

# 機械学習が抽出する特徴と イジング模型の相転移点

船井 正太郎 (株式会社アラヤ)

---

2022年10月27日 @ 「ディープラーニングと物理学 オンライン」

# 「初めてまして」の方も多いと思いますので...

名前：船井 正太郎

2017年まで 柴 正太郎

論文では Shotaro Shiba Funai

研究分野：

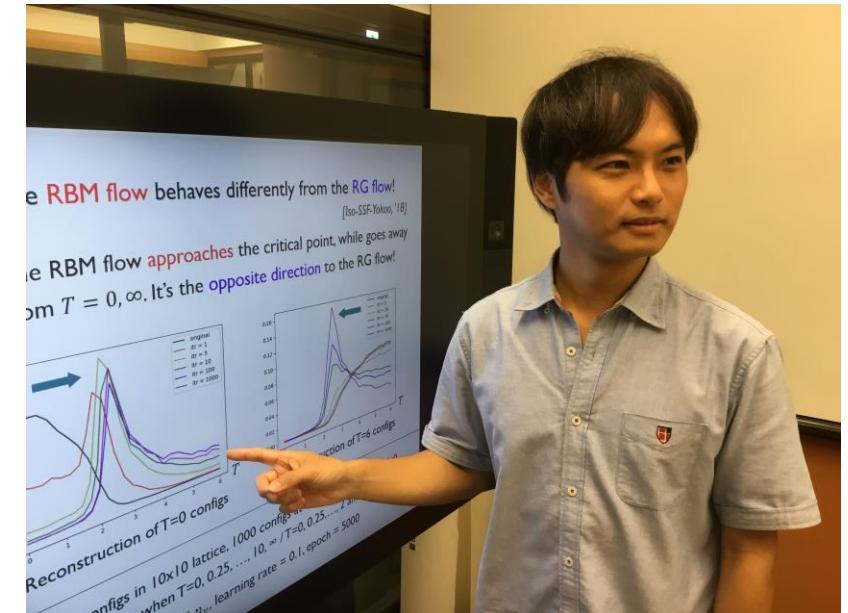
2015年まで 物理学の超弦理論の研究

2016年から 機械学習の研究

職歴：

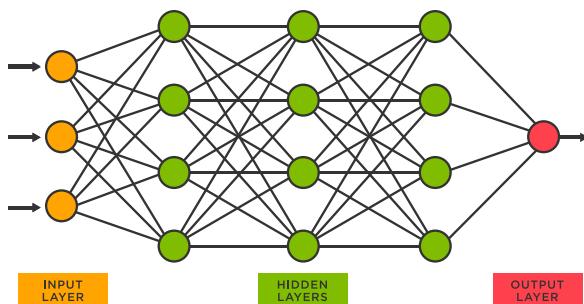
学振研究員(PD)、益川塾とKEKの博士研究員、OISTの研究員などを経て、

2022年10月から 株式会社アラヤのチーフリサーチャー

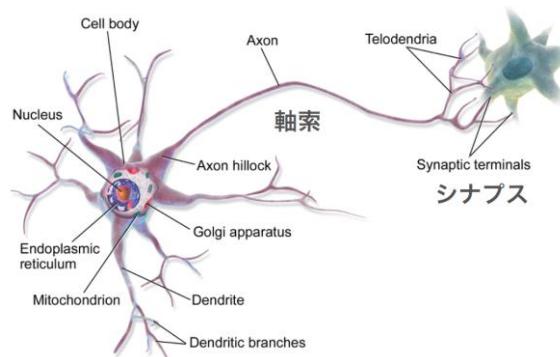


# 最も根底にある興味は...

機械学習 (AI) が数値的に捉えられる、  
データの「特徴」とは結局何なのか?  
可能ならば物理学の概念を応用して  
理解したい！

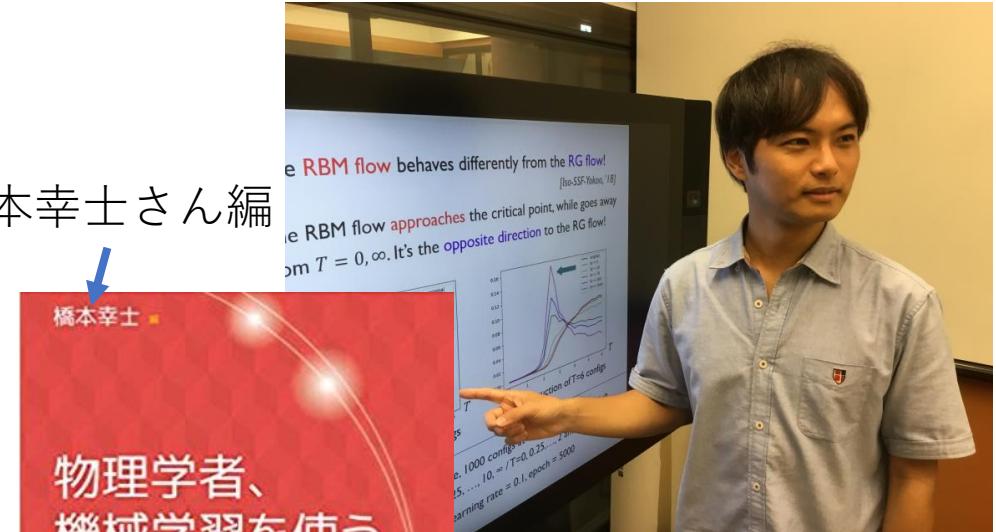


<https://www.tibco.com/>



もし機械学習が本当に脳や意識の toy model と見做せるならば、  
「意識の物理学」が創れるかもしれない...?

橋本幸士さん編



物理学者、  
機械学習を使う

機械学習・深層学習の物理学への応用

Using Machine Learning for Physics

船井正太郎 (第10章)

橋本幸士 永井祐紀 福嶋健二  
大槻東巳 青木健一 村瀬功一  
眞野哲裕 鈴木達大 船井正太郎  
斎藤弘樹 小林玉青 柏 治司  
藤田浩之 大間真之 富谷招夫  
安藤康伸 久良尚任 著

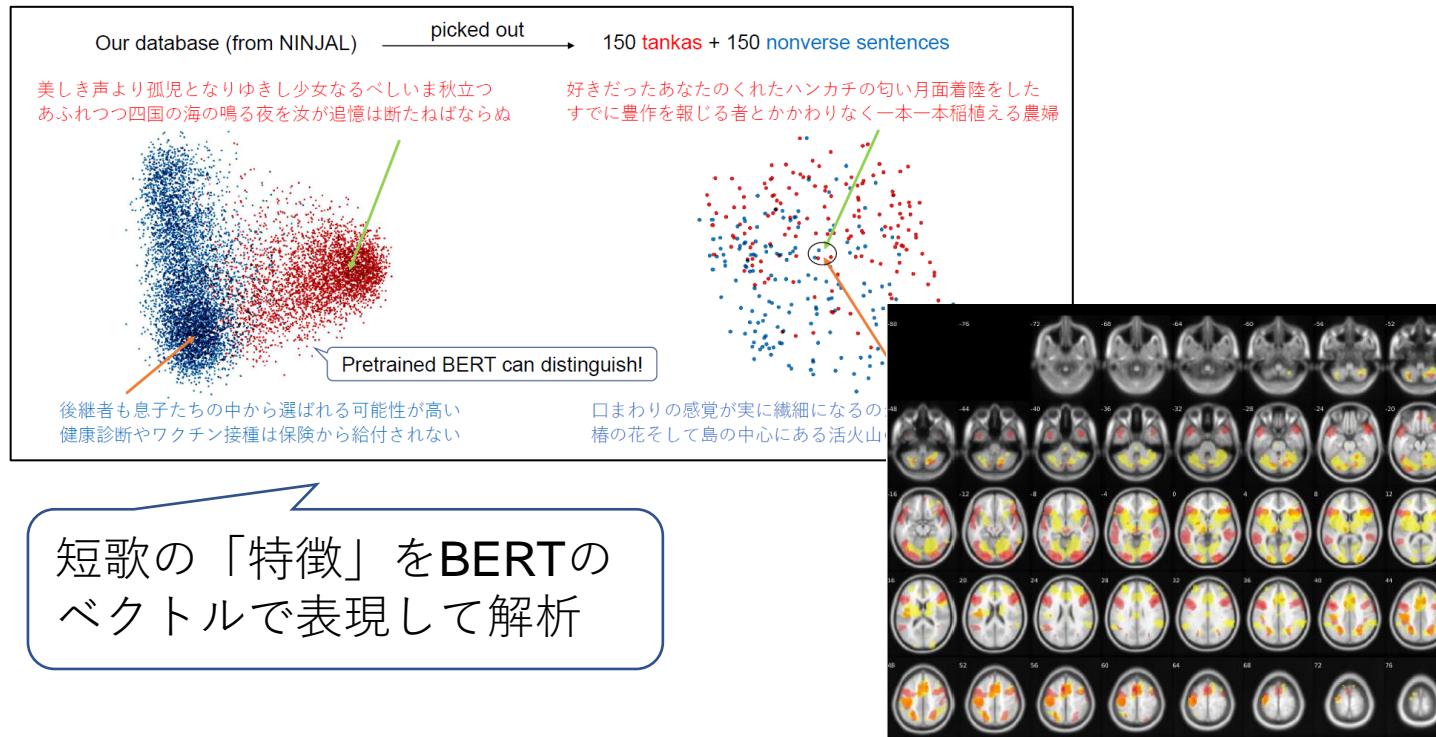
朝倉書店

dream...



# 研究1：機械学習は短歌を鑑賞できるのか？

(機構間連携におけるプロジェクト、2019年から)

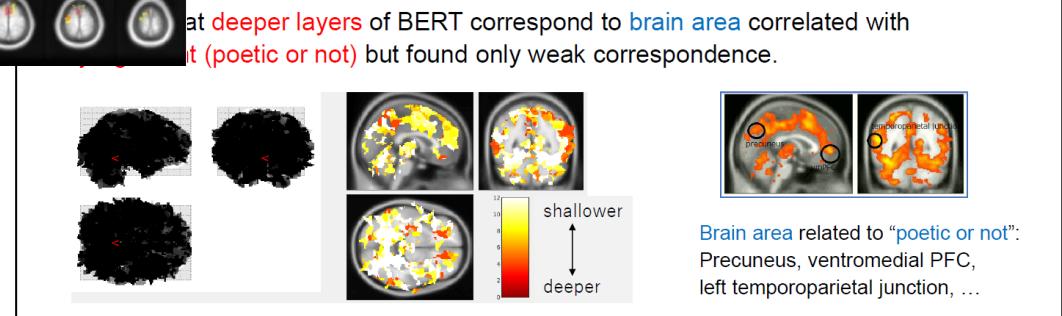


短歌の「特徴」をBERTの  
ベクトルで表現して解析

短歌を読むときの人間の脳をfMRIで  
計測して、BERTベクトルとの対応  
(各部位・各層の相関) を解析



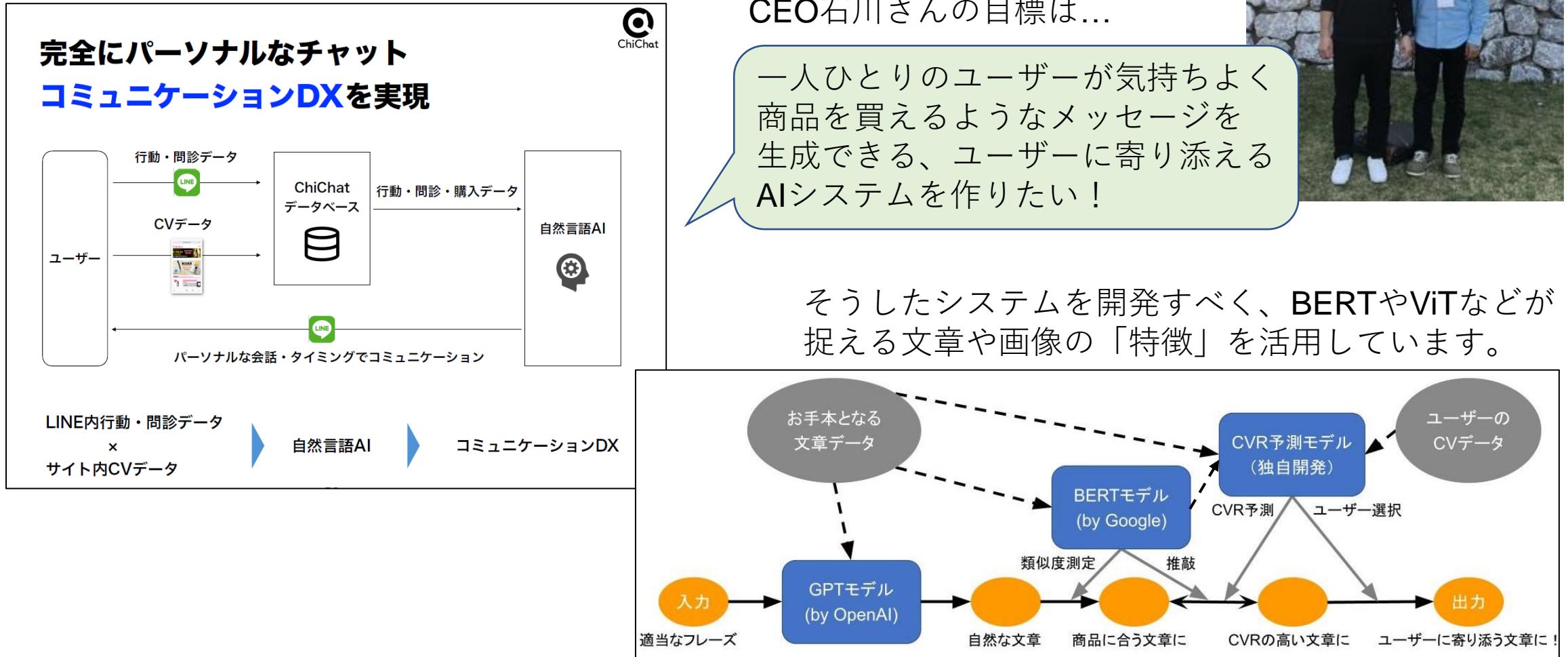
[https://youtu.be/wP0RAWF6\\_h0](https://youtu.be/wP0RAWF6_h0)



Brain area related to "poetic or not":  
Precuneus, ventromedial PFC,  
left temporoparietal junction, ...

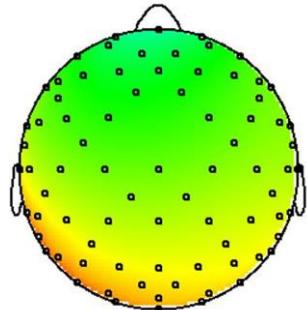
# 研究2：チャットコマースにおける文章・画像の自動生成

(株式会社人々との共同研究、2020年から)

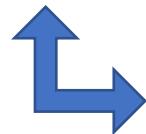


## 研究3：脳活動を統合的に理解する研究（脳活動データ間の変換）

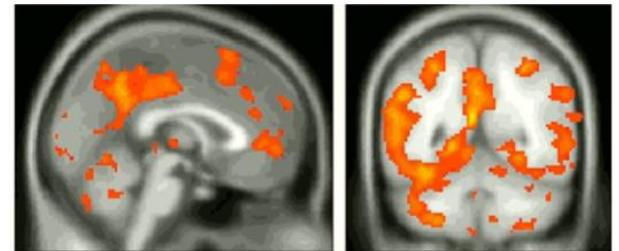
（株式会社アラヤでの研究、ムーンショットプロジェクト、2022年から）



脳波測定 (EEG) のデータ：  
時間分解能は良いが、空間分解能は悪い。  
脳の深いところはよく見えない。



fMRI測定のデータ：  
空間分解能は良いが、時間分解能は悪い。  
脳の深いところまでよく見える。



機械学習で両方の「特徴」を捉えた上で、  
相互に変換する技術を目指します。

MLPhyS 学術変革領域研究(A) 学習物理学の創成  
Foundation of "Machine Learning Physics"

CONTACT

Members only

En Jp

領域概要 研究組織 イベント 成果 アウトリーチ

計画研究 B03

## 研究4：学習物理学の研究

（学術変革Aでの研究、2022年から）

物理学で多用される概念の中で、主にトポロジーを使って、機械学習の新しい側面を見出していく  
たいと思っています。

その土台となるかもしれない研究として…

お誘いいただき  
有難うございます！

研究分担者

船井 正太郎  
(柴正太郎)

沖縄科学技術大学院大学 物理生物学ユニット

塙崎 謙

京都大学 基礎物理学研究所

三角 樹弘

近畿大学 理工学部

# つまり... 「特徴」 って何だろうか？

今日のテーマ：イジング模型におけるスピン配位の特徴抽出

- 物理学の概念（特に繰り込み）を使って「特徴」が議論できそう！
- イジング模型のハミルトニアン（1次元または2次元の正方格子を考える）

$$\mathcal{H} = -J \sum_{\langle ij \rangle} s_i s_j - H \sum_i s_i$$

- 様々な温度におけるスピン配位（他のパラメータは固定:  $J = 1, H = 0$ ; 白:  $s_i = 1$ , 黒:  $s_i = -1$ ）



T=0.0



2.0



4.0



6.0



8.0

...

相転移点  $T = T_c = 2.27$

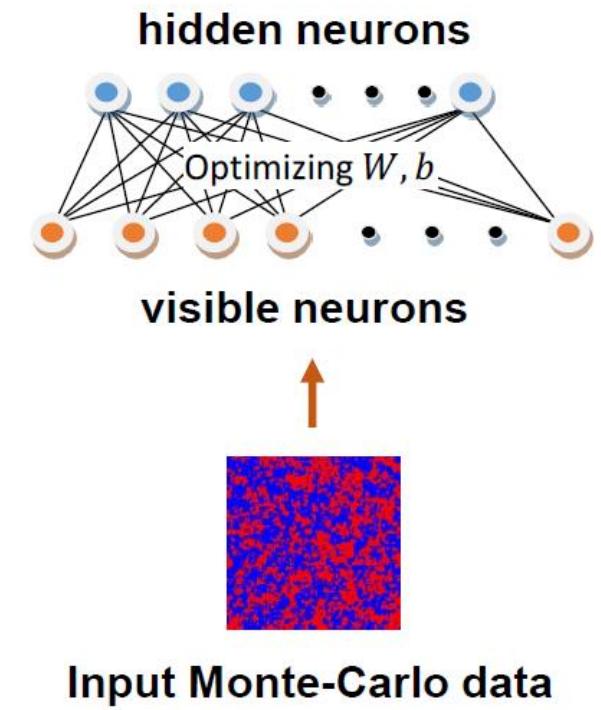
## ➤ 入力データ (不思議に感じるかもしれません...)

[Iso-SSF-Yokoo, '18] [SSF-Giataganas, '18]

- スピン配位を Metropolis Monte Carlo シミュレーションで生成する。
- 入力データには、一定の間隔をもつ様々な温度（や外場  $H$ ）のスピン配位が同じ数だけ含まれるようにする。例えば、 $T = 0, 0.1, 0.2, \dots, 9.9$  (100個の温度) を1000枚ずつ。
- このデータセットは物理系としては不自然なものだが、入力データに画像として様々なパターンが含まれるように選んだ。
- こうして入力データが決まれば、スピン配位の確率分布が定義できて、計算ができる。

## ➤ 機械学習には制限ボルツマンマシン (RBM) を使う

- 入力データと同じ確率分布でデータを出力するように学習をする、ニューラルネットワークである。
- 学習の過程で、RBM は入力データの「特徴」を抽出する。



- 出力データの**確率分布**を、ニューラルネットワークの言葉で定義する必要があるが、RBMではvisible, hidden ニューロンの値を用いて「エネルギー」関数を定義した上で

$$E(\{v_i\}, \{h_a\}) = \sum_{i,a} v_i w_{ia} h_a + \sum_a b_a h_a + \sum_i c_i v_i$$

weights  $w_{ia}$ , bias  $b_a, c_i$

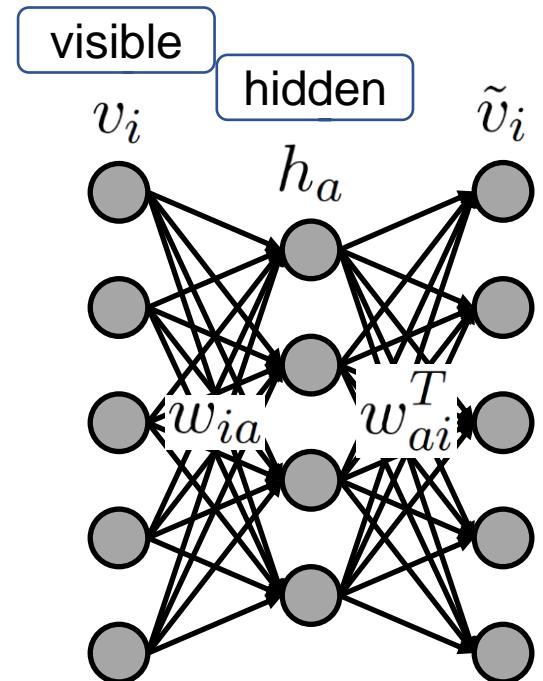
Boltzmann 分布によって確率分布を定義する。

$$p(\{h_a\}) = \sum_{\{v_i\}} \frac{e^{-E(\{v_i\}, \{h_a\})}}{\mathcal{Z}}, \quad \tilde{p}(\{\tilde{v}_i\}) = \sum_{\{h_a\}} \frac{e^{-E(\{\tilde{v}_i\}, \{h_a\})}}{\mathcal{Z}}$$

- RBMを訓練する (=weightsとbiasを最適化する) ときには、入力データと出力データの確率分布の **KL divergence** が極小 (local minimum) に近づくようにする。

Loss function:

$$\sum_{\{v_i\}} q(\{v_i\}) \log \frac{q(\{v_i\})}{\tilde{p}(\{v_i\})}$$

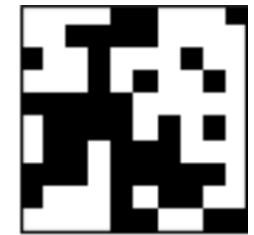


- この **KL divergence** は2つの確率分布の「距離」のようなものである。

$$\sum_{\{v_i\}} q(\{v_i\}) \log \frac{q(\{v_i\})}{\tilde{p}(\{v_i\})}$$

↑  
入力が  $v_i$  である確率 / 出力が  $v_i$  である確率

- 我々の研究では、**入力データ**はスピン配位（白黒）なので  $v_i = \pm 1$  に限られる。また、**hidden** ニューロンの値も **binary** ( $h_a = \pm 1$ ) のみに限定する。
- すると、**hidden** ニューロンと（再構成したときの）**visible** ニューロンの期待値は、Boltzmann 分布を用いて計算できる。



$$\langle h_a \rangle = \tanh \left( \sum_i v_i w_{ia} + b_a \right), \quad \langle \tilde{v}_i \rangle = \tanh \left( \sum_a h_a w_{ai}^T + c_i \right)$$

- 出力**（再構成された）データも当然、 $\tilde{v}_i = \pm 1$  に限定したい。そのために、配位の各スピンの期待値  $\langle \tilde{v}_i \rangle$  を確率  $(1 \pm \langle \tilde{v}_i \rangle)/2$  で、 $\tilde{v}_i = \pm 1$  に置き換える。

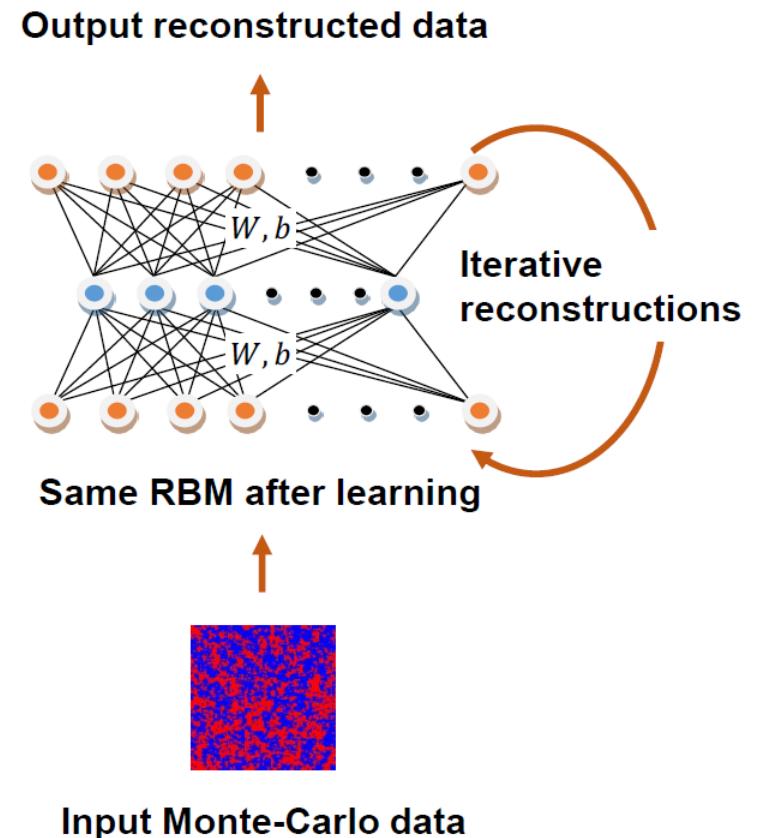
期待値を変えない操作

- 訓練が終わると、入力データの確率分布  $q(\{v_i\})$  と出力データの確率分布  $\tilde{p}(\{v_i\})$  は似ているけれども少し違うものになる（現実的には KL divergence は0にならないため）。
- この出力データを再び入力すると、また少し違う確率分布  $\tilde{p}(\{v_i\})$  の配位データが出力（再構成）される。
- この操作を繰り返し行うと、スピン配位の確率分布の flow が得られる： $q(\{v_i\}) \rightarrow \tilde{p}(\{v_i\}) \rightarrow \tilde{p}(\{v_i\}) \rightarrow \dots$
- これを RBM flow と名付けた。

[Iso-SSF-Yokoo, '18]

➤ いろいろ素朴な疑問が湧いてくると思います

- この RBM flow はイジング模型の RG (繰り込み群) flow と対応するか？ (どちらも特徴的でない情報が欠落する flow のはず)
- もし RBM flow が固定点を持ったら、それは「特徴」そのものを表現するか？ (RBM flow に沿って特徴が強調されるはず)

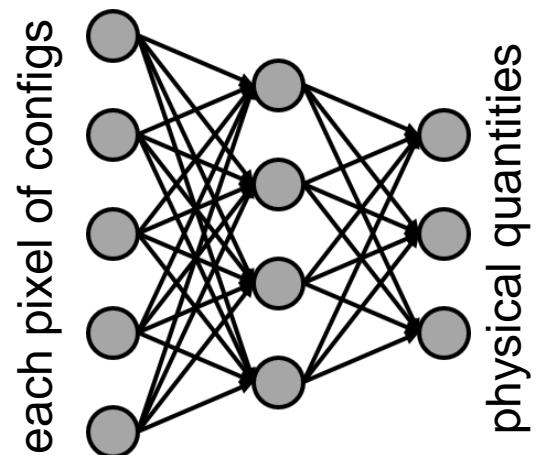


# 我々の結果を眺めてみよう

[Iso-SSF-Yokoo, '18]  
[SSF-Giataganas, '18]

- **RBM flow** はパラメータ  $(T, H)$  の空間に固定点を持つ！
- スピン配位の固定点は存在しない。従って、RBM flow の固定点  $(T, H)$  における新しい配位を作り続けることになる。
- 出力データ（配位）の  $(T, H)$  を見積もるために、我々は2つの方法を使った。
  1. 別のニューラルネットワークを訓練して、入力データの正しい  $(T, H)$  を出力できるようにする。（教師あり学習）  

MMC シミュレーションのパラメータ
  2. 外場なし ( $H = 0$ ) の配位のみを扱う場合は、ハミルトニアンでエネルギーを計算して、温度  $T$  を見積もることができる。  
(1の方法と矛盾しない結果が得られる。)

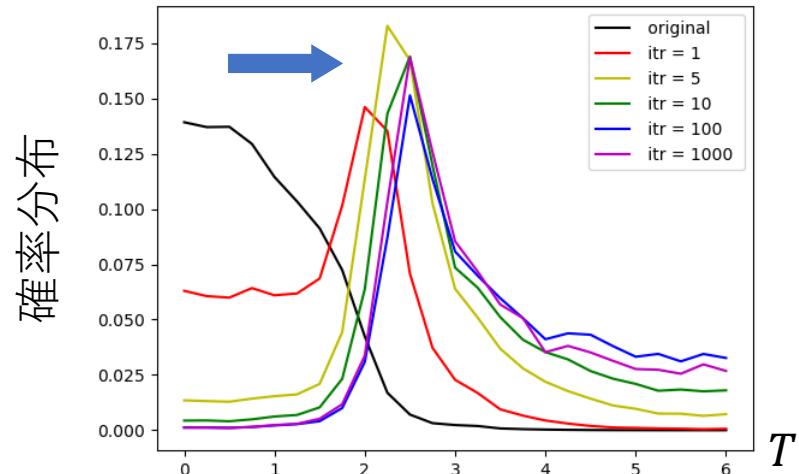


➤ RBM flow と RG flow の振る舞いは異なる！

[Iso-SSF-Yokoo, '18]

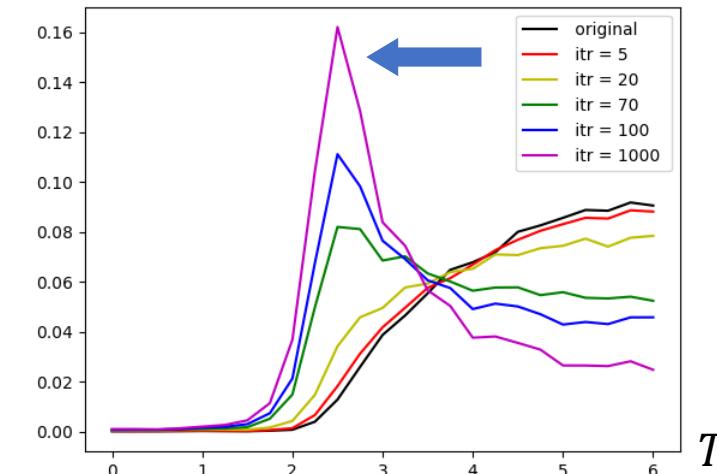
- RBM flow は相転移点  $T = T_c \sim 2.27$  に近づいていく、 $T = 0, \infty$  から遠ざかっていく。  
これは RG (繰り込み群) flow とちょうど逆の方向になっている。

2d, H=0



$n_h = 81$

T=0 (低温) の配位から再構成した場合

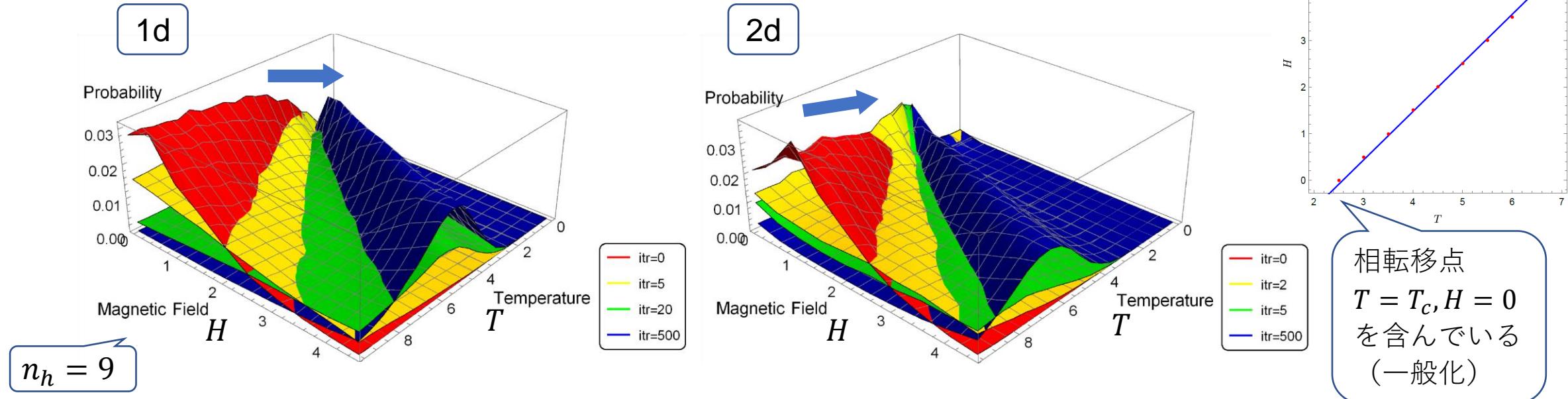


T=6 (高温) の配位から再構成した場合

- Data: configs in 10x10 lattice, 1000 configs at each  $T=0, 0.25, \dots, 6, H=0$ .  
(Same results when  $T=0, 0.25, \dots, 10 / T=0, 0.25, \dots, 2$  and  $4, 4.25, \dots, 6$ .)
- RBM hyperparameters:  $n_v = 100, n_h \leq n_v$ , learning rate = 0.1, epoch = 5000

➤ 1次元と2次元のスピン配位で外場あり ( $H \neq 0$ ) の場合に一般化 [SSF-Giataganas, '18]

- **RBM flow** は、パラメータ  $(T, H)$  空間で比熱が極大になる点に近づいていく。  
この flow とその固定点は、やはり **RG flow** とは異なる。

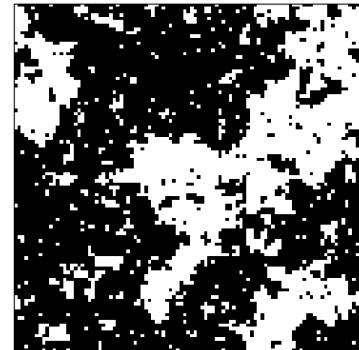


- Data: configs in 100 (1d) or 10x10 (2d) lattice, 1000 configs at each  $(T, H)$ , where  $T=0, 0.5, \dots, 9.5$  and  $H=0, 0.5, \dots, 4.5$ .
- RBM hyperparameters:  $n_v = 100, n_h \leq 16$ , learning rate = 0.001, epoch = 10000

# 面白い結果には見えるけれども…

- 理由がはっきりしない：スケール不变性と関係があるのか？
- 条件がはっきりしない：様々なパラメータ依存性を調べるべき。

なぜ、いつ、RBM flow の固定点は  $T = T_c$  に現れるのだろうか？ ( $H = 0$  の場合)



相転移点における  
スピニ配位は  
スケール不变性をもつ

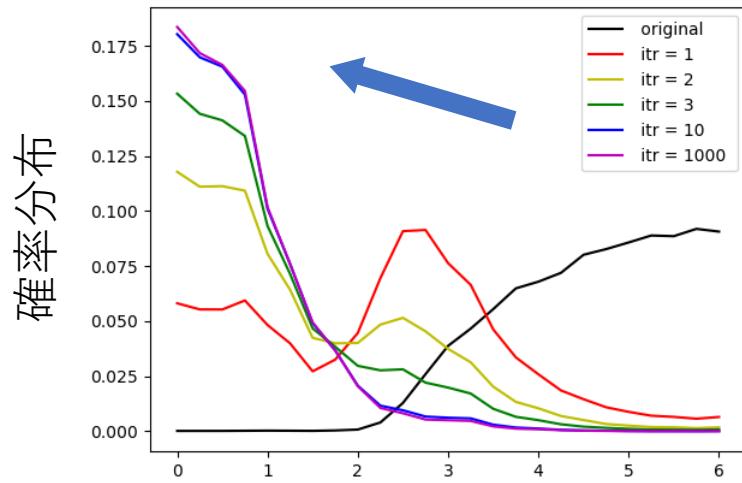
# なぜ？：スケール不変性をもつ証拠

- 次の2つの RBM を作って、RBM flow と weight 行列を解析しよう。  
そして、比較してみよう。

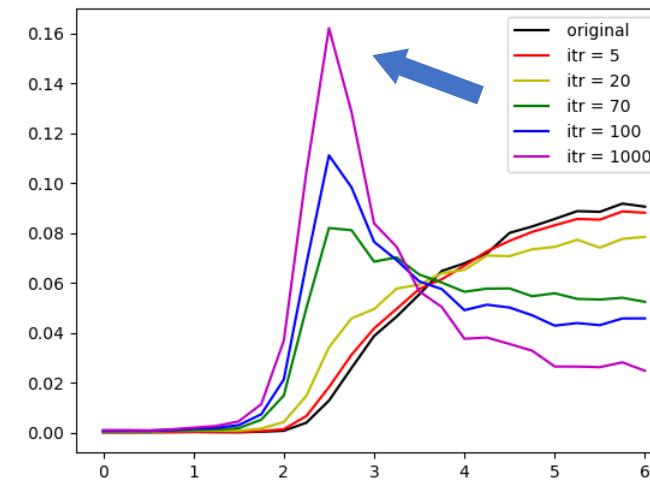
[Iso-SSF-Yokoo, '18]

- 低温の（大きなスケールをもつ）配位のみで訓練した RBM
- 幅広い温度  $T = 0, 0.25, \dots, 6$  の配位で訓練した RBM (先ほどと同じ)

2d, H=0

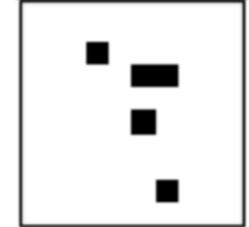


T=0の配位のみを学習した RBM

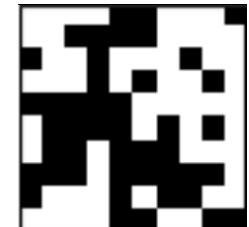


T=0, ..., 6 の配位を学習した RBM

低温



高温



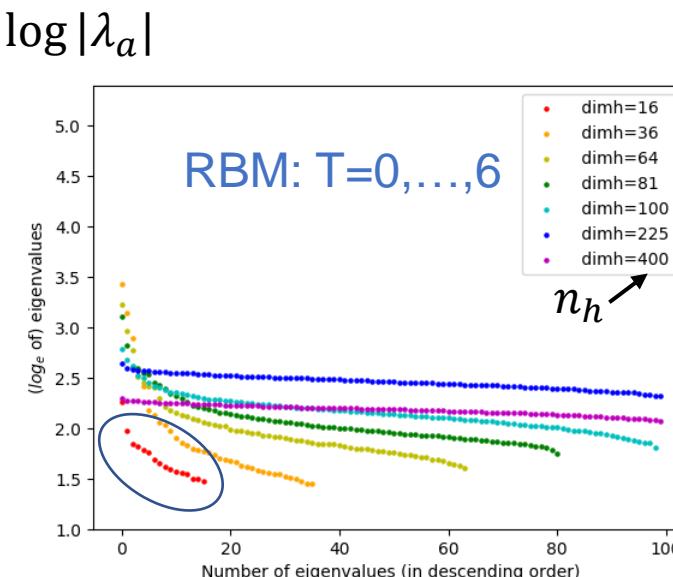
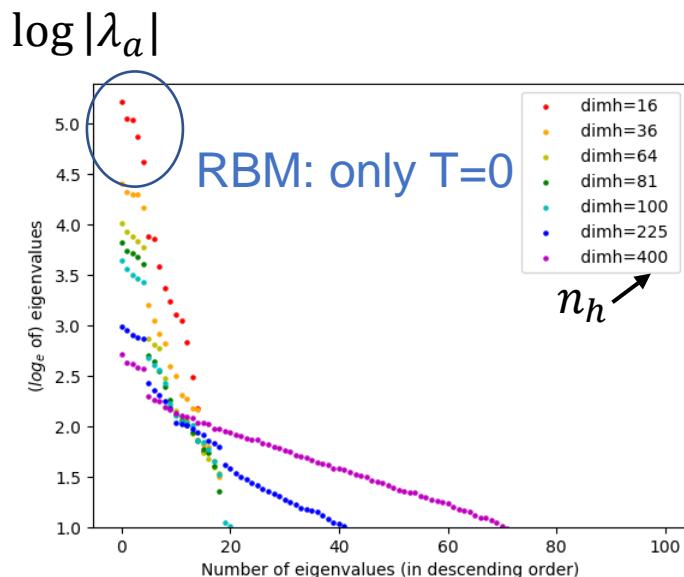
➤ Weight 行列  $\sum_a w_{ia} w_{ja}$  の固有値

Hidden ニューロンの基底に依存しない積を取った

- RBM が低温の配位のみ学習した場合、**少数**（5個）の固有値だけが特に大きくなる。

$$ww^T u_a = \lambda_a u_a$$

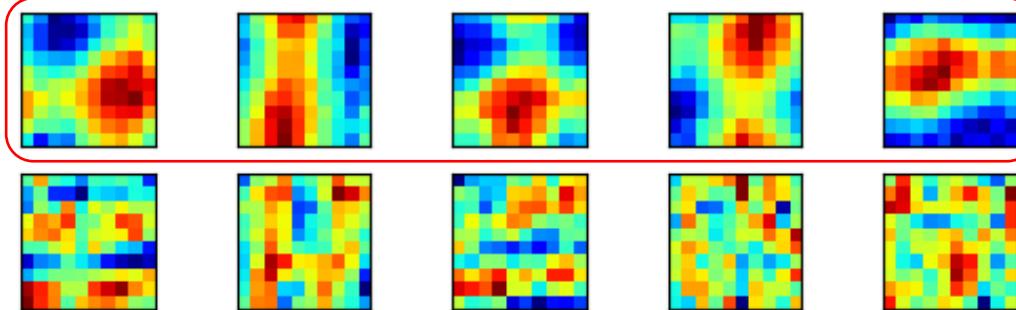
- RBM が様々な温度  $T = 0, 0.25, \dots, 6$ （高温を含む）の配位を学習した場合、**すべての固有値**が似たような値をもつ。  
様々な温度（=様々なスケール）の配位を学習するために、多くの hidden ニューロンが必要になるのだろう。



➤ Weight 行列  $ww^T$  の固有ベクトル

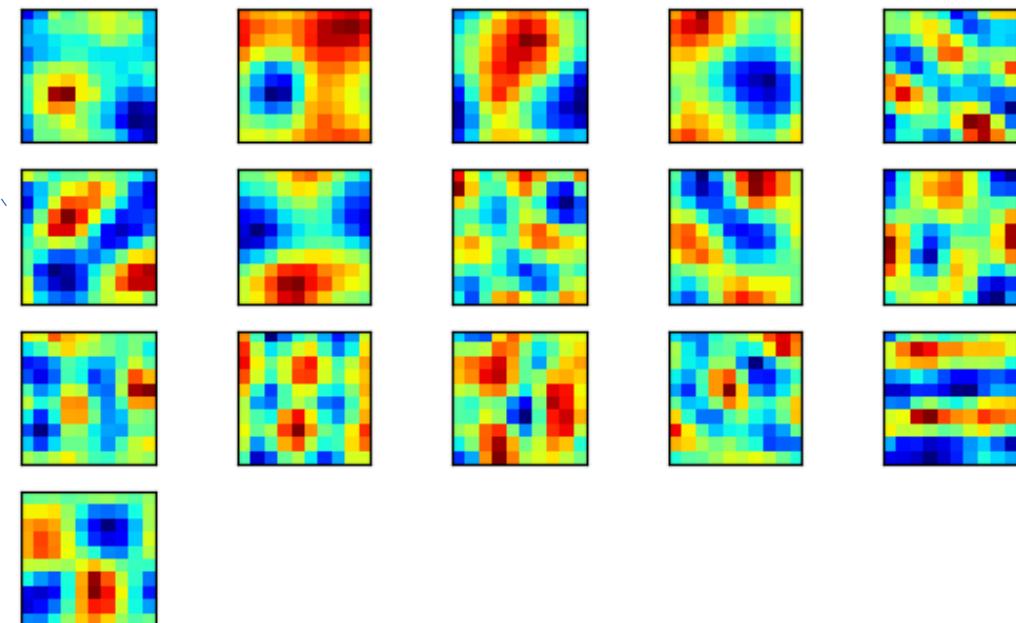
$$ww^T u_a = \lambda_a u_a$$

- 低温の配位のみを学習した RBM ( $T = 0, \dots, 2, n_h = 16$ )



大きなスケールをもつ配位が  
大きな固有値をもつ。

- 様々な温度の配位を学習した RBM ( $T = 0, \dots, 6, n_h = 16$ )



様々なスケールをもつ配位が  
似たような固有値をもつ！

それらすべての配位が出力  
(再構成) データに現れる



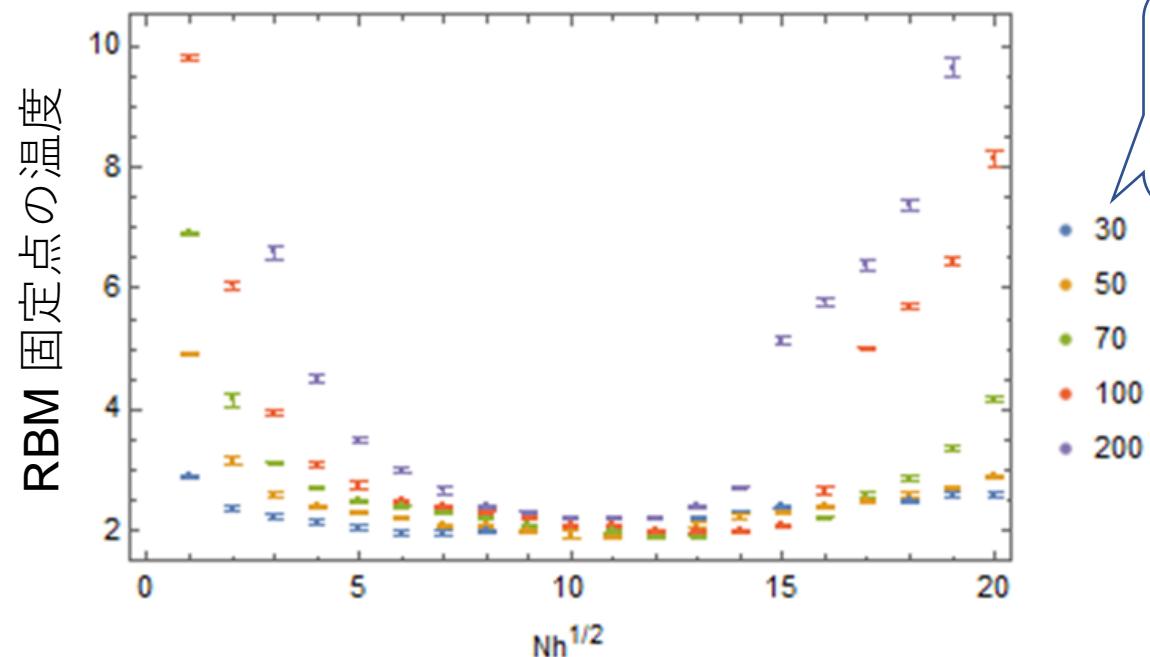
スケール不変性？



# いつ？：RBM 固定点が $T \sim T_c$ に現れる条件

[SSF, '21]

$N_v=20^2$  (visible ニューロンの数 = 配位のサイズ)



2d,  $H=0$

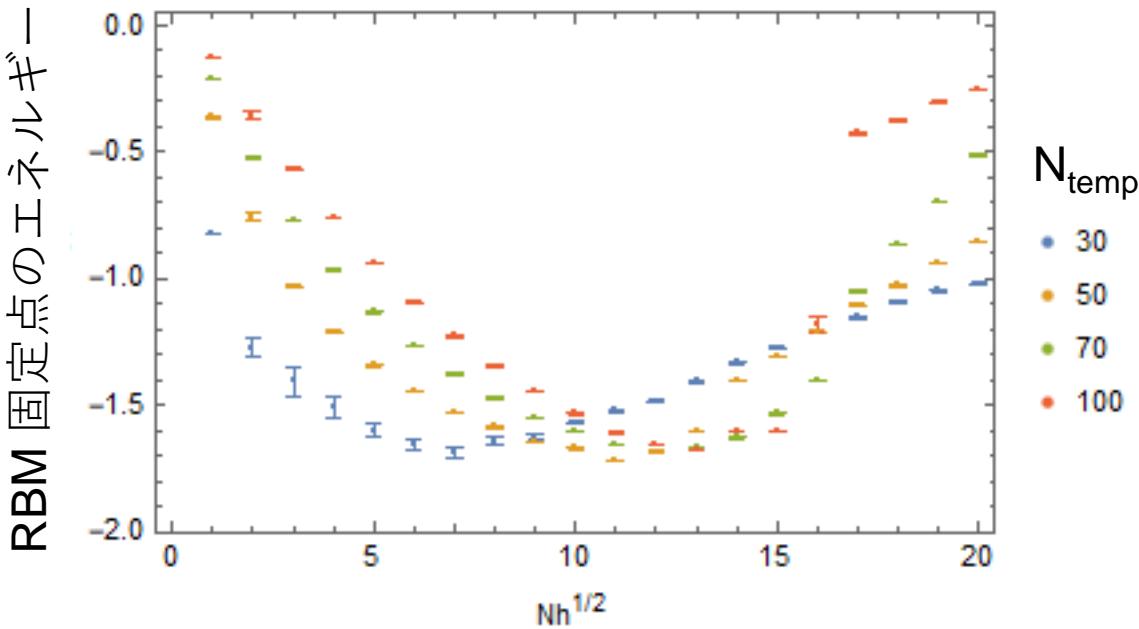
$N_h$ : hidden ニューロンの数

$N_{temp}$ : 学習データに含まれる温度の数  
 $T = 0, 0.1, \dots, 0.1 \times (N_{temp} - 1)$  の配位が同数ずつ（外場なし）。

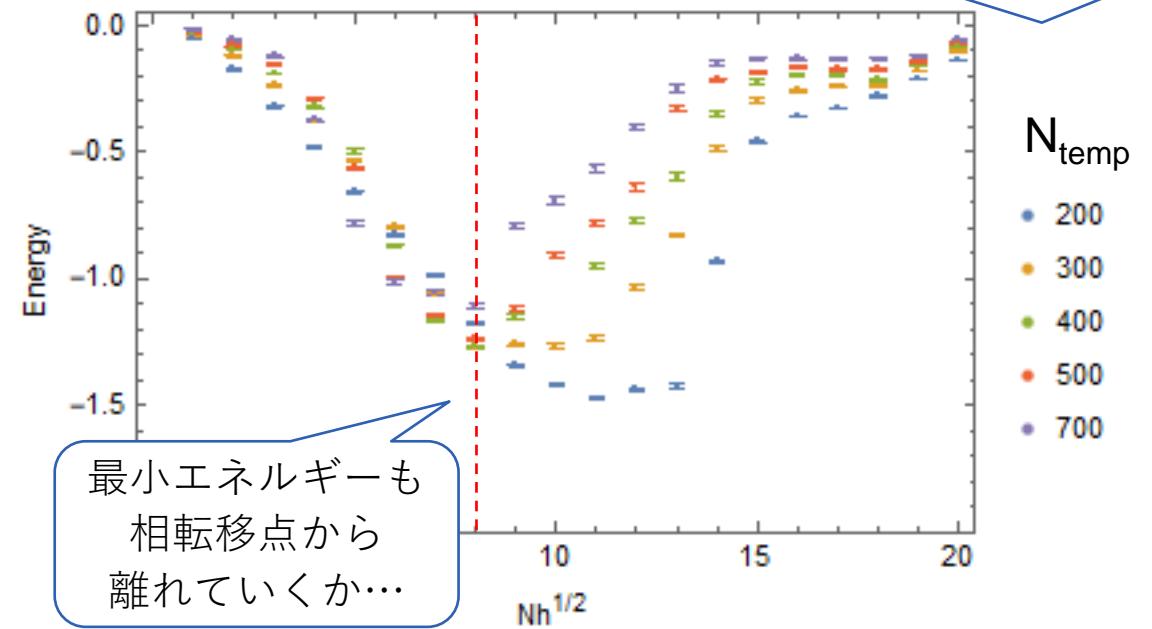
$N_h/N_v \sim 1/4$  の辺りで  
RBM 固定点の温度が最低になり、  
その温度が  $T \sim T_c$  になるようだ。

温度の代わりにエネルギーを使って、さらに詳しく結果を見よう。  
 (エネルギーは  $T \sim T_c$  で大きく変化するため)

$Nv=20^2$



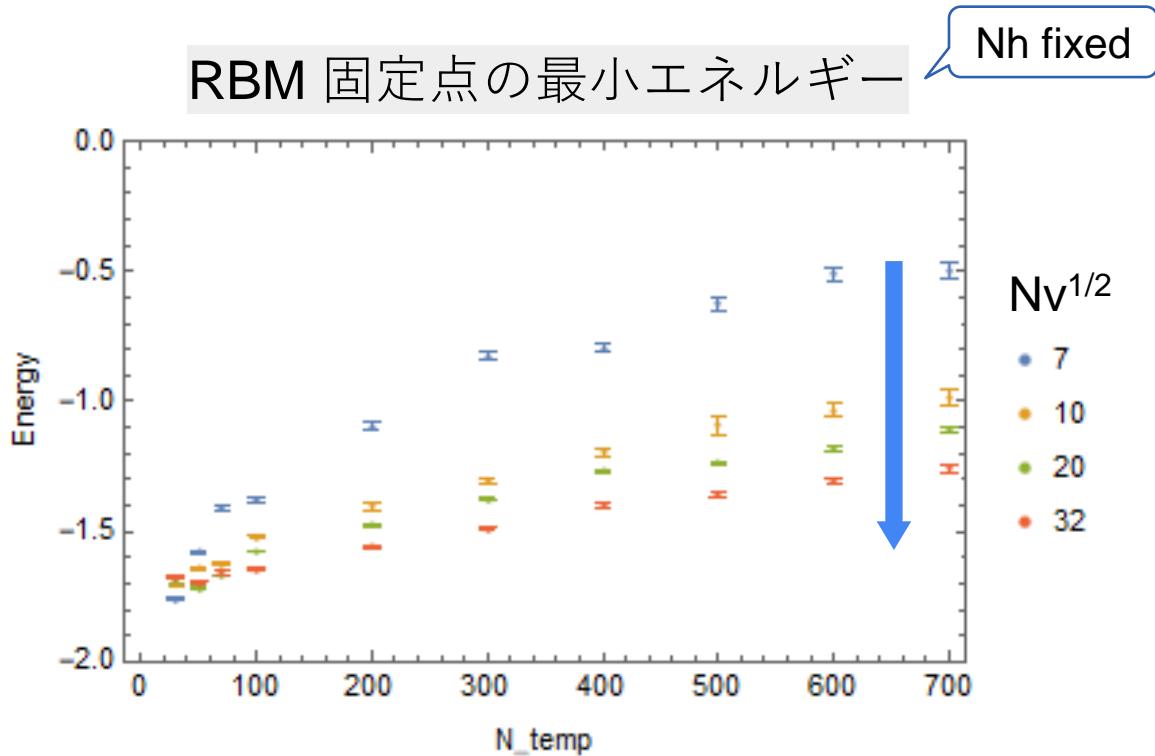
$Nv=20^2$



RBM 固定点のエネルギーが最小となる  $Nh$  は、 $N_{temp}$  (温度の範囲) に依存して変化する。  
 特に  $N_{temp}$  が大きくなると、エネルギーが最小となる  $Nh$  は  $Nh/Nv \sim 0.4^2$  に収束するようだ。

ここから先は、エネルギーが“最小”となる  $Nh=(integer)^2$  のみに注目しよう。

スピン配位のサイズが大きくなれば、 $N_{\text{temp}}$  が大きくなっても、RBM 固定点の最小エネルギーは相転移点から離れにくくなる（よりゆっくり上昇する）。

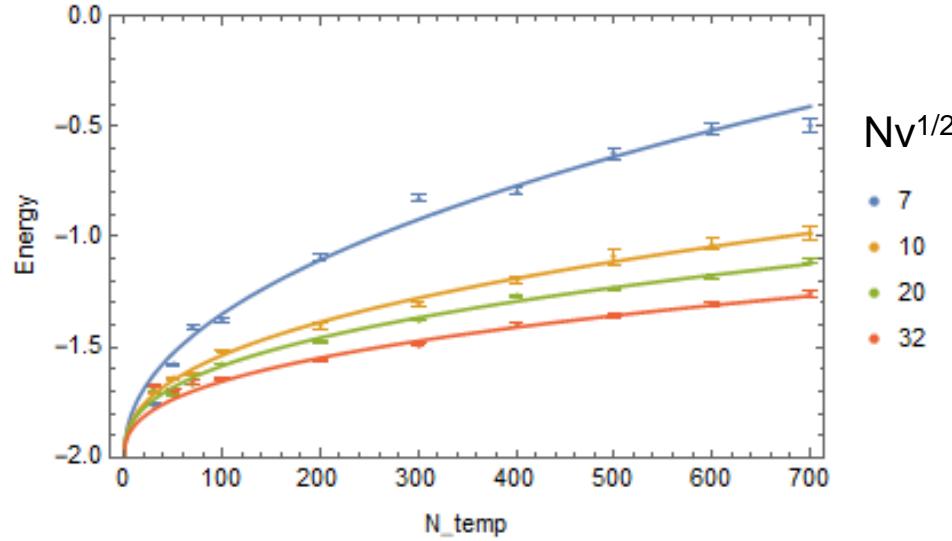


Nv: visible ニューロンの数 = 配位のサイズ  
 $N_{\text{temp}}$ : 学習データに含まれる配位の温度は  
 $T = 0, 0.1, \dots, 0.1 \times (N_{\text{temp}} - 1)$

このプロットから推測できることは…

- ✓  $N_{\text{temp}} \rightarrow \infty, Nv: \text{fixed}$  の場合：  
RBM 固定点は  $E \sim 0, T \rightarrow \infty$  になる。
- ✓  $N_{\text{temp}}: \text{fixed}, Nv \rightarrow \infty$  の場合：  
RBM 固定点は低温に向かうが、 $T \neq 0$  の有限温度で収束するだろう。  
小さい  $N_{\text{temp}} < 100$  の領域で、固定点は  $E \sim -1.7, T \sim T_c$  であることを考えれば、収束する温度は  $T \sim T_c$  になるだろう。

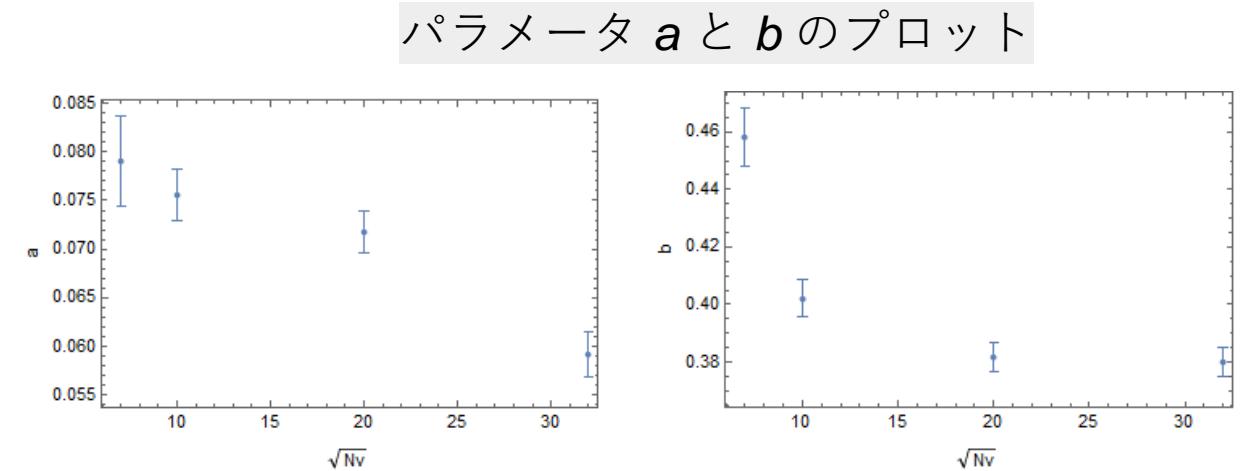
参考までに、これらの RBM 固定点を  $\boxed{\text{Energy} = -2 + a N_{temp}^b}$  で fitting すると、かなりきれいに fit できてる...



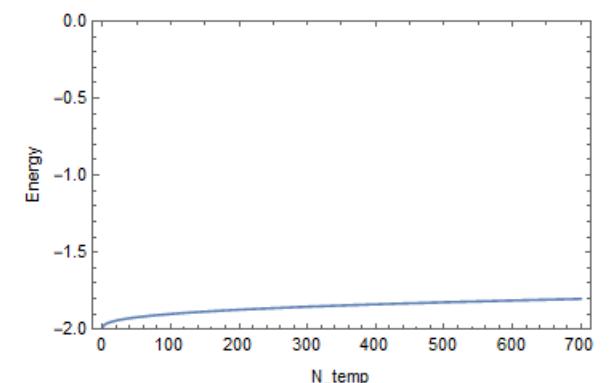
$(N_{temp} \geq 100$  の点のみ fitting に使った)

以上の議論に基づいて、私は次の仮説を提案します！

$N_{temp}$  が大きくても固定されていれば、 $Nv$  を充分に大きくすると、RBM 固定点は  $T \sim T_c$  に現れるだろう。

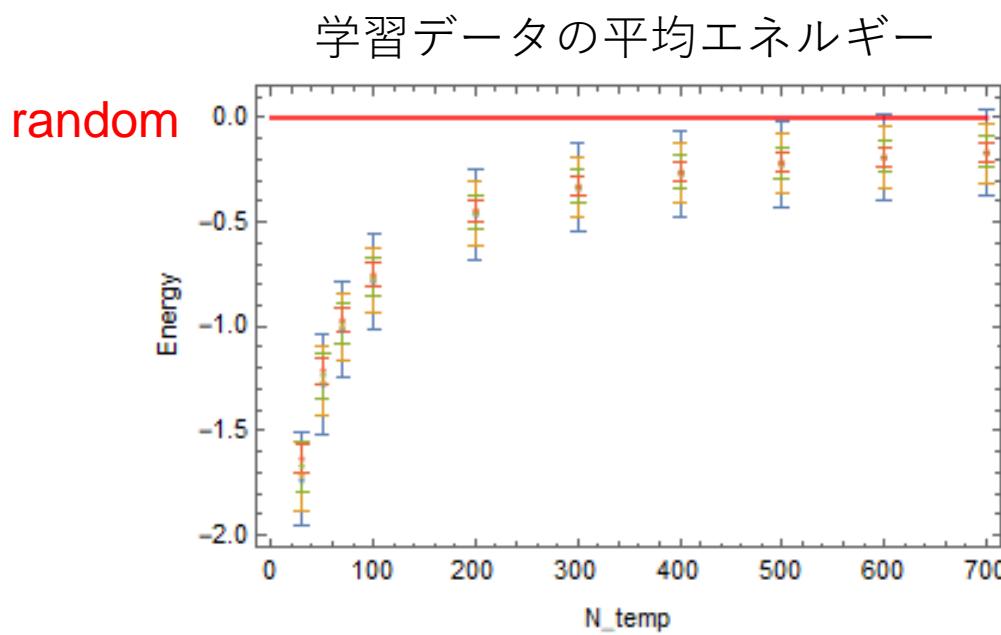


$Nv$  が大きくなると、パラメータ  $a, b$  はどちらも減少する。従って、 $N_{temp}$  vs. energy のプロットは  $Nv \rightarrow \infty$  の極限でよりフラットになるだろう。

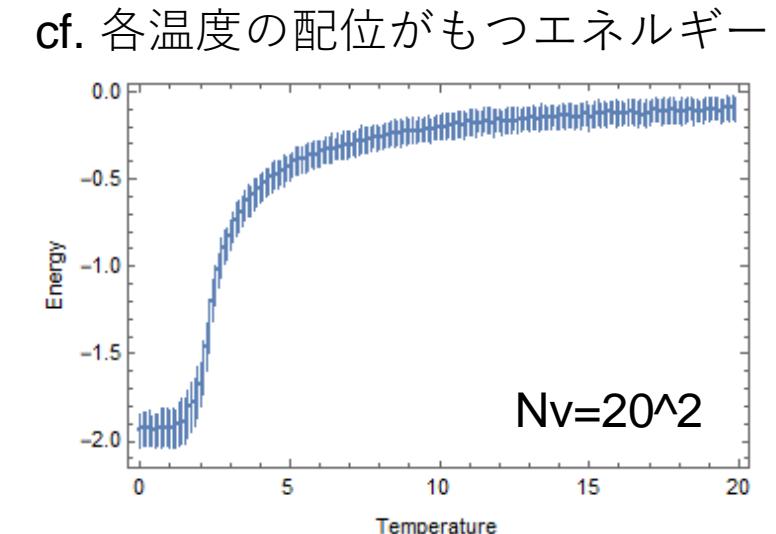


$Nv$  を大きくすると RBM 固定点のエネルギーが小さくなる理由は…

- 学習データに含まれる（完全に）ランダムなスピン配位が少なくなるから。
- ランダムな配位が少なくなれば、RBM はより多くのパターンを学習できる。
- 逆に、もしランダムな配位しかなければ、RBM は何も学習できない。  
(loss function の値を小さくする術がない…)



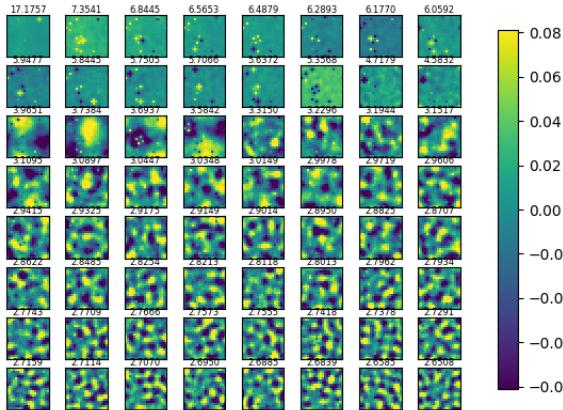
エラーバー ( $1\sigma$ ) を見ると、  
 $Nv$  が大きくなれば、ランダムな  
配位は減ることがわかる。



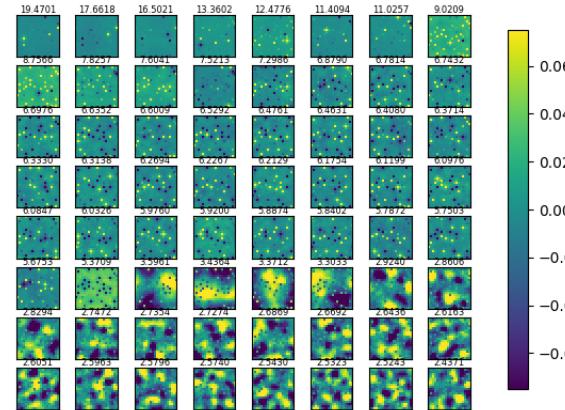
RBM が学習したパターンは weight 行列  $ww^T$  の固有ベクトルの中に見つけられる。

(以下はすべて  $Nv=20^2$ ,  $Nh=8^2$  の結果)

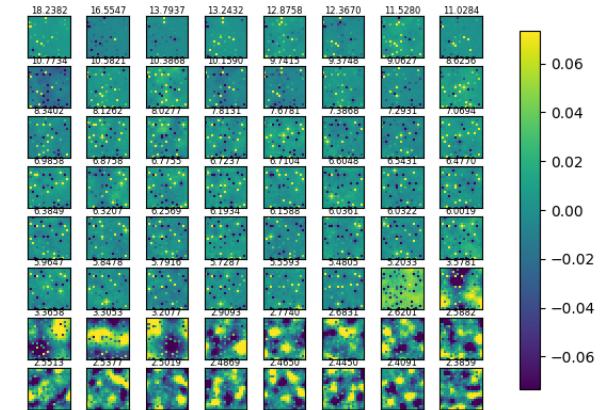
$N_{temp}=200$



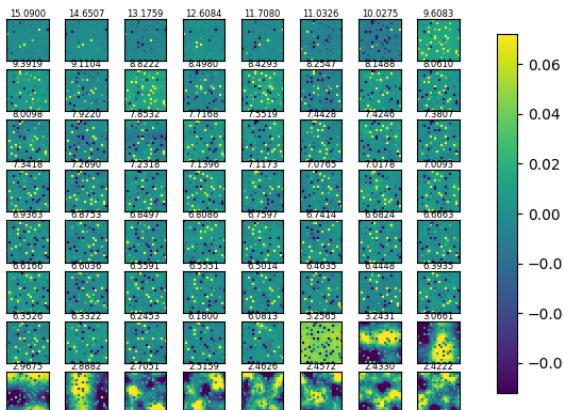
$N_{temp}=300$



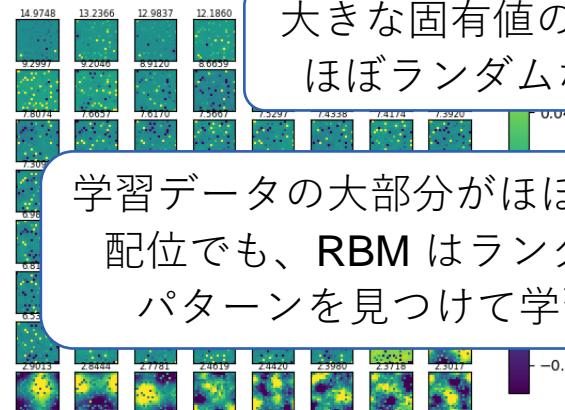
$N_{temp}=400$



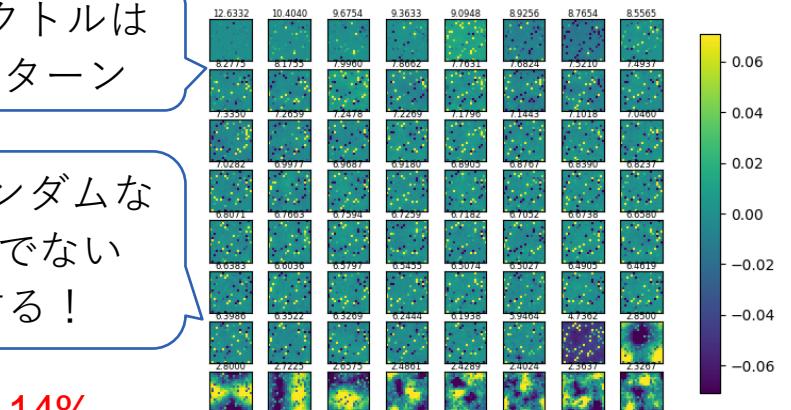
$N_{temp}=500$



$N_{temp}=600$



$N_{temp}=700$



8 $\times$ 2 個中 9 個の固有ベクトルがランダムでないパターン

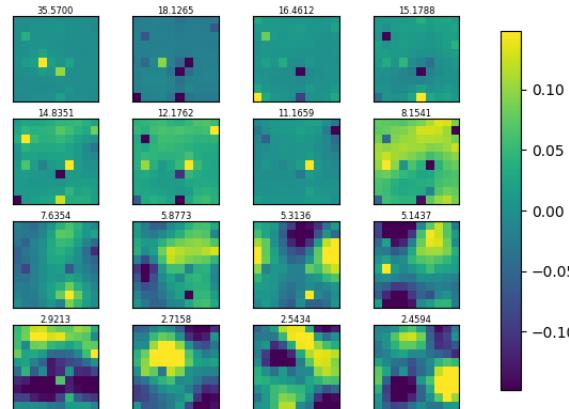
大きな固有値のベクトルは  
ほぼランダムなパターン

学習データの大部分がほぼランダムな  
配位でも、RBM はランダムでない  
パターンを見つけて学習する！

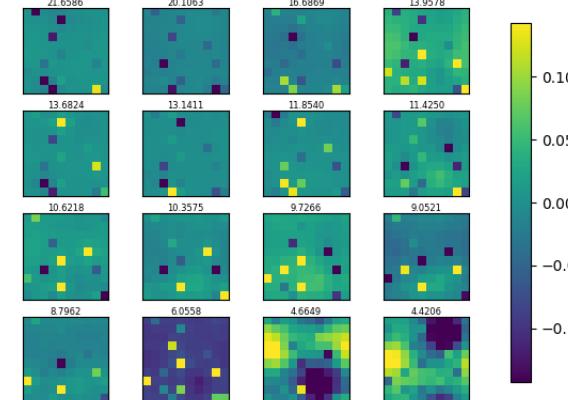
RBM が学習したパターンは weight 行列  $ww^T$  の固有ベクトルの中に見つけられる。

(以下はすべて  $Nv=10^2$ ,  $Nh=4^2$  の結果)

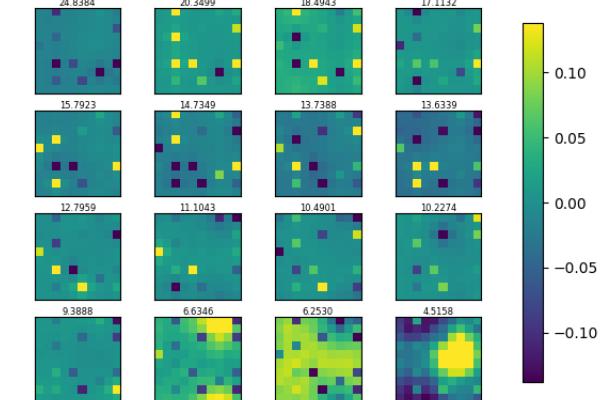
$N_{temp}=200$



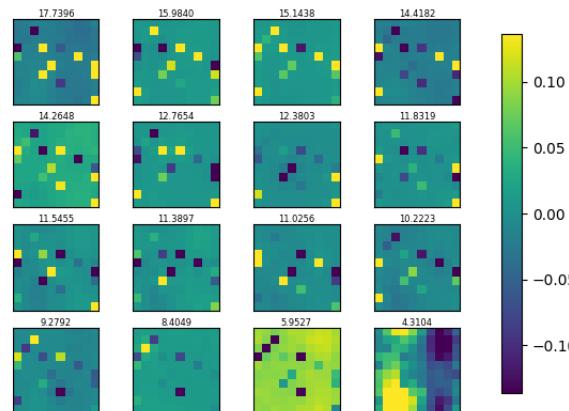
$N_{temp}=300$



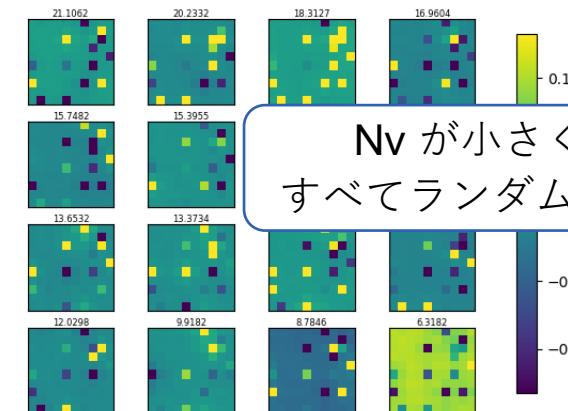
$N_{temp}=400$



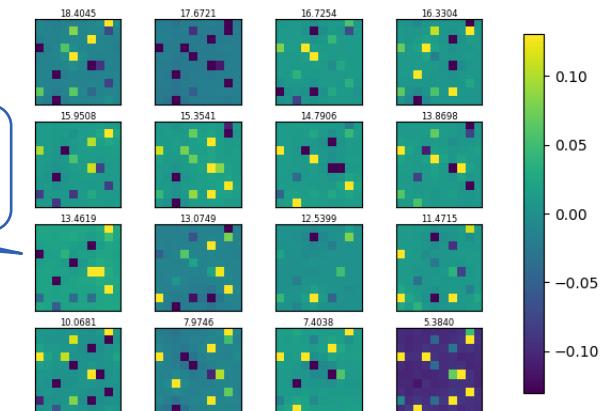
$N_{temp}=500$



$N_{temp}=600$



$N_{temp}=700$



$Nv$  が小さくなると  
すべてランダムなパターン

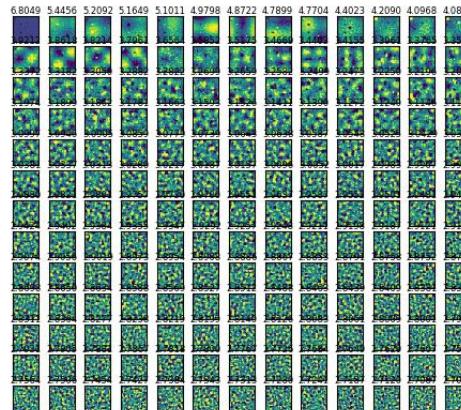
0%

0個の固有ベクトルがランダムでないパターン

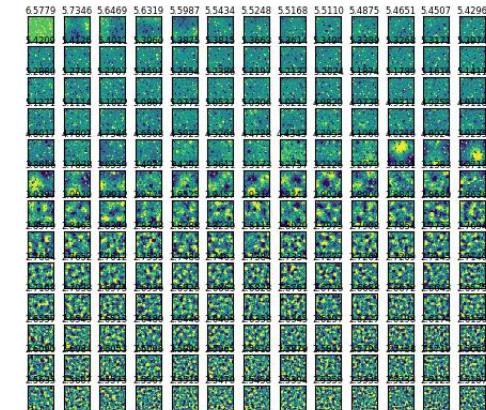
RBM が学習したパターンは weight 行列  $ww^T$  の固有ベクトルの中に見つけられる。

(以下はすべて  $Nv=32^2$ ,  $Nh=13^2$  の結果)

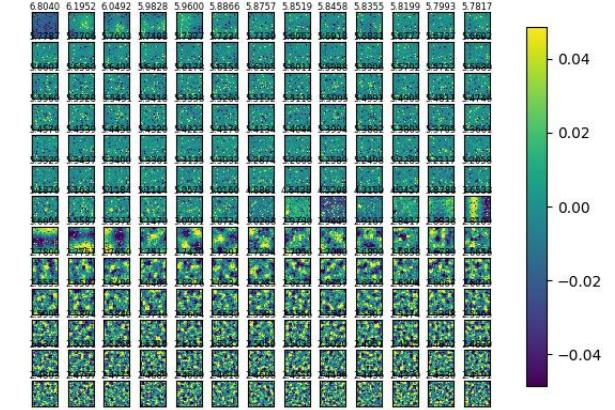
$N_{temp}=200$



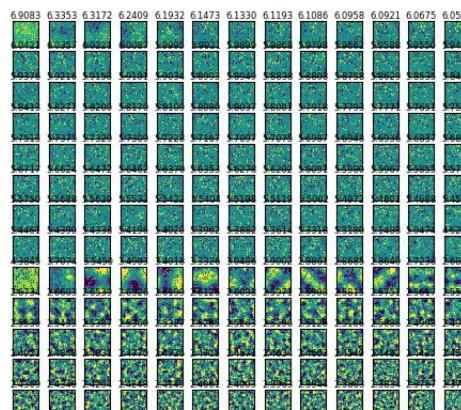
$N_{temp}=300$



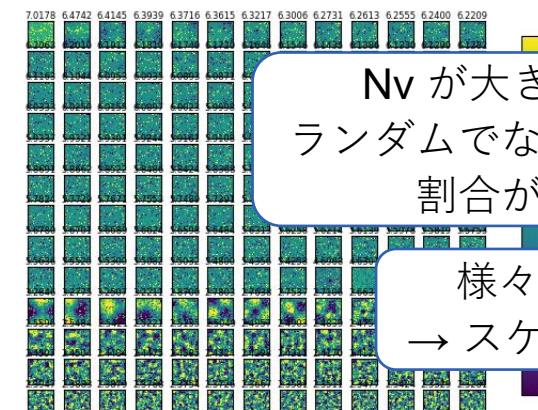
$N_{temp}=400$



$N_{temp}=500$



$N_{temp}=600$



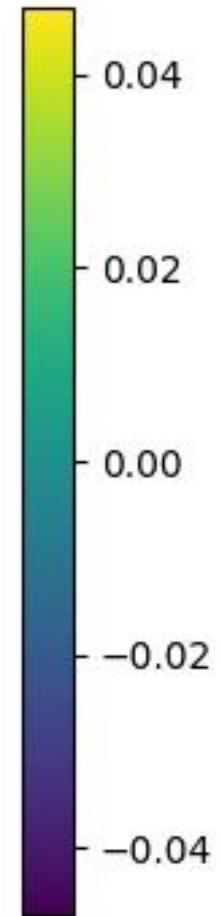
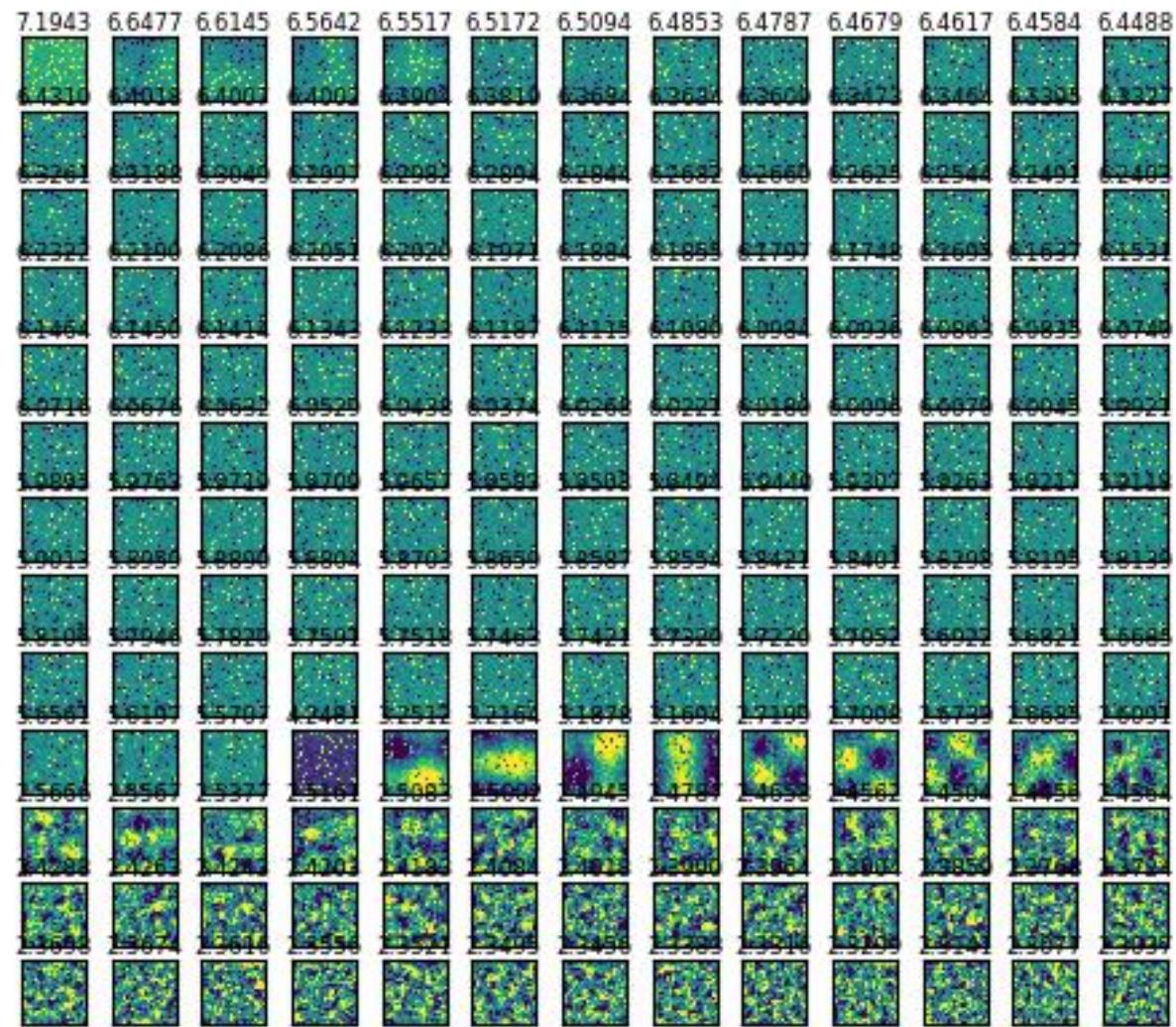
28%

13<sup>2</sup> 個中 48 個の固有ベクトルがランダムでないパターン

Nv=32^2,

Nh=13^2,

N\_temp=700



# 結論として

- イジング模型のスピン配位がもつ特徴を抽出するために、RBM の機械学習を行った。
- 配位の再構成によって得られる RBM flow は固定点 (= 特徴) をもつ。この点は RG flow と似ているが、flow の振る舞いは明らかに異なる。
- このとき RBM が掴んだ特徴は（相転移点において配位がもつ）スケール不变性であろうと、我々は提案した。
- さらに、RBM flow の固定点が相転移点に現れるために満たすべき条件 ( $N_{\text{temp}}$  は固定した上で、配位のサイズを充分大きくする) も提案した。