

```

1  /*-----*/
2  /*  Um kernel multitarefa para DOS                                     */
3  /*                                                                 */
4  /*  Do livro Born to Code in C                                     */
5  /*                                                                 */
6  /*-----*/
7
8  #include <stdio.h>
9  #include <stdlib.h>
10 #include <conio.h>
11 #include <dos.h>
12 #include <alloc.h>
13 #include "mkern0.h"
14
15 struct task_struct
16 {
17     unsigned sp;
18     unsigned ss;
19     enum task_state status; /*Estado da tarefa*/
20     unsigned *pending; /*semaforo esperando por...*/
21     int sleep; /*tempo para sleep*/
22     unsigned char *stck; /*pilha*/
23 } tasks[NUM_TASKS];
24
25 void interrupt (*old_int8) (void);
26
27 unsigned io_out= 0; /* semaforo para IO, entrada e saida*/
28 char far *vid_mem; /*Ponteiro para memoria de video*/
29
30
31 /*-----*/
32 /*  Timer de interrupção de tarefas dos escalonador                                     */
33 /*-----*/
34 void interrupt int8_task switch(void)
35 {
36     (*old_int8) (); /* chama a rotina int8 original*/
37     if(single_task) /* Se uma unica tarefa esta ativa, entao retorne */
38         return; /* sem uma escolha de tarefa */
39     tasks[tswitch].ss = _SS; /* salva o status atual da tarefa/processo na pilha */
40     tasks[tswitch].sp = _SP;
41
42     /* Se uma tarefa ou processo estava rodando quando interrompida,
43        entao muda o seu status para READY*/
44     if(tasks[tswitch].status == RUNNING)
45         tasks[tswitch].status = READY;
46
47     /* Verifica se algum sleeper precisa acordar */
48     check_sleepers();
49
50     /* Verifica se todos os processos estao mortos. se sim, para */
51     if(all_dead())
52         tasking = 0;
53
54     /* Parou */
55     if(!tasking)
56     {
57         disable();
58         _SS = oldss;
59         _SP = oldsp;
60         setvect(8, old_int8);
61         free_all();
62         enable();
63         return;
64     }
65
66     /* Encontra novo processo */
67     tswitch++;
68     if(tswitch == NUM_TASKS)
69         tswitch = 0;
70     while(tasks[tswitch].status != READY)
71     {
72         tswitch++;
73         if(tswitch == NUM_TASKS)
74             tswitch = 0;
75     }
76     _SS = tasks[tswitch].ss; /* troca o processo para o novo */
77     _SP = tasks[tswitch].sp;
78     tasks[tswitch].status = RUNNING; /* status muda para RUNNING*/
79 }
80
81
82 /*-----*/
83 /*  task switch()                                                                 */
84 /*  Alternador de tarefas alternativo que o programa pode chamar para forçar

```

```

85     a mudança de processo. Não diminui o contador de sleeper, porque não ocorreu um clock
86                                     */
87     /*-----*/
88     void interrupt task_switch(void)
89     {
90         if(single_task)
91             return;
92
93         disable();
94         tasks[tswitch].ss = _SS; /* salva o status atual do processo na pilha */
95         tasks[tswitch].sp = _SP;
96
97         /* Se um processo estava rodando quando interrompido, muda
98            o seu status pra READY*/
99         if(tasks[tswitch].status == RUNNING)
100             tasks[tswitch].status = READY;
101
102         /* Verifica se todos os processos estão mortos. Se assim for, para */
103         if(all_dead())
104             tasking = 0;
105
106         /* Parou */
107         if(!tasking)
108         {
109             disable();
110             _SS = oldss;
111             _SP = oldsp;
112             setvect(8, old_int8);
113             free_all();
114             enable();
115             return;
116         }
117
118         /*encontra um novo processo */
119         tswitch++;
120         if(tswitch == NUM_TASKS)
121             tswitch = 0;
122         while(tasks[tswitch].status != READY)
123         {
124             tswitch++;
125             if(tswitch == NUM_TASKS)
126                 tswitch = 0;
127         }
128         _SS = tasks[tswitch].ss; /* Muda para o novo processo */
129         _SP = tasks[tswitch].sp;
130         tasks[tswitch].status = RUNNING; /* status muda pra RUNNING */
131         enable();
132     }
133
134
135     /*-----*/
136     /* multitask() */
137     /* */
138     /* Inicia o kernel multitarefas */
139     /*-----*/
140     void interrupt multitask(void)
141     {
142         disable();
143
144         /* alterna o timer do escalonador */
145         old_int8 = getvect(8);
146         setvect(8, int8_task_switch);
147
148         /*
149         salva o SP (stack pointer) do programa para que, quando terminar,
150         a execução continue de onde parou
151         */
152         oldss = _SS;
153         oldsp = _SP;
154
155         /* seta a pilha para a primeira tarefa */
156         _SS = tasks[tswitch].ss;
157         _SP = tasks[tswitch].sp;
158         enable();
159     }
160
161
162     /*-----*/
163     /* make_task() */
164     /* */
165     /* Retorna false se uma tarefa não pode ser adicionada na fila. */
166     /* De outra maneira, retorna true. */
167     /*-----*/
168     int make_task(taskptr task,

```

```

169         unsigned stck,
170         unsigned id)
171     {
172         struct int_regs *r;
173
174         if((id>=NUM_TASKS) || (id<0))
175             return 0;
176
177         disable();
178         /* Aloca espaço para a tarefa */
179         tasks[id].stck = malloc(stck + sizeof(struct int_regs));
180         r = (struct int_regs *) tasks[id].stck + stck - sizeof(struct int_regs);
181
182         /* inicializa a tarefa */
183         tasks[id].sp = FP_OFF((struct int_regs far *) r);
184         tasks[id].ss = FP_SEG((struct int_regs far *) r);
185
186         /* seta os registradores CS e IP da nova tarefa */
187         r->cs = FP_SEG(task);
188         r->ip = FP_OFF(task);
189
190         /* seta os registradores DS e ES */
191         r->ds = _DS;
192         r->es = _DS;
193
194         /* liga as interrupções */
195         r->flags = 0x200;
196
197         tasks[id].status = READY;
198         enable();
199         return 1;
200     }
201
202
203     /*-----*/
204     /* free all() */
205     /* -----*/
206     /* Libera todo espaço da pilha. Esta função não deve ser chamada */
207     /* pelo seu programa */
208     /* -----*/
209     void free_all(void)
210     {
211         register int i;
212
213         for(i=0; i<NUM_TASKS; i++)
214         {
215             if(tasks[i].stck)
216             {
217                 free(tasks[i].stck);
218                 tasks[i].stck = NULL;
219             }
220         }
221     }
222
223
224     /*-----*/
225     /* kill_task() */
226     /* -----*/
227     /* Mata um processo/tarefa, o que muda seu status para DEAD */
228     /* -----*/
229     void kill_task(int id)
230     {
231         disable();
232         tasks[id].status = DEAD;
233         free(tasks[id].stck);
234         tasks[id].stck = NULL;
235         enable();
236         task_switch();
237     }
238
239
240     /*-----*/
241     /* init_tasks() */
242     /* -----*/
243     /* Inicializa as estruturas de controle das tarefas */
244     /* -----*/
245     void init_tasks(void)
246     {
247         register int i;
248
249         for(i=0; i<NUM_TASKS; i++)
250         {
251             tasks[i].status = DEAD;
252             tasks[i].pending = NULL;

```

```

253     tasks[i].sleep  = 0;
254     tasks[i].stck   = NULL;
255 }
256 set_vid_mem();
257 }
258
259 /*-----*/
260 /* stop_tasking() */
261 /* */
262 /* Para tarefas */
263 /*-----*/
264 void stop_tasking(void)
265 {
266     tasking = 0;
267     task_switch();
268 }
269
270 /*-----*/
271 /* mono_task() */
272 /* */
273 /* Executa apenas uma tarefa */
274 /*-----*/
275 void mono_task(void)
276 {
277     disable();
278     single_task = 1;
279     enable();
280 }
281
282 /*-----*/
283 /* resume_tasking() */
284 /* */
285 /* Retorna todas as tarefas em multitask (Usado para retornar uma tarefa */
286 /* depois de chamar mono_task(). */
287 /*-----*/
288 void resume_tasking(void)
289 {
290     single_task = 0;
291 }
292
293
294 /*-----*/
295 /* all_dead(void) */
296 /* */
297 /* retorna 1 se nenhuma tarefa possui status READ para iniciar. */
298 /* 0, se pelo menos uma tarefa esta pronta para iniciar */
299 /*-----*/
300 int all_dead(void)
301 {
302     register int i;
303
304     for(i=0; i<NUM_TASKS; i++)
305         if(tasks[i].status == READY)
306             return 0;
307     return 1;
308 }
309
310
311 /*-----*/
312 /* check_sleepers() */
313 /* */
314 /* Decrementa o sleep count */
315 /*-----*/
316 void check_sleepers(void)
317 {
318     register int i;
319
320     for(i=0; i<NUM_TASKS; i++)
321     {
322         if(tasks[i].status == SLEEPING)
323         {
324             tasks[i].sleep--;
325             if(!tasks[i].sleep)
326                 tasks[i].status = READY;
327         }
328     }
329 }
330
331
332 /*-----*/
333 /* msleep() */
334 /* */
335 /* Para a execucao de uma tarefa por um tempo determinado de ciclos de clock */
336 /*-----*/

```

```

337 void msleep(int ticks)
338 {
339     disable();
340     tasks[tswitch].status = SLEEPING;
341     tasks[tswitch].sleep = ticks;
342     enable();
343     task_switch();
344 }
345
346
347 /*-----*/
348 /* suspend() */
349 /* */
350 /* Suspende uma tarefa enquanto nao retomada por outra */
351 /*-----*/
352 void suspend(int id)
353 {
354     if(id<0 || id>=NUM_TASKS)
355         return;
356     tasks[id].status = SUSPENDED;
357     task_switch();
358 }
359
360
361 /*-----*/
362 /* resume() */
363 /* */
364 /* Reinicia uma tarefa previamente suspensa */
365 /*-----*/
366 void resume(int id)
367 {
368     if(id<0 || id>=NUM_TASKS)
369         return;
370     tasks[id].status = READY;
371 }
372
373
374 /*-----*/
375 /* set_semaphore */
376 /* */
377 /* Espera por um semaforo */
378 /*-----*/
379 void set_semaphore(unsigned *sem)
380 {
381     disable();
382     while(*sem)
383     {
384         semblock(tswitch, sem);
385         task_switch();
386         disable(); /* trocar tarefas vai ligar as interrupções, então precisam ser
387                     desligadas novamente */
388     }
389     *sem = 1;
390     enable();
391 }
392
393
394 /*-----*/
395 /* clear_semaphore */
396 /* */
397 /* Libera um semaforo */
398 /*-----*/
399 void clear_semaphore(unsigned *sem)
400 {
401     disable();
402     tasks[tswitch].pending = NULL;
403     *sem = 0;
404     restart(sem);
405     task_switch();
406     enable();
407 }
408
409
410 /*-----*/
411 /* semblock() */
412 /* */
413 /* Seta uma tarefa para o status BLOCKED. Essa é uma função interna, não
414 /* chamada pelo seu programa. */
415 /*-----*/
416 void semblock(int id, unsigned *sem)
417 {
418     tasks[id].status = BLOCKED;
419     tasks[id].pending = sem;
420 }

```

```

421 }
422
423
424 /*-----*/
425 /* restart() */
426 /* */
427 /* Reinicia uma tarefa que estava esperando por um semaforo especifico. */
428 /* Essa é uma função interna não chamada pelo seu programa */
429 /*-----*/
430 void restart(unsigned *sem)
431 {
432     register int i;
433
434     for(i=0; i<NUM_TASKS; i++)
435         if(tasks[i].pending == sem)
436         {
437             tasks[i].pending = NULL;
438             if(tasks[i].status == BLOCKED)
439                 tasks[i].status = READY;
440             return;
441         }
442 }
443
444
445 /*-----*/
446 /* task status() */
447 /* */
448 /* Mostra os status de todas as tarefas. Essa função NAO deve ser chamada */
449 /* enquanto esta no multitarefas. */
450 /*-----*/
451 void task_status(void)
452 {
453     register int i;
454
455     if(tasking) /* Não pode ser usado em multitarefas */
456         return;
457
458     printf("\n");
459
460     for(i=0; i<NUM_TASKS; i++)
461     {
462         printf("Task %d: ", i);
463
464         switch(tasks[i].status)
465         {
466             case READY:
467                 printf("READY\n"); /*Mostra READY */
468                 break;
469             case RUNNING:
470                 printf("RUNNING\n"); /* Mostra RUNNING*/
471                 break;
472             case BLOCKED:
473                 printf("BLOCKED\n"); /*mostra BLOCKED*/
474                 break;
475             case SUSPENDED:
476                 printf("SUSPENDED\n"); /* mostra SUSPENDED*/
477                 break;
478             case SLEEPING:
479                 printf("SLEEPING\n"); /*mostra SLEEPING*/
480                 break;
481             case DEAD:
482                 printf("DEAD\n"); /*mostra DEAD*/
483                 break;
484         }
485     }
486 }
487
488
489 /*-----*/
490 /* */
491 /* Funções de entrada e saída serializadas e reentrant (???) para multitarefas*/
492 /* */
493 /*-----*/
494
495 /*-----*/
496 /* void mputs(char *s) */
497 /* */
498 /* versão serializada de puts() */
499 /*-----*/
500 void mputs(char *s)
501 {
502     set_semaphore(&io_out);
503     puts(s);
504     clear_semaphore(&io_out);

```

```

505 }
506
507
508 /*-----*/
509 /* Saida de um numero */
510 /*-----*/
511 void mputnum(int num)
512 {
513     set_semaphore(&io_out);
514     printf("%d", num);
515     clear_semaphore(&io_out);
516 }
517
518
519 /*-----*/
520 /* Versao serializada de getche() */
521 /*-----*/
522 char mgetche(void)
523 {
524     char ch;
525
526     set_semaphore(&io_out);
527     ch= getch();
528     clear_semaphore(&io_out);
529     return ch;
530 }
531
532
533 /*-----*/
534 /* void mxyputs() */
535 /*-----*/
536 /* mostra uma string especifica X, Y coordenadas. Essa função é reentrante */
537 /* e pode ser chamada por qualquer tarefa em qualquer hora */
538 /*-----*/
539 void mxyputs(int x, int y, char *str)
540 {
541     while(*str)
542         moutchar(x++,y,*str++);
543 }
544
545 /*-----*/
546 /* void moutchar() */
547 /*-----*/
548 /* Output a character at specified X, Y coordinates. This function is */
549 /* reentrant and may be called by any task at any time. */
550 /*-----*/
551 void moutchar(int x, int y, char ch)
552 {
553     char far *v;
554
555     v = vid_mem;
556
557     v += (y*160) + x*2; /* calcula o char loc */
558     *v++ = ch; /* escreve o caracter */
559     *v = 7; /* caracter normal */
560 }
561
562 /*-----*/
563 /* inicializa os sub-sistemas de video */
564 /*-----*/
565
566 /*-----*/
567 /* void video_mode() */
568 /*-----*/
569 /* retorna o modo de video atual */
570 /*-----*/
571 video_mode(void)
572 {
573     union REGS r;
574
575     r.h.ah = 15; /* get modo de video */
576     return int86( 0x10, &r, &r) & 255;
577 }
578
579 /*-----*/
580 /* void set_vid_mem() */
581 /*-----*/
582 /* Seta o ponteiro vid mem para o inicio da memoria de video */
583 /*-----*/
584 void set_vid_mem(void)
585 {
586     int vmode;
587
588     vmode= video_mode();

```

```

589     if((vmode!=2) && (vmode!=3) && (vmode!=7))
590     {
591         printf("/n Video must be in 80 column text mode"); /*Video deve estar no modo de texto de
80 colunas*/
592         exit(1);
593     }
594
595     /* define o enderacamento do video RAM */
596     if (vmode==7)
597         vid_mem = (char far *) MK_FP(0xB000, 0);
598     else
599         vid_mem = (char far *) MK_FP(0xB800, 0);
600 }
601

```