k v_j = -v_k u_j \underset{v_k = 0}{=} 0 \underset{u_k \neq 0}{\Longrightarrow} v_j = 0 \underset{\text{beliebig}}{\overset{1 \leq j \leq n}{\Longrightarrow}} v = 0 \Longrightarrow A = u v^T = 0$$

q.e.d.

6 Sei $n \in \mathbb{N}$ und K ein Körper. Für $A = (a_{ij})_{1 \le i,j \le n} \in K^{n \times n}$ sei spur $(A) = \sum_{i=1}^{n} a_{ii}$.

Man zeige:

(a) $f: K^{n \times n} \to K$, $A \mapsto \text{spur}(A)$ ist eine surjektive lineare Abbildung.

(b) $U := \{A \in K^{n \times n} \mid \text{spur}(A) = 0\}$ ist ein Untervektorraum von $K^{n \times n}$.

(c) $\dim(U) = n^2 - 1$

(d) $g: K^{n \times n} \to K$, $A \mapsto \det(A)$ ist genau dann linear, wenn n = 1.

Lösung:

Ad (a):

Wegen $spur(A) \in K$ ist f wohldefiniert.

• f linear: Es seien $A = (a_{ij})_{1 \le i,j \le n}$, $B = (b_{ij})_{1 \le i,j \le n} \in K^{n \times n}$ und $\lambda \in K$. Dann gilt:

$$\operatorname{spur}(A + \lambda \cdot B) = \operatorname{spur}\left((a_{ij} + \lambda \cdot b_{ij})_{1 \le i, j \le n}\right) \stackrel{\text{Def.}}{=} \sum_{i=1}^{n} (a_{ii} + \lambda \cdot b_{ii})$$

$$= \sum_{i=1}^{n} a_{ii} + \sum_{i=1}^{n} \lambda b_{ii} = \sum_{i=1}^{n} a_{ii} + \lambda \cdot \sum_{i=1}^{n} b_{ii}$$

$$\stackrel{\text{Def.}}{=} \sup_{\text{spur}} \operatorname{spur}(A) + \lambda \cdot \operatorname{spur}(B)$$

• f surjektiv:

Zu zeigen ist, daß $f(K^{n\times n})=K$. Da $f(K^{n\times n})\subseteq K$ immer gilt, bleibt nachzuweisen, daß $K\subseteq f(K^{n\times n})$, d.h. daß es zu jedem $\lambda\in K$ eine Matrix $A=(a_{ij})_{1\leq i,j\leq n}\in K^{n\times n}$ gibt mit $f(A)=\operatorname{spur}(A)=\lambda$.

Solche Matrizen gibt es viele (siehe Teil (e)), und da wir nur ein Exemplar benötigen,

reicht zum Beipiel
$$A = \begin{pmatrix} \lambda & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 \end{pmatrix} \implies \operatorname{spur}(A) = \lambda + \underbrace{0 + \dots + 0}_{(n-1)-\operatorname{mal}} = \lambda$$

Ad (b):

Dies folgt unmittelbar aus Definition und Lemma (3.2)(a):

$$U = \{ A \in K^{n \times n} \mid \text{spur}(A) = 0 \} \stackrel{\text{Def.}}{=} \{ A \in K^{n \times n} \mid f(A) = 0 \} = \text{Kern}(f)$$

und da f nach Teil (a) linear ist, folgt daraus: U = Kern(f) ist Untervektorraum von $K^{n \times n}$.

Ad (c):

Hier verwenden wir die Dimensionsformel für lineare Abbildungen, Vorlesung (3.22):

$$f: K^{n \times n} \to K \text{ linear } \Longrightarrow \dim(K^{n \times n}) = \dim(\operatorname{Kern}(f)) + \dim(\operatorname{Bild}(f))$$
 (**)

Nach Teil (a) ist f surjektiv, d.h. $Bild(f) = K \implies dim(Bild(f)) = dim(K) = 1$, also

$$\dim(U) = \dim(\operatorname{Kern}(f)) = \dim(K^{n \times n}) - \dim(\operatorname{Bild}(f)) \stackrel{\operatorname{Aufgabe}}{=} n^2 - 1 \qquad \text{q.e.d.}$$

Ad (d):

Wir haben eine Äquivalenz zu beweisen:

Hier ist n = 1, d.h. $g: K^{1 \times 1} \to K$, $A = (a_{ii})_{1 \le i, j \le 1} = (a_{11}) \mapsto \det((a_{11})) = a_{11}$

Dann ist *g* linear:

$$g((a_{11}) + \lambda \cdot (b_{11})) = g((a_{11} + \lambda \cdot b_{11})) \underset{\text{s.o.}}{=} a_{11} + \lambda \cdot b_{11} \overset{\text{Def.}}{\underset{g}{=}} g((a_{11})) + \lambda \cdot g((b_{11})).$$

Es reicht zu zeigen, daß es für $n \ge 2$ Matrizen $A, B \in K^{n \times n}$ gibt, so daß

$$g(A+B) \neq g(A) + g(B) \iff \det(A+B) \neq \det(A) + \det(B)$$

Dazu wählen wir zum Beispiel die Einheitsmatrix $E_n \in K^{n \times n}$ und schreiben

$$E_{n} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & & & \\ \vdots & & 0 & \\ 0 & & & \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & & & \\ \vdots & & E_{n-1} & \\ 0 & & & \end{pmatrix}$$

Dann gilt:

$$\det(E_n) = 1 \neq 0 = 0 + 0 = \det((1))\det(0) + \det((0))\det(E_{n-1})$$

$$\begin{array}{ccc}
\operatorname{Lemma} & \operatorname{det} \begin{pmatrix} 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & & & \\ \vdots & & 0 \\ 0 & & & \end{pmatrix} + \operatorname{det} \begin{pmatrix} 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & & & \\ \vdots & & E_{n-1} \\ 0 & & & \end{pmatrix}$$

Damit ist g nicht linear.

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 0 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$$

- (a) Man zeige, daß das charakteristische Polynom von A durch $\chi_A(\lambda) = -\lambda^3 + 2\lambda^2$ gegeben ist.
- (b) Man gebe alle Eigenwerte von A an und bestimme für jeden Eigenwert die algebraische und geometrische Vielfachheit.
- (c) Man beantworte die Frage (mit Begründung), ob A diagonalisierbar ist.
- (d) Man bestimme den Eigenraum $Eig_A(0)$.

Lösung:

Ad (a):

$$\chi_{A}(\lambda) = \det \begin{pmatrix} 1 - \lambda & 1 & -1 \\ 0 & 1 - \lambda & 1 \\ 1 & 2 & -\lambda \end{pmatrix}$$

$$\stackrel{\text{Entw. nach}}{=} (1 - \lambda) \cdot (-1)^{1+1} \det \begin{pmatrix} 1 - \lambda & 1 \\ 2 & -\lambda \end{pmatrix} + 1 \cdot (-1)^{1+3} \det \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 - \lambda & 1 \end{pmatrix}$$

$$\stackrel{=}{=} (1 - \lambda) \cdot \left[(1 - \lambda)(-\lambda) - 2 \right] + \left[1 - (-1) \cdot (1 - \lambda) \right]$$

$$= (1 - \lambda) \cdot \underbrace{(\lambda^{2} - \lambda - 2)}_{\parallel \text{ Vietà}} + (2 - \lambda)$$

$$\underbrace{(\lambda - 2)(\lambda + 1)}_{\parallel \text{ distr.}}$$

$$= (\lambda - 2) \cdot \left[(1 - \lambda)(1 + \lambda) - 1 \right]$$

$$= (\lambda - 2) \cdot (1 - \lambda^{2} - 1)$$

$$= -\lambda^{2}(\lambda - 2) = -\lambda^{3} + 2\lambda \qquad (\star)$$

Ad (b):

An der faktorisierten Form des charakteristischen Polynoms χ_A in (\star) erkennt man, daß χ_A die Nullstellen $\lambda_1 = \lambda_2 = 0$ (doppelte Nullstelle) und $\lambda_3 = 2$ besitzt. Dies sind gerade die Eigenwerte von A. Damit folgt, da die algebraische Vielfachheit eines Eigenwertes λ die Vielfachheit der Nullstelle λ im charakteristischen Polynom χ_A ist:

algebraische Vielfachheit
$$(\lambda_3=2)=1$$
 $\underset{(6.21)}{\overset{Satz}{\geq}}$ geometrische Vielfachheit $(2)=\dim\left(\mathrm{Eig}_A(2)\right)$ $\underset{(*)}{\geq}1$.

Die Aussage (*) ist wahr, da der Eigenraum zu jedem Eigenwert sicher einen von Null verschiedenen Vektor enthält, siehe Defintion (6.1). Damit ist $\text{Eig}_A(\lambda) \neq \{0\} \implies \dim\left(\text{Eig}_A(\lambda)\right) \geq 1$. Also:

algebraische Vielfachheit (
$$\lambda_3 = 2$$
) = geometrische Vielfachheit (2) = 1.

Der Eigenwert $\lambda_1 = 0$ hat als doppelte Nullstelle des charakteristischen Polynoms die algebraische Vielfachheit 2. Von der geometrsichen Vielfachheit wissen wir zunächst nur, daß gilt:

$$2 \ge \text{geometrische Vielfachheit}(\lambda_1) \ge 1 \quad (\text{siehe } (*))$$

Um die Dimension des Eigenraums $\operatorname{Eig}_A(\lambda_1)$ zu bestimmen, reicht es, den Rang r von $A - \lambda_1 E_3$ zu berechnen:

$$A - \lambda_1 E_3 = A - 0 \cdot E_3 = A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{I-II} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad (\bullet)$$

In der Zeilenstufenform gibt es zwei Stufen $\implies r = 2$, also geometrische Vielfachheit von $(\lambda_1 = 0) = \dim(\text{Eig}_A(0)) = n - r = 3 - 2 = 1$

Damit: algebraische Vielfachheit $(\lambda_1) = 2$ geometrische Vielfachheit $(\lambda_1) = 1$

Ad (c):

Nach der Bemerkung zu Folgerung (6.22) ist eine notwendige Bedingung für die Diagonalisierbarkeit von A, daß für alle Eigenwerte von A die algebraische und die geometrische Vielfachheit übereinstimmen. Da dies nach (\clubsuit) für den Eigenwert $\lambda_1=0$ nicht der Fall ist, ist A nicht diagonalisierbar.

Ad (d):

Für die Bestimmung des Eigenraumes $\operatorname{Eig}_A(0)$ können wir an die Vorarbeit in Teil $(b)/(\bullet)$ anschließen:

$$A - 0 \cdot E_3 \xrightarrow{\text{siehe oben}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \text{ mit } x_3 = \mu \text{ als freiem Parameter, d.h.}$$

2.Gleichung: $x_2 + x_3 = x_2 + \mu = 0 \implies x_2 = -\mu$ 1.Gleichung: $x_1 - 2x_3 = x_1 - 2\mu = 0 \implies x_1 = 2\mu$ \Longrightarrow

$$\operatorname{Eig}_{A}(0) = \mathbb{L}_{0} = \left\{ x = \begin{pmatrix} 2\mu \\ -\mu \\ \mu \end{pmatrix} \middle| \mu \in \mathbb{R} \right\} = \mathbb{R} \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

(8) Man berechne alle reellen und komplexen Eigenwerte und einen Eigenvektor der Matrix

$$A = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 2 & 0 \end{pmatrix}$$

Man zeige durch direkte Rechnung, daß der gefundene Eigenvektor die Eigenvektorbeziehung erfüllt.

Lösung:

Um die Eigenwerte von A zu bestimmen berechnen wir das charakteristische Polynom χ_A von A und bestimmen seine Nullstellen:

$$\chi_A(\lambda) = \det(A - \lambda E_2) = \det\begin{pmatrix} 2 - \lambda & -1 \\ 2 & -\lambda \end{pmatrix} = (-\lambda)(2 - \lambda) + 2 = \lambda^2 - 2\lambda + 2 = (\lambda - 1)^2 + 1$$

Also

$$\chi_A(\lambda) = 0 \iff (\lambda - 1)^2 + 1 = 0 \iff_{i^2 = -1} (\lambda - 1)^2 - i^2 = 0$$

$$\iff ((\lambda - 1) - i) \cdot ((\lambda - 1) + i) = 0$$

$$\iff (\lambda - 1) - i = 0 \lor (\lambda - 1) + i = 0$$

$$\iff \lambda = 1 + i \lor \lambda = 1 - i$$

Zu den Eigenvektoren:

Es mußte nur ein Eigenvektor gefunden werden; wir berechnen aber hier alle, d.h. tun mehr, als verlangt war.

$$\lambda_1 = 1 + i :$$

$$A - \lambda_1 E_2 = \begin{pmatrix} 2 - (1+i) & -1 \\ 2 & -(1+i) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 - i & -1 \\ 2 & -1 - i \end{pmatrix} \xrightarrow{\begin{array}{c} I - \frac{1-i}{2} \cdot II \\ \frac{1}{2} \cdot II \end{array}} \begin{pmatrix} 0 & -1 + \frac{1}{2} \underbrace{(1+i)(1-i)} \\ 1 & -\frac{1+i}{2} \end{array}$$

$$= \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & -\frac{1+i}{2} \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{vertauschen}} \begin{pmatrix} 1 & -\frac{1+i}{2} \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Damit ist $x_2 = \mu \in \mathbb{C}$ freier Parameter, und man erhält aus der 1. Gleichung:

$$x_1 - \frac{1+i}{2}\mu = 0 \implies x_1 = \frac{1+i}{2} \cdot \mu \implies \operatorname{Eig}_A(1+i) = \mathbb{L}_0 = \left\{ x = \left(\frac{1+i}{2} \cdot \mu \right) \mid \mu \in \mathbb{C} \right\} = \mathbb{C} \cdot \left(\frac{1+i}{2} \right).$$

Die Eigenvektorbeziehung ist für $\xi_1 = \begin{pmatrix} 1+i \\ 2 \end{pmatrix} \neq 0$ erfüllt:

$$A \cdot \xi_1 = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1+i \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2+2i-2 \\ 2(1+i) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2i \\ 2(1+i) \end{pmatrix} = (1+i) \cdot \begin{pmatrix} 1+i \\ 2 \end{pmatrix} = (1+i) \cdot \xi_1$$

$$\lambda_2 = 1 - i :$$

$$A - \lambda_2 E_2 = \begin{pmatrix} 2 - (1 - i) & -1 \\ 2 & -(1 - i) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} i + 1 & -1 \\ 2 & i - 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\frac{i - 1}{2} \cdot II} \begin{pmatrix} 0 & -1 - \frac{1}{2} \cdot (i + 1)(i - 1) \\ 1 & \frac{i - 1}{2} \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & \frac{i - 1}{2} \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{vertauschen}} \begin{pmatrix} 1 & \frac{i - 1}{2} \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Damit ist wieder $x_2 = \mu \in \mathbb{C}$ freier Parameter, und man erhält aus der 1. Gleichung:

$$x_1 + \tfrac{i-1}{2}\mu = 0 \implies x_1 = \tfrac{1-i}{2} \cdot \mu \implies \operatorname{Eig}_A(1-i) = \mathbb{L}_0 = \left\{ x = \left(\tfrac{1-i}{2} \cdot \mu \right) \;\middle|\; \mu \in \mathbb{C} \right\} = \mathbb{C} \cdot \left(\tfrac{1-i}{2} \right).$$

Die Eigenvektorbeziehung ist für $\xi_2 = \begin{pmatrix} 1 - i \\ 2 \end{pmatrix} \neq 0$ erfüllt:

$$A \cdot \xi_2 = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1-i \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2-2i-2 \\ 2(1-i) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \underbrace{-2i} \\ 2(1-i) \end{pmatrix} = (1-i) \cdot \begin{pmatrix} 1-i \\ 2 \end{pmatrix} = (1-i) \cdot \xi_2$$