

Gabarito

Álgebra Linear: AD2 - CEDERJ

Mauro Rincon & Márcia Fampa - 2015.1

Tutores: Cristina Lopes e Rodrigo Olimpio

1ª Questão) Solução:

Considere o sistema

$$\begin{cases} z - 3w = b \\ x + 3y - 2z + 8w = -9 \\ x + 3y - z + 5w = -7 \end{cases} \quad (1)$$

Método de Gauss-Jordan

O sistema linear acima pode ser representado por:

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & -3 \\ 1 & 3 & -2 & 8 \\ 1 & 3 & -1 & 5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \\ w \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b \\ -9 \\ -7 \end{bmatrix}$$

1ª Etapa) Formaremos a matriz aumentada $[A|b]$. A matriz aumentada é dada por:

$$[A|b] = \left[\begin{array}{cccc|c} 0 & 0 & 1 & -3 & b \\ 1 & 3 & -2 & 8 & -9 \\ 1 & 3 & -1 & 5 & -7 \end{array} \right]$$

2ª Etapa) Transformaremos a matriz aumentada à sua forma escada reduzida por linhas, usando operações elementares em suas linhas.

$$[A|b] = \left[\begin{array}{cccc|c} 0 & 0 & 1 & -3 & b \\ 1 & 3 & -2 & 8 & -9 \\ 1 & 3 & -1 & 5 & -7 \end{array} \right]$$

Trocando L_1 com L_3

$$[A|b] = \left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 3 & -1 & 5 & -7 \\ 1 & 3 & -2 & 8 & -9 \\ 0 & 0 & 1 & -3 & b \end{array} \right]$$

Fazendo $L_2 \leftarrow L_2 - L_1$

$$[A|b] = \left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 3 & -1 & 5 & -7 \\ 0 & 0 & -1 & 3 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & -3 & b \end{array} \right]$$

Trocando L_2 com L_3

$$[A|b] = \left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 3 & -1 & 5 & -7 \\ 0 & 0 & 1 & -3 & b \\ 0 & 0 & -1 & 3 & -2 \end{array} \right]$$

Fazendo $L_3 \leftarrow L_3 + L_2$, temos

$$[A|b] = \left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 3 & -1 & 5 & -7 \\ 0 & 0 & 1 & -3 & b \\ 0 & 0 & 0 & 0 & b-2 \end{array} \right]$$

Fazendo $L_1 \leftarrow L_1 + L_2$, temos

$$[A|b] = \left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 3 & 0 & 2 & b-7 \\ 0 & 0 & 1 & -3 & b \\ 0 & 0 & 0 & 0 & b-2 \end{array} \right]$$

a) Se $b - 2 = 0$ então $b = 2$, e o sistema tem infinitas soluções.

b) Caso contrário, isto é, se $b \neq 2$, o sistema não tem solução.

2ª Questão) Solução:

a) Seja

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 1 \\ 1 & 3 & -2 & 1 \\ 1 & -1 & 0 & -2 \\ 3 & 0 & 0 & -2 \end{bmatrix} \text{ e } b = (0, 0, 3, 5)^t.$$

Expandindo o determinante em relação à última linha, obtemos:

$$\det(A) = a_{41}A_{41} + a_{42}A_{42} + a_{43}A_{43} + a_{44}A_{44}$$

$$A_{ij} = (-1)^{i+j} \det(M_{ij})$$

onde M_{ij} é o determinante menor de a_{ij} .

Então, temos:

$$A_{41} = (-1)^{4+1} \det(M_{41}) = (-1)^5 \begin{vmatrix} 2 & 3 & 1 \\ 3 & -2 & 1 \\ -1 & 0 & -2 \end{vmatrix} = (-1)(8-3+0-2-0+18) = (-1)(21) = -21$$

$$A_{44} = (-1)^{4+4} \det(M_{44}) = (-1)^8 \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 1 & 3 & -2 \\ 1 & -1 & 0 \end{vmatrix} = (1)(0-4-3-9-2-0) = (1)(-18) = -18$$

Assim:

$$\det(A) = (3)(A_{41}) + (0)(A_{42}) + (0)(A_{43}) + (-2)(A_{44})$$

$$\det(A) = (3)(-21) + (-2)(-18)$$

$$\det(A) = -63 + 36$$

$$\det(A) = -27$$

b) Seja $Ax = b$ dado por:

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 1 \\ 1 & 3 & -2 & 1 \\ 1 & -1 & 0 & -2 \\ 3 & 0 & 0 & -2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \\ w \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 3 \\ 5 \end{bmatrix}$$

A matriz aumentada é dada por:

$$\left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 3 & 1 & 0 \\ 1 & 3 & -2 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 0 & -2 & 3 \\ 3 & 0 & 0 & -2 & 5 \end{array} \right]$$

Fazendo $L_2 \leftarrow L_2 - L_1$, $L_3 \leftarrow L_3 - L_1$ e $L_4 \leftarrow L_4 - 3L_1$, temos:

$$\left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 3 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -5 & 0 & 0 \\ 0 & -3 & -3 & -3 & 3 \\ 0 & -6 & -9 & -5 & 5 \end{array} \right]$$

Fazendo $L_3 \leftarrow L_3 + 3L_2$ e $L_4 \leftarrow L_4 + 6L_2$, temos:

$$\left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 3 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -5 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -18 & -3 & 3 \\ 0 & 0 & -39 & -5 & 5 \end{array} \right]$$

Multiplicando L_3 por $-\frac{1}{18}$, encontramos:

$$\left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 3 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -5 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \frac{1}{6} & -\frac{1}{6} \\ 0 & 0 & -39 & -5 & 5 \end{array} \right]$$

Fazendo $L_4 \leftarrow L_4 + 39L_3$, obtemos:

$$\left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 3 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -5 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \frac{1}{6} & -\frac{1}{6} \\ 0 & 0 & 0 & \frac{3}{2} & -\frac{3}{2} \end{array} \right]$$

Multiplicando L_4 por $\frac{2}{3}$, encontramos:

$$\left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 3 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -5 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \frac{1}{6} & -\frac{1}{6} \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -1 \end{array} \right]$$

O sistema linear correspondente à matriz é dado por:

$$\begin{cases} 1x + 2y + 3z + 1w = 0 \\ 0x + 1y - 5z + 0w = 0 \\ 0x + 0y + 1z + \frac{1}{6}w = -\frac{1}{6} \\ 0x + 0y + 0z + 1w = -1 \end{cases}$$

Da última linha temos que $w = -1$. Substituindo na terceira linha temos $z + \frac{w}{6} = -\frac{1}{6} \Rightarrow z - \frac{1}{6} = -\frac{1}{6} \Rightarrow z = 0$. Substituindo w e z por seus respectivos valores na segunda linha, obtemos $y - 5z = 0 \Rightarrow y - 5.0 = 0 \Rightarrow y = 0$. Finalmente, substituindo y e z e w na primeira linha, encontramos $x + 2.0 + 3.0 - 1 = 0 \Rightarrow x = 1$. Logo, a solução do sistema é dada por $S = \{(1, 0, 0, -1)\}$.

3ª Questão) Solução:

a) $A^2 = -2A^4$. Assim temos que:

$$(I_n + A^2).(I_n - 2A^2) = I_n \Rightarrow I_n^2 - 2A^2 + A^2 - 2A^4 = I_n^2 - 2A^2 + 2A^2 = I_n^2 = I_n.$$

Portanto a igualdade é verdadeira.

b) $A = P^t D P$. Fazendo o transposto dos dois lados da igualdade: $A^t = (P^t D P)^t = P^t D^t (P^t)^t = P^t D P = A$.

Portanto a igualdade é verdadeira.

c) Falso. Contra exemplo:

$$\begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 5 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix} \neq \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 5 \end{bmatrix} \implies$$

$$\begin{bmatrix} 2 & 4 \\ 15 & 20 \end{bmatrix} \neq \begin{bmatrix} 2 & 10 \\ 6 & 20 \end{bmatrix}$$

d) $B^t = (A.A^t)^t = (A^t)^t.A^t = A.A^t = B$

e) Falso. Contra exemplo:

Sejam $A = A^t$ e $B = B^t$. Fazendo $A.B$:

$$\begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 3 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 & 5 \\ 7 & 5 \end{bmatrix} = C$$

$$\implies C^t = \begin{bmatrix} 4 & 7 \\ 5 & 5 \end{bmatrix} \implies C \neq C^t$$

4ª Questão) Solução:

a)

i) $T(1, 0, 0) = (1, 0)$

ii) $T(1, 1, 0) = (2, 3) \implies T(1, 0, 0) + T(0, 1, 0) = (2, 3)$

iii) $T(1, 1, 1) = (4, 7) \implies T(1, 0, 0) + T(0, 1, 0) + T(0, 0, 1) = (4, 7)$

Substituindo i) em ii) temos:

$$T(0, 1, 0) = (2, 3) - (1, 0) = (1, 3).$$

Agora, substituindo em iii) temos :

$$T(0, 0, 1) = (4, 7) - (1, 0) - (1, 3) = (2, 4). \text{ Assim, temos: } T(x, y, z) = xT(1, 0, 0) + yT(0, 1, 0) + zT(0, 0, 1) = x(1, 0) + y(1, 3) + z(2, 4) = (x + y + 2z, 3y + 4z).$$

b) $(x + y + 2z, 3y + 4z) = (-2, 0)$

Assim temos

$$\begin{cases} x + y + 2z &= -2 \\ 3y + 4z &= 0 \end{cases}$$

Pela segunda linha temos que $y = \frac{-4z}{3}$

Pela primeira linha temos que $y = -2 - x - 2z$

Substituindo, temos: $-2 - x - 2z = \frac{-4z}{3} \implies -6 - 3x - 6z = -4z \implies z = \frac{-6-3x}{2}$

Substituindo na primeira linha : $x + y - 6 - 3x = -2 \implies y = 2x + 4$

Logo, o vetor que queríamos encontrar é da forma $(x, y, z) = (x, 2x + 4, \frac{-6-3x}{2})$.

c)

$$(x + y + 2z, 3y + 4z) = x(1, 0) + y(1, 3) + z(2, 4)$$

Como um subespaço de \mathbb{R}^2 tem que ter dimensão menor ou igual a 2, considere os vetores $\{(1, 0), (1, 3)\}$.

Temos que qualquer vetor que pertence a T pode ser escrito como combinação linear de $\{(1, 0), (1, 3)\}$. Veja:

$$\begin{cases} a + b &= x + y + 2z \\ 3b &= 3y + 4z \end{cases}$$

Pela segunda linha: $b = y + \frac{4z}{3}$. Substituindo na primeira linha $a = x + \frac{2z}{3}$.

O sistema tem solução. Portanto uma base para a imagem é $\{(1, 0), (1, 3)\}$, com dimensão 2.

d)

$$\begin{cases} x + y + 2z &= 0 \\ 3y + 4z &= 0 \end{cases}$$

Pela segunda linha: $y = \frac{-4z}{3}$. Substituindo na primeira linha $x = -2z + \frac{4z}{3} \implies x = \frac{-2z}{3}$

Assim temos que $N(T) = \{(\frac{-2z}{3}, \frac{-4z}{3}, z)\}$. Portanto uma base para o núcleo é $\{(\frac{-2}{3}, \frac{-4}{3}, 1)\}$, com dimensão 1.

5ª Questão) Solução:

Temos que

$$T(x, y, z) = (3x - y - 3z, 2y - 3z, -z) = x(3, 0, 0) + y(-1, 2, 0) + z(-3, -3, -1).$$

A matriz associada ao operador linear é dada por:

$$A = \begin{bmatrix} 3 & -1 & -3 \\ 0 & 2 & -3 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad A - \lambda I = \begin{bmatrix} 3 - \lambda & -1 & -3 \\ 0 & 2 - \lambda & -3 \\ 0 & 0 & -1 - \lambda \end{bmatrix}$$

Logo o polinômio característico é dado por

$$P_3(\lambda) = \det(A - \lambda I) = (3 - \lambda).(2 - \lambda).(-1 - \lambda)$$

Calculando as raízes de $P_3(\lambda)$, temos que: $(3 - \lambda) = 0$ ou $(2 - \lambda) = 0$ ou $(-1 - \lambda) = 0$.

Da primeira equação temos: $\lambda_1 = 3$, da segunda, $\lambda_2 = 2$ e da terceira, $\lambda_3 = -1$.

Cálculo dos autovetores v associados aos autovalores λ .

1. Autovetores associados ao autovalor $\lambda_1 = 3$. Do polinômio característico temos

$$A - 3I = \begin{bmatrix} 3 - 3 & -1 & -3 \\ 0 & 2 - 3 & -3 \\ 0 & 0 & -1 - 3 \end{bmatrix}$$

ou seja,

$$A - 3I = \begin{bmatrix} 0 & -1 & -3 \\ 0 & -1 & -3 \\ 0 & 0 & -4 \end{bmatrix}$$

Fazendo $L_2 \leftrightarrow L_2 - L_1$, obtemos

$$A - 3I = \begin{bmatrix} 0 & -1 & -3 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -4 \end{bmatrix}$$

Trocando L_2 com L_3 , obtemos

$$A - 3I = \begin{bmatrix} 0 & -1 & -3 \\ 0 & 0 & -4 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Da primeira linha, temos $-y - 3z = 0$ e da segunda linha, $-4z = 0$, o que implica $z = 0$. Então, substituindo na primeira linha, temos: $-y - 3 \cdot 0 = 0 \Rightarrow y = 0$. Obtemos a solução $v_1 = (x, 0, 0) = x(1, 0, 0)$. Tomando $x = r \neq 0$, $r \in \mathbb{R}$, obtemos a solução $v_1 = r(1, 0, 0)$. Portanto $(1, 0, 0)$ é um autovetor de T associado ao autovalor $\lambda_1 = 3$.

1. Autovetores associados ao autovalor $\lambda_2 = 2$. Do polinômio característico temos

$$A - 2I = \begin{bmatrix} 1 & -1 & -3 \\ 0 & 0 & -3 \\ 0 & 0 & -3 \end{bmatrix}$$

Fazendo $L_3 \leftrightarrow L_3 - L_2$, obtemos

$$A - 2I = \begin{bmatrix} 1 & -1 & -3 \\ 0 & 0 & -3 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Da segunda linha, temos $-3z = 0$, o que implica $z = 0$. Da primeira linha, temos $x - y - 3z = 0$, o que implica $x - y - 3 \cdot 0 = 0$, e portanto, $x = y$. Então, para $x = s \neq 0$, $s \in \mathbb{R}$, obtemos a solução $v_2 = (s, s, 0) = s(1, 1, 0)$. Portanto qualquer vetor da forma $v_2 = s(1, 1, 0)$, é um autovetor de T associado ao autovalor $\lambda_2 = 2$.

1. Autovetores associados ao autovalor $\lambda_3 = -1$. Do polinômio característico temos

$$A - (-1)I = \begin{bmatrix} 3 - (-1) & -1 & -3 \\ 0 & 2 - (-1) & -3 \\ 0 & 0 & -1 - (-1) \end{bmatrix}$$

ou seja,

$$A + 1I = \begin{bmatrix} 4 & -1 & -3 \\ 0 & 3 & -3 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Da primeira linha, temos $4x - y - 3z = 0$ e da segunda linha, $3y - 3z = 0$, o que implica $y = z$. Então, substituindo na primeira linha, temos: $4x - y - 3y = 0 \Rightarrow 4x = 4y \Rightarrow x = y$. Tomando $z = t \neq 0$, $t \in \mathbb{R}$, obtemos a solução $v_3 = (t, t, t) = t(1, 1, 1)$. Portanto $(1, 1, 1)$ é um autovetor de T associado ao autovalor $\lambda_3 = -1$.