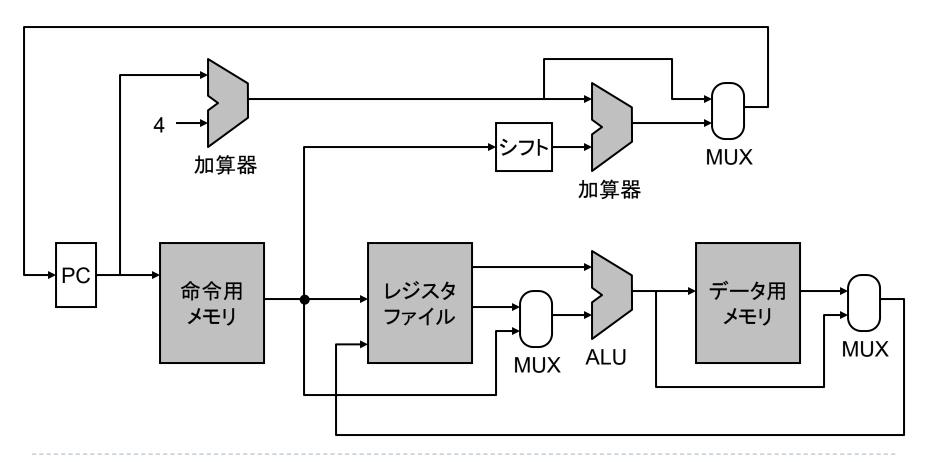
2018年度 計算機システム(演習) 第8回(最終回) 2019.01.24

遠藤 敏夫(学術国際情報センター/数理・計算科学系 教授) 野村 哲弘(学術国際情報センター/数理・計算科学系 助教)

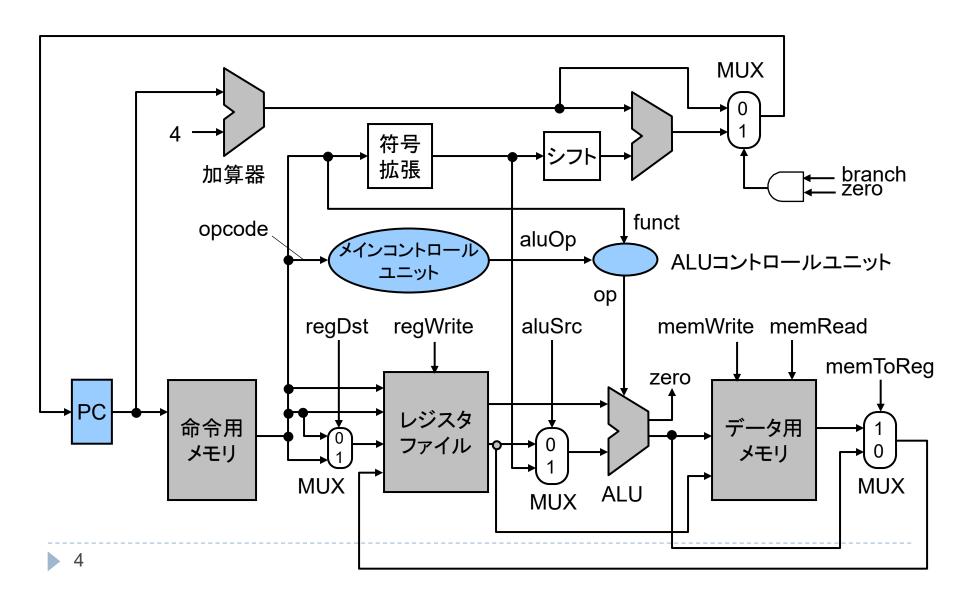
MIPSシミュレータ構築の流れ

- I. ALUの作成
- 2. レジスタファイル
- 3. メモリ領域
 - 命令用メモリ
 - データ用メモリ
- 4. プログラムカウンタ
- 5. メインコントロールユニット
- 6. ALUコントロールユニット
- 7. 連続実行
- 8. 機能拡張 (補足説明・課題の範囲外)
 - メモリアクセス命令
 - 〉 分岐命令

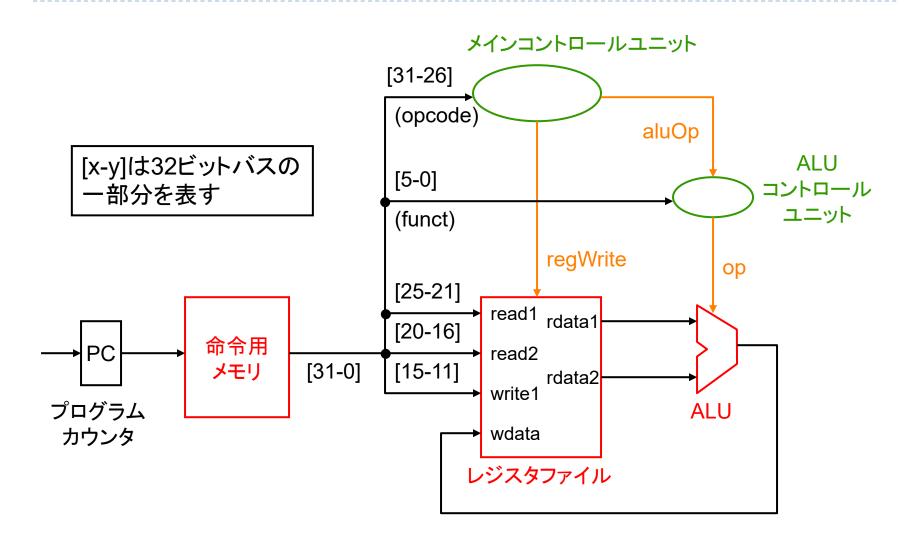
MIPSシミュレータの概要



MIPSシミュレータの完成図



本日は「算術論理演算回路」を作る



算術論理演算命令のフォーマット

▶ 32ビットの命令の中身は以下のようになっている

	6bit	5bit	5bit	5bit	5bit	6bit
	opcode	reg1	reg2	reg3	0	funct
·	[31-26]	[25-21]	[20-16]	[15-11]		[5-0]
opc	ode5 - opco	de0			fu	nct5 - funct0

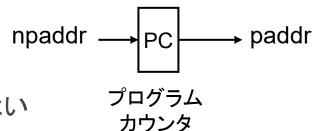
- ▶ opcodeで制御信号の値を決める(全体制御)
- ▶ funct が演算の内容を決める(ALU)
- 入力レジスタ番号: regl, reg2
- 出力レジスタ番号: reg3

funct	命令
100000	add
100010	sub
100100	and
100101	or
101010	slt

▶ 6講義資料第6回を参照

プログラムカウンタ

- 実行しているアドレスを保持するレジスタ
 - ▶ 0×04000000 から実行を開始
 - ▶ 入力:次の命令のアドレス
 - 出力:実行する命令のアドレス
 - Register への wctl は常に true にしておけばよい
 - 実行毎(クロック毎)に実行アドレスを更新するため

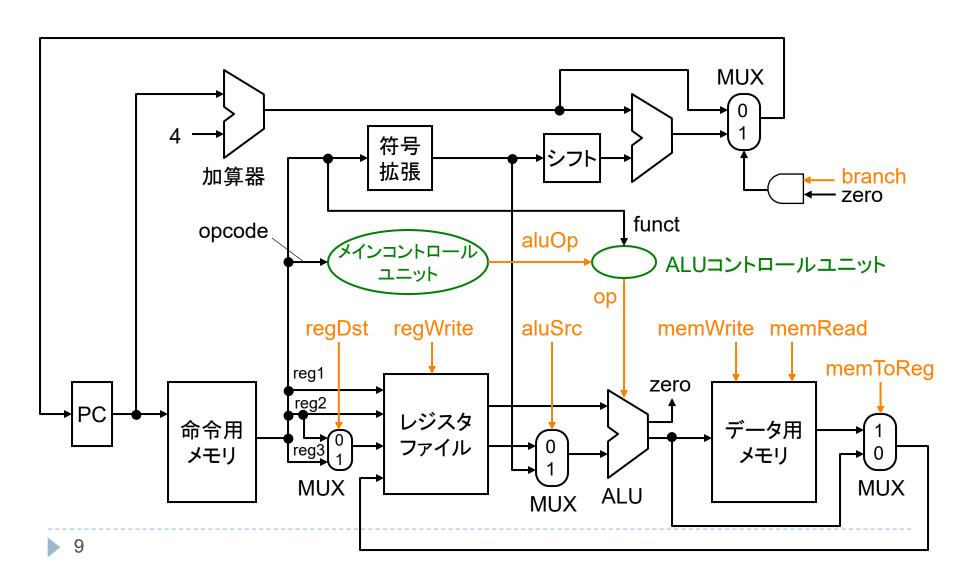


メインコントロールユニット

- ▶ 命令の内容(opcode)から制御信号の値を決める
 - ▶ 各回路に制御入力を接続する

制御パス	意味
aluOp(2bit)	命令の種類(演算、メモリアクセス、分岐)
regWrite	レジスタへの書き込みを制御
memRead	データ用メモリの読み出しを制御
memWrite	データ用メモリへの書き込みを制御
regDst	命令中の書き込みレジスタ番号の位置を制御
memToReg	計算結果とメモリ値のどちらをレジスタに書くかを制御
aluSrc	レジスタ値と命令中の値のどちらをALUに入力するかを制御
branch	分岐を制御

回路全体を制御



制御信号の値

- 命令の種類によって以下のように決定される
 - X:使用されない (任意のXで動作は同じ)

命令	regDst	aluSrc	memTo Reg	reg Write	mem Read	mem Write	branch	aluOp1	aluOp0
演算	1	0	0	1	0	0	0	1	0
lw	0	1	1	1	1	0	0	0	0
SW	Х	1	Х	0	0	1	0	0	0
beq	X	0	Х	0	0	0	1	0	1

これらも実装

これらも実装

R 形式	opcode	reg1	reg2	reg3	0	funct
	[31-26]	[25-21]	[20-16]	[15-11]		[5-0]
_		-				
Ⅰ形式	opcode	reg1	reg2		offset	
	[31-26]	[25-21]	[20-16]		[15-0]	

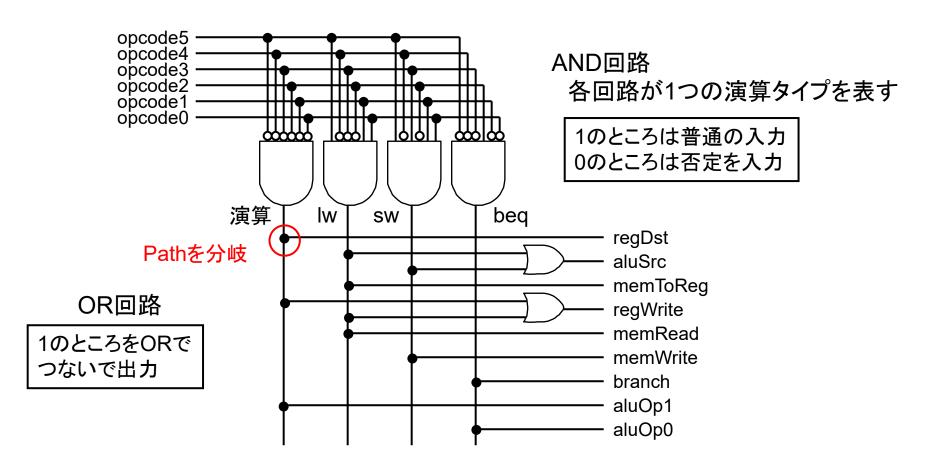
メインコントロールユニットの真理値表

入出力	配線名	演算	lw	SW	beq
	opcode5	0	1	1	0
	opcode4	0	0	0	0
入力	opcode3	0	0	1	0
	opcode2	0	0	0	1
	opcode1	0	1	1	0
	opcode0	0	1	1	0
	regDst	1	0	X	X
	aluSrc	0	1	1	0
	memToReg	0	1	X	X
	regWrite	1	1	0	0
出力	memRead	0	1	0	0
	memWrite	0	0	1	0
	branch	0	0	0	1
	aluOp1	1	0	0	0
	aluOp0	0	0	0	1

命令の種類を 決めるビット列 (命令に含まれる)

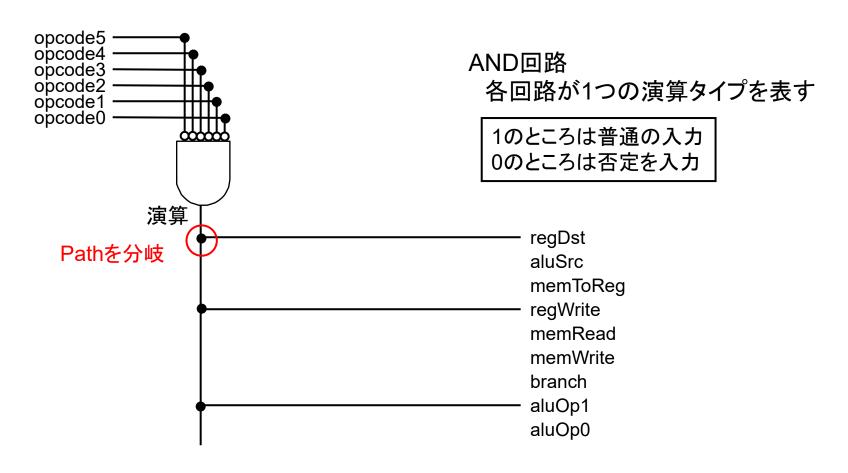
メインコントロールユニットの回路

▶ PLA (Programmable Logic Array)で作成



メインコントロールユニットの回路 (演算のみ対応)

▶ PLA (Programmable Logic Array)で作成



Control Unit (演算のみ対応の簡略版)

```
void control_unit(Signal opcode[6], // 入力
Signal *register_dst, // 出力
Signal *register_write,
Signal *aluop1)

{
    // opcodeをNOTGateで反転させたものを用意
    // AND-N Gateに通す
    // 出力Pathに値を渡す
}
```

ALUコントロールユニット

- ▶ ALU の使い方に関する制御
 - ▶ メインコントロールユニットから分離

命令)種類 ノトロール トから)		演算の種類 (命令のビット列([5-0])から)					[2][1][0]
	aluOp1	aluOp0	uOp0 funct5 funct4 funct3 func					funct0	ор
lw, sw	0	0	X	Х	Х	Х	Х	Х	0 1 0
beq	Х	1	Χ	Х	Х	Х	Х	X	110
add	1	X	X	Х	0	0	0	0	0 1 0
sub	1	Х	Х	Х	0	0	1	0	110
and	1	Х	Х	Х	0	1	0	0	000
or	1	Х	Х	Х	0	1	0	1	0 0 1
slt	1	Х	Х	Х	1	0	1	0	111

op毎の真理値表

op[2]: Binvert

op[1][0]: Operation(MUX)

op[2]=1

aluOp1	aluOp0	funct5	funct4	funct3	funct2	funct1	funct0
Х	1	Х	Х	Х	Х	Х	Х
1	X	Х	Х	Х	Х	1	Х

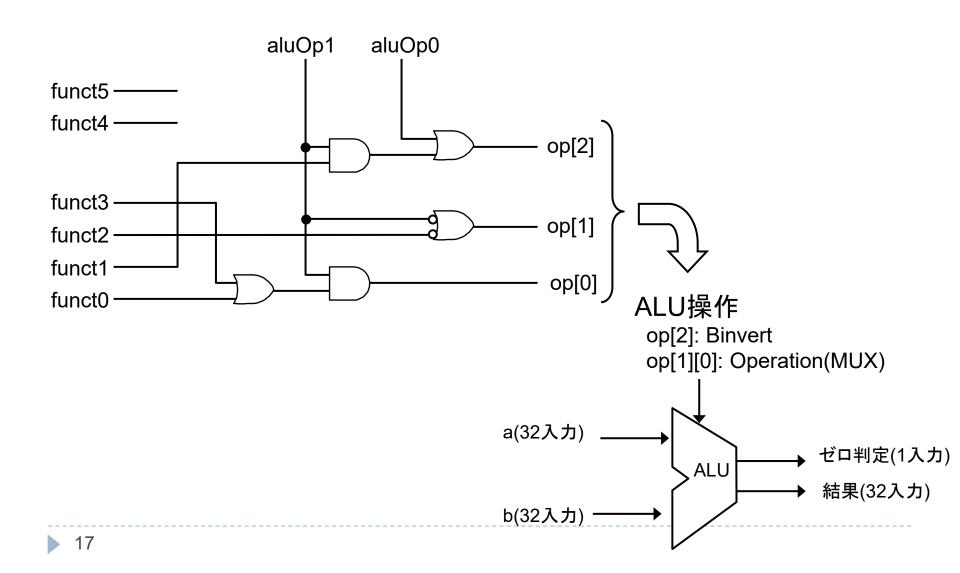
op[1]=1

aluOp1	aluOp0	funct5	funct4	funct3	funct2	funct1	funct0
0	Х	Х	Х	Х	Х	Х	Х
Х	Х	Х	Х	Х	0	Х	Х

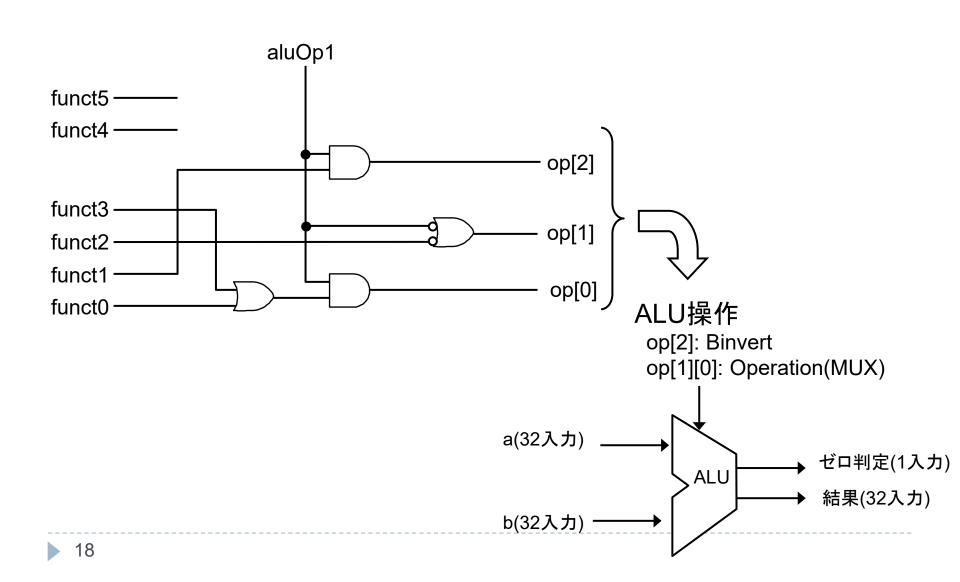
op[0]=1

aluOp1	aluOp0	funct5	funct4	funct3	funct2	funct1	funct0
1	Х	Х	Х	Х	Х	Х	1
1	Х	Х	Х	1	Х	Х	Х

ALUコントロールユニットの回路



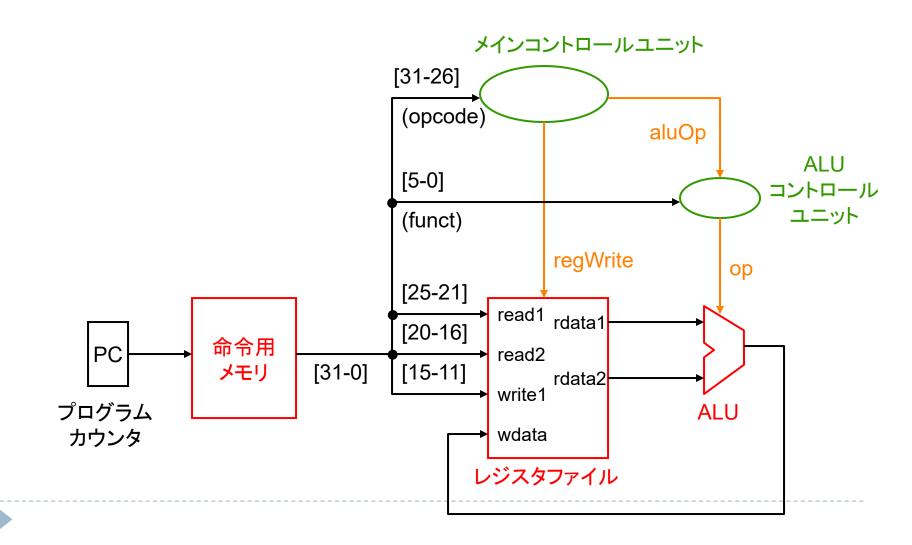
ALUコントロールユニットの回路 (簡略版)



ALUControlUnit (簡略版)

```
void alu_control_unit(Signal *funct, Signal aluop1, // 入力
Signal *ops) // 出力
{
    //前ページの回路図のように回路を作成する
}
```

MIPS ver.1 完成イメージ



MIPS 構造体

```
typedef struct {
    Register pc;
    RegisterFile rf;
    InstMemory im;
    DataMemory dm;
} MIPS;
```

MIPS ver. 1 (1/3)

```
// 命令をInst Memoryにセットする
// 計算用にレジスタに予め値をセットしておく
void mips init(MIPS *m, int inst)
   // PCに実行開始アドレスを設定
   register set value(&(m->pc), INST MEM START);
   //$t1 (9番レジスタ) に0x100を代入
   register set value((m->rf.r + 9), 0x100);
   //$t2 (10番レジスタ) に0x300を代入
   register set value((m->rf.r + 10), 0x300);
   //メモリに命令を格納 例) add $t0, $t1, $t2 => 0x012a4020
   inst_memory_set_inst(&(m->im), INST MEM START, inst);
```

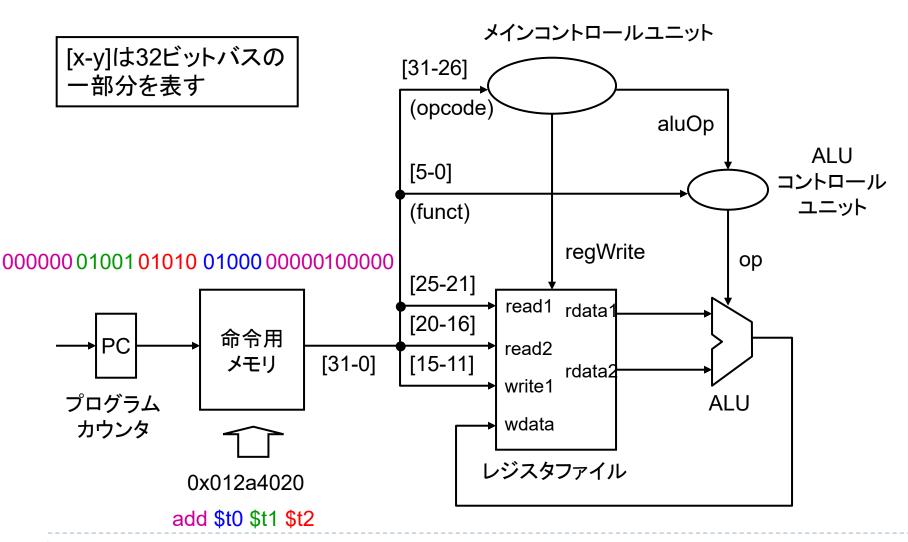
MIPS ver. 1(2/3)

```
void mips run(MIPS *m, int inst_num)
{
   Word npaddr, paddr;
   Word instr:
   Word wdata, rdata1, rdata2;
   Signal register dst, register write, alu op1, ops[3];
   Signal zero;
   // 順番を考えながら配線を行う
   // pc (register)を実行
   // 命令メモリから命令読み込み
   // Control Unitを実行
   // ALU Contorol Unitを実行
   // Register Fileの実行 (値の読み込み)
   // ALUで計算
   // 再度Register Fileの実行 (値の書き込み)
   // $t0 (8番レジスタ) の値をprintする
```

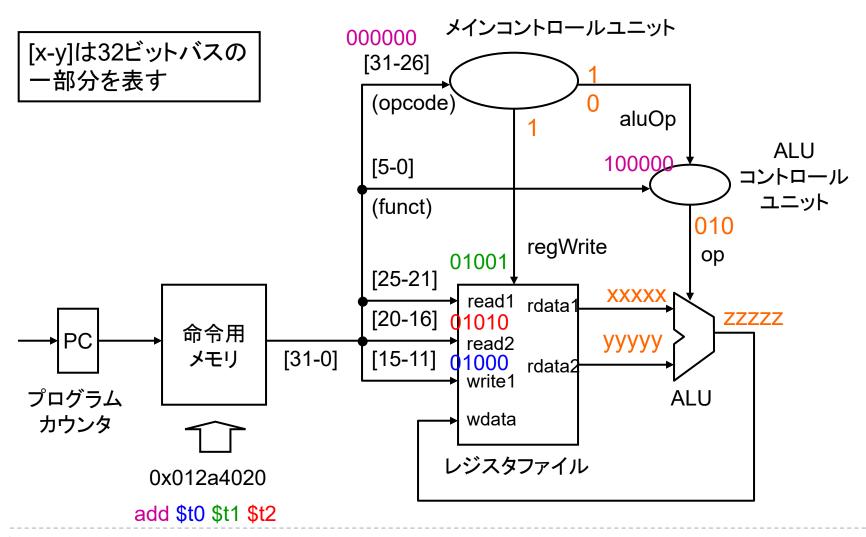
MIPS ver. 1 (3/3)

```
// テスト用の関数
void test_mips()
{
    MIPS m;
    int inst = 0x012a4020;
    mips_init(&m, inst);
    mips_run(&m);
}
```

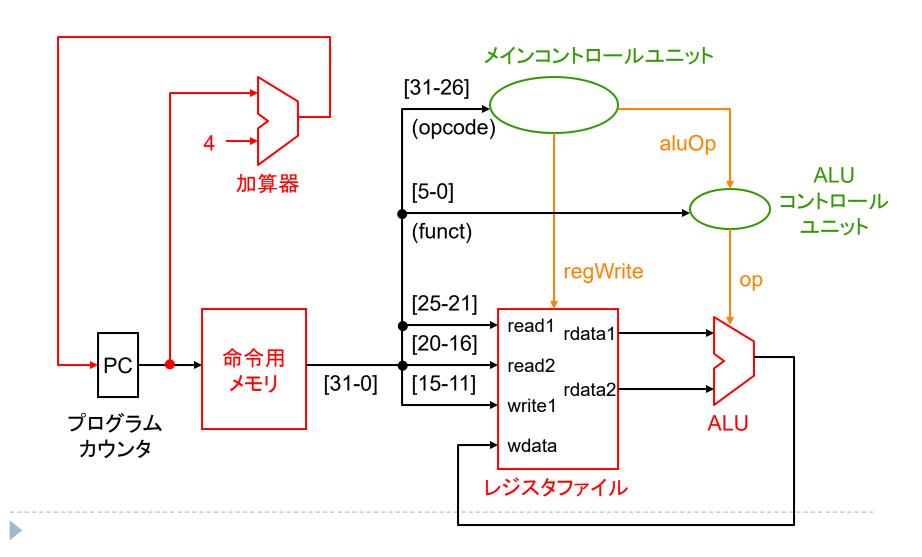
Appendix: 動作の流れ



Appendix: 動作の流れ



連続実行を追加した回路



MIPS ver. 2(1/3)

```
// 複数の命令をInst Memoryにセットする
// 計算用にレジスタに予め値をセットしておく
void mips init(MIPS *m, int *inst, int inst num)
   int i;
   // PCに実行開始アドレスを設定
   register set value(&(m->pc), INST MEM START);
   //$t1 (9番レジスタ) に0x100を代入
   register set value((m->rf.r + 9), 0x100);
   //$t2 (10番レジスタ) に0x300を代入
   register set value((m-)rf.r + 10), 0x300);
   //メモリに命令を格納 例) add $t0, $t1, $t2 => 0x012a4020
   for (i = 0; i < inst num; ++i) {
       inst memory set inst(&(m->im),
                           INST MEM START + 4 * i, inst[i]);
```

MIPS ver. 2(2/3)

```
void mips run(MIPS *m, int inst num)
{
                                                         0x04000000
                                         0x0
                                                  PC
    /* 省略 */
                                                  (0x0)
    Signal zero, zero4;
    for (i = 0; i < inst num; ++i) {
        // 順番を考えながら配線を行う
        // pcを実行
        // 省略
        // +4の計算を行う
        Signal pcadd[3] = {false, true, false};
        Word four:
        word set value(&four, 4);
        alu32 (pcadd, paddr, four, &npaddr, &zero4);
        // 新しいPCの値を書き込む
        register run(&(m->pc), true, npaddr, &paddr);
                                                            0x0400000
                                       0x04000004
                                                     PC
                                                    (0x0)
                                       0 \times 0.4000004
                                                            UXU
                                                     PC
                                                 (0x04000004)
  29
```

MIPS ver. 2 (3/3)

```
// テスト用の関数
void test mips()
   MIPS m:
    int inst[] = \{0x012a4020, //add $t0, $t1, $t2\}
                  0x012a4022, //sub $t0, $t1, $t2
                  0x012a4024, //and $t0, $t1, $t2
                  0x012a4025, //or $t0, $t1, $t2
                  0x012a402a}; //slt $t0, $t1, $t2
   mips_init(&m, inst, 5);
   mips run(&m, 5);
```



課題

課題1:

MIPS (ver.1 + ver.2)

- ▶「算術論理演算回路」を作成せよ
 - ▶ add, sub, and, or, slt をそれぞれ実行し、結果をまとめる
 - ▶ 機械語命令は qtspim の Text Segments の2列目を見れば分かる
 - ▶ Control UnitやALU Control Unitは簡略版でOK

	アセンブリ命令	機械語命令
add	\$t0, \$t1, \$t2	0x012a4020
sub	\$t0, \$t1, \$t2	0x012a4022
and	\$t0, \$t1, \$t2	0x012a4024
or	\$t0, \$t1, \$t2	0x012a4025
slt	\$t0, \$t1, \$t2	0x012a402a

```
PCSpim
 File Simulator Window Help
     (r0) = 00000000
                           (t0)
                               = 00000000
                                           R16 (s0)
                          (t1)
                                           R17
                     R10 (t2)
                                           R18
                               = 00000000
                                                (s2)
                     R11 (t3) = 00000000
                                                (s3) = 00000000
                     R12 (t4) = 00000000
                                            R20 (s4) = 00000000
    (a1) = 000000000 R13 (t5) = 000000000
                                            R21 (s5) = 000000000
 [0x00400000]
                 0x8fa40000
                             lw $4, O($29)
 0x004000041
                 0x27a50004
                             addiu $5, $29, 4
 0x00400008
                 0x24a60004
                             addiu $6, $5, 4
 0x0040000c
                             sll $2,$4,2
                 0x00041080
 0x004000101
                 0x00c23021
                             addu $6, $6, $2
 0x004000141
                 0x0c000000
                             jal 0x00000000 [main]
         DATA
[[0x10000000]...[0x10040000]
                                 0x00000000
```

課題提出

- ▶ 〆切: 2/8 (金) 23:59
- ▶ 提出物:以下のファイルをIつのファイルに圧縮したもの
 - プログラムソース
 - ▶ 今回は第5回課題以降で作った動くもの一式を提出してください
 - トドキュメント
 - ▶感想等
 - 次ページ以降のアンケート
- ▶ <u>全課題の追加、再提出は2/12(火)までは受け付けます</u>
 - それ以降もシステム上では提出できますが、 成績に反映される保証はしません
- ▶ 質問等があれば compsys I 8@el.gsic.titech.ac.jp まで
 - 課題のレポートやコメントに書かれていると、返信が遅くなります

アンケート

- 最終課題のドキュメントの末尾に記述してもらえればと 思います
 - 来年度以降に役立てます
 - 回答の有無や回答内容は点数に影響を与えません
 - 選択肢で「その他」となっているものに関しては、具体的に記述する必要はないです。書いてくれてもいいです。

アンケート

- ▶ 演習課題のプログラム作成をどこで行ったか
 - 1. 演習室
 - 2. その他
- ▶ 演習課題のプログラム作成環境について
 - **OS**
 - 」 Windows系
 - 2. MacOS系
 - 3. その他
 - エディタ
 - Sublime textなど具体的な名称を書いてもらえればと思います
 - コンパイル等の環境
 - □ Macの場合ターミナルなど具体的な名称を書いてもらえればと思います

アンケート

- ▶ 演習課題について
 - ▶ 難易度 (5段階)
 - 簡単であればI、難しければ5、適量であれば3
 - ▶ 分量 (5段階)
 - □ 少なければ1、多ければ5、適量であれば3
- ▶ 授業全体の感想や要望

2/1 授業予定

- ▶ 5-6限 (13:20-14:50) 演習 (出席は任意)
 - 講義室での説明は行いません
 - ▶ W7計算機室で演習・講義に関する質問を受け付けます
- 7-8限 (15:05-16:35) 講義
 - W621で行います

補足説明 (MIPSシミュレータをさらに拡張)

MIPS クラス(ver. 3): メモリアクセス命令のフォーマット

lw/sw \$x, offset(\$y)

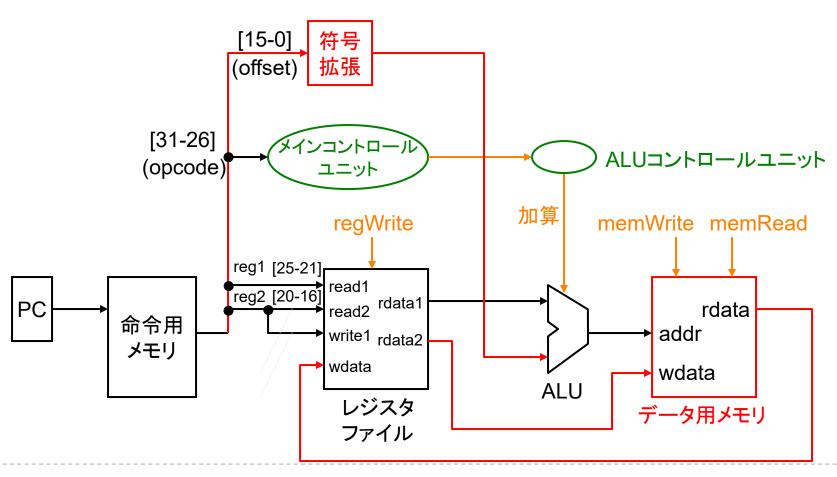
opcode	reg1	reg2	offset
[31-26]	[25-21] \$y	[20-16] \$x	[15-0]

- opcode
 - ► lw: 0x23(100011), sw: 0x2b(101011)
- regl:ベースレジスタ(\$y)の番号
 - ▶ \$y + offset のアドレスにアクセス
- ▶ reg2: 入出カレジスタ(\$x)の番号
 - ▶ \$x に読み込み、または、\$x の値を書き込み
- offset
 - ▶ 相対アドレス



MIPS クラス (ver. 3)

メモリアクセス(のみ)のための回路

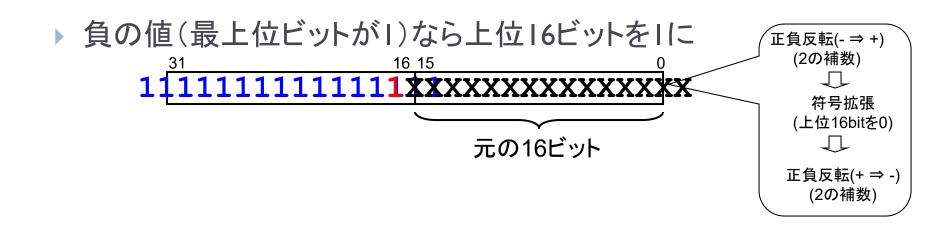




MIPS クラス (ver. 3)

符号拡張

- 符号拡張=「同じ値のまま、2進数のビット数を増やす」
- I6ビット値を32ビット値に、符号が変わらないように変換する



MIPS クラス(ver. 3)

メモリへの書き込み(sw)の挙動

- レジスタファイルからベースレジスタ(\$y)と入力レジスタ(\$x)の値を読み出す
- 2. 命令中の offset の値を 32 ビットに符号拡張する
 - ▶ ALUの入力は32bit => アドレス計算をするためには32bitである必要がある
- 3. ALU で \$y と offset の値を足す
- 4. 計算したアドレスに \$x の値を書き込む

命令	regDst	aluSr c	memTo Reg	reg Write	mem Read	mem Write	branch	aluOp1	aluOp0
SW	X	1	X	0	0	1	0	0	0



MIPS クラス(ver. 3)

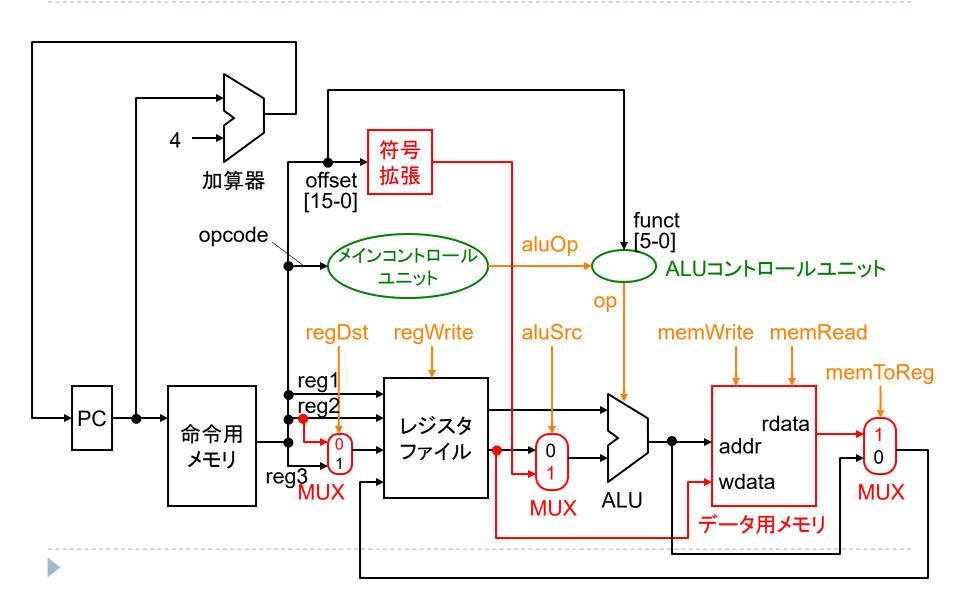
メモリからの読み出し(lw)の挙動

- レジスタファイルからベースレジスタ(\$y)の値を読み 出す
- 2. offset の値を 32 ビットに符合拡張する
 - ▶ ALUの入力は32bit => アドレス計算をするためには32bitである必要がある
- 3. ALU で \$y と offset の値を足す
- 4. 計算したアドレスの値をメモリから読み出す
- 5. その値を出力レジスタ(\$x)に書き込む

命令	regDst	aluSr c	memTo Reg	reg Write	mem Read	mem Write	branch	aluOp1	aluOp0
lw	0	1	1	1	1	0	0	0	0

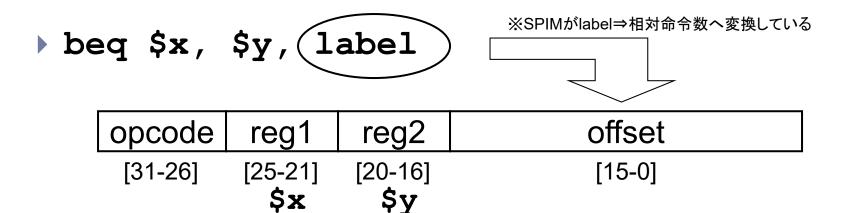


MIPS クラス(ver.1 + ver.2 + ver. 3) メモリアクセスを追加した回路



MIPS クラス(ver.4):

分岐命令のフォーマット

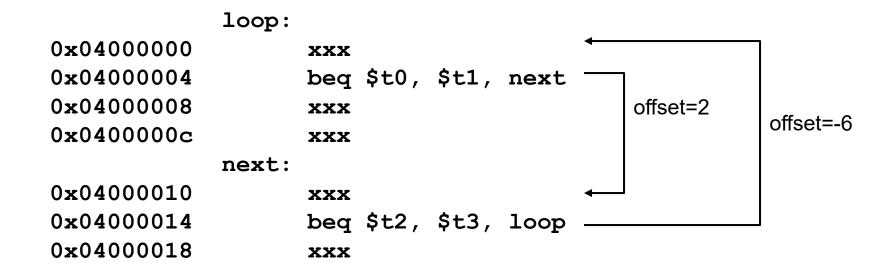


- opcode
 - > 0x4 (000100)
- regl, reg2: 比較するレジスタの番号
- offset
 - ▶ PC+4 の位置からジャンプする命令数(相対ジャンプ)



MIPS クラス (ver.4)

オフセットの計算



spim のオフセット計算は PC+4の位置から ジャンプする命令数(ワード数)になっているので注意

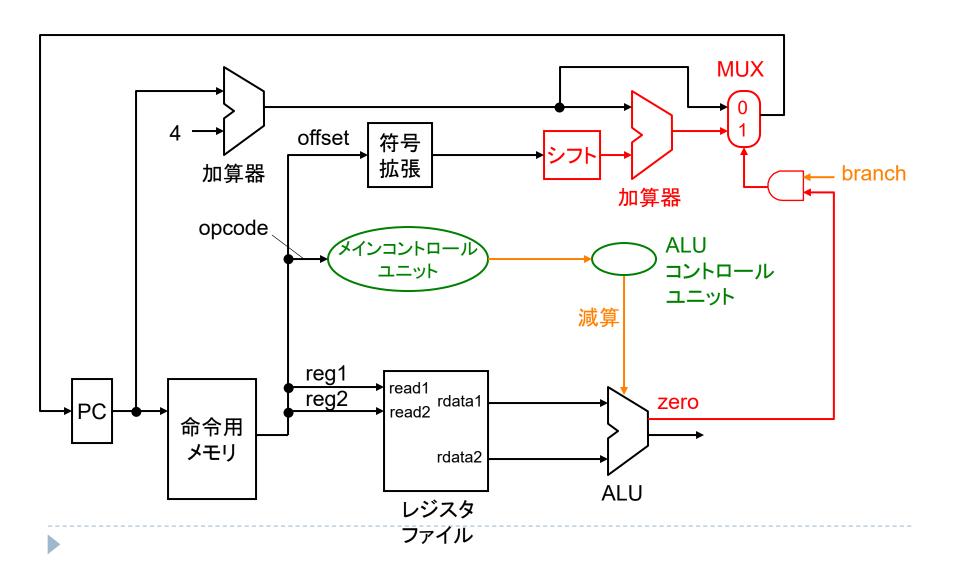


バイトアドレスに変換する必要がある



MIPS クラス (ver.4)

分岐(のみ)のための回路



MIPS クラス (ver.4)

分岐命令の実行手順

- ジャンプ先のアドレス PC + 4 + offset × 4 を計算する
 - ◆ 4倍は2ビット左シフトで実現
- 2. レジスタファイルから比較する2つのレジスタ(\$x,\$y) を読み出す
- 3. ALU で \$x \$y を計算する
- 4. zero フラグが I になれば、PC をジャンプ先のアドレス に変更する

命令	regDst	aluSr c	memTo Reg	reg Write	mem Read		branch	aluOp1	aluOp0
beq	X	0	X	0	0	0	1	0	1



MIPS クラス(ver.1 + ver.2 + ver.3 + ver.4)

分岐を追加した回路

