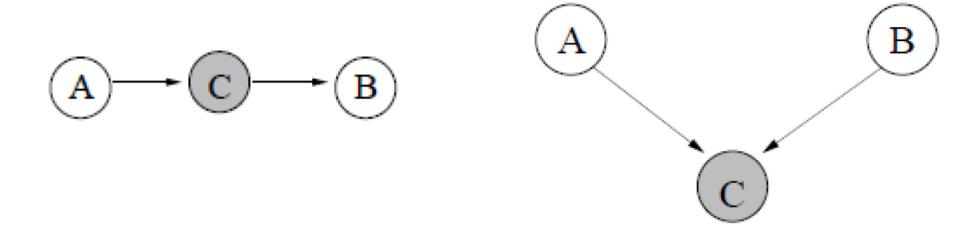
# CNN-LSTM-CRF and Joint Training withWord Segmentation

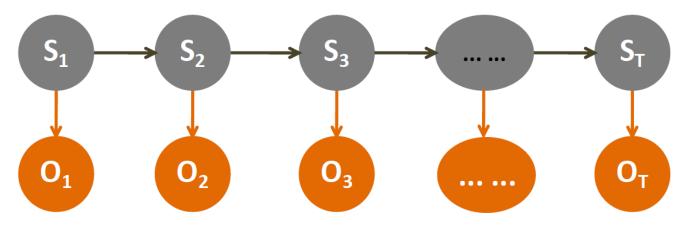
张升涛 2019-05-29

## 概率图模型 -- D - separation



#### 隐马尔科夫模型

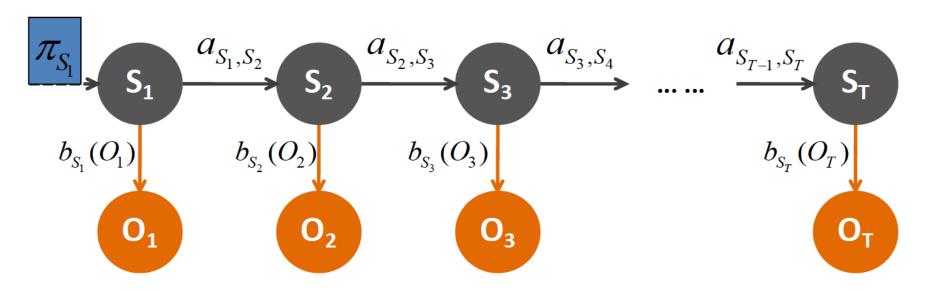
观察和隐藏序列共同构成了隐马尔科夫模型(Hidden Markov Model)



- O(o<sub>1</sub>o<sub>2</sub>...o<sub>T</sub>): 观测序列, o<sub>t</sub> 只依赖于 s<sub>t</sub>
- S(s<sub>1</sub> s<sub>2</sub> ... s<sub>T</sub>): 状态序列(隐藏序列); S是Markov 序列, 假设1阶markov序列,则 s<sub>++1</sub> 只依赖于 s<sub>+</sub>,

## 参数估计

 先生成第一个状态,然后依次由当前状态生成下 一个状态,最后每个状态发射出一个观察值



$$P(o_{1:t}, s_{1:t}) = P(s_1)P(o_1 | s_1)P(s_2 | s_1)....P(s_t | s_{t-1})P(o_t | s_t)$$

$$= \pi_{s_1} \prod_{i=1}^{t-1} a_{s_i s_{i+1}} \prod_{i=1}^{t} b_{s_i}(o_i)$$

## 前向概率&后向概率

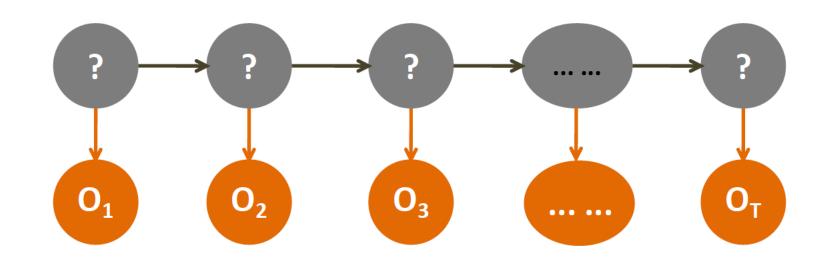
• 前向概率计算公式

$$\alpha_{t}(k) = \begin{cases} \pi_{k} \cdot b_{k}(o_{1}) & \text{if } t = 1 \\ \sum_{l=1}^{M} b_{k}(o_{t}) \cdot a_{l,k} \cdot \alpha_{t-1}(l) & \text{otherwise} \end{cases}$$
• 后向概率计算公式

$$\beta_{t}(l) = \begin{cases} 1 & \text{if } t = T \\ \sum_{l=1}^{M} \beta_{t+1}(l) \cdot b_{l}(o_{t+1}) \cdot a_{k,l} & \text{otherwise} \end{cases}$$

#### 隐马模型的应用

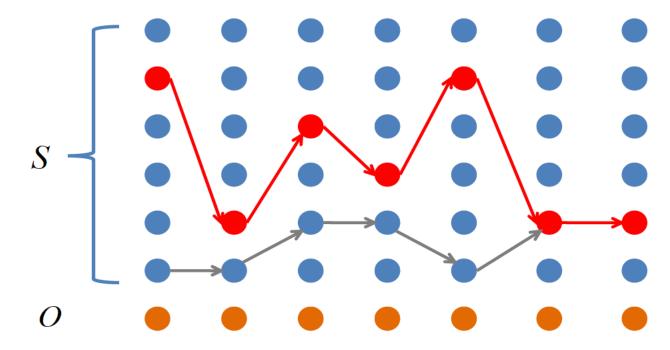
· 给定O, 寻找最优的S



$$S^* = \underset{S}{\operatorname{arg\,max}} P(S \mid O) = \underset{S}{\operatorname{arg\,max}} \frac{P(S, O)}{P(O)} = \underset{S}{\operatorname{arg\,max}} P(S, O)$$

## 隐马模型的应用 - Viterbi算法

- 动态规划(Dynamic Programming), 在 t+1 位置重用 t 的结果
  - 任一到达 t+1 状态的路径必然经过 t 的某一状态,并且 t+1 处的状态只依赖于 t 位置的状态,因此到 t+1 状态的最优路径必然经过 t 的某一状态的最优路径

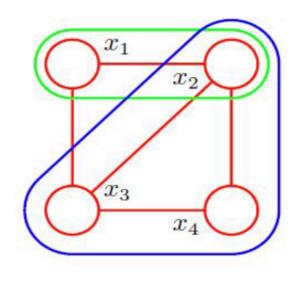


## CRF-无向图模型

- 无向图模型也叫马尔科夫随机场(Markov Random Fields)
  - 定义无向图中的一个团是一个全连通的节点集
  - 定义最大团C上的非负势函数  $\psi_C: X_C \mapsto \mathbb{R}_+$
- 无向图可以由下式表示

$$p(X) = \frac{1}{Z} \prod_{C} \psi_{C}(X_{C})$$
$$Z = \int \prod_{C} \psi_{C}(X_{C}) dX$$

- Z是分配函数(partition function)



#### **CRF**

- 假设G = (V, E)是一个无向图, Y是G节点上的变量, X也是随机变量
- 若Y构成一个由图G表示的马尔科夫随机场, 则称P(Y|X)为条件随机场:

p(Y<sub>v</sub>|X,Y<sub>w</sub>,w≠v) = p(Y<sub>v</sub>|X,Y<sub>w</sub>,w~v), 其中w~v表示w和v在G中是邻居

#### CRF - 模型

• 假如G的结构是树形结构(包括链式),则概率模型可以表示为

$$\exp\left(\sum_{e \in E, k} \lambda_k f_k(e, \mathbf{y}|_e, \mathbf{x}) + \sum_{v \in V, k} \mu_k g_k(v, \mathbf{y}|_v, \mathbf{x})\right)$$

$$\psi(\mathbf{h}_i, y_i, y_{i-1}) = \exp(y_i^T \mathbf{W}^T \mathbf{h}_i + y_{i-1}^T \mathbf{T} y_i),$$

#### Question

- 阿里 entity
  - 拳王阿里是个传奇 the name of person entity
  - 西藏阿里美不胜收 location entity
  - 杭州阿里吸引了很多人才 organization entity
- 习近平常与特朗普通电话
  - 习近/平常/与/特朗/普通/电话

#### CNN-LSTM-CRF jointly train CNER and CWS

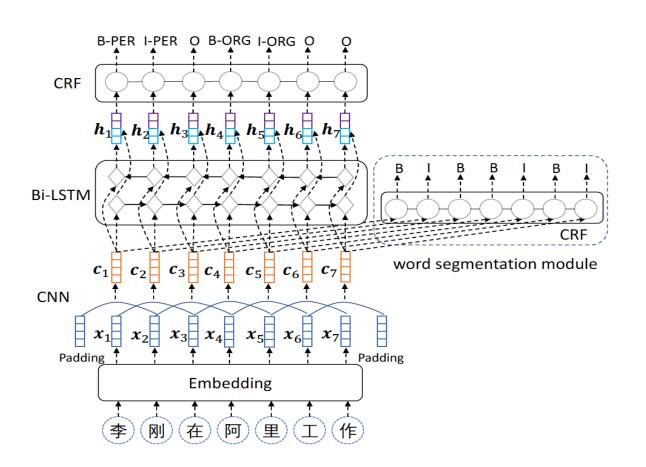


Figure 1: The framework of our approach.

$$p(\mathbf{y}|\mathbf{h};\theta) = \frac{\prod_{i=1}^{N} \psi(\mathbf{h}_i, y_i, y_{i-1})}{\sum_{\mathbf{y}' \in \mathcal{Y}(s)} \prod_{i=1}^{N} \psi(\mathbf{h}_i, y_i', y_{i-1}')},$$

$$\mathbf{c} = [\mathbf{c}_1, \mathbf{c}_2, ..., \mathbf{c}_N], \text{ where } \mathbf{c}_i \in \mathcal{R}^M.$$
 $c_i = f(\mathbf{w}^T \times \mathbf{x}_{\lfloor i - \frac{K-1}{2} \rfloor : \lfloor i + \frac{K-1}{2} \rfloor}),$ 
 $\mathbf{w} \in \mathcal{R}^{KD}$  卷积核 M个,不同的K embedding matrix  $\mathbf{E} \in \mathcal{R}^{D \times V}$  vectors  $[\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, ..., \mathbf{x}_N], \text{ where } \mathbf{x}_i = \mathbf{E} w_i \in \mathcal{R}^D.$ 

 $\mathbf{h} = [\mathbf{h}_1, \mathbf{h}_2, ..., \mathbf{h}_N], \text{ where } \mathbf{h}_i \in \mathcal{R}^{2S}$ 

#### Loss Function

$$\mathcal{L}_{NER} = -\sum_{s \in \mathcal{S}} \log(p(\mathbf{y}_s | \mathbf{h}_s; \theta)),$$

$$\mathcal{L}_{CWS} = -\sum_{s \in \mathcal{S}} \log(p(\mathbf{y}_s^{seg} | \mathbf{c}_s; \theta^{seg})),$$

$$\mathcal{L} = (1 - \lambda) \mathcal{L}_{NER} + \lambda \mathcal{L}_{CWS},$$

#### Pseudo Labeled Data Generation

- 李刚在阿里工作
  - 李刚 person entity
  - 阿里 company entity
- 王小超在谷歌工作 | new data
  - 王小超 person entity
  - 谷歌 company entity

replace each entity with the same concept