

Curso de Tecnologia em Sistemas de Computação Disciplina : Álgebra Linear - Profs Mauro Rincon & Marcia Fampa AD2 (Segunda Avaliação a Distância) - Segundo Semestre de 2011

Nome - Assinatura -

1.(3.0) Considere o sistema linear Ax = b;

$$\begin{cases} x_1 - x_2 + x_3 & = 1 \\ -2x_1 + 3x_2 - 2x_3 & = -3 \\ + x_2 & + x_4 = -1 \\ -x_1 + 2x_2 + 3x_3 + 2x_4 = 2 \end{cases}$$

- a.(1.0) Resolva o sistema linear pelo método de eliminação de Gauss.
- b.(1.0) Calcule o determinante da matriz dos coeficientes, usando a expansão de Cofatores (Fórmula de Laplace).
- c.(1.0) Determine, se existir, a matriz inversa A^{-1} da matriz A, utilizando o conceito de matriz adjunta.
- 3.(2.0) Existe alguma matriz invertível, de tamanho 2×2 , que satisfaça a condição $A^{-1}=-A$. Se a resposta for positiva; dê um exemplo e em caso contrario, prove que tal matriz pode não existir.
- 3.(2.0) Prove que não existe uma transformação linear $T: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2$ capaz de levar o quadrado de vértices (0,0), (1,0), (0,1), e(1,1) no trapézio de vértices (0,0), (2,0), (0,1) e (1,1)
- 4.(3.0) Seja $T: \mathbb{R}^4 \to \mathbb{R}^4$ uma transformação linear, onde T(x,y,z,w)=(x+w,3x+4y+3w,5x+7y+2z+4w,2w)
 - a.(1.0) Determine os autovalores de T.
 - b.(1.0) Determine os autovetores associados aos autovalores.
 - c.(1.0) Determine o núcleo N(T)=Ker(T), uma base para esse subespaço e sua dimensão. T é injetora? Justificar