# Наставак вектора

#### Промена величине вектора

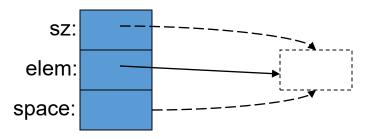
#### Представа вектора

• Претпоставка (која можда није увек тачна, али верујемо да је већином тачна): уколико користите resize() или push\_back() једном, вероватно ћете то урадити поново

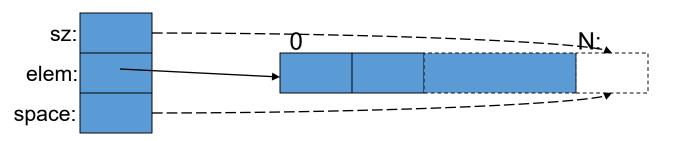
```
class vector
  int sz;
  double* elem:
  int space; // број елемената, плус "слободан простор"
 public:
  // ...
 };
  SZ:
                                SZ: →
elem:
space:
                (иницијализовано)
                                    (неиницијализовано)
```

#### Представа вектора

• Празан вектор:



• vector (N) (нема празног простора):



## vector::reserve()

- Метода за експлицитно заузимање меморије
  - reserve() не мења величину или вредности елемената

```
void vector::reserve(int newalloc)
 if (newalloc <= space)</pre>
   return;
 double* p = new double[newalloc];
 for (int i = 0; i < sz; ++i)
   p[i] = elem[i];
 delete[] elem;
 elem = p;
 space = newalloc;
```

# vector::resize()

• Тривијална имплементација на основу методе reserve()

```
void vector::resize(int newsize)
{
  reserve(newsize);
  for(int i = sz; i < newsize; ++i)
    elem[i] = 0;
  sz = newsize;
}</pre>
```

# vector::push\_back()

```
void vector::push_back(double d)
{
  reserve(sz + 1);

  elem[sz] = d;
  ++sz;
}
```

# vector::push\_back()

```
void vector::push_back(double d)
{
  if (sz == 0)
    reserve(8);
  else if (sz == space)
    reserve(2 * space);

  elem[sz] = d;
  ++sz;
}
```

```
resize() и push back()
class vector {
 int sz;
 double* elem;
 int space;
public:
 vector() : sz(0), elem(nullptr), space(0) { }
 explicit vector(int s) : sz(s), elem(new double[s]), space(s) { }
 vector(const vector&);
 vector& operator=(const vector&);
 ~vector() { delete[] elem; }
 double& operator[](int n) { return elem[n]; }
 int size() const { return sz; }
 void resize(int newsize);
 void push back(double d);
 void reserve(int newalloc);
 int capacity() const { return space; }
```

**}**;

```
resize() и push back()
class vector {
 int sz = 0;
 double* elem = nullptr;
 int space = 0;
public:
 vector() { }
 explicit vector(int s) : sz(s), elem(new double[s]), space(s) { }
 vector(const vector&);
 vector& operator=(const vector&);
 ~vector() { delete[] elem; }
 double& operator[](int n) { return elem[n]; }
 int size() const { return sz; }
 void resize(int newsize);
 void push back(double d);
 void reserve(int newalloc);
 int capacity() const { return space; }
```

**}**;

```
resize() и push back()
class vector {
 int sz = 0;
 double* elem = nullptr;
 int space = 0;
public:
 vector() { }
 explicit vector(int s) : sz(s), elem(new double[s]), space(s) { }
 vector(const vector&);
 vector& operator=(const vector&);
 ~vector() { delete[] elem; }
 double& operator[](int n) { return elem[n]; }
 int size() const { return sz; }
 void resize(int newsize);
 void push back(double d);
 void reserve(int newalloc);
 int capacity() const { return space; }
```

**}**;

```
explicit
struct mint {
    mint();
    mint(int x);
    . . .
};
mint fib(mint n);
void main() {
    mint x, y;
    int a;
    x = fib(300_mi);
    x = fib(y);
    x = fib(300);
    x = fib(a);
```

```
explicit
struct mint {
    mint();
    explicit mint(int x);
    . . .
};
mint fib(mint n);
void main() {
    mint x, y;
    int a;
    x = fib(300_mi);
    x = fib(y);
    x = fib(300);
    x = fib(a);
```

```
explicit
struct mint {
    mint();
    explicit mint(int x);
};
mint fib(mint n);
void main() {
    mint x, y;
    int a;
    x = fib(300 mi);
    x = fib(y);
    x = fib(mint(300)); // или static cast<mint>(300) или, pehe, (mint)300
    x = fib(mint(a)); // или static cast<mint>(a) или, pehe, (mint)a
```

```
explicit
class vector {
 int sz = 0;
 double* elem = nullptr;
 int space = 0;
public:
 vector() { }
 /*explicit*/ vector(int s) : sz(s), elem(new double[s]), space(s) { }
  . . .
};
double sumOfElements(vector x);
double a = sumOfElements(5); // ???
```

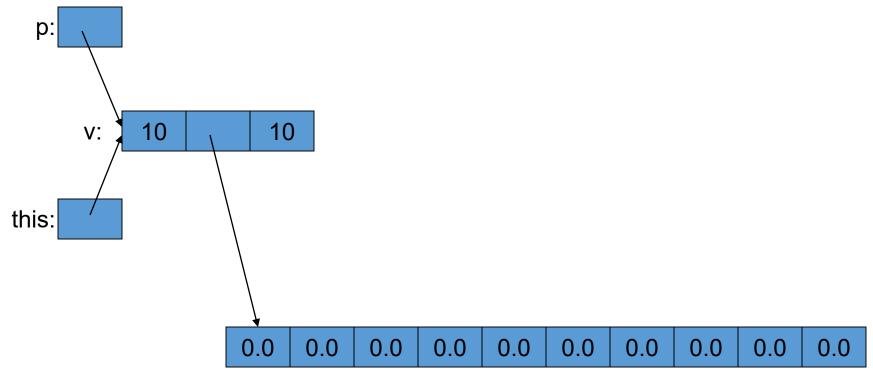
```
explicit
struct mint {
    mint();
    explicit mint(int x); // int -> mint
    operator int() const; // mint -> int
    . . .
};
mint fib(mint n);
void main() {
    mint x, y;
    int a, b;
    . . .
    b = fib(300 mi);
    b = fib(y);
    b = fib(300);
    b = fib(a);
```

#### Додела

```
vector& vector::operator=(const vector& a)
 // Копирај
 double* p = new double[a.sz];
 for (int i = 0; i < a.sz; ++i)
  p[i] = a.elem[i];
 delete[] elem;
 // Замени
 sz = a.sz;
 elem = p;
 return *this;
```

#### this показивач

- vector v(10);
   vector\* p = &v;
- У неким случајевима потребно је да се из метода класе обрати показивачу на тај објекат.
  - Назив тог "показивача на себе" је **this**



#### this показивач

```
vector& vector::operator=(const vector& a)
 // ...
 return *this; // уобичајено је да додела враћа референцу на себе
               // то је потребно за уланчавање додела
void f(vector v1, vector v2, vector v3)
 // ...
 v1 = v2 = v3;
// ...
```

#### Додела

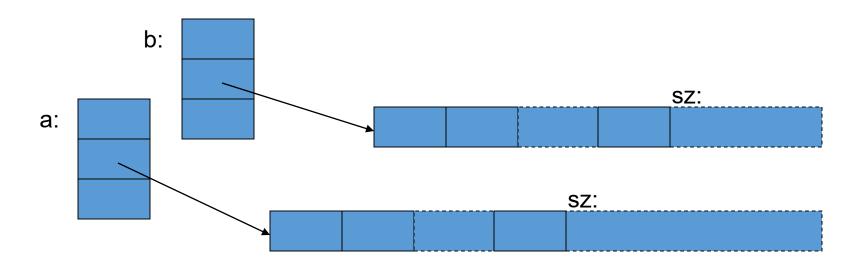
```
vector& vector::operator=(const vector& a)
\{ // \text{ Код са експлицитним this->, али то није уобичајено} \}
 // Копирај
 double* p = new double[a.sz];
 for (int i = 0; i < a.sz; ++i)
   p[i] = a.elem[i];
 delete[] this->elem;
 // Замени
 this->sz = a.sz;
 this->elem = p;
 return *this;
```

#### Додела

```
vector& vector::operator=(const vector& a)
 delete[] elem; // Зашто није добро да буде овде?
 // Копирај
 double* p = new double[a.sz];
 for (int i = 0; i < a.sz; ++i)
  p[i] = a.elem[i];
 delete[] elem;
 // Замени
 sz = a.sz;
 elem = p;
 return *this;
```

#### Оптимизована додела

- "Копирај и замени" је добар општи концепт
  - али није увек најефикаснији
  - Шта ако у одредишном вектору већ има довољно места?
    - Онда напросто ископирај.
  - Шта ако вектор додељујемо самом себи?
    - Онда не ради ништа.



#### Оптимизована додела

```
vector& vector::operator=(const vector& a) {
 if (this == &a) return *this;
 if (a.sz <= space) {</pre>
   for (int i = 0; i < a.sz; ++i)
     elem[i] = a.elem[i];
   sz = a.sz;
   return *this;
 }
 double* p = new double[a.sz];
 for (int i = 0; i < a.sz; ++i)
  p[i] = a.elem[i];
 delete[ ] elem;
 sz = a.sz;
 space = a.sz;
 elem = p;
 return *this;
```

#### Вектор чији су елементи другог типа

- До сада смо свашта научили што нам је потребно за изградњу вектора:
  - Функције
  - Класе, кориснички типови
  - Показивачи и низови
  - Трајност (животни век)
  - Досег
  - Конструктор, деструктор
  - Динамичко заузимање меморије (new и delete)
  - Преклапање оператора
  - Референце
  - Изузеци
  - ...

#### Вектор чији су елементи другог типа

- До сада смо свашта научили што нам је потребно за изградњу вектора:
  - Функције
  - Класе, кориснички типови
  - Показивачи и низови
  - Трајност (животни век)
  - Досег
  - Конструктор, деструктор
  - Динамичко заузимање меморије (new и delete)
  - Преклапање оператора
  - Референце
  - Изузеци
  - ...
  - + Шаблони ("темплејти")



# vector\_of\_double

```
class <u>vector of double</u>
 int sz;
 double* elem;
 int space;
public:
 vector() : sz(0), elem(0), space(0) {}
 explicit vector(int s)
   : sz(s), elem(new double[s]), space(s) {}
 vector(const vector&);
 vector& operator=(const vector&);
 ~vector() { delete[] elem; }
 double& operator[](int n) { return elem[n]; }
 int size() const { return sz; }
 // ...
```

# vector\_of\_char

```
class <u>vector of char</u>
 int sz;
 char* elem;
 int space;
public:
 vector() : sz(0), elem(0), space(0) {}
 explicit vector(int s)
   : sz(s), elem(new char(s)), space(s) {}
 vector(const vector&);
 vector& operator=(const vector&);
 ~vector() { delete[] elem; }
 char& operator[](int n) { return elem[n]; }
 int size() const { return sz; }
 // ...
```

# Неформални шаблон класе вектор

```
class Name
 int sz;
 T* elem;
 int space;
public:
 vector() : sz(0), elem(0), space(0) {}
 explicit vector(int s)
   : sz(s), elem(new T[s]), space(s) {}
 vector(const vector&);
 vector& operator=(const vector&);
 ~vector() { delete[] elem; }
 T& operator[](int n) { return elem[n]; }
 int size() const { return sz; }
 // ...
```

# Неформални шаблон класе вектор

- Када имамо шаблон класе вектор онда можемо применити следећу логику:
- Ако ми треба променљива типа вектор чији су елементи **double**:
  - Ископирам шаблон
  - Заменим свако **T** са **double**
  - Дам класи (типу) неки јединствени назив
  - Ставим да је споменута променљива тог типа
- Ако ми треба променљива типа вектор чији су елементи **char**:
  - Ископирам шаблон
  - Заменим свако **T** са **char**
  - Дам класи (типу) неки јединствени назив
  - Ставим да је споменута променљива тог типа
- Ако ми треба <u>још једна</u> променљива типа вектор чији су елементи **double**:
  - Пошто сам већ једном направио жељени тип по шаблону, сада могу одмах да направим само променљиву тог типа.

# Формални шаблон класе вектор template<typename /\*или class\*/ T> class vector int sz; T\* elem; int space; public: vector() : sz(0), elem(0), space(0) {} explicit vector(int s) : sz(s), elem(new T[s]), $space(s) {}$ vector(const vector&); vector& operator=(const vector&); ~vector() { delete[] elem; } T& operator[](int n) { return elem[n]; } int size() const { return sz; } // ...

#### Параметризација са типом елемената

```
template<typename T> class vector
 // ...
vector<double> vd;
vector<int> vi;
vector<vector<int>> vvi;
vector<char> vc;
vector<double*> vpd;
vector<vector<double>*> vvpd;
```

# Формални шаблон класе вектор

• Механизам темплејта у Це++-у обавља исте активности као код неформалног шаблона, само што се то дешава аутоматски.

```
vector<double> x;
vector<char> y;
vector<double> z;
```

## Формални шаблон класе вектор

• Механизам темплејта у Це++-у обавља исте активности као код неформалног шаблона, само што се то дешава аутоматски.

```
class vector<double> {
 double* elem:
 double& operator[](int n) { return elem[n]; }
};
class vector<char> {
 char* elem;
 char& operator[](int n) { return elem[n]; }
};
vector<double> x;
vector<char> y;
vector<double> z;
```

# Темплејти (шаблони)

- Основа генеричког програмирања у Це++-у
  - Велика флексибилност и перформансе
- До сада смо видели да су функција и класа два важна појма у Це++-у
- И једно и друго може бити направљено на основу шаблона.
- Дефиниција шаблона класе:

```
template<class T, int N> class Buffer { /* ... */ };
```

• Дефиниција шаблона функције:

```
template<class T, int N> void foo(T x) { /* ... */ };
```

• Специјализација (инстанцирање)

```
// за темплејт класе:
```

```
Buffer<char, 1024> buf; // за buf, T је char и N је 1024 // за темплејт функције:
```

```
foo<char, 1024>(c); // за foo(), T је char и N је 1024 // мада, функције имају једну посебност код инстанцирања коју ћемо споменути за неколико слајдова, тако да ћете ретко виђати овакво инстанцирање
```

# Темплејти (шаблони)

- Постоје још и
  - шаблони променљивих
- Као и
  - шаблони надимака (алијаса), тј. других назива типове
    - To je оно са употребом кључне using, нпр.: using Tip = int;
- Али о томе неки други пут...

#### Појмовник

- Најбоље је прихватити овакву употребу појмова:
  - Исправно: шаблон класе, class template, темплејт класе, класни шаблон
  - Неисправно: шаблонска класа, template class, тамплејт класа
  - Исто је и за шаблон функције.
  - "vector је шаблон класе." исправно.
  - "vector је шаблонска класа." неисправно.
- Врло често ћете наилазити на неисправну употребу појмова. Није само по себи страшно, али може подсвесно створити погрешну слику о томе шта се заправо дешава.
- Сам шаблон није класа, или функција, већ се по том шаблону могу правити класе, или функције (множина!)
- У том смислу, појмови као што су "шаблонска класа" могу се употребити да означе појединачну инстанцу шаблона ("класа која је настала од шаблона"), нпр. "vector<int> је шаблонска класа".

# Темплејти (шаблони)

#### • Проблеми

- Лоше пријављивање грешака
  - Али доста се поправило и поправља се
- Касно пријављивање грешака
  - Некада тек током повезивања
- Сви шаблони морају бити дефинисани у свакој јединици превођења (у свакој датотеци)
  - Могући екстерни шаблони од Це++11
  - Дефиниција шаблона мора бити у заглављу

#### • Препорука

- Са разумевањем користите библиотеке шаблона
  - рецимо Це++ стандардна библиотека
    - Hπp., vector, sort()
- У почетку пишите само једноставне шаблоне
  - док не стекнете више искуства

#### Провера опсега

```
struct out of range { /* ... */ };
template<class T> class vector
 // ...
 T& operator[](int n);
// ...
template<class T> T& vector<T>::operator[](int n)
 if (n < 0 \mid | sz \le n) throw out of range();
 return elem[n];
```

```
Провера опсега
void fill vec(vector<int>& v, int n)
 for (int i = 0; i < n; ++i) v.push back(factorial(i));</pre>
int main()
 vector<int> v;
 try {
     fill vec(v, 10);
     for (int i = 0; i <= v.size(); ++i)
          cout << "v[" << i << "]==" << v[i] << '\n';
 }
 catch (out of range) { // доћи ћемо овде... зашто?
     cout << "out of range error";</pre>
     return 1;
```

# Руковање изузецима (примитивно)

```
vector<int>* some function()
 vector<int>* p = new vector<int>;
 try {
     fill_vec(*p, 10);
     // ...
     return p;
 catch (...) {
     delete p;
     throw;
```

# Руковање изузецима

```
// Када користимо променљиве аутоматске трајности
// ослобађање ресурса је аутоматско (кроз деструктор)
vector<int> glob;
void some other function()
 vector<int> v;
 fill_vec(v, 10);
 // ...
 fill vec(glob, 10);
 // ...
```

# Шта стандард гарантује

```
// <u>не</u> гарантује проверу опсега у функцији operator[]
// шта више, обично је нема:
template<class T> class vector {
 // ...
 T& at(int n); // rapahtyje проверу опсега
 T& operator[](int n);
};
template<class T> T& vector<T>::at (int n)
 if (n<0 || sz<=n) throw out of range();</pre>
 return elem[n];
template<class T> T& vector<T>::operator[](int n)
 return elem[n];
```

```
Приступ const вектору template<class T> class vector {
```

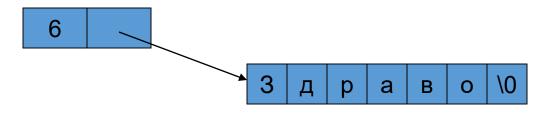
```
// ...
 T& at(int n);
 T& operator[ ](int n);
// ...
};
void f(const vector<double> cvd, vector<double> vd)
 // ...
 double d1 = cvd[7];
 double d2 = vd[7];
 cvd[7] = 9;
 vd[7] = 9;
```

# Приступ const вектору

```
template<class T> class vector {
 // ...
 T& at(int n);
 const T& at(int n) const;
 T& operator[ ](int n);
 const T& operator[ ](int n) const;
 // ...
};
void f(const vector<double> cvd, vector<double> vd)
 // ...
 double d1 = cvd[7]; // позови const верзију [ ]
 double d2 = vd[7]; // позови не-const верзију [ ]
 cvd[7] = 9; // грешка: позови const верзију [ ]
 vd[7] = 9; // позови не-const верзију [ ]: ОК
```

# Стринг (string)

- string је врло сличан класи vector<char>
  - Нпр. size(), [], push\_back()
  - На исти начин је изграђен као и вектор
- string је оптимизован за манипулисање знаковним низовима
  - Спајање низова (+)
  - Нуди коришћење Цеовског низа (c\_str())
  - Оператор уноса (>>)



```
int r1 = 3 * 3 + 4 * 4 * 4;
int a, b;
int r2 = a * a + b * b * b;
```

```
int r1 = 3 * 3 + 4 * 4 * 4;
int a, b;
int r2 = a * a + b * b * b;
int c, d;
int r3 = c * c + d * d * d;
```

```
int sumPow23(int x, int y) {
    return x * x + y * y * y;
}
int r1 = sumPow23(3, 4);
int a, b;
int r2 = sumPow23(a, b);
int c, d;
int r3 = sumPow23(c, d);
```

```
int sumPow23(int x, int y) {
    return x * x + y * y * y;
}
int r1 = sumPow23(3, 4);
int a, b;
int r2 = sumPow23(a, b);
double c, d;
double r3 = ?
```

```
int sumPow23 (int x, int y) {
    return x * x + y * y * y;
double sumPow23 (double x, double y) {
    return x * x + y * y * y;
}
int r1 = sumPow23(3, 4);
int a, b;
int r2 = sumPow23(a, b);
double c, d;
double r3 = sumPow23(c, d);
```

```
int sumPow23(int x, int y) {
                                    double sumPow23 (double x, double y) \{
    return x * x + y * y * y;
                                         return x * x + y * y * y;
mov eax, DWORD PTR [rbp-4]
                                    movsd xmm0, QWORD PTR [rbp-8]
imul eax, DWORD PTR [rbp-4]
                                    movapd xmm1, xmm0
mov edx, eax
                                    mulsd xmm1, QWORD PTR [rbp-8]
                                    movsd xmm0, QWORD PTR [rbp-16]
mov eax, DWORD PTR [rbp-8]
imul eax, DWORD PTR [rbp-8]
                                    mulsd xmm0, QWORD PTR [rbp-16]
imul eax, DWORD PTR [rbp-8]
                                    mulsd xmm0, QWORD PTR [rbp-16]
add eax, edx
                                     addsd xmm0, xmm1
```

Тип је важан, јер смисао и извршавање зависе од тога. Машински код је врло различит за различите типове!

(Корисна страница на интернету: Compiler Explorer godbolt.org

```
template<typename T> T sumPow23(T x, T y) {
    return x * x + y * y * y;
}
int r1 = sumPow23 < int > (3, 4);
int a, b;
int r2 = sumPow23 < int > (a, b);
double c, d;
double r3 = sumPow23 < double > (c, d);
```

Али...

```
template<typename T> T sumPow23(T x, T y) {
    return x * x + y * y * y;
int r1 = sumPow23(3, 4);
int a, b;
int r2 = sumPow23(a, b);
double c, d;
double r3 = sumPow23(c, d);
```

...шаблони функције се могу инстанцирати и без експлицитног навођења стварних параметара шаблона, јер се шаблонски параметри могу закључити на основу функцијских стварних параметара.

(Могу се на сличан начин инстанцирати и шаблони класе, али то је маааало сложенија тема, па ћемо оставити за касније)

53

```
template<typename T> T sumPow23(T x, T y) {
    return x * x + y * y * y;
// али:
int x;
float y;
int z = sumPow23(x, y);
string e, f;
string r4 = sumPow23(e, f);
```

```
template<typename T> T sumPow23(T x, T y) {
    return x * x + y * y * y;
// али:
int x;
float y;
int z = sumPow23(x, y); // грешка!!! x и у нису истог типа
                         // проблем код закључивања параметара
string e, f;
string r4 = sumPow23(e, f); // грешка!!! \star недефинисано
                             // проблем код инстанцирања шаблона
                             // (тј. код превођења функције
                             // настале инстанцирањем шаблона)
```

```
template<typename T> T sumPow23(T x, T y) {
   return x * x + y * y * y;
}
```

Овај шаблон се може инстанцирати за било који тип Т над којим је:

- дефинисана операција множења
- дефинисана операција сабирања (Такође, претпоставка је да је резултат израза у return наредби таквог типа који се може имплицитно конвертовати у Т, и сл.)

Ови услови нису експлицитно наведени и то је главни разлог зашто када погрешимо при раду са шаблонима врло често добијемо тешко разумљиве поруке о грешкама.

Али, сада постоји механизам који омогућава експлицитно исказивање оваквих услова код шаблона. То би требало да побољша пријаву грешака и учини шаблоне разумљивијим. Тај механизам се назива "концепти". (Ово је само информативно, за оне који гледају иза хоризонта, али неће бити на испиту:))

# cppinsights.io

