

Fundação CECIERJ - Vice Presidência de Educação Superior a Distância

## Curso de Tecnologia em Sistemas de Computação Disciplina: Computação Gráfica AP3 - 2° semestre de 2019.

### Nome -

#### Assinatura -

## Observações:

- i) Prova sem consulta e sem uso de máquina de calcular.
- ii) Use caneta para preencher o seu nome e assinar nas folhas de questões e nas folhas de respostas.
- iii) Você pode usar lápis para responder as questões.
- iv) Ao final da prova devolva as folhas de questões e as de respostas.
- v) Todas as respostas devem ser transcritas nas folhas de respostas. As respostas nas folhas de questões não serão corrigidas.

Na última página encontra-se a folha de respostas. Preencha corretamente e sem rasuras. Todas as questões tem o mesmo peso.

- 1) No Ray-tracing, se todos os materiais tem índice de reflexão de 100% e a cena é um ambiente fechado, podemos ter o seguinte fenômeno :
  - A A renderização nunca termina
  - B O culling não funcionará
  - C haverá problemas no Z-Buffer
  - D A projeção será afetada
  - E As BSPs não funcionarão
- 2) Se houver uma quantidade muito maior de triângulos do que a GPU é capaz de suportar para tempo real, a solução possível seria:
  - A Utilizar algum algoritmo de Clipping
  - B Utilizar algum algoritmo de Culling
  - C Utilizar Quaternions ao invés de matrizes
  - D Usar um algoritmo de iluminação mais simples
  - E Substituir os triângulos por polígonos de mais lados, para diminuir o número total de primitivas
- 3) Quanto ao Z-Buffer:
  - A Garante a correta projeção de um triângulo
  - B Garante uma correta sobreposição de triângulos
  - C Garante o Clipping de polígonos projetados
  - D Elimina polígonos que estão fora do frustum da camera
  - E É uma etapa feita depois do Swap de buffers

- 4) Malhas de terrenos podem ser bastante extensas e consumir bastante tempo de rendering. Para otimizá-los, podemos
  - A Usar pixel shaders
  - B Iluminar apenas alguns de seus vértices
  - C Criar uma amostragem estatística
  - D Usar Level Of Details
  - E Usar Portais
- 5) um vertex shader:
  - A pode ser programado
  - B podem haver vários numa mesma cena
  - C tem como entrada a estrutura de um pixel
  - D Influencia na rasterização
  - E permite influenciar o modelo de iluminação usado
- 6) A iluminação difusa ocorre porque
  - A As superfícies não são completamente lisas, a nível molecular
  - B Há raios de luz que são secundários, vindos do reflexo de outra superfície
  - C Em função da lei de Snell
  - D Devido a presença de texturas
  - E devido a iluminação ambiente
- 7) Escolha a opção que representa uma superfície **paramétrica**, onde  $r \in \mathbb{R}$ .

A 
$$x = r \sin v$$
;  $y = (R + r \cos v) \sin u$ ;  $z = (R + r \cos v) \cos u$ 

B 
$$x^2 + y^2 - z - r^2 = 0$$

C 
$$x = r \sin v$$
;  $y = (r \cos^3 v)$ 

$$D \ x = p_{0x} + v_x \; t$$
 ;  $y = p_{0y} + v_y \; t$  ;  $z = x = p_{0z} + v_z \; t$  ;

$$E x = 0$$

8) A matriz de transformação geométrica, em coordenadas homogêneas, que espelha uma forma poligonal 2D em torno do eixo x e, amplia seu tamanho para duas vezes o tamanho original, é dada por:

$$A \begin{bmatrix}
0 & -2 & 0 \\
2 & 0 & 0 \\
0 & 0 & 1
\end{bmatrix}$$

$$B \begin{bmatrix}
-1 & 0 & 2 \\
0 & 1 & 2 \\
1 & 1 & 1
\end{bmatrix}$$

$$C \begin{bmatrix}
-1/2 & 0 & 0 \\
0 & -1/2 & 0 \\
0 & 0 & 1
\end{bmatrix}$$

$$D \begin{bmatrix}
2 & 0 & 0 \\
0 & 2 & 0 \\
0 & 0 & 1
\end{bmatrix}$$

$$\mathbf{E} \left[ \begin{array}{ccc} -2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{array} \right]$$

- 9) Assinale a função da OpenGL/GLUT que registra callbacks de redisplay.
  - A glutReshapeFunc(...)
  - B glutKeyboardFunc(...)
  - C glutVisibilityFunc(...)
  - D glutDisplayFunc(...)
  - E glutIdleFunc (...)
- 10) Sobre a estrutura de dados Octree **não** se pode-se afirmar o seguinte fato:
  - A É uma estrutura de subdivisão do espaço
  - B É usada para representar um objeto de forma adaptativa
  - C Pode descrever sólidos
  - D É um tipo de estrutura de árvore
  - E É um tipo de representação *B-rep*
- 11) Sobre uma curva B-Spline pode-se afirmar o seguinte fato:
  - A Permite controle local da curva através da manipulação de seus pontos de controle
  - B Não garante que a curva esteja no fecho convexo do polígono de controle
  - C É formada por um único segmento de curva
  - D É formada por polinômios racionais
  - E Somente é possível criar uma B-spline com n pontos de controle através de uma Bspline de grau *n*-1
- 12) Sobre as matrizes de projeção perspectiva **não** se pode afirmar:
  - A Preservam retas
  - B Podem ser passadas para um vertex shader como uma variável do tipo uniforme
  - C Preservam o paralelismo de retas
  - D Podem ser definidas através da composição de uma transformação projetiva seguida de uma projeção ortográfica
  - E Somente podem ser definidas para um frutrum simétrico

# Tabela de respostas. Preencha sem rasuras apenas uma resposta:

Questão	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
Resposta	Α	В	В	D	Todos	A	A	anulada	D	Е	C	A
					menos							
					C							