Actividad Descomposición QR

Parte 1

```
X File Edit Selection View
                              Go

∠ Search [Administrator]

nera_clase_JUNTO.ipynb
                              mibiblioteca.py X mibiblioteca1.py
                                                                         e miprogramaprincipal.py
       C: > Users > Usuario > Desktop > matematica_computacional > ♥ mibiblioteca.py > ...
               import numpy.linalg as la
ۅڕٟ
        107
               def projection(u, v):
                   aux = np.dot(u, v) / np.dot(v, v)
                   return aux * v
def QRdecomposition(A):
                   Q = A.copy().astype(float)
Д
                   R = np.zeros((A.shape[1], A.shape[1]), dtype=float)
                   N = Q.shape[1]
                   for col in range(N):
                        sum = np.zeros_like(Q[:, col])
                        for j in range(col):
                            if la.norm(Q[:, j]) != 0:
                                sum = sum + projection(Q[:, col], Q[:, j])
                                R[j, col] = np.dot(Q[:, j], Q[:, col])
                        R[col, col] = la.norm(Q[:, col], 2)
                        if R[col, col] != 0:
(Q)
                           Q[:, col] = Q[:, col] / R[col, col]
                   return O, R
                                                                                      ⊕ Ln 107,
× ⊗ o ∆ o ₩ o
X File Edit Selection View Go ···
                                                                  Search [Administrator]
hera_clase_JUNTO.ipynb
                                              miprogramaprincipal.py × mibiblioteca1.py
                                                                                            ≡ Relea
      C: > Users > Usuario > Desktop > matematica_computacional > 📌 miprogramaprincipal.py > ...
             A = np.array([[12, -51, 4], [6, 167, -68], [-4, 24, -41]])
             Q,R = bib.QRdecomposition(A)
             print("Q:\n", Q)
             print("R:\n", R)
       148
             aux = np.matmul(Q, Q.transpose()) - np.eye(Q.shape[0])
             print("Auxiliar (Q * Q^T - I):\n", aux)
             norma = np.linalg.norm(aux)
             print("Norma de la matriz auxiliar:", norma)
             A_reconstruida = np.matmul(Q, R)
             print("A reconstruida:\n", A_reconstruida)
             error = np.linalg.norm(A - A_reconstruida)
             print("Error de reconstrucción de A:", error)
             sizes = [10, 20]
             for size in sizes:
                 A = np.random.rand(size, size)
                 Q, R = bib.QRdecomposition(A)
   ⊗ 0 △ 0 🙀 0

⊕ Ln 148, Col 1 Space
```

```
≺ File Edit Selection View Go ···
                                                            Search [Administrator]
                                                                                                          TERMINAL
                                                                                                                           ≥ pow...
Q
                                                                                                                           > & C:/Users/Usuario/AppData/Local/Microsoft/WindowsApps/python3.12.exe c:/Users/Usuario/Desktop/matematica_com
      putacional/miprogramaprincipal.py
၀ဌ
       [[ 0.85714286 -0.39428571 -0.33142857]
       [[ 14. 21. -14.]
      [ 0. 175. -70.]
[ 0. 0. 35.]]
Auxiliar (Q * Q^T - I):
       [[ 0.000000000e+00 -1.88400939e-16 8.25099626e-17]
       Norma de la matriz auxiliar: 7.086965419669828e-16
      A reconstruida:
       [[ 12. -51. 4.]
[ 6. 167. -68.]
        -4. 24. -41.]]
      Error de reconstrucción de A: 1.637720085286689e-14
```

Parte 2

```
X File Edit Selection View Go
                                                                     Search [Administrator]
                                          ← →
                                                miprogramaprincipal.py X  mibiblioteca1.py
                                                                                               ■ Release Notes: 1.95.2
                            mibiblioteca.pv
       C: > Users > Usuario > Desktop > matematica_computacional > 📌 miprogramaprincipal.py > ...
             print("Error de reconstrucción de A:", error)
مړ
              sizes = [10, 20]
              for size in sizes:
₽
                  A = np.random.rand(size, size)
                  Q, R = bib.QRdecomposition(A)
aux = np.matmul(Q, Q.transpose()) - np.eye(Q.shape[0])
Д
                  norma = np.linalg.norm(aux)
                  print(f"Norma de la matriz auxiliar para tamaño {size}x{size}: {norma}")
                  A_reconstruida = np.matmul(Q, R)
                  error = np.linalg.norm(A - A_reconstruida)
                  print(f"Error de reconstrucción de A para tamaño {size}x{size}: {error}")
       Norma de la matriz auxiliar para tamaño 10x10: 4.434731635274628e-14
        Error de reconstrucción de A para tamaño 10x10: 5.309274164001863e-16
        Norma de la matriz auxiliar para tamaño 20x20: 8.740875927388731e-14
        Error de reconstrucción de A para tamaño 20x20: 2.479739881268991e-15
```

Otra forma seria utilizar Descomposición QR de propia Numpy

```
# Otra forma de calcular es utilizar

# La función np.linalg.qr utiliza internamente el algoritmo de Householder

def QRdecomposition1(A):

Q, R = np.linalg.qr(A)

return Q, R

135

136

137

138
```

```
X File Edit Selection View Go ···
                                                                           Search [Administrator]
hera_clase_JUNTO.ipynb
                               mibiblioteca.py
                                                     miprogramaprincipal.py X mibiblioteca1.py
                                                                                                         ■ Release Notes: 1.95.2
       C: > Users > Usuario > Desktop > matematica_computacional > \cite{Planck} miprogramaprincipal.py > .
                   print(f"Error de reconstrucción de A para tamaño {size}x{size}: {error}")
                   # Generar una matriz aleatoria de tamaño 'size' x 'size'
                   A = np.random.rand(size, size)
                   Q, R = bib.QRdecomposition1(A)
                   # Comprobación de la ortogonalidad de Q
aux = np.matmul(Q, Q.T) - np.eye(Q.shape[0])
                   norma = np.linalg.norm(aux)
                   print(f"Norma de la matriz auxiliar para tamaño {size}x{size} (Q * Q^T - I): {norma}")
                   A_reconstruida = np.matmul(Q, R)
                   error = np.linalg.norm(A - A_reconstruida)
                   print(f"Error de reconstrucción de A para tamaño \{size\}x\{size\}\colon \{error\}")
```

```
Norma de la matriz auxiliar para tamaño 10x10 (0 * Q^T - 1): 1.8938165395461197e-15
Error de reconstrucción de A para tamaño 10x10: 3.0081525632360184e-15
Norma de la matriz auxiliar para tamaño 20x20 (0 * Q^T - 1): 2.4601533961258285e-15
Error de reconstrucción de A para tamaño 20x20: 4.065749149378257e-15
PS C:\Users\Usuario>

②
Ln 177, Col 5 Spaces: 4
```