4. Rešavanje nelinearnih jednačina

Data je funkcija:

$$f(x) = \sin x$$

1. Nacrtati funkciju na intervalu $x \in \left[\frac{\pi}{3}, \frac{4\pi}{3}\right]$. Prikazivanje grafika (plt.show()) uvek postaviti nakon crtanja celog grafika:

```
import numpy as np
from matplotlib import pyplot as plt

f = lambda x: np.sin(x)
x = np.linspace(np.pi/3, 4*np.pi/3, 100)
fX = f(x)
plt.plot(x, fX, 'b')

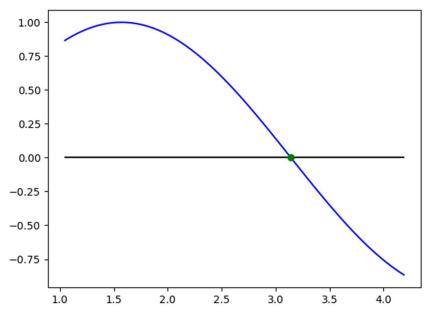
plt.show()
```

2. Nacrtati *x*-osu na intervalu $x \in \left[\frac{\pi}{3}, \frac{4\pi}{3}\right]$:

```
plt.plot([np.pi/3, 4*np.pi/3], [0, 0], 'k')
```

3. Nacrtati nulu funkcije (isključiti zadržavanje grafika):

```
zero = np.pi
fZero = f(zero)
plt.plot(zero, fZero, 'go')
```



Slika 1. Nula funkcije

1. Metoda polovljenja

Zadatak 1. Napisati metodu polovljenja za traženje nule nelinearnih funkcija.

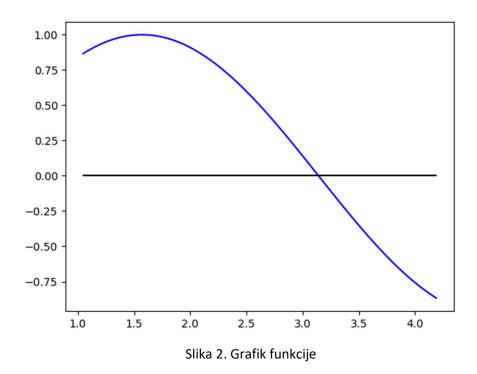
Pokušati prvo ručno jednu iteraciju metode polovljenja nad funkcijom $f(x) = \sin x$ na intervalu $x \in \left[\frac{\pi}{3}, \frac{4\pi}{3}\right]$:

```
f = lambda x: np.sin(x)
a = np.pi/3
b = 4*np.pi/3
```

1. Nacrtati funkciju nad intervalom i naći njen minimum i maksimum i zadržati grafik:

```
x = np.linspace(np.pi/3, 4*np.pi/3, 100)
fX = f(x)
fMin = np.min(fX)
fMax = np.max(fX)
plt.plot(x, fX, 'b', [a, b], [0, 0], 'k')
```

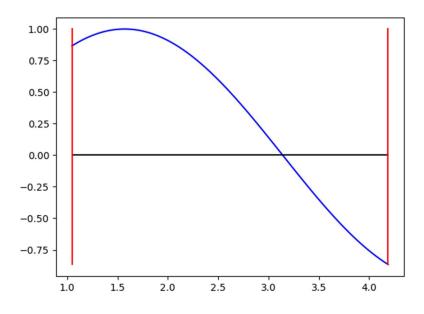
Rezultat:



2. Nacrtati 2 vertikalne ose na početku i na kraju intervala crvenom bojom:

```
plt.plot([a, a], [fMin, fMax], 'r', [b, b], [fMin, fMax], 'r')
```

Rezultat:



Slika 3. Interval

3. Pretpostaviti nulu funkcije na polovini intervala i izračunati vrednost funkcije u pretpostavljenoj nuli:

zero =
$$(a + b)/2$$
;
fZero = $f(zero)$

Rezultat:

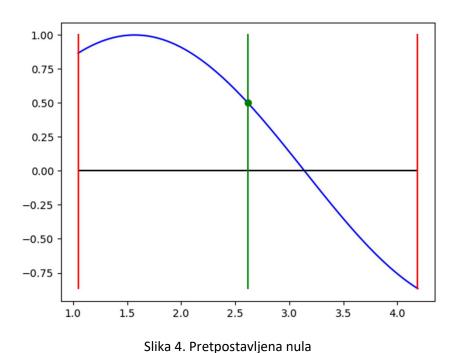
fZero = 0.5000

Izračunata vrednost je različita od 0.

4. Nacrtati vertikalnu osu i tačku određenu izračunatom vrednošću u pretpostavljenoj nuli funkcije zelenom bojom:

```
plt.plot([zero, zero], [fMin, fMax], 'g', zero, fZero, 'go')
```

Rezultat:



5. Na osnovu izračunate vrednosti funkcije u jednom od krajeva intervala, pripremiti podinterval za narednu iteraciju. Odabrati onaj od dva podintervala([a, zero] ili [zero, b]) na čijim krajevima vrenost funkcije ima različit znak:

```
if f(a)*fZero < 0:
    b = zero
else:
    a = zero</pre>
```

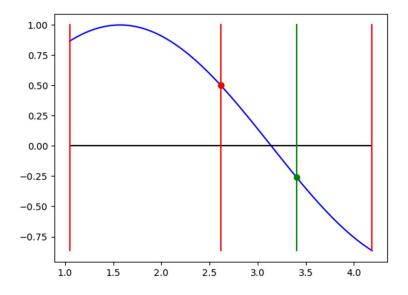
6. Prekriti zelenu vertikalnu osu i tačku iz prethodne iteracije crvenom bojom:

```
plt.plot([zero, zero], [fMin, fMax], 'r', zero, fZero, 'ro')
```

Ako se prethodni postupak (od tačke 3) ponavlja:

nakon 1. ponavljanja:

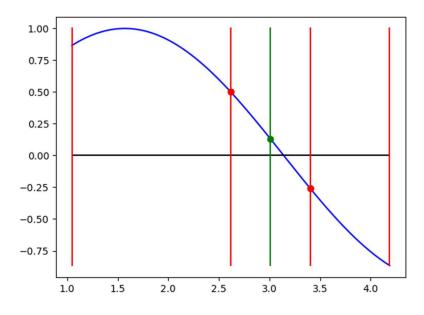
fZero = -0.2588



Slika 5. Nakon 1. ponavljanja

nakon 2. ponavljanja:

fZero = .1305

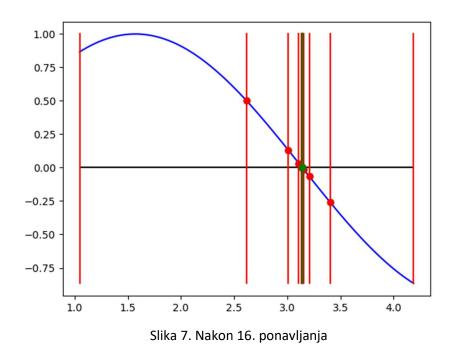


Slika 6. Nakon 2. ponavljanja

.

nakon 16. ponavljanja:

fZero = 7.9895e-06



7. Prethodni postupak (od tačke 3) se može ugnjezidti u beskonačnu while petlju. Usput je poželjno brojati iteracije:

```
it = 0
while True:
    zero = (a + b)/2
    fZero = f(zero)

plt.plot([zero, zero], [fMin, fMax], 'g', zero, fZero, 'go')

if f(a)*fZero < 0:
    b = zero
else:
    a = zero

it += 1
plt.plot([zero, zero], [fMin, fMax], 'r', zero, fZero, 'ro')</pre>
```

8. Potrebno je definisati uslov za prekid iteracije u slučaju da vrednost funkcije u pretpostavljenoj nuli padne ispod tražene preciznosti ili u slučaju da dužina podintervala padne ispod tražene preciznosti:

```
if np.abs(fZero) < errMax or np.abs(b - a) < errMax:
    break</pre>
```

Sada je moguće definisati funkciju koja sadrži prethodni algoritam. Na početku funkcije zatvoriti eventualno postojeći prethodni grafik:

```
def zeroBisection(f, a, b, errMax=0.0001, plotSpeed=1):
    .
    .
    plt.show()
    return zero, it
```

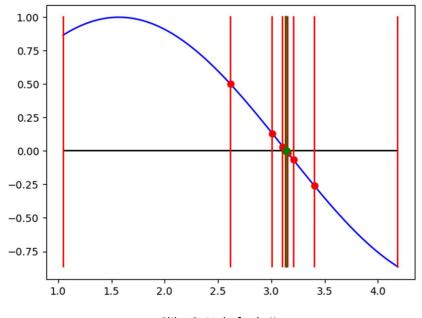
9. Pauzirati algoritam u zavisnosti od tražene brzine iscrtavana postupka:

10. Testirati funkciju zeroBisection na primeru:

```
f = lambda x: np.sin(x)
a = np.pi/3
b = 4*np.pi/3
zero, it = zeroBisection(f, a, b, 0.0001, 10)
print(zero, it)

Rezultat:
```

zero = 3.1416 it = 13



Slika 8. Nula funkcije

11. Napraviti 2 podfunkcije u funkciji zeroBisection. Ako je prosleđena brzina iscrtavanja postupka 0 ili manja, pozvati varijantu funkcije bez naredbi za iscrtavanje i pauziranje algoritma:

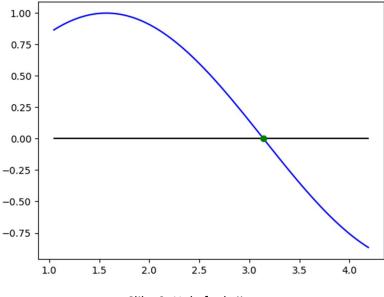
```
def zeroBisection(f, a, b, errMax=0.001, itMax=100, plotSpeed=-1):
    if f(a)*f(b) > 0:
        raise Exception('Invalid parameters: f(a)*f(b) > 0!')

if plotSpeed <= 0:
    return zeroBisectionNoPlot(f, a, b, errMax, itMax)

return zeroBisectionPlot(f, a, b, errMax, itMax, plotSpeed)</pre>
```

12. Testirati funkciju zeroBisection na primeru:

```
f = lambda x: np.sin(x)
a = np.pi/3
b = 4*np.pi/3
x = np.linspace(a, b, 100)
fX = f(x)
plt.plot(x, fX, 'b')
plt.plot([a, b], [0, 0], 'k')
zero, it = zeroBisection(f, a, b, 0.0001, 100, -1)
fZero = f(zero)
plt.plot(zero, fZero,'go')
plt.show()
print(zero, it, fZero)
Rezultat:
zero = 3.1416
it = 14
fZero = -6.391586611786031e-05
```



2. Metoda sečice

Zadatak 1. Napisati metodu sečice za traženje nule nelinearnih funkcija.

Pokušati prvo ručno jednu iteraciju metode sečice nad funkcijom $f(x) = \sin x$ na intevalu $x \in \left[\frac{\pi}{3}, \frac{4\pi}{3}\right]$:

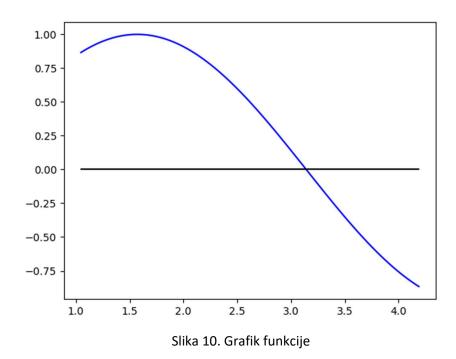
```
f = lambda x: np.sin(x)
a = np.pi/3
b = 4*np.pi/3

plotA = np.pi/3
plotB = 4*np.pi/3
```

1. Nacrtati funkciju nad intervalom i naći njen minimum i maksimum i zadržati grafik:

```
x = np.linspace(plotA, plotB, 100)
fX = f(x)
fMin = min(fX)
fMax = max(fX)
plt.plot(x, fX, 'b', [plotA, plotB], [0, 0], 'k')
plt.show()
```

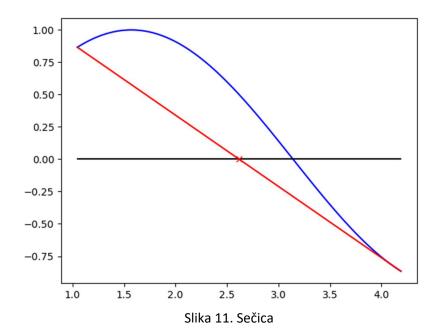
Rezultat:



2. Naći nulu sečice. Nacrtati sečicu i nacrtati znak 'x' u njenoj nuli crvenom bojom:

```
fA = f(a)
fB = f(b)
zero = b - fB*(b - a)/(fB - fA)
plt.plot([a, b], [fA, fB], 'r', zero, 0, 'rx')
```

Rezultat:



3. Pretpostaviti nulu funkcije u nuli sečice i izračunati vrednost funkcije u pretpostavljenoj nuli:

fZero = f(zero)

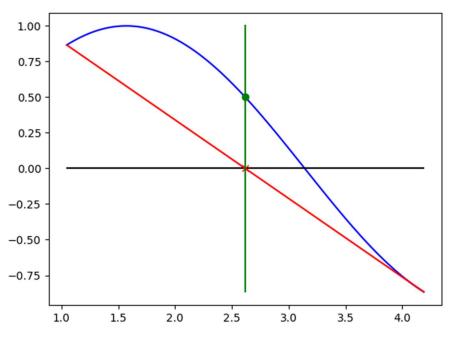
Rezultat:

fZero = 0.5000

Izračunata vrednost je različita od 0.

4. Nacrtati vertikalnu osu i tačku određenu izračunatom vrednošću u pretpostavljenoj nuli funkcije zelenom bojom:

plt.plot([zero, zero], [fMin, fMax], 'g', zero, fZero, 'go')
Rezultat:



Slika 12. Pretpostavljena nula

5. Pripremiti podinterval za narednu iteraciju. Proglasiti kraj intervala za novi početak, a pretpostavljenu nulu za novi kraj intervala:

$$a = b$$

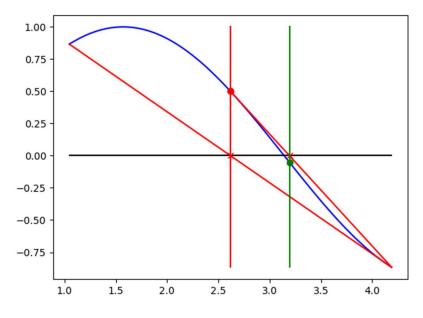
 $b = zero$

6. Prekriti zelenu vertikalnu osu i tačku iz prethodne iteracije crvenom bojom:

Ako se prethodni postupak (od tačke 2) ponavlja:

nakon 1. ponavljanja:

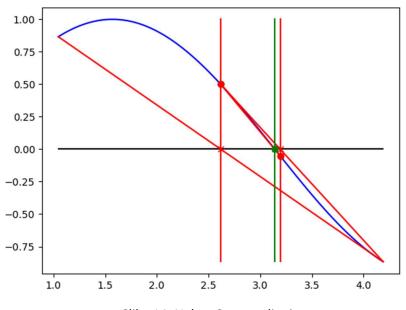
fZero = -0.0513



Slika 13. Nakon 1. ponavljanja

nakon 2. ponavljanja:

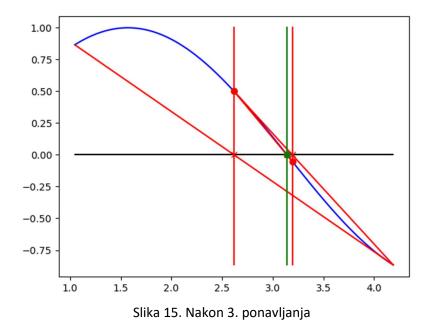
fZero =
 0.0022



Slika 14. Nakon 2. ponavljanja

nakon 3. ponavljanja:

```
fZero = -9.1638e-07
```



7. Metoda sečice nema zagarantovanu konvergenciju. Prethodni postupak (od tačke 2) se može ugnjezidti u *for* petlju sa ograničenim brojem iteracija:

```
for i in range(itMax):
    fA = f(a)
    fB = f(b)
    zero = b - fB*(b - a)/(fB - fA)
    plt.plot([a, b], [fA, fB], 'r', zero, 0, 'rx')

fZero = f(zero)
    plt.plot([zero, zero], [fMin, fMax], 'g', zero, fZero, 'go')

a = b
    b = zero

plt.plot([zero, zero], [fMin, fMax], 'r', zero, fZero, 'ro')
```

8. Potrebno je definisati uslov za prekid iteracije u slučaju da vrednost funkcije u pretpostavljenoj nuli padne ispod tražene preciznosti:

```
if abs(fZero) < errMax:
    break</pre>
```

Sada je moguće definisati funkciju koja sadrži prethodni algoritam. Na kraju funkcije prikazati grafik:

```
def zeroSecant(f, a, b, errMax, itMax, plotSpeed):
   plt.show()
   return zero, i
```

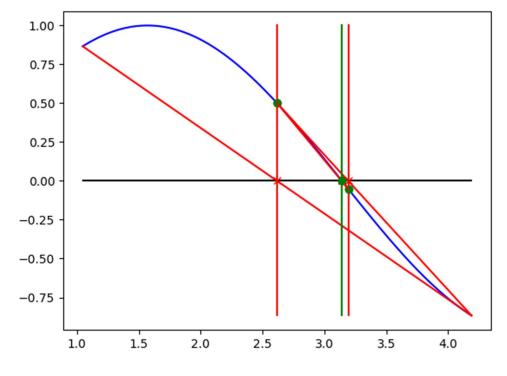
9. Pauzirati algoritam u zavisnosti od tražene brzine iscrtavanja postupka:

```
if abs(fZero) < errMax:
    break
plt.pause(1/plotSpeed)
.
.</pre>
```

10. Testirati funkciju zeroSecant na primeru:

```
f = lambda x: np.sin(x)
a = np.pi/3
b = 4*np.pi/3
zero, it = zeroSecant(f, a, b, 0.0001, 100, 2)

Rezultat:
zero = 3.1416
it = 4
```



Slika 16. Nula funkcije

11. Napraviti 2 podfunkcije u funkciji zeroSecant. Ako je prosleđena brzina iscrtavanja postupka 0 ili manja, pozvati varijantu funkcije bez naredbi za iscrtavanje i pauziranje algoritma:

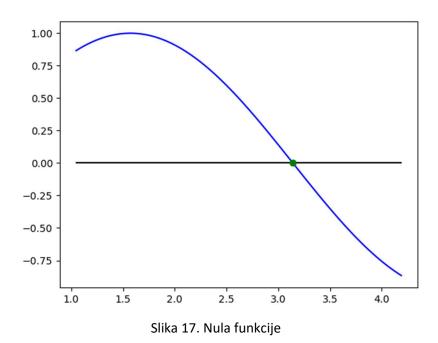
```
def zeroSecant(f, a, b, errMax, itMax, plotSpeed):
    if f(a) == f(b):
        raise Exception('Invalid parameters: f(a) == f(b)!')

if plotSpeed <= 0:
    return zeroSecantNoPlot(f, a, b, errMax, itMax)

return zeroSecantPlot(f, a, b, errMax, itMax, plotSpeed)</pre>
```

12. Testirati funkciju zeroSecant na primeru:

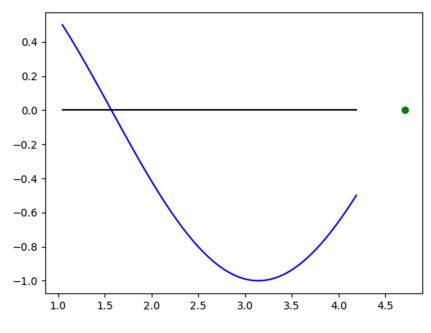
```
f = lambda x: np.sin(x)
a = np.pi/3
b = 4*np.pi/3
x = np.linspace(a, b, 100)
fX = f(x)
plt.plot(x, fX, 'b')
plt.plot([a, b], [0, 0], 'k')
zero, it = zeroSecant(f, a, b, 0.0001, 100, 0)
fZero = f(zero)
plt.plot(zero, fZero, 'go')
print(zero, it, fZero)
plt.show()
Rezultat:
zero = 3.1416
it = 4
fZero = -9.1638e-07
```



13. Testirati funkciju zeroSecant za funkciju $f(x) = \cos x$ na intervalu $x \in \left[\frac{\pi}{3}, \frac{4\pi}{3}\right]$.

Rezultat:

zero = 4.7124 it = 6 fZero = 8.6152e-06



Slika 18. Nula funkcije van intervala

Metoda sečice je otvorena metoda. Pronađena nula funkcije je van traženog intervala. Problem se može rešiti odabrom drugačijeg početnog intervala ili upotrebom zatvorene metode.

* Zadatak 3. Napisati metodu False Position za traženje nule nelinearnih funkcija.

3. Njutnova metoda

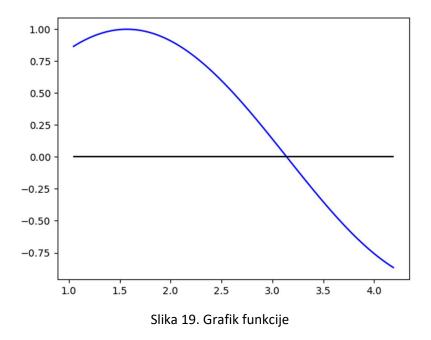
Zadatak 4. Napisati Njutnovu metodu za traženje nule nelinearnih funkcija. Pokušati prvo ručno jednu iteraciju Njutnove metode nad funkcijom $f(x) = \sin x$. Analitički izvod funkcije je $f'(x) = \cos x$. Početi sa kraja intervala $x_0 = \frac{4\pi}{3}$:

```
f = lambda x: np.sin(x)
df = lambda x: np.cos(x)
x0 = 4*np.pi/3
plotA = np.pi/3
plotB = 4*np.pi/3;
```

1. Nacrtati funkciju nad intervalom i naći njen minimum i maksimum i zadržati grafik:

```
x = np.linspace(plotA, plotB, 100)
fX = f(x)
fMin = np.min(fX)
fMax = np.max(fX)
plt.plot(x, fX, 'b', [plotA, plotB], [0, 0], 'k')
```

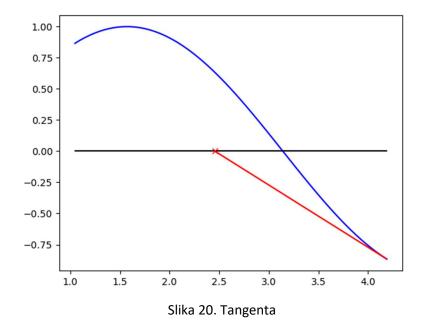
Rezultat:



2. Naći nulu tangente. Nacrtati tangentu i nacrtati znak 'x' u njenoj nuli crvenom bojom:

```
zero = x0 - f(x0)/df(x0)
plt.plot([x0, zero], [f(x0), 0], 'r', zero, 0, 'rx')
```

Rezultat:



3. Pretpostaviti nulu funkcije u nuli tangente i izračunati vrednost funkcije u pretpostavljenoj nuli:

fZero = f(zero)

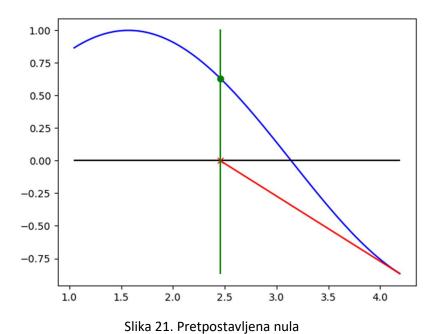
Rezultat:

fZero = 0.6326

Izračunata vrednost je različita od 0.

4. Nacrtati vertikalnu osu i tačku određenu izračunatom vrednošću u pretpostavljenoj nuli funkcije zelenom bojom:

Rezultat:



5. Pripremiti podinterval za narednu iteraciju. Proglasiti pretpostavljenu nulu za novu početnu tačku:

```
x0 = zero
```

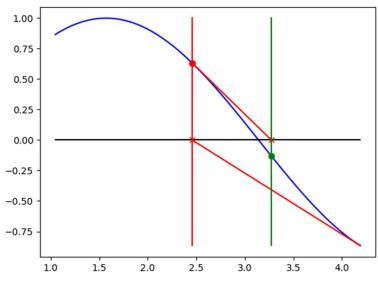
6. Prekriti zelenu vertikalnu osu i tačku iz prethodne iteracije crvenom bojom:

```
plt.plot([zero, zero], [fMin, fMax], 'r', zero, fZero, 'ro')
```

Ako se prethodni postupak (od tačke 2) ponavlja:

nakon 1. ponavljanja:

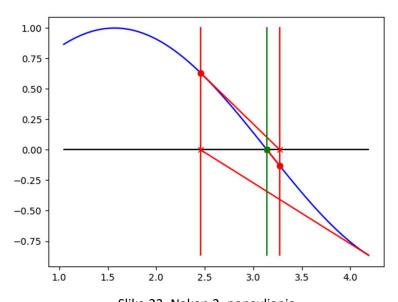
fZero = -0.1315



Slika 22. Nakon 1. ponavljanja

nakon 2. ponavljanja:

fZero =
 7.6969e-04



Slika 23. Nakon 2. ponavljanja

```
nakon 3. ponavljanja:
```

```
fZero = -1.5199e-10
```

7. Njutnova metoda nema zagarantovanu konvergenciju. Prethodni postupak (od tačke 2) se može ugnjezidti u *for* petlju sa ograničenim brojem iteracija:

8. Potrebno je definisati uslov za prekid iteracije u slučaju da vrednost funkcije u pretpostavljenoj nuli padne ispod tražene preciznosti:

```
if np.abs(fZero) < errMax:
    break</pre>
```

9. Sada je moguće definisati funkciju koja sadrži prethodni algoritam. Na početku funkcije zatvoriti eventualno postojeći prethodni grafik:

```
def zeroNewton(f, df, x0, errMax=0.0001, itMax=100, plotSpeed=-1, plotA=-5, plotB=5):
    .
    .
    plt.show()
    return zero, i
```

10. Pauzirati algoritam u zavisnosti od tražene brzine iscrtavanja postupka:

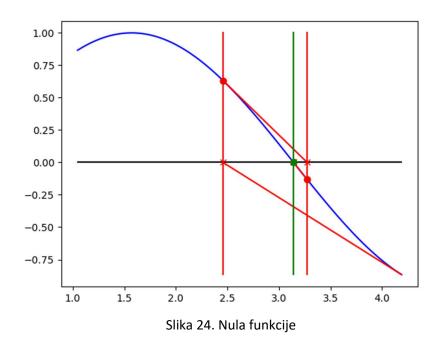
```
if np.abs(fZero) < errMax:
    break
plt.pause(1/plotSpeed)
.
.</pre>
```

11. Testirati funkciju zeroNewton na primeru:

```
f = lambda x: np.sin(x)
df = lambda x: np.cos(x)
x0 = 4*np.pi/3
zero, it = zeroNewton(f, df, x0, 10**-5, 100, 2, np.pi/3, 4*np.pi/3)
print(zero, it)
```

Rezultat:

```
zero = 3.1416
it = 4
```



12. Napraviti 2 podfunkcije u funkciji zeroNewton. Ako je prosleđena brzina iscrtavanja postupka 0 ili manja, pozvati varijantu funkcije bez naredbi za iscrtavanje i pauziranje algoritma:

```
def zeroNewton(f, df, x0, errMax=0.0001, itMax=100, plotSpeed=-1, plotA=-5, plotB=5):
   if df(x0) == 0:
      raise('Invalid input: df(x0) == 0!')

if plotSpeed <= 0:
      return zeroNewtonNoPlot(f, df, x0, errMax, itMax)

return zeroNewtonPlot(f, df, x0, errMax, itMax, plotSpeed, plotA, plotB)</pre>
```

13. Testirati funkciju zeroNewton na primeru:

```
f = lambda x: np.sin(x)
df = lambda x: np.cos(x)
x0 = 4*np.pi/3
plotA = np.pi/3
plotB = 4*np.pi/3
x = np.linspace(plotA, plotB, 100)
fX = f(x)
plt.plot(x, fX, 'b')
plt.plot([plotA, plotB], [0, 0], 'k')
zero, it = zeroNewton(f, df, x0, 10**-5, 100, 0, np.pi/3, 4*np.pi/3)
fZero = f(zero)
plt.plot(zero, fZero, 'go')
print(zero, it, fZero)
plt.show()
Rezultat:
zero = 3.1416
it = 4
fZero = 1.5199e-10
```

