

Algoritmi & Strutture Dati

Andrea Comar

October 2024

Contents

I	Algoritmi	3
1	Algoritmi di ordinamento	3
1.1	Insertion sort	3
1.2	Merge	4
1.3	Merge sort	4
II	Strutture Dati	6
2	strutture dati lineari	6
2.1	array	6
2.2	lista	6
2.3	code di priorità	6

Part I

Algoritmi

1 Algoritmi di ordinamento

PROBLEMA Problema data una sequenza a_1, a_2, \dots, a_n di numeri, trovare una permutazione tale che $a_1 \leq a_2 \leq \dots \leq a_n$.

Soluzioni:

1.1 Insertion sort

Algorithm 1: InsertionSort

<p>Data: A array, i indice, j indice</p> <p>for $i \leftarrow 2$ to $A.length$ do</p> <table border="0"><tr><td style="padding-right: 10px;"> </td><td>key $\leftarrow A[i]$;</td></tr><tr><td style="padding-right: 10px;"> </td><td>j $\leftarrow j - 1$;</td></tr><tr><td style="padding-right: 10px;"> </td><td>while $j > 0$ and $A[j] > key$ do</td></tr><tr><td style="padding-right: 10px;"> </td><td> $A[j+1] \leftarrow A[j]$;</td></tr><tr><td style="padding-right: 10px;"> </td><td> j $\leftarrow j - 1$;</td></tr><tr><td style="padding-right: 10px;"> </td><td>$A[j+1] \leftarrow key$;</td></tr></table>		key $\leftarrow A[i]$;		j $\leftarrow j - 1$;		while $j > 0$ and $A[j] > key$ do		$A[j+1] \leftarrow A[j]$;		j $\leftarrow j - 1$;		$A[j+1] \leftarrow key$;
	key $\leftarrow A[i]$;											
	j $\leftarrow j - 1$;											
	while $j > 0$ and $A[j] > key$ do											
	$A[j+1] \leftarrow A[j]$;											
	j $\leftarrow j - 1$;											
	$A[j+1] \leftarrow key$;											

Complessità Spaziale : $\theta(1)$ in richiede unicamente 3 interi (i, j, A.length) per memorizzare i valori.

Complessità Temporale :

- nel caso migliore: $\theta(n)$ vettore già ordinato
- nel caso peggiore: $\theta(n^2)$ vettore ordinato al contrario

Correttezza :

1.2 Merge

Procedura che unisce due vettori ordinati in un unico vettore ordinato. I due vettori di input non devono necessariamente avere la stessa lunghezza.

Algorithm 2: Merge

```
Input: Array  $A$ , indices  $p, r, q$   
Output: Merged array  $A[p..q]$   
 $i \leftarrow p$ ;  
 $j \leftarrow r + 1$ ;  
 $B \leftarrow$  new array of size  $q - p + 1$ ;  
 $k \leftarrow 1$ ;  
while  $i < r + 1$  and  $j < q + 1$  do  
    if  $A[i] \leq A[j]$  then  
         $B[k] \leftarrow A[i]$ ;  
         $i \leftarrow i + 1$ ;  
    else  
         $B[k] \leftarrow A[j]$ ;  
         $j \leftarrow j + 1$ ;  
     $k \leftarrow k + 1$ ;  
if  $i > r$  then  
    for  $l \leftarrow j$  to  $q$  do  
         $B[k] \leftarrow A[l]$ ;  
         $k \leftarrow k + 1$ ;  
else  
    for  $l \leftarrow i$  to  $r$  do  
         $B[k] \leftarrow A[l]$ ;  
         $k \leftarrow k + 1$ ;
```

1.3 Merge sort

Idea: divide et impera. Divido il vettore in due parti, ordino le due parti e poi le unisco.

Algorithm 3: MergeSort

```
Input: Array  $A$ , indices  $p, q$   
Output: Sorted array  $A[p..q]$   
if  $p < q$  then  
     $r \leftarrow \lfloor \frac{(p+q)}{2} \rfloor$ ;  
    MergeSort( $A, p, r$ );  
    MergeSort( $A, r+1, q$ );  
    Merge( $A, p, q, r$ );
```

MergeSort è un algoritmo basato su ricorsione. Necessita della procedura Merge per unire i due vettori.

Complessità Spaziale : $\theta(n)$ in quanto richiede un vettore di appoggio di dimensione n .

Complessità Temporale : $\theta(n \log n)$ in quanto il vettore viene diviso in due parti e ogni parte viene ordinata in $\log n$ passi.

Part II

Strutture Dati

2 strutture dati lineari

2.1 array

struttura dati **statica** (= suo spazio di memoria non varia) di n elementi. Sono a **indirizzamento diretto** e l'accesso ha un costo fisso di $\theta(1)$

2.2 lista

2.3 code di priorità