Estrutura de Dados - 20. período de 2009

Gabarito da Primeira Avaliação à Distância

1. O algoritmo a seguir tem como entrada uma matriz M com n linhas e n colunas:

```
\begin{split} S1 &\leftarrow M[1,1] \\ S2 &\leftarrow M[1,1] \\ \text{para } i = 1 \dots n \text{ faça} \\ \text{para } j = 1 \dots n \text{ faça} \\ \text{se } M[i,j] &< S1 \\ \text{então } S1 &\leftarrow M[i,j] \\ \text{senão se } M[i,j] > S2 \text{ então } S2 \leftarrow M[i,j] \end{split}
```

Responda:

(a) (0,5) Que problema este algoritmo resolve?

Resposta: Ele encontra os valores mínimo e máximo da matriz M, que são armazenados em S1 e S2, respectivamente.

(b) (0,5) Qual é a complexidade deste algoritmo? Justifique.

Resposta: A complexidade deste algoritmo é $O(n^2)$, já que a matriz possui n^2 elementos, e para cada um deles é executado um número constante de passos.

(c) (0,5) Este algoritmo é ótimo? Justifique.

Resposta: Sim. Para resolvermos este problema, precisamos ler todos os dados da entrada, que possui tamanho n^2 . Logo, n^2 é um limite inferior para o problema.

- 2. Considere o seguinte algoritmo de ordenação de um vetor V cujas posições inicial e final são i e j, respectivamente, onde i < j:
 - Descubra a posição k onde o elemento mínimo de V se encontra.
 - Troque os conteúdos das posições i e k
 - Repita os dois passos acima, aplicando-os agora às posições i+1 até j

Resolva os itens a seguir:

(a) (1,0) Escreva um algoritmo recursivo que implementa o processo acima.

Resposta:

```
\begin{aligned} & \text{procedimento } ord(i,n) \\ & \text{se } i < n \text{ então} \\ & & menor := i \\ & \text{para } j := i+1 \text{ até } n \text{ faça} \\ & \text{se } V[j] < V[menor] \text{ então} \\ & & menor := j \\ & aux := V[i] \\ & V[i] := V[menor] \\ & V[menor] := aux \\ & ord(i+1,n) \end{aligned}
```

Chamada externa: ord(1, n)

(b) (1,0) Escreva um algoritmo *iterativo* que implementa o processo acima.

Resposta:

```
\begin{aligned} \text{para } i &:= 1 \text{ até } n \text{ faça} \\ menor &:= i \\ \text{para } j &:= i + 1 \text{ até } n \text{ faça} \\ \text{se } V[j] &< V[menor] \text{ então} \\ menor &:= j \\ aux &:= V[i] \\ V[i] &:= V[menor] \\ V[menor] &:= aux \end{aligned}
```

- (c) (1,0) Quais as complexidades dos algoritmos, em relação ao número de trocas? Resposta: Ambos os algoritmos são $\Theta(n^2)$.
- 3. Considere uma busca linear não ordenada de um elemento x numa lista com 100 elementos, onde a probabilidade de x estar em qualquer posição na primeira metade da lista (posições de 1 a 50) é o dobro da probabilidade de x estar em qualquer posição na segunda metade da lista (posições de 51 a 100). Suponha ainda que a probabilidade de x não estar na lista é zero.
 - (a) (1,0) Qual é o número médio de comparações efetuadas numa busca de x?

Resposta: Seja p a probabilidade de busca de uma chave correspondente às entradas $\{E_1, E_2, \dots, E_{50}\}$. Temos então que a probabilidade de busca de uma chave correspondente às entradas $\{E_{51}, E_{52}, \dots, E_{100}\}$ é p/2. Logo, p = 1/75.

A expressão da complexidade média neste caso é dada por:

$$C.M. = \frac{1}{75}(1+2+3+\cdots+50) + \frac{1}{150}(51+52+53+\cdots+100)$$
$$= \frac{51}{3} + \frac{151}{6}$$
$$\approx 42,17$$

(b) (1,0) Como você interpreta o resultado acima?

Resposta: Como os elementos que têm maior probabilidade de acesso estão na primeira metade da lista de 100 elementos, então a complexidade média da busca é menor do que 50.

- 4. Considere um volumoso cadastro de clientes, no qual as seguintes operações são executadas:
 - 1. Busca de um cliente no cadastro, por nome.
 - 2. Inserção de um novo cliente no cadastro.
 - 3. Remoção de um cliente do cadastro.

Suponha ainda que, para cada cliente, existe um contador que é incrementado de uma unidade a cada vez que este é buscado no cadastro. Isto forma uma estatística dos acessos.

Temos a seguir várias estruturas de dados que poderiam ser utilizadas para implementar o cadastro de clientes. Aponte uma possível vantagem e uma possível desvantagem de cada uma delas, em relação ao problema descrito.

(a) (0,5) Lista linear não ordenada.

Resposta: Vantagem: A inserção de um novo cliente no cadastro poderia ser feita em tempo constante (O(1)) (desconsiderando a busca prévia), pois o novo cliente poderia ser inserido no início da lista. Desvantagem: A busca por um cliente levaria, no pior caso n passos (O(n)) (inclusive os clientes mais acessados).

(b) (0,5) Lista simplesmente encadeada, ordenada por nome.

Resposta: Vantagem: No caso médio, a busca por um cliente levaria menos que n passos (embora seja O(n)), pelo fato de a lista estar ordenada por nome (na maioria das buscas, não seria necessário percorrer a lista até o final). Desvantagem: Clientes com pouco acesso viriam antes na lista do que clientes com muito acesso, aumentando o tempo de acesso aos clientes muito acessados.

(c) (0,5) Lista simplesmente encadeada, ordenada pelo contador.

Resposta: Vantagem: Os clientes mais acessados seriam os primeiros da lista, diminuindo a complexidade média das buscas na lista. Desvantagem: A inserção de um novo cliente seria feita em $\Theta(n)$, pois ele deve entrar no final da lista (já que um novo cliente não tem nenhum acesso contabilizado).

(d) (0.5) Lista duplamente encadeada, ordenada pelo contador.

Resposta: Vantagem: A inserção de um novo cliente seria feita em O(1). Desvantagem: A busca por um cliente não presente na lista levaria sempre n passos (portanto, $\Theta(n)$ para qualquer entrada correspondente a fracasso na busca).

(e) (0,5) Árvore Binária de Busca, organizada por nome.

Resposta: Vantagem: A busca de um cliente seria $O(\log n)$ (e não O(n), como nas listas). Desvantagem: Clientes mais acessados poderiam ser folhas na árvore, ao invés de estarem em níveis mais altos da árvore, aumentando o tempo de acesso a eles.

5. (2,0) Um micro-processador executa vários programas, da seguinte forma: enquanto um deles está sendo executado, os outros ficam numa fila de espera. A cada 50 microssegundos, o programa em execução pode voltar para o último lugar na fila de espera (caso ainda reste processamento para ele) ou ser encerrado (caso contrário); imediatamente, o primeiro programa na fila de espera passa a ocupar o processador pelos próximos 50 microssegundos.

Suponha que cada novo programa que entra no sistema para ser executado é colocado sempre no último lugar da fila de espera.

Suponha também que, quando um programa encerra seu processamento antes dos 50 microssegundos regulamentares, o primeiro programa da fila de espera passa a ocupar o processador imediatamente.

Escreva um algoritmo que, inicialmente, leia uma sequência de n triplas $(a_1, t_1, p_1,)$, $(a_2, t_2, p_2), \ldots, (a_n, t_n, p_n)$, onde a_i representa a identificação de um programa, t_i o instante de tempo em que ele entra no sistema pela primeira vez, e p_i a duração total do programa. (Suponha que t_i e p_i são dados em microssegundos, e que $t_1 < t_2 < \ldots < t_n$.)

A seguir, o programa lê um número t de microssegundos e exibe o estado atual do sistema: programa em execução, programas na fila de espera (em ordem), e tempo restante de processamento para cada um deles.

Resposta: Seja F uma fila encadeada que contém as n triplas. Assume-se que, durante a execução do sistema, uma vez que uma tripla foi reinserida no final da fila em um instante t, por necessitar de mais de 50 microsegundos, todas as demais triplas possuem $t_i < t$, ou seja, já entraram no sistema (para evitar inconsistência na fila, relativa a triplas que ainda nem entraram no sistema estarem antes de triplas que já foram executadas).

Algoritmo:

```
// construção da lista ocupar(pt) pt \uparrow .a := a_1 pt \uparrow .t := t_1 pt \uparrow .p := p_1 pt \uparrow .prox := \lambda ptlista := pt ultimo := pt para i := 2 até n faça
```

```
ocupar(pt)
      pt \uparrow .a := a_i
      pt \uparrow .t := t_i
      pt \uparrow .p := p_i
      pt \uparrow .prox := \lambda
      ultimo \uparrow .prox := pt
      ultimo := pt
// simulação do sistema
tempo := 0
                   // o sistema inicia no tempo 0
leia (tfinal)
                    // tempo t lido, para o qual será exibido o estado do sistema
enquanto t final > tempo faça
      se ptlista \uparrow .t \le tempo então //programa do início da fila já está no sistema
           se (tfinal - tempo) > 50 então
                se ptlista \uparrow .p \le 50 então
                                                    //o processo sai do sistema
                     tempo := tempo + ptlista \uparrow .p
                     pt := ptlista
                     ptlista := ptlista \uparrow .prox
                     desocupar(pt)
                senão
                                         //o processo volta ao fim da fila
                     ptlista\uparrow.p:=ptlista\uparrow.p-50
                     pt := ptlista
                     ptlista := ptlista \uparrow .prox
                     ultimo \uparrow .prox := pt
                     ultimo := pt
                     pt \uparrow .prox := \lambda
                     tempo := tempo + 50
           senão
                se (tfinal - tempo) > ptlista \uparrow .p então
                     tempo := tempo + ptlista \uparrow .p
                     pt := ptlista
                     ptlista := ptlista \uparrow .prox
                     desocupar(pt)
                senão
                     ptlista \uparrow .p := ptlista \uparrow .p - (tfinal - tempo)
                     tempo := tfinal //força o fim da simulação
      senão
           tempo := ptlista \uparrow .t // o sistema aguarda até o processo entrar na fila
// impressão do estado do sistema
imprimir(Programa em execução:, ptlista \uparrow .a, ptlista \uparrow .t, ptlista \uparrow .p)
ptlista := ptlista \uparrow .prox
imprimir(Fila de espera:)
```

enquanto $ptlista \neq \lambda$ faça imprimir $(ptlista \uparrow .a, ptlista \uparrow .t, ptlista \uparrow .p)$ $ptlista := ptlista \uparrow .prox$