Fundação CECIERJ - Vice Presidência de Educação Superior a Distância

Curso de Tecnologia em Sistemas de Computação Disciplina: Organização de Computadores AP2 2° semestre de 2015

Nome -

Assinatura –

Observações:

- 1. Prova sem consulta e sem uso de máquina de calcular.
- 2. Use caneta para preencher o seu nome e assinar nas folhas de questões e nas folhas de respostas.
- 3. Você pode usar lápis para responder as questões.
- 4. Ao final da prova devolva as folhas de questões e as de respostas.
- 5. Todas as respostas devem ser transcritas nas folhas de respostas. As respostas nas folhas de questões não serão corrigidas.

1. (2,0) Explique a classificação de arquiteturas segundo Flynn

Consiste em uma das formas mais comuns de classificação de processamento paralelo. São estas as categorias de sistemas computacionais definidas por Flynn.

- SISD Single instruction stream, single data stream. Um único processador executa uma única sequência de instruções sobre dados armazenados em uma única memória. Exemplo: Processadores de computadores pessoais.
- SIMD Single instruction stream, multiple data stream. Vários elementos de processamento. Cada um tem uma memória de dados. Cada instrução é executada sobre um conjunto de dados diferente. Exemplo: Processadores matriciais.
- MISD Multiple instruction stream, single data stream. A sequência de dados é transmitida para um conjunto de processadores, cada um dos quais executa uma sequência de instruções diferente. Não existem processadores comerciais que utilizam este modelo.
- MIMD Multiple instruction stream, multiple data stream. Conjunto de processadores executa simultaneamente sequências diferentes de instruções sobre conjuntos de dados diferentes. Exemplo: SMPs, clusters, sistemas NUMA.

2. (2,0) Considerando os diversos tipos de endereçamentos de instruções:

a) Projete um mecanismo de endereçamento que permita que um conjunto arbitrário de 128 endereços, não necessariamente contíguos, em um grande espaço de endereçamento, seja especificável em um campo de 7 bits.

Uma solução seria usar endereçamento por registrador base mais deslocamento. Por exemplo, teríamos 2 bits para especificar um registrador e 5 bits para especificar um deslocamento. Poderíamos, assim, usar 4 registradores, cada um com até 32 deslocamentos possíveis, fornecendo 128 endereços diferentes

b) Analise os modos de endereçamento base+deslocamento e indexado, estabelecendo diferenças de aplicação, vantagens e desvantagens de cada um.

O modo base + deslocamento tem como objetivo principal o de permitir a modificação de endereços de programas ou os módulos destes, permitindo a relocação de programas, bastando para isso uma alteração no registrador base. O modo indexado é utilizado na manipulação de estruturas de dados. Tanto no modo base + deslocamento como no indexado, o endereço é obtido a partir da soma do campo deslocamento com o de um registrador. No modo base + deslocamento o deslocamento é fixo e é variável o conteúdo do registrador base, já no modo indexado ocorre o inverso.

Em relação aos outros modos de endereçamento, o modo indexado e o modo base + deslocamento têm um desempenho melhor na execução das instruções de acesso aos dados (a alteração dos endereços é realizada na UCP).

Vantagens do modo indexado: Foi criado principalmente para trabalhar com vetores, pois os valores destes são armazenados sequencialmente na memória e que a sua localização pode ser referenciada por um ponteiro.

Vantagens do modo base + deslocamento: Criado com o propósito de reduzir o tamanho das instruções e facilitar o processo de realocação dinâmica de programas. Neste modo de endereçamento, o operando não precisa ter o tamanho necessário para referenciar a qualquer posição da MP, basta que o endereço desejado seja obtido pela soma do valor contido em um dos registradores da CPU com o do campo operando da instrução

3. (2,0) Crie um conjunto de instruções de dois operandos, definidas em Linguagem Assembly, necessárias para a realização de operações aritméticas e elabore um programa para o cálculo da seguinte equação:

$$Y = ((B/A + B)*C) - A$$

OBS: Elabore o programa em Assembly de forma que os conteúdos dos endereços A, B e C sejam mantidos. Utilize endereços temporários, como T1, T2, etc.

I_ CONJUNTO DE INSTRUÇÕES PARA 2 OPERANDOS:

```
\begin{array}{lll} ADD \; X,Y & => & (X) < - \; (X) + (Y) \\ SUB \; X,Y & => & (X) < - \; (X) - (Y) \\ MUL \; X,Y & => & (X) < - \; (X) * \; (Y) \\ DIV \; X,Y & => & (X) < - \; (X) / \; (Y) \\ MOV \; X,Y & => & (X) < - \; (Y) \end{array}
```

a)
$$Y = (B/A + B)*C) - A$$

```
PARA 2 OPERANDOS:

MOV T1,B => (T1) <- (B)

DIV T1,A => (T1) <- (T1) / (A)

ADD T1,B => (T1) <- (T1) + (B)

MUL T1,C => (T1) <- (T1) * (C)
```

$$SUB\ T1,A => (T1) <- (T1) - (A)$$

 $MOV\ Y,T1 => (Y) <- (T1)$

4. (2,0) Considere um computador, cuja representação para ponto fixo e para ponto flutuante utilize 20 bits. Na representação para ponto flutuante, o bit mais à esquerda representa o sinal e deve ser 0 para números positivos e 1 para números negativos, os próximos 7 bits representam o expoente e os próximos 12 bits representam a parte fracionária da mantissa. Quando todos os bits do expoente são iguais a 0 ou iguais a 1, representam-se os casos especiais referentes a números denormalizados, infinito e Not a Number. Caso contrário, o número a ser representado deve ser expresso na notação científica normalizada (+/-(1,b-1b-2b-3...b-12)2×2expoente). O expoente deve ser representado em excesso de 63. A representação é mostrada na figura abaixo.

S	Expoente	Mantissa	
1 bit	7 bits	12 bits	

a) (1,0) Suponha que o conteúdo dos **20 bits** seja CAF80₁₆ Indique o valor **em decimal** para este conjunto de bits quando considerarmos que ele está representando:

 $CAF80_{16} = 1100\ 1010\ 1111\ 1000\ 0000\ 2$

i. um inteiro sem sinal

$$2^{19} + 2^{18} + 2^{15} + 2^{13} + 2^{11} + 2^{10} + 2^9 + 2^8 + 2^7 = 831.112$$

ii. um inteiro representado em sinal e magnitude

$$-(2^{18}+2^{15}+2^{13}+2^{11}+2^{10}+2^{9}+2^{8}+2^{7}) = -306.824$$

iii. um número em ponto flutuante utilizando a representação do enunciado.

1 1001010 1111110000000

Sinal: 1 (negativo)

Expoente: $1001010_2 = 74 - 63 = +11_{10}$

Mantissa: 1111100000000

Resposta: $-1,111110000000 \times 2^{+11} = 111111000000 \times 2^{-11} = -4032$

- b) (0,6) Indique o maior e o menor valor **em decimal** (**pode deixar as contas indicadas**) que pode ser representado pelos 20 bits para cada uma das representações abaixo:
 - i. inteiro sem sinal

ii. inteiro em complemento a 2

iii. número expresso na notação **científica normalizada** na representação ponto flutuante definida no enunciado.

```
Maior valor positivo: 

0 1111110 11111111111 = 1,111111111111 x 2^{+63} = 1,84 \times 10^{+19}

Menor valor positivo: 

0 0000001 000000000000 = 1,000000000000 x 2^{-62} = 2,17 \times 10^{-19}

Menor valor negativo: 

1 1111110 11111111111 = - 1,111111111111 x 2^{+63} = -1,84 \times 10^{+19}

Maior valor negativo: 

1 0000001 00000000000000 = - 1,00000000000000 x 2^{-62} = -2,17 \times 10^{-19}
```

- c) (0,4) Indique a representação em ponto flutuante utilizando a representação do enunciado para os seguintes valores decimais:
 - +125,75
 1111101,11 x 2⁰ = 1,11110111 x 2⁺⁶
 Sinal: 0 (positivo)
 Expoente +6 + 63 = +69₁₀ = 1000101₂ (excesso de 63)
 Mantissa: 11110111
 Resposta: 0 1000101 111101110000

5. (2,0) Considere uma máquina cujo controlador da placa de áudio possui três registradores para se comunicar com o resto do sistema: um para receber comandos do sistema (pedido para enviar um byte para a placa de áudio, por exemplo), outro para indicar se a placa de áudio está pronta para receber bytes do sistema, e outro para armazenar o byte enviado pelo sistema. O primeiro registrador possui o endereço 60, o segundo 61 e o terceiro 62. Para se enviar um byte para a placa de áudio, deve-se enviar o comando 200 para o controlador da placa, utilizando-se o endereço 60. O controlador da placa armazena o valor 10 no registrador de estado (registrador 61) quando o byte puder ser enviado para a placa e o byte deve ser disponibilizado pelo sistema no registrador 62. Descreva detalhadamente como será realizado o envio de 1000 bytes do sistema para a placa de áudio para cada um dos três seguintes métodos de comunicação entre a unidade central de processamento, memória principal e o controlador da placa de áudio: (1) por E/S programada, (2) por interrupção e (3) por acesso direto à memória. Você deve descrever estes métodos dentro do contexto do ambiente descrito neste enunciado. Não serão consideradas descrições gerais dos três métodos.

E/S programada:

A UCP envia o comando 200 para o registrador de endereço 60 do controlador da placa de áudio. Depois, fica lendo o conteúdo do registrador com endereço 61 e verificando se o seu conteúdo é igual a 10. Quando o conteúdo for igual a 10, a UCP envia, pelo barramento de dados, um byte para o registrador do controlador com endereço 62. Este procedimento é repetido para enviar cada byte dos 999 seguintes.

E/S por interrupção:

A UCP envia o comando 200 para o registrador de endereço 60. Depois, vai executar outras instruções. Quando o controlador da placa de áudio está pronto para receber o byte, ele envia um sinal de interrupção para a UCP. Esta, ao receber o sinal de interrupção, finaliza a instrução que estiver executando, salva o contexto do programa que estava sendo executado e atende a interrupção, encaminhando o byte para o registrador de endereço 62 do controlador da placa de áudio. Este procedimento é repetido para enviar cada byte dos 999 bytes seguintes.

E/S por acesso direto à memória:

Neste caso, existe um controlador de DMA (Direct Access Memory) que é responsável pela transferência dos bytes. A UCP informa a este controlador que a operação de transferência deverá ser realizada com o controlador da placa de áudio. Informa também o endereço inicial da memória onde estão os bytes a serem enviados, o total de bytes (1000 bytes) e a indicação de que o controlador de DMA deve transferir os bytes da memória para o controlador da placa de áudio. Após receber estas informações, o controlador de DMA realiza a transferência dos bytes entre a memória e o controlador da placa de áudio sem a intervenção da UCP. Após a transferência, o controlador de DMA avisa o fim da operação para a UCP através de um sinal de interrupção.