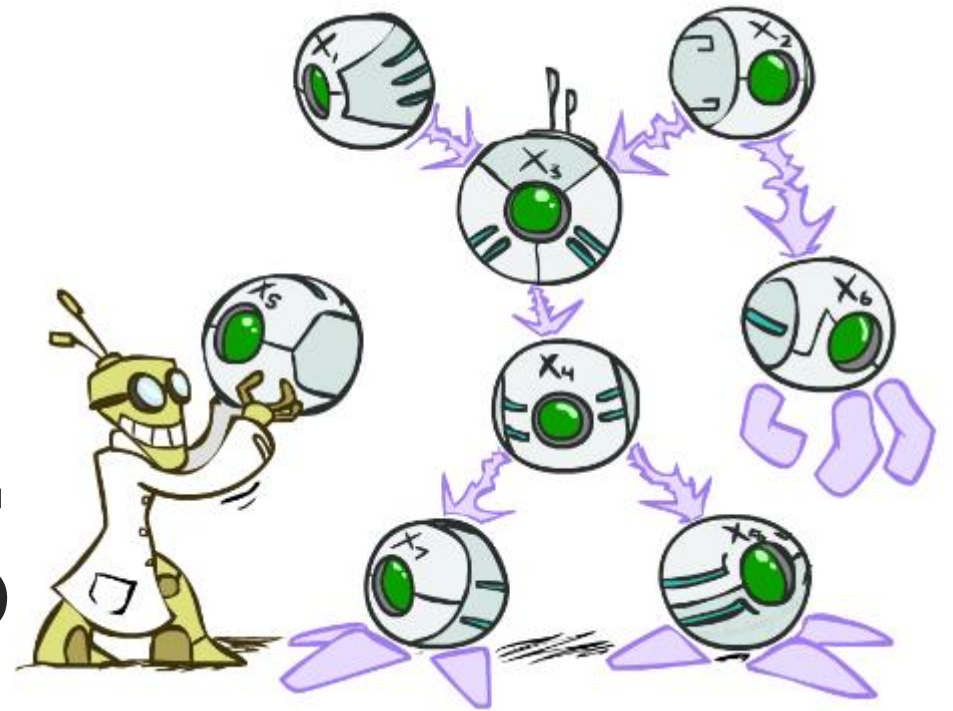




# MẠNG BAYES

TRÌNH BÀY: LÊ THÀNH CÔNG – 1612842



# Outline

---

- ❑ Mô hình xác suất
- ❑ Luật Bayes
- ❑ Độc lập, độc lập có điều kiện và quy tắc mắc xích
- ❑ Mạng Bayes
- ❑ D-separation

# Mô hình xác suất

---

- Các mô hình chỉ có thể mô tả một phần thế giới hoạt động
- Các mô hình luôn đơn giản hóa
  - Có thể không giải thích được cho mọi biến
  - Có thể không giải thích được mọi sự tương tác giữa các biến
  - "All models are wrong; but some are useful." – George E. P. Box
- Chúng ta làm gì với các mô hình xác suất?
  - Chúng ta cần suy luận biến chưa biết từ biến đã biết
  - Giải thích (Lý luận chuẩn đoán)
  - Dự đoán (Lý luận nhân quả)
  - Giá trị thông tin



# Luật Bayes

---

■ Từ luật nhân  $P(ab) = P(a|b).P(b) = P(b|a).P(a)$

→ Luật Bayes:  **$P(a|b) = P(b|a).P(a) / P(b)$**

■ Đây là luật được sử dụng trong hầu hết các hệ thống AI hiện đại sử dụng lập luận xác suất, đặc biệt để đánh giá xác suất chuẩn đoán từ xác suất nguyên nhân

■ VD: m là bệnh viêm màng não và s là bệnh cứng cổ

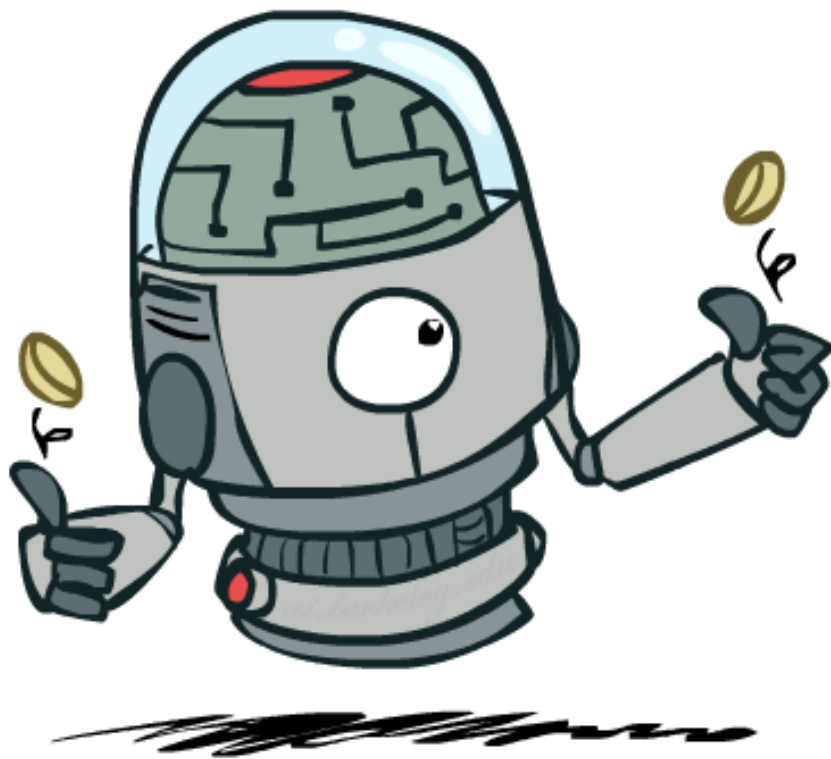
$$P(s|m) = 0.5$$

$$P(m) = 1/50000 \quad P(m|s) = \frac{P(s|m)P(m)}{P(s)} = 0.5 * \frac{20}{50000} = 0.0002$$

$$P(s) = 1/20$$

# Độc lập

---



# Độc lập

- Hai biến được gọi là độc lập nếu:

$$\forall x, y : P(x, y) = P(x)P(y)$$

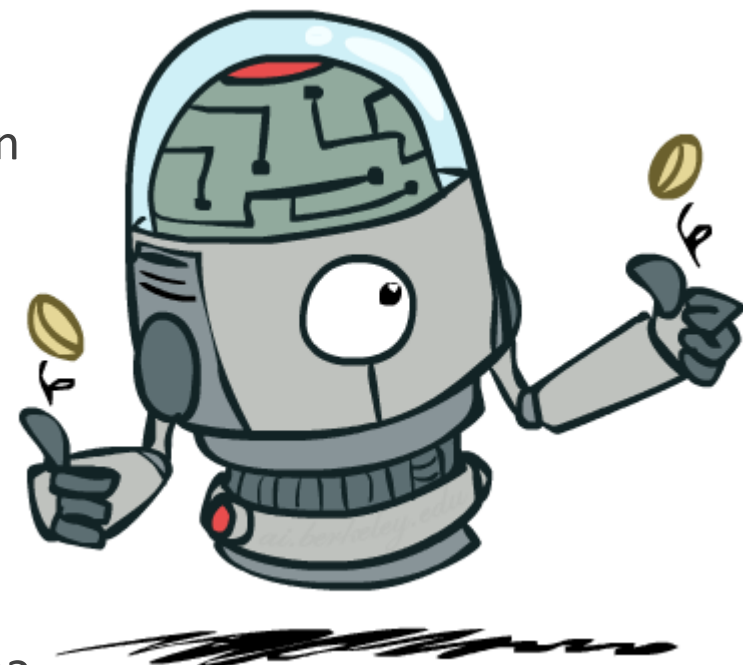
- Phân phối chung được phân tích thành tích 2 phân phối đơn giản hơn
- Dạng khác:

$$\forall x, y : P(x|y) = P(x)$$

- Ký hiệu độc lập:  $X \perp Y$

- Độc lập là một giả định mô hình đơn giản hóa

- Phân phối chung trên thực tế hiếm khi độc lập hoàn toàn
- Chúng ta có thể kết luận được gì {Weather, Traffic, Cavity, Toothache}?



# Ví dụ: Độc lập?

---

$P_1(T, W)$

T	W	P
hot	sun	0.4
hot	rain	0.1
cold	sun	0.2
cold	rain	0.3

$P(T)$

T	P
hot	0.5
cold	0.5

$P_2(T, W)$

T	W	P
hot	sun	0.3
hot	rain	0.2
cold	sun	0.3
cold	rain	0.2

$P(W)$

W	P
sun	0.6
rain	0.4

# Ví dụ: Độc lập?

- Tung N đồng xu độc lập cùng lúc

$P(X_1)$

H	0.5
T	0.5

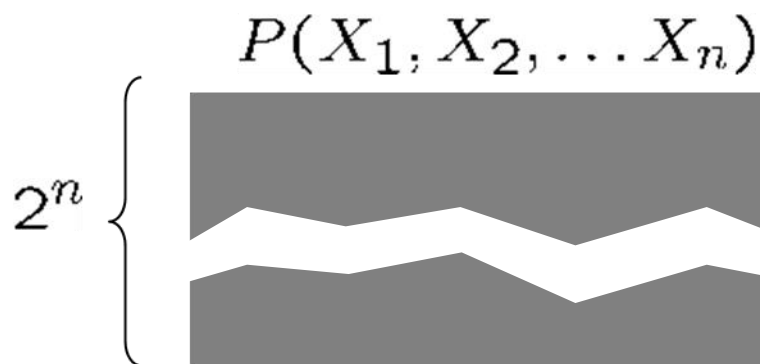
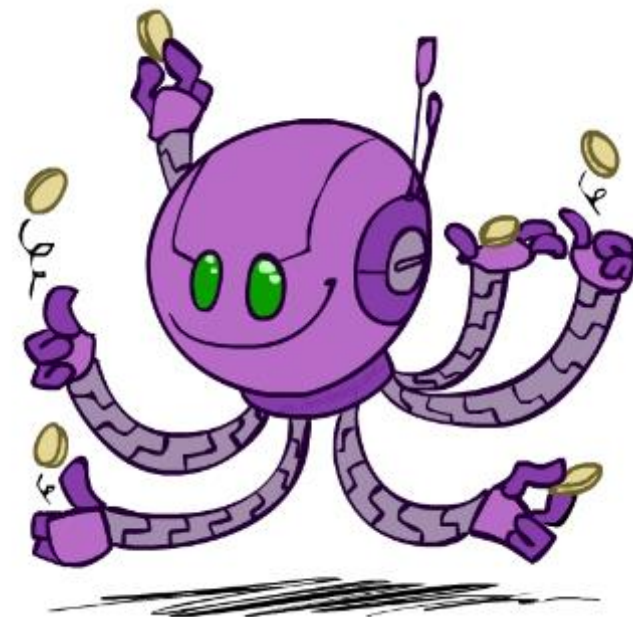
$P(X_2)$

H	0.5
T	0.5

...

$P(X_n)$

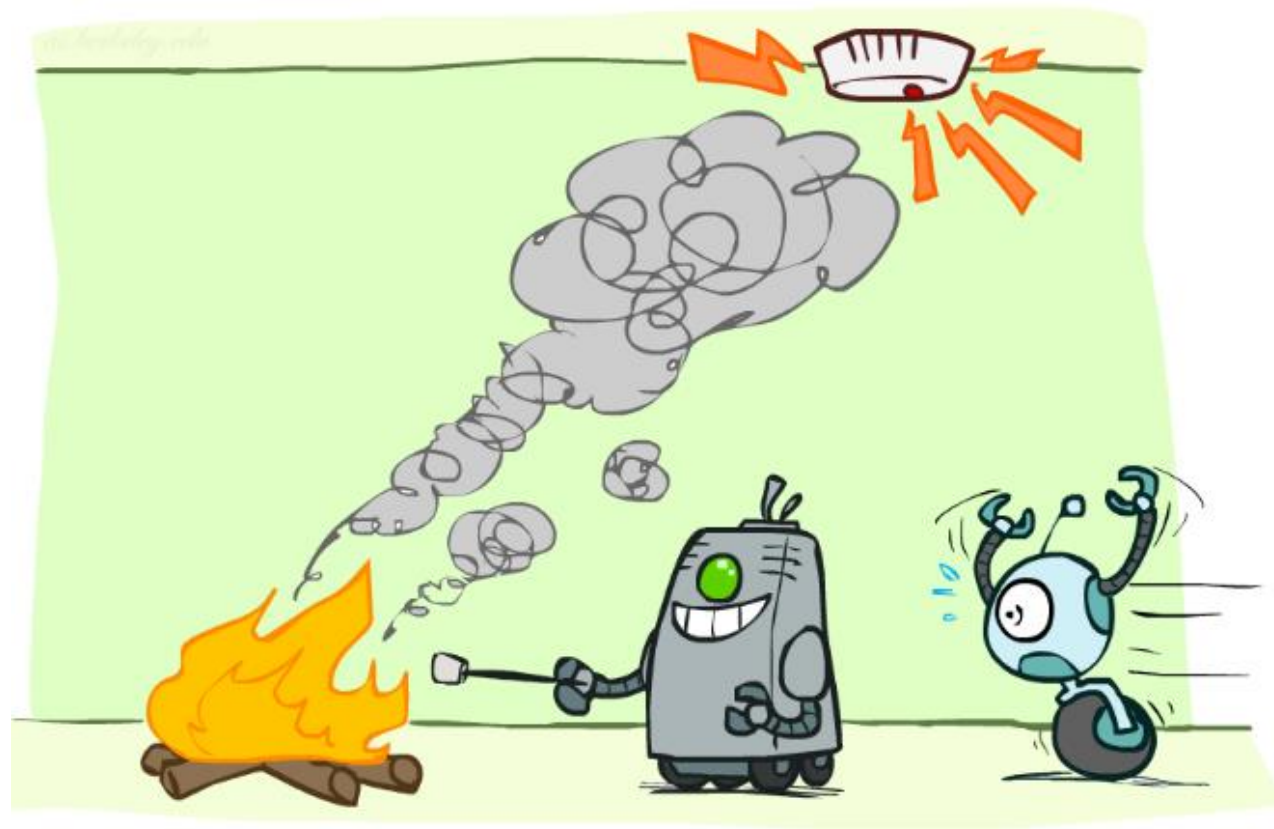
H	0.5
T	0.5





# Độc lập có điều kiện

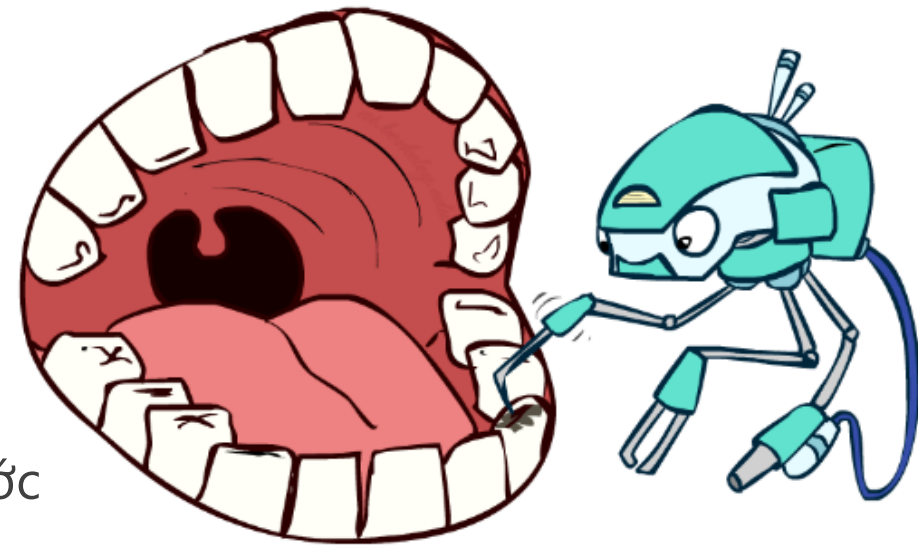
---



# Độc lập có điều kiện

---

- $P(\text{Toothache}, \text{Cavity}, \text{Catch})$
- Nếu bị lỗ sâu trong răng, xác suất robot tìm được nó không phụ thuộc vào việc có đau răng hay không
  - $P(+\text{catch} | +\text{toothache}, +\text{cavity}) = P(+\text{catch} | +\text{cavity})$
- Tương tự nếu như không có lỗ sâu răng
  - $P(+\text{catch} | +\text{toothache}, -\text{cavity}) = P(+\text{catch} | -\text{cavity})$
- Catch độc lập có điều kiện với Toothache và Cavity cho trước
  - $P(\text{Catch} | \text{Toothache}, \text{Cavity}) = P(\text{Catch}, \text{Cavity})$
- Các phát biểu tương đương:
  - $P(\text{Toothache} | \text{Catch}, \text{Cavity}) = P(\text{Toothache} | \text{Cavity})$
  - $P(\text{Toothache}, \text{Catch} | \text{Cavity}) = P(\text{Toothache} | \text{Cavity}) P(\text{Catch} | \text{Cavity})$



# Độc lập có điều kiện

---

- Độc lập không điều kiện khá hiếm? Tại sao?
- Độc lập có điều kiện là nền tảng kiến thức cơ bản và vững chắc nhất trong môi trường nghiên cứu không chắc chắn
- X độc lập có điều kiện với Y cho trước Z  $X \perp\!\!\!\perp Y | Z$   
khi và chỉ khi:

$$\forall x, y, z : P(x, y | z) = P(x | z)P(y | z)$$

hoặc khi và chỉ khi:

$$\forall x, y, z : P(x | z, y) = P(x | z)$$

# Độc lập có điều kiện

---

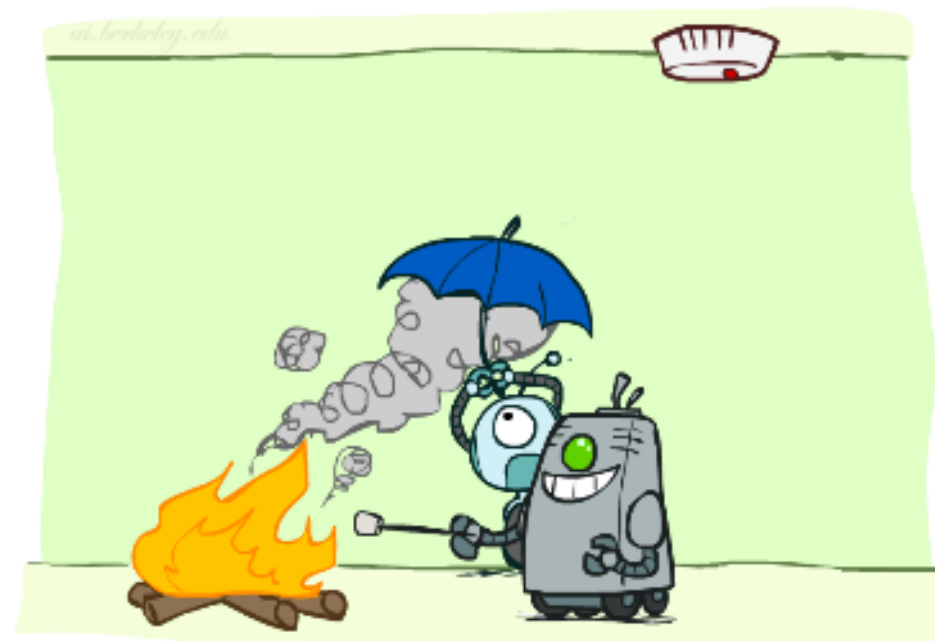
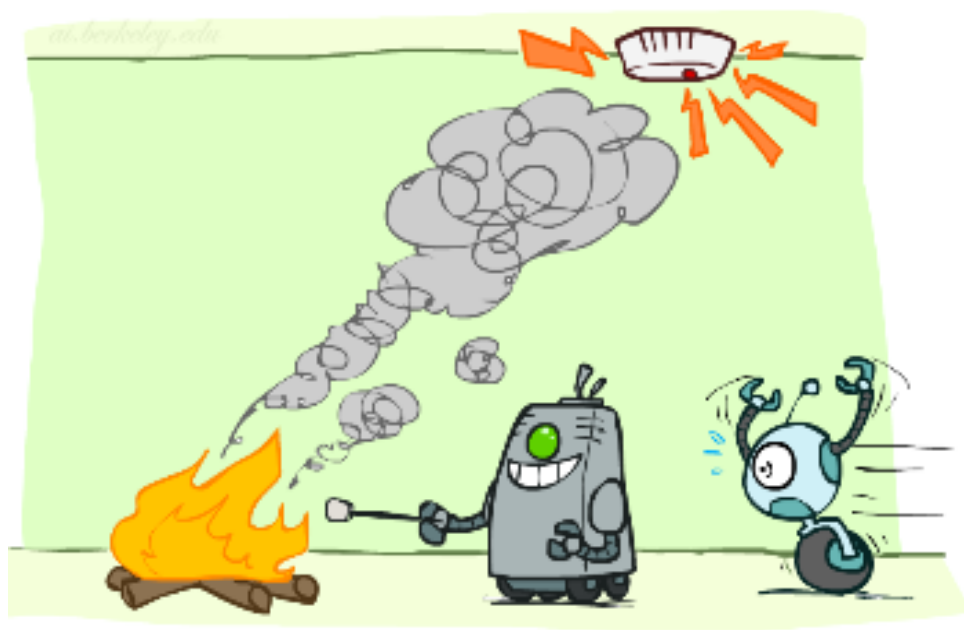
- Xét ngữ cảnh sau
  - Traffic
  - Umbrella
  - Raining



# Độc lập có điều kiện

- Xét ngữ cảnh sau

- Fire
- Smoke
- Alarm



# Độc lập có điều kiện - quy tắc mắc xích

- Quy tắc mắc xích:  $P(X_1, X_2, \dots, X_n) = P(X_1)P(X_2|X_1)P(X_3|X_1, X_2) \dots$

- Phân giải tầm thường:

$$P(\text{Traffic}, \text{Rain}, \text{Umbrella}) =$$

$$P(\text{Rain})P(\text{Traffic}|\text{Rain})P(\text{Umbrella}|\text{Rain}, \text{Traffic})$$

- Kết hợp độc lập có điều kiện:

$$P(\text{Traffic}, \text{Rain}, \text{Umbrella}) =$$

$$P(\text{Rain})P(\text{Traffic}|\text{Rain})P(\text{Umbrella}|\text{Rain})$$

- Mạng Bayes giúp thể hiện mối quan hệ độc lập có điều kiện



# Quy tắc mắc xích - Ghostbusters

- Mỗi cảm biến phụ thuộc vào vị trí con ma
- Hai cảm biến độc lập có điều kiện với vị trí ma cho trước
- T : Vị trí trên màu đỏ
- B : Vị trí dưới màu đỏ
- G : Ma ở trên tầng trên
- Cho:

$$P(+g) = 0.5$$

$$P(-g) = 0.5$$

$$P(+t \mid +g) = 0.8$$

$$P(+t \mid -g) = 0.4$$

$$P(+b \mid +g) = 0.4$$

$$P(+b \mid -g) = 0.8$$

$$P(T,B,G) = P(G) P(T|G) P(B|G)$$

0.50
0.50

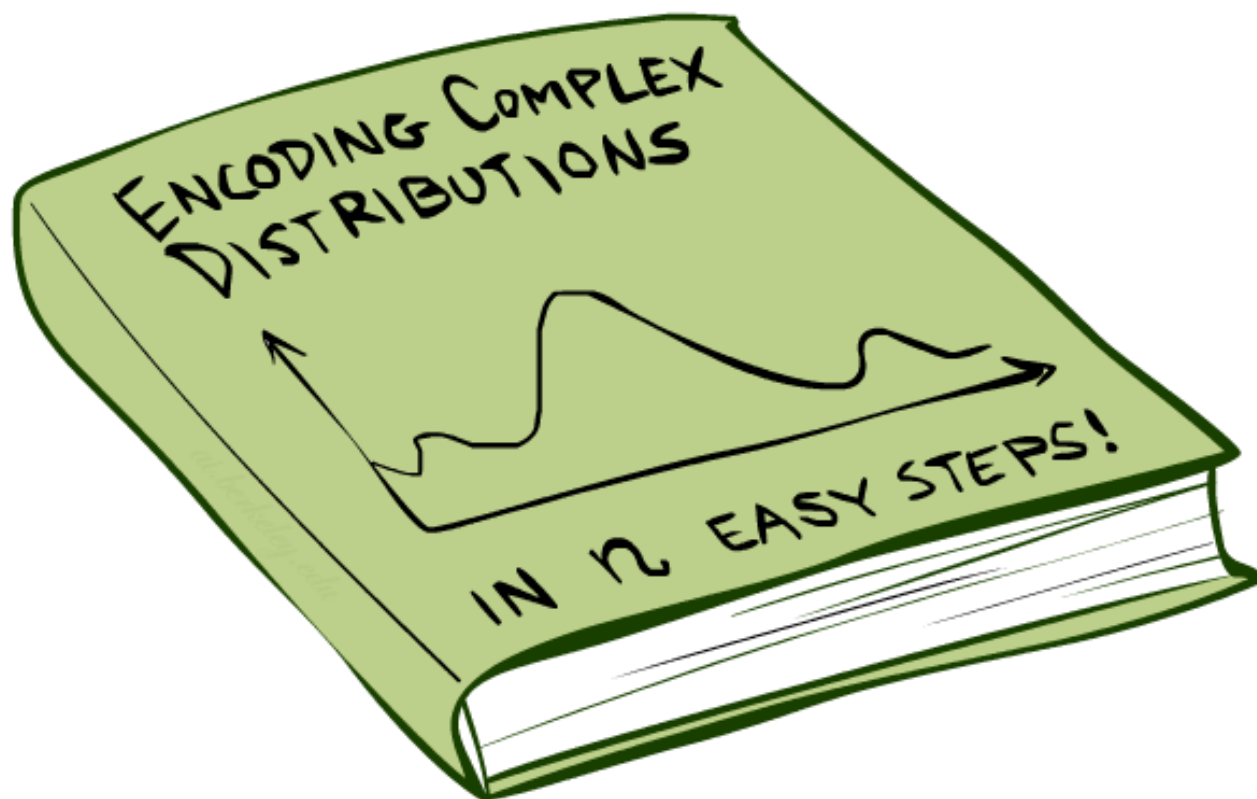
T	B	G	P(T,B,G)
+t	+b	+g	0.16
+t	+b	-g	0.16
+t	-b	+g	0.24
+t	-b	-g	0.04
-t	+b	+g	0.04
-t	+b	-g	0.24
-t	-b	+g	0.06
-t	-b	-g	0.06





# Mạng Bayes – Bức tranh toàn cảnh

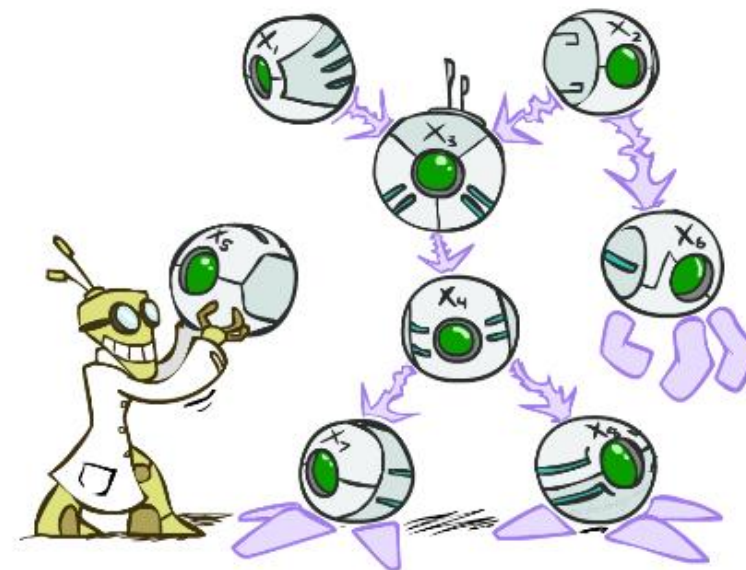
---



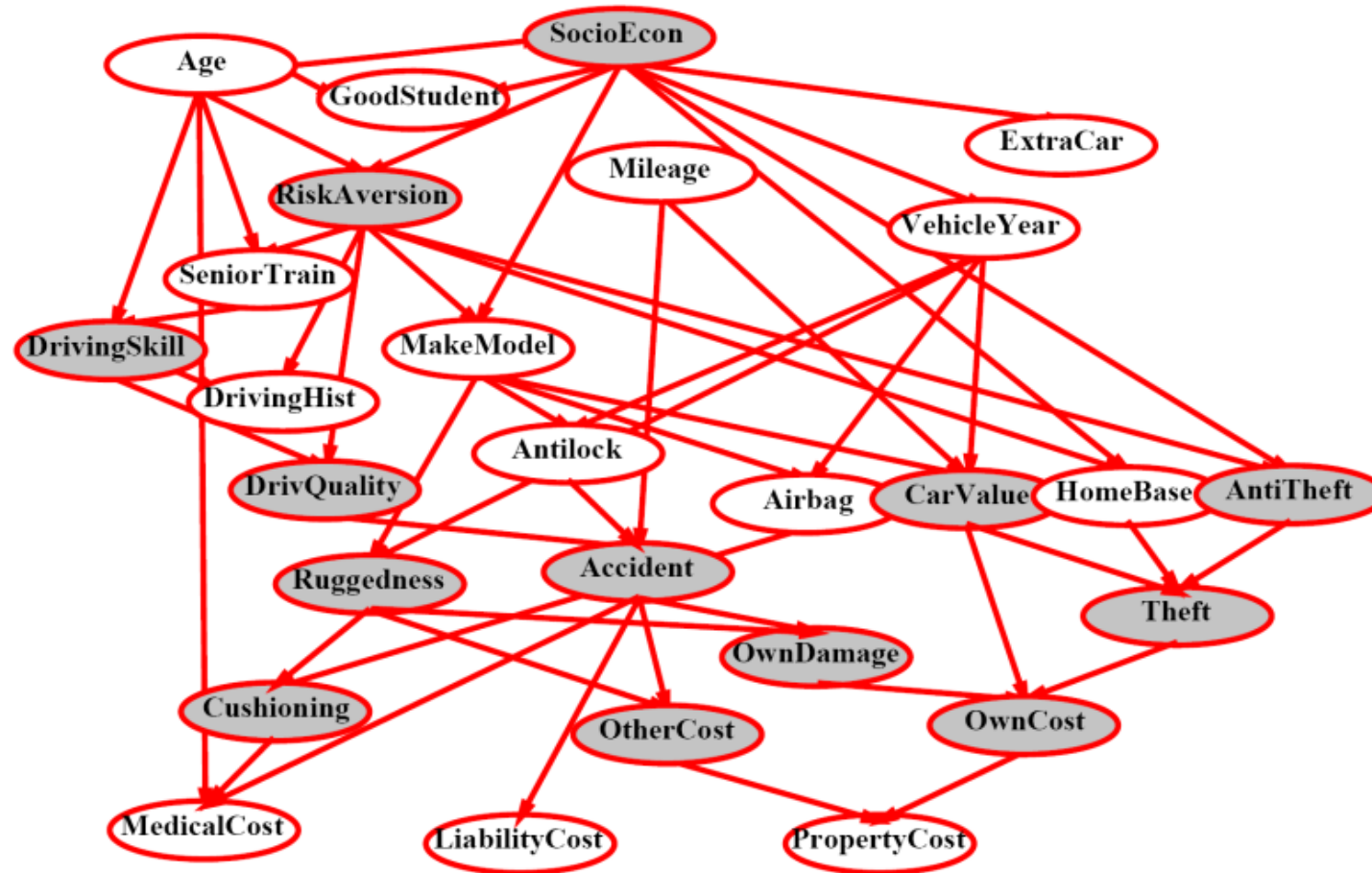


# Mạng Bayes – Bức tranh toàn cảnh

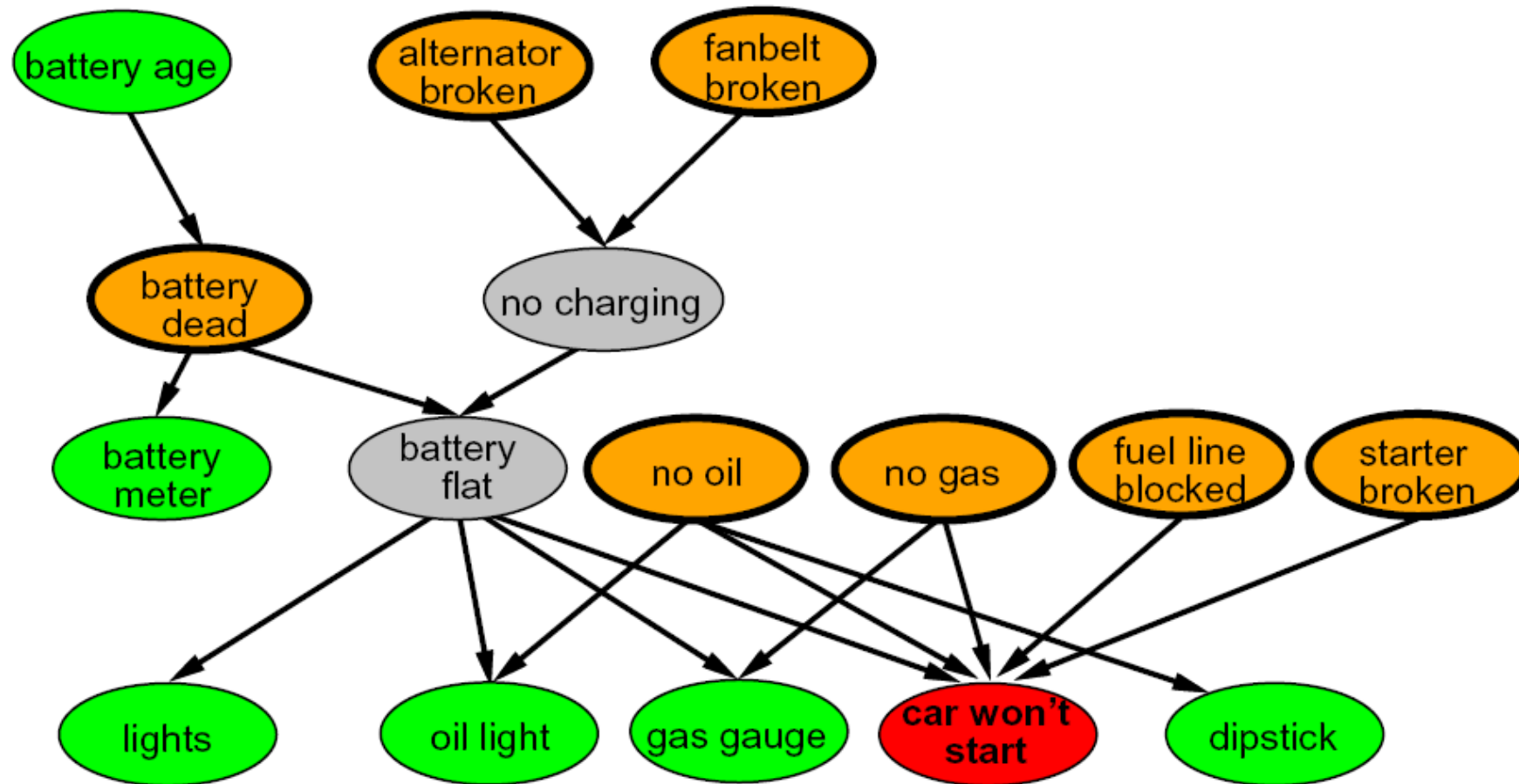
- Sử dụng bảng phân phối chung đầy đủ làm mô hình xác suất gặp 2 vấn đề sau
  - Quá lớn để thể hiện rõ ràng nếu nhiều biến
  - Khó để học, ước tính một cách thực tiễn nhiều biến ở một thời điểm
- Mạng Bayes là một kỹ thuật mô tả các phân phối phức tạp (model) nhờ sử dụng các phân phối đơn giản (độc lập có điều kiện)
  - Thường được gọi là mô hình đồ thị
  - Mô tả các biến tương tác cục bộ với nhau như thế nào
  - Tương tác cục bộ mắc xích tạo thành toàn cục, tương tác gián tiếp



# Ví dụ mạng Bayes – Bảo hiểm

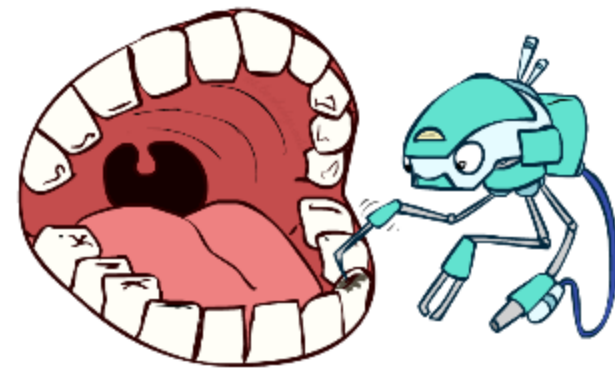
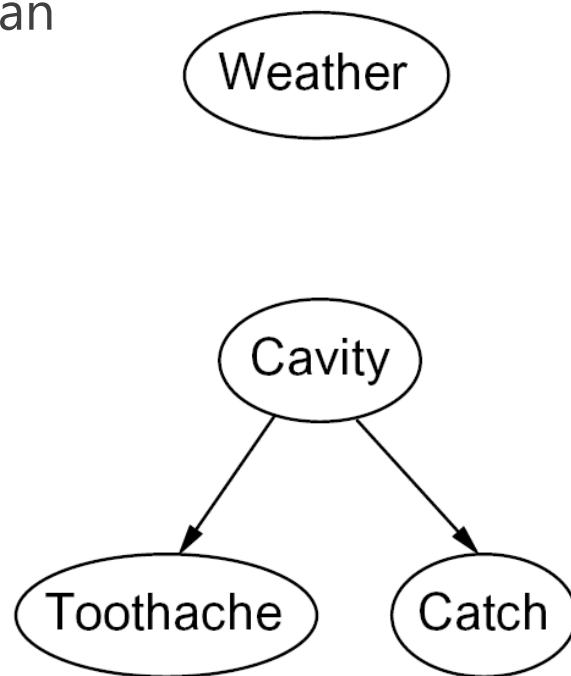


# Ví dụ mạng Bayes – Xe hơi



# Ký hiệu mô hình đồ thị

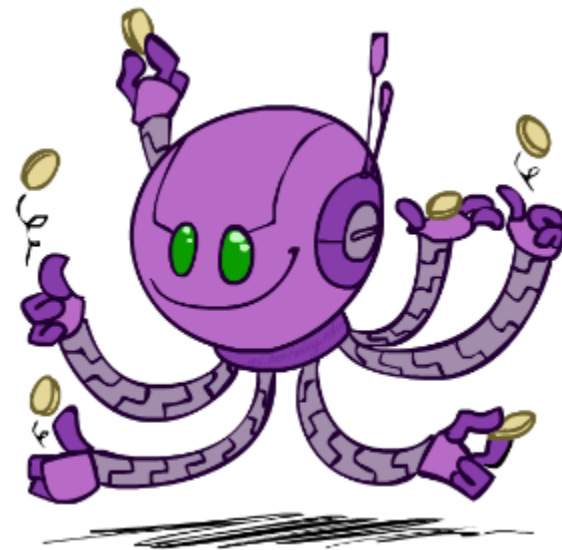
- Nodes: các biến
  - Có thể được quan sát hoặc chưa được quan sát
- Arcs: thể hiện sự tương tác
  - Giống như ràng buộc CSP
  - Xác định ảnh hưởng trực tiếp giữa 2 biến
  - Dùng để biểu diễn độc lập có điều kiện
- Cú tương tượng mũi tên như quan hệ nhân quả trực tiếp



# Ví dụ: Tung đồng xu

---

- Tung N đồng xu độc lập



- Không có sự tương tác giữa các biến: độc lập hoàn toàn

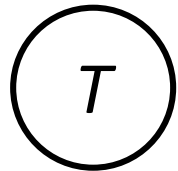
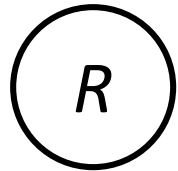
# Ví dụ: Giao thông

- Các biến:

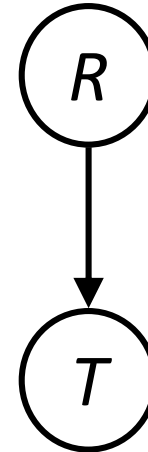
- R: Rain

- T: Traffic

- Mô hình 1: độc lập



- Model 2: mưa làm kẹt xe



- Tại sao sử dụng mô hình 2 sẽ tốt hơn?



# Ví dụ: Giao thông II

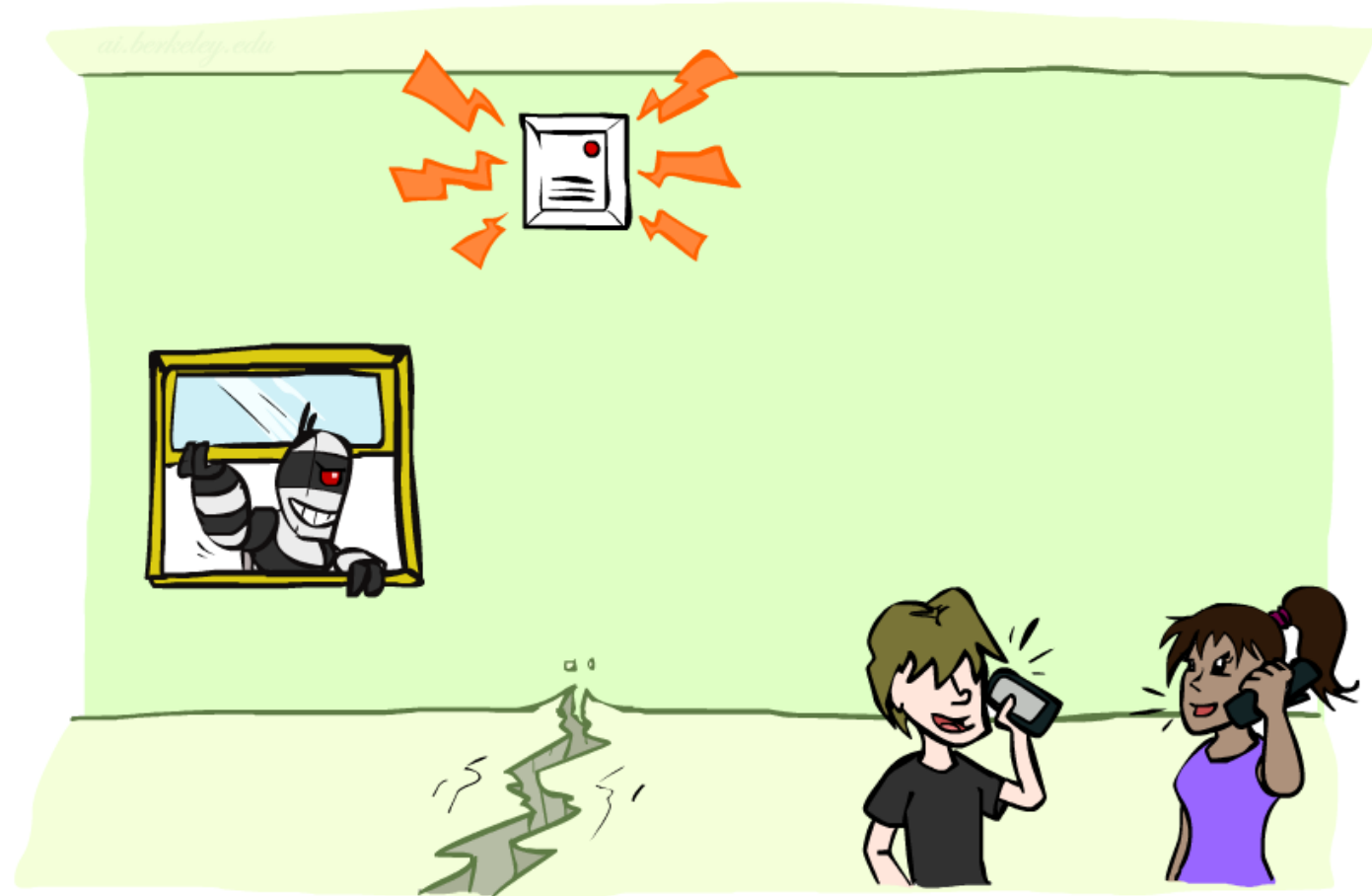
---

- Xây dựng một mô hình đồ thị
- Biến:
  - T: Traffic
  - R: It rains
  - L: Low pressure
  - D: Roof drips
  - B: Ball game
  - C: Cavity



# Ví dụ: Mạng lưới báo động

- Xây dựng một mô hình đồ thị
- Biến:
  - B: Burglary
  - A: Alarm goes off
  - M: Mary calls
  - J: John calls
  - E: Earthquake!





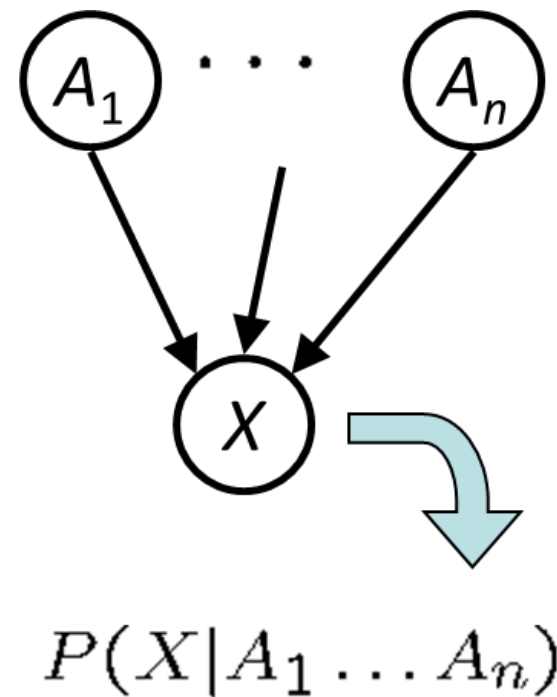
# Ngữ nghĩa mạng Bayes

---



# Ngữ nghĩa mạng Bayes

- Một tập hợp các node, mỗi node một biến
- Đồ thị có hướng, không chu trình
- Phân phối có điều kiện tại mỗi node:
  - Công thức tính tại  $X$  với  $a_1 \dots a_n$  là các node cha:
$$P(X|a_1 \dots a_n)$$
  - CPT: conditional probability table



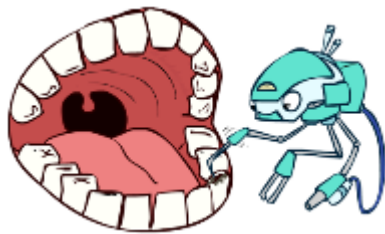
*A Bayes net = Topology (graph) + Local Conditional Probabilities*

# Xác suất trong mạng Bayes

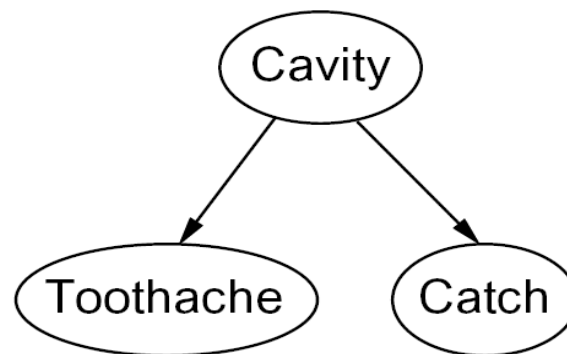
- Mạng Bayes ngầm ám chỉ các phân phối chung
  - Là tích của các phân phối có điều kiện cục bộ
  - Để tính xác suất dạng đủ, nhân tất cả các điều kiện liên quan

$$P(x_1, x_2, \dots, x_n) = \prod_{i=1}^n P(x_i | \text{parents}(X_i))$$

- Ví dụ:



$P(+cavity, +catch, -toothache)$



# Xác suất trong mạng Bayes

---

- Liệu công thức này có trả về xác suất chung hợp lý?

$$P(x_1, x_2, \dots x_n) = \prod_{i=1}^n P(x_i | \text{parents}(X_i))$$

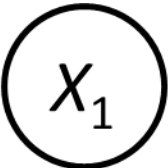
- Quy tắc mắc xích (hợp lệ mọi phân phối):  $P(x_1, x_2, \dots x_n) = \prod_{i=1}^n P(x_i | x_1 \dots x_{i-1})$

- Giả thiết độc lập có điều kiện:  $P(x_i | x_1, \dots x_{i-1}) = P(x_i | \text{parents}(X_i))$

- Kết quả:  $P(x_1, x_2, \dots x_n) = \prod_{i=1}^n P(x_i | \text{parents}(X_i))$

- Không phải mạng Bayes nào cũng thể hiện được mọi phân phối

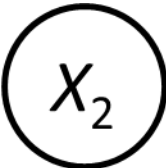
# Ví dụ: Tung đồng xu



$X_1$

$P(X_1)$

h	0.5
t	0.5



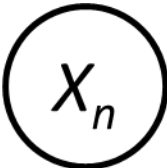
$X_2$

$P(X_2)$

h	0.5
t	0.5

...

...

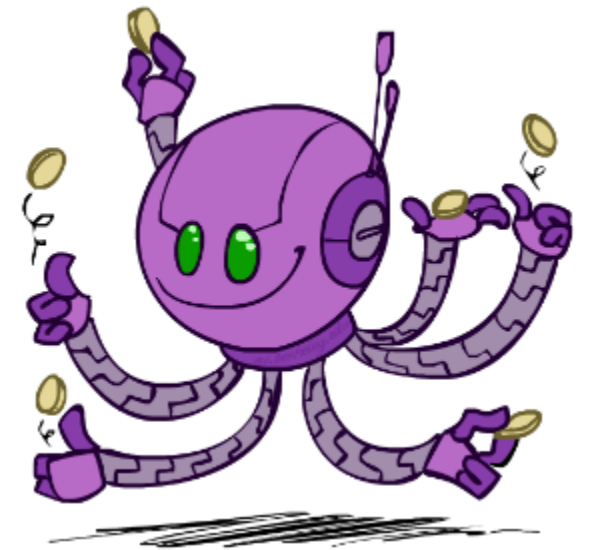


$X_n$

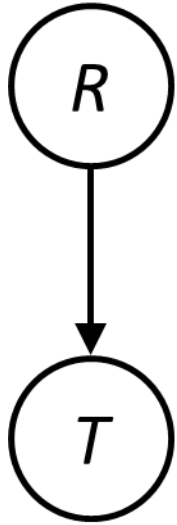
$P(X_n)$

h	0.5
t	0.5

$$P(h, h, t, h) =$$



# Ví dụ: Giao thông


$$P(R)$$

+r	1/4
-r	3/4

$$P(+r, -t) =$$

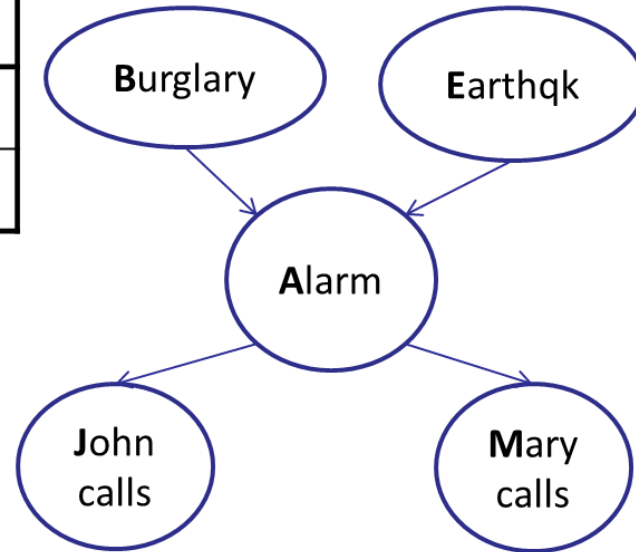
$$P(T|R)$$

+r	+t	3/4
	-t	1/4
-r	+t	1/2
	-t	1/2

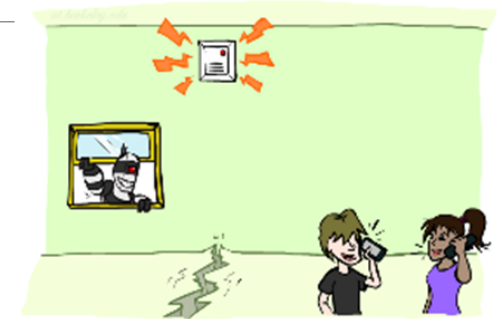


# Ví dụ: Mạng lưới báo động

B	P(B)
+b	0.001
-b	0.999



E	P(E)
+e	0.002
-e	0.998



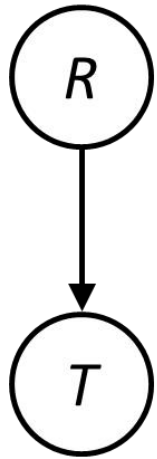
A	J	P(J A)
+a	+j	0.9
+a	-j	0.1
-a	+j	0.05
-a	-j	0.95

A	M	P(M A)
+a	+m	0.7
+a	-m	0.3
-a	+m	0.01
-a	-m	0.99

B	E	A	P(A B,E)
+b	+e	+a	0.95
+b	+e	-a	0.05
+b	-e	+a	0.94
+b	-e	-a	0.06
-b	+e	+a	0.29
-b	+e	-a	0.71
-b	-e	+a	0.001
-b	-e	-a	0.999

# Ví dụ: Giao thông

- Hướng nhân quả



$P(R)$	
+r	1/4
-r	3/4

$P(T R)$		
+r	+t	3/4
	-t	1/4
-r	+t	1/2
	-t	1/2

$P(T, R)$

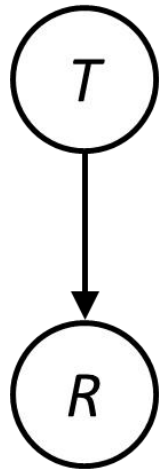
+r	+t	3/16
+r	-t	1/16
-r	+t	6/16
-r	-t	6/16





# Ví dụ: Giao thông

- Nhân quả đảo


$$P(T)$$

+t	9/16
-t	7/16

$$P(R|T)$$

+t	+r	1/3
	-r	2/3
-t	+r	1/7
	-r	6/7

+r	+t	3/16
+r	-t	1/16
-r	+t	6/16
-r	-t	6/16

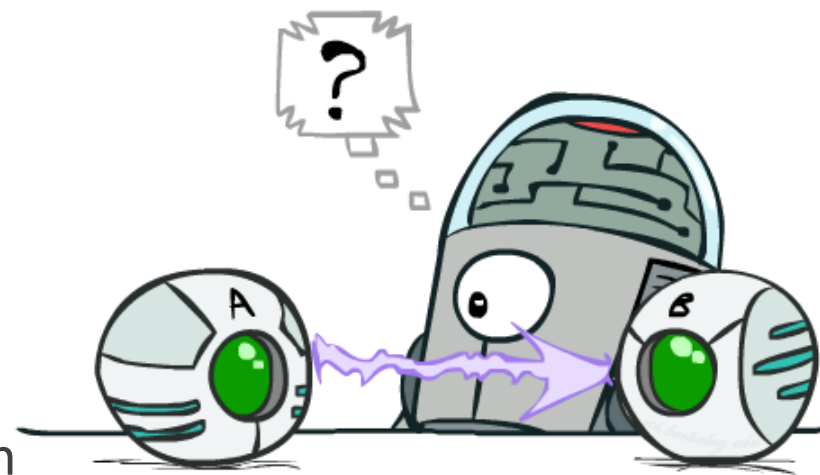


# Quan hệ nhân quả?

- Khi mạng Bayes phản ánh mẫu nhân quả thực sự:
  - Thường đơn giản (ít node cha)
  - Thường dễ suy nghĩ, dễ nhớ
  - Dễ suy luận từ các chuyên gia
- Mạng Bayes không cần thực sự quan hệ nhân quả
  - Thỉnh thoảng không có mạng nhân quả tồn tại trong miền
  - Kết thúc bằng mũi tên, chỉ sự tương quan, không quả quan hệ nhân quả
- Ý nghĩa thực sự của mũi tên?

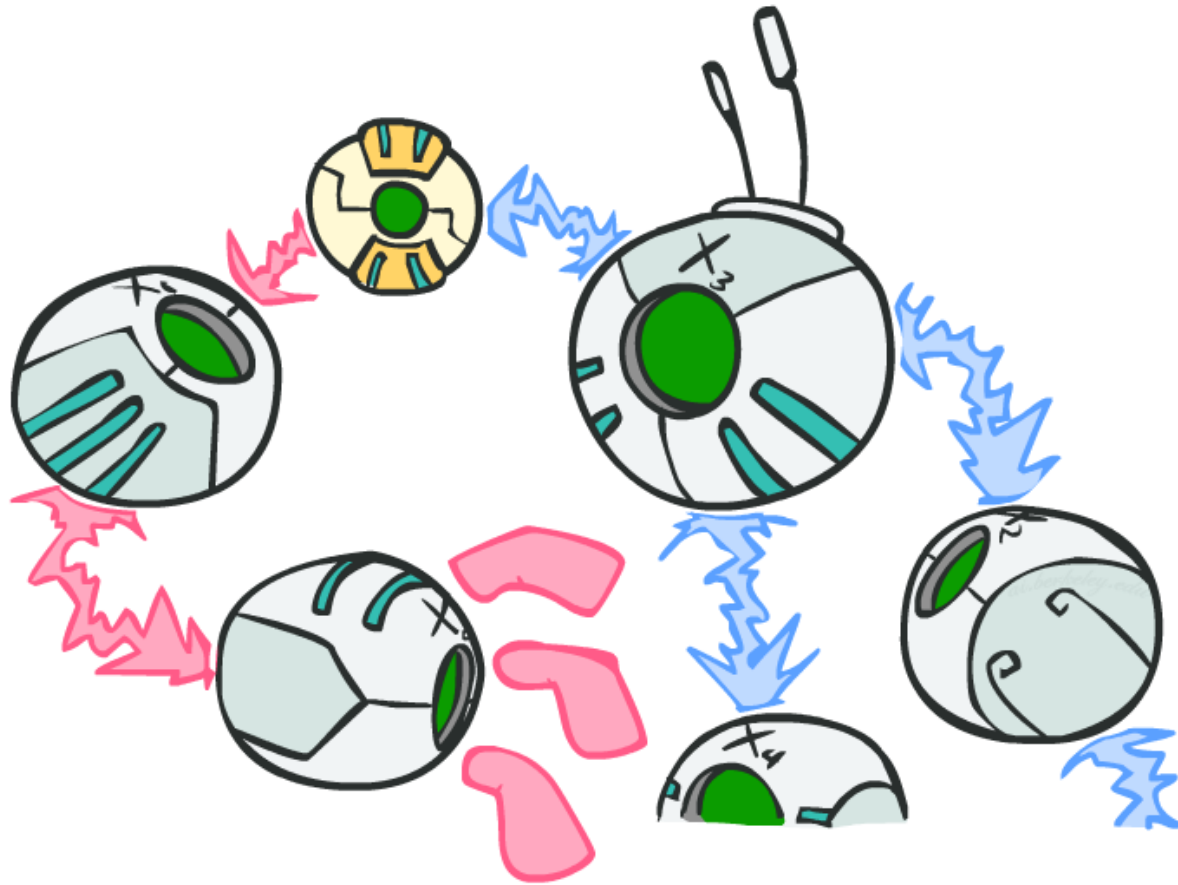
- Cấu trúc liên kết thực sự mã hóa độc lập có điều kiện

$$P(x_i | x_1, \dots, x_{i-1}) = P(x_i | \text{parents}(X_i))$$



# D-separation: Outline

---



# D-separation: Outline

---

- Nghiên cứu bộ ba các tính chất độc lập
- Đánh giá các trường hợp phức tạp liên quan bộ ba
- D-separation: Một điều kiện/thuật toán trả lời truy vấn

# Causal chain

- Mô hình causal chain



X: Low pressure

Y: Rain

Z: Traffic

$$P(x, y, z) = P(x)P(y|x)P(z|y)$$

- Liệu có đảm bảo X độc lập với Z ? **Không**

- Một ví dụ về các CPT mà X không độc lập với Z là đủ để cho thấy tính độc lập này không được đảm bảo.

- Ví dụ:

- Áp suất thấp gây mưa gây kẹt xe
- Áp suất cao thì không mưa không kẹt xe

- Bảng số:

$$P(+y \mid +x) = 1, P(-y \mid -x) = 1,$$

$$P(+z \mid +y) = 1, P(-z \mid -y) = 1$$

# Causal chain

- Mô hình causal chain



X: Low pressure

Y: Rain

Z: Traffic

$$P(x, y, z) = P(x)P(y|x)P(z|y)$$

- Liệu đảm bảo X độc lập có điều kiện với Z và Y cho trước?

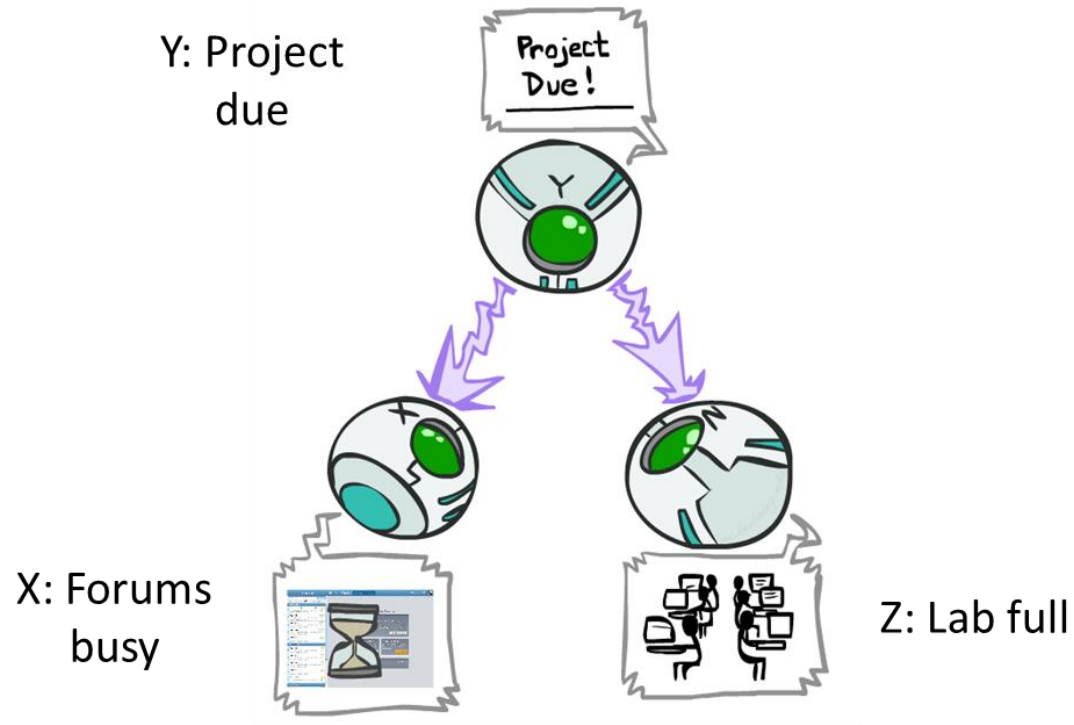
$$\begin{aligned} P(z|x, y) &= \frac{P(x, y, z)}{P(x, y)} \\ &= \frac{P(x)P(y|x)P(z|y)}{P(x)P(y|x)} \\ &= P(z|y) \end{aligned}$$

**Có!**

- Nếu biến đã quan sát ở giữa sẽ ngăn chặn ảnh hưởng hai biến ngoài cùng

# Common cause

- Mô hình common cause

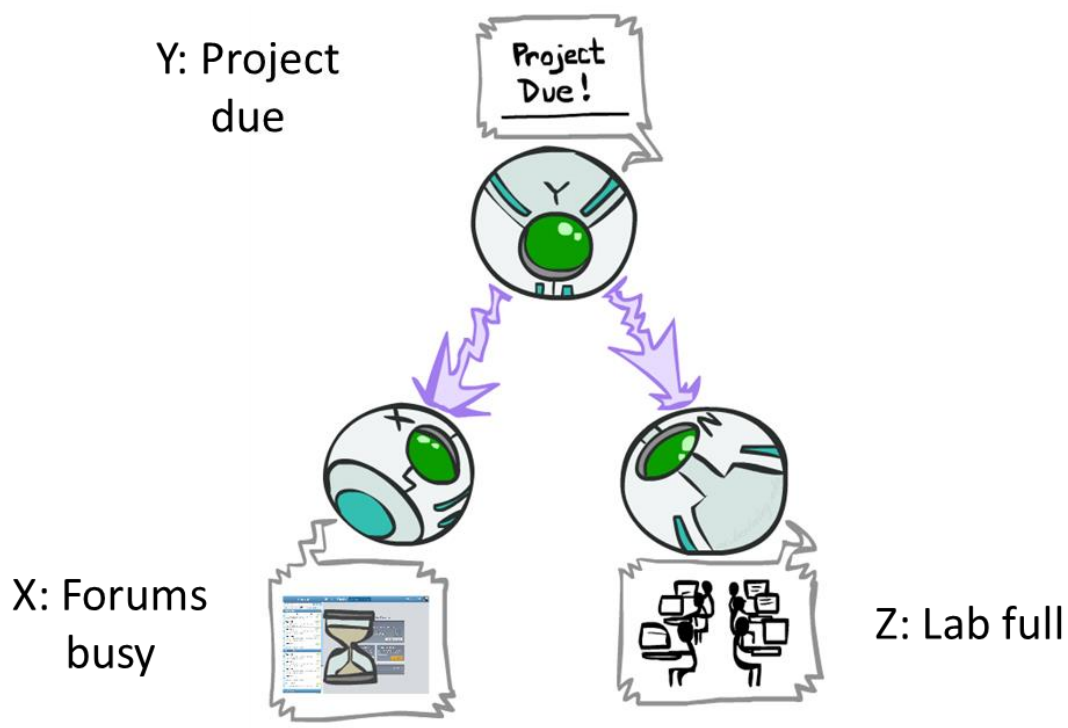


$$P(x, y, z) = P(y)P(x|y)P(z|y)$$

- Liệu có đảm bảo X độc lập với Z ? **Không**
  - Một ví dụ về các CPT mà X không độc lập với Z là đủ để cho thấy tính độc lập này không được đảm bảo.
- Ví dụ:
  - Đồ án đến làm các forums bận và phòng lab đầy
- Bảng số:
$$P(+x \mid +y) = 1, P(-x \mid -y) = 1,$$
$$P(+z \mid +y) = 1, P(-z \mid -y) = 1$$

# Common cause

- Mô hình common cause



$$P(x, y, z) = P(y)P(x|y)P(z|y)$$

- Liệu đảm bảo X độc lập có điều kiện với Z và Y cho trước?

$$\begin{aligned} P(z|x, y) &= \frac{P(x, y, z)}{P(x, y)} \\ &= \frac{P(x)P(y|x)P(z|y)}{P(x)P(y|x)} \\ &= P(z|y) \end{aligned}$$

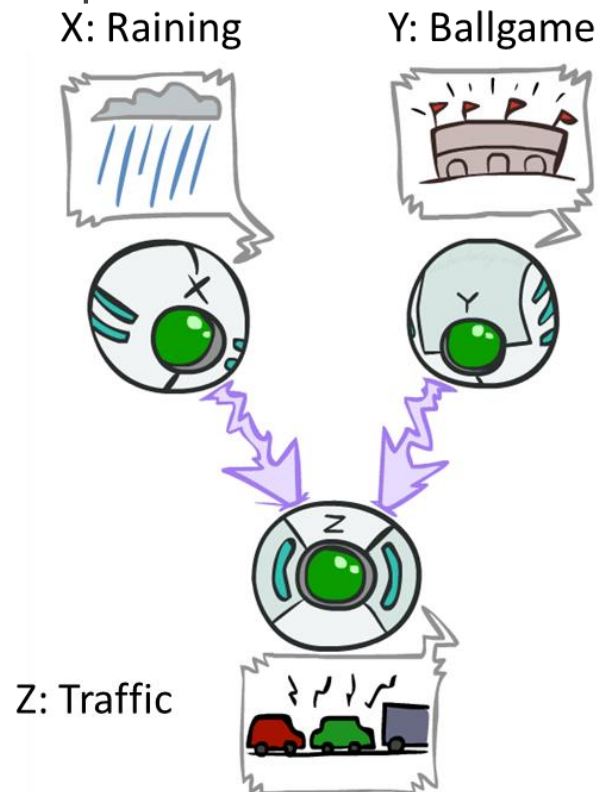
**Có!**

- Nếu biến nguyên nhân đã quan sát ở giữa sẽ ngăn chặn ảnh hưởng hai biến kết quả ngoài cùng



# Common effect

- Mô hình common effect gồm 2 nguyên nhân 1 kết quả



- Liệu X và Y có độc lập?
  - **Có**: trận bóng và mưa gây kẹt xe, nhưng chúng không tương quan
- X và Y có độc lập có điều kiện?
  - **Không**: nếu biết Z, thì X và Y không độc lập với nhau.
- Việc quan sát biến kết quả gây ảnh hưởng các biến nguyên nhân

# Trường hợp khái quát

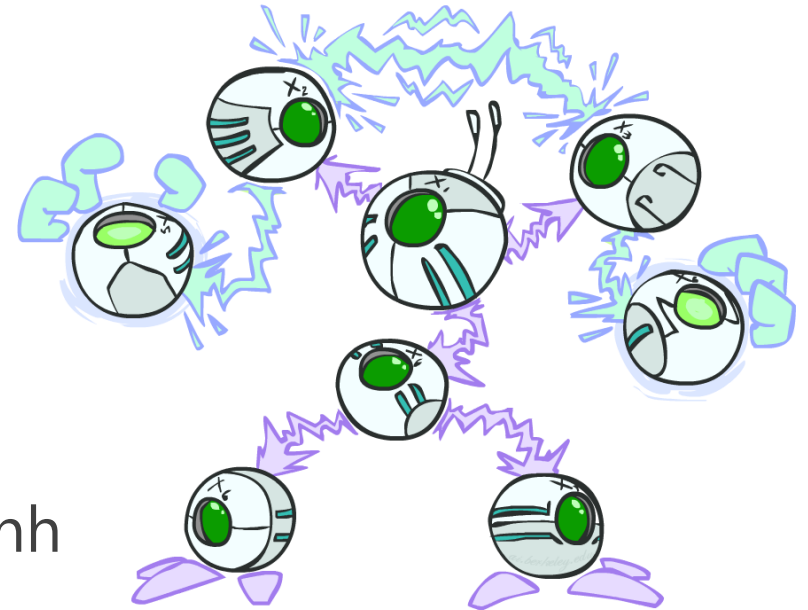
---



# Trường hợp khái quát

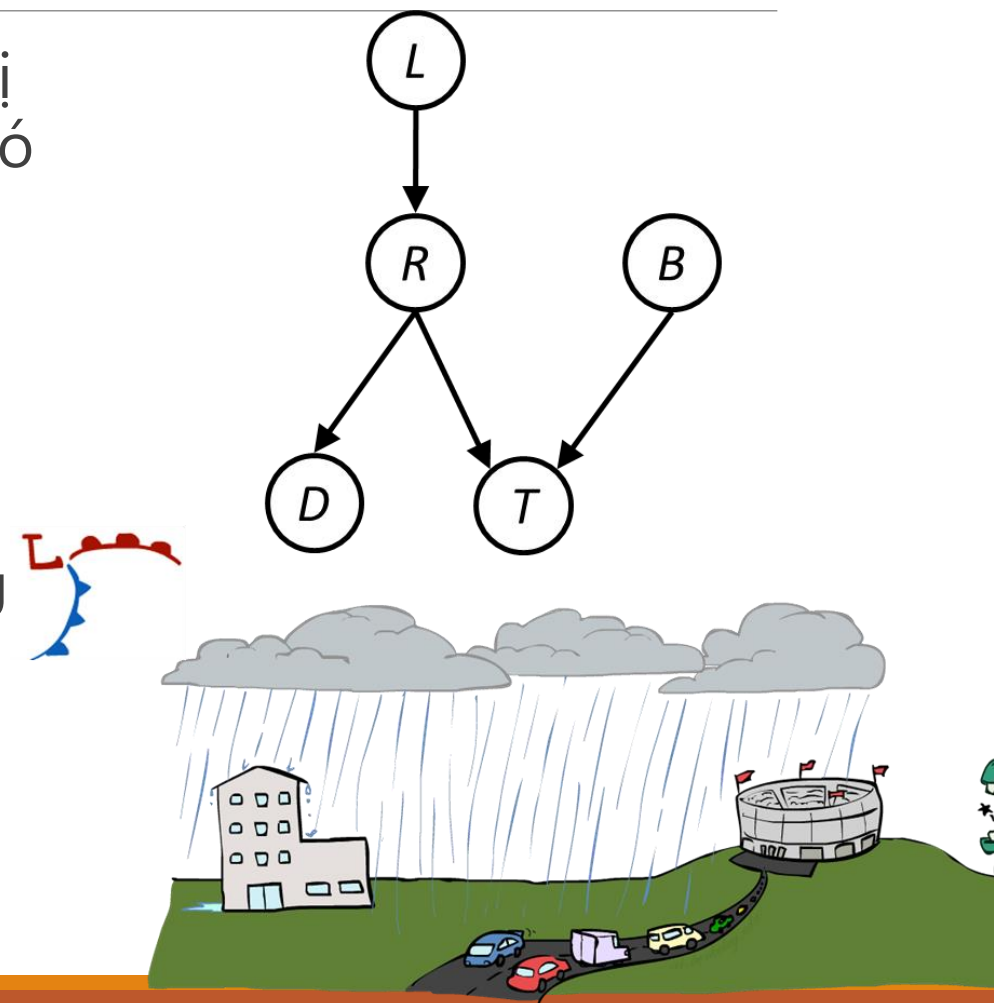
---

- Câu hỏi chung: trong 1 mạng Bayes, liệu 2 biến có độc lập với nhau?
- Cách giải: phân tích đồ thị
- Bất cứ ví dụ phức tạp nào cũng có thể phân rã thành các bộ ba cơ bản



# Khả năng tiếp cận

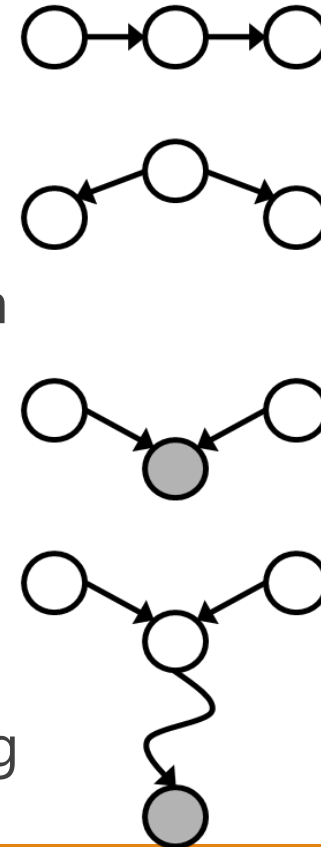
- Nếu 2 node được kết nối gián tiếp và không bị chặn bởi node đã quan sát thì chúng độc lập có điều kiện
- Hầu như hoạt động, nhưng không hoàn toàn
  - Đồ thị bị ngắt chỗ nào?
  - Trả lời: cấu trúc v ở T không phải là liên kết trong đường đi trừ phi "active"



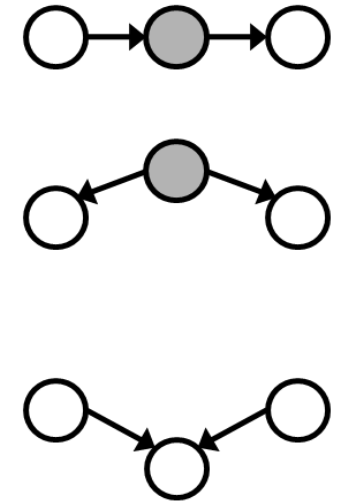
# Đường hoạt động/không hoạt động

- Liệu X và Y có độc lập có điều kiện với biến Z cho trước?
  - Có, nếu X và Y bị ngắt bởi Z
  - Xét tất cả đường gián tiếp X đến Y
  - Không có đường hoạt động = độc lập
- Một đường gọi là hoạt động nếu mỗi bộ ba con của nó hoạt động:
  - Causal chain  $A \rightarrow B \rightarrow C$  khi B không quan sát
  - Common cause  $A \leftarrow B \rightarrow C$  khi B không quan sát
  - Common effect  $A \rightarrow B \leftarrow C$  khi B hoặc hậu duệ của B được quan sát
- Nếu một đoạn bị không hoạt động thì đường không hoạt động

Active Triples



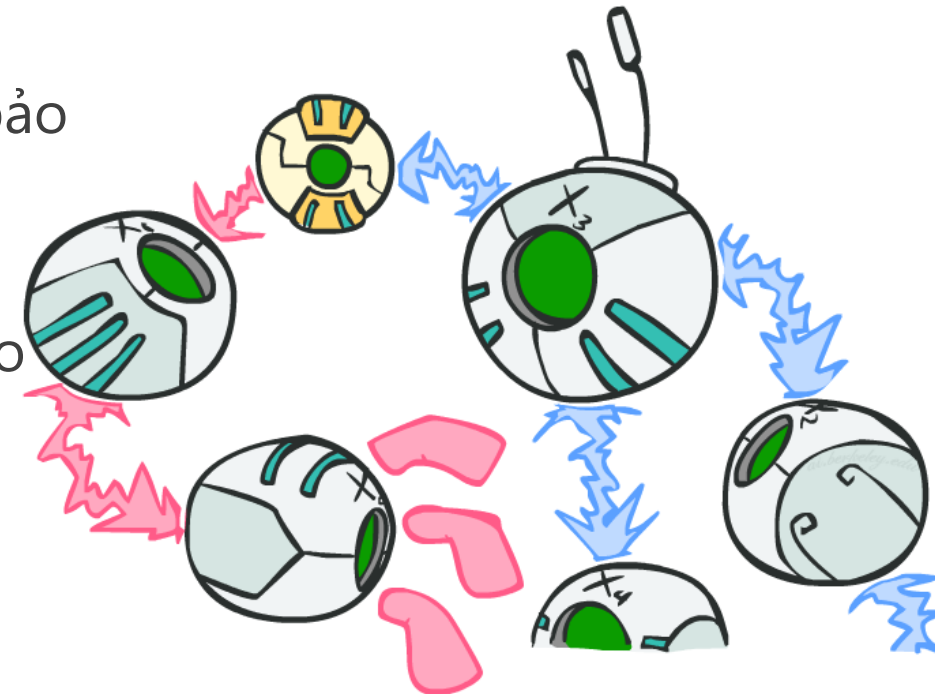
Inactive Triples



# D-separation

- Truy vấn:  $X_i \perp\!\!\!\perp X_j \mid \{X_{k_1}, \dots, X_{k_n}\}$  ?
- Kiểm tra tất cả đường gián tiếp từ  $X_i$  đến  $X_j$ 
  - Nếu 1 hay nhiều hoạt động, độc lập không đảm bảo
- Nếu tất cả đều không hoạt động, độc lập đảm bảo

$$X_i \perp\!\!\!\perp X_j \mid \{X_{k_1}, \dots, X_{k_n}\}$$



# Ví dụ

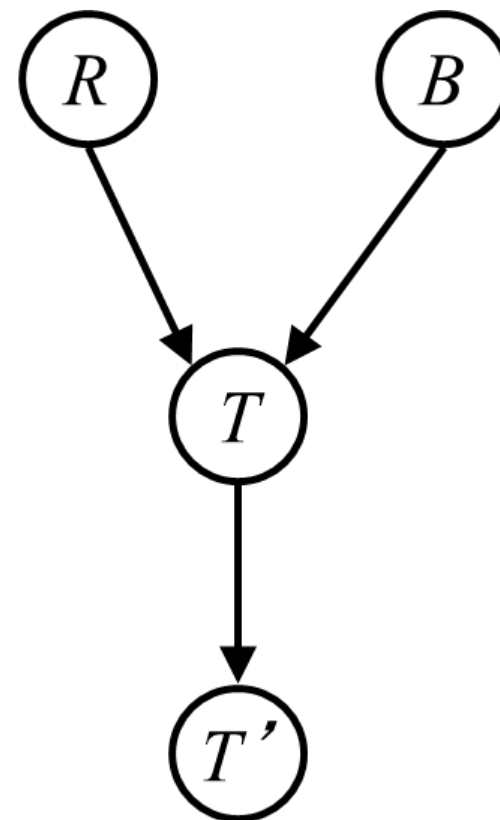
---

$$R \perp\!\!\!\perp B$$

*Yes*

$$R \perp\!\!\!\perp B | T$$

$$R \perp\!\!\!\perp B | T'$$



# Ví dụ

---

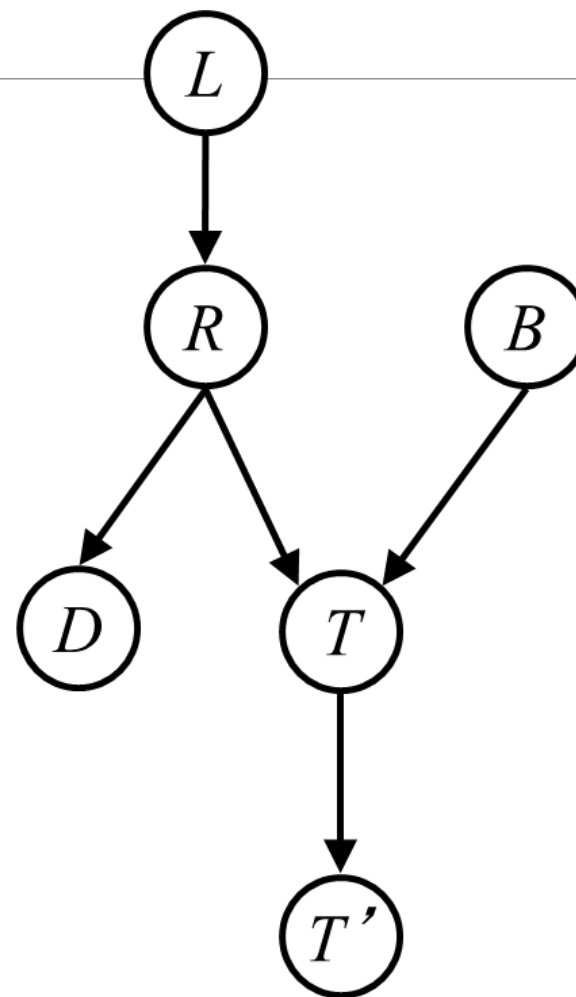
$L \perp\!\!\!\perp T' | T$       *Yes*

$L \perp\!\!\!\perp B$       *Yes*

$L \perp\!\!\!\perp B | T$

$L \perp\!\!\!\perp B | T'$

$L \perp\!\!\!\perp B | T, R$       *Yes*





# Ví dụ

---

Biến:

- R: Raining
- T: Traffic
- D: Roof drips
- S: I'm sad

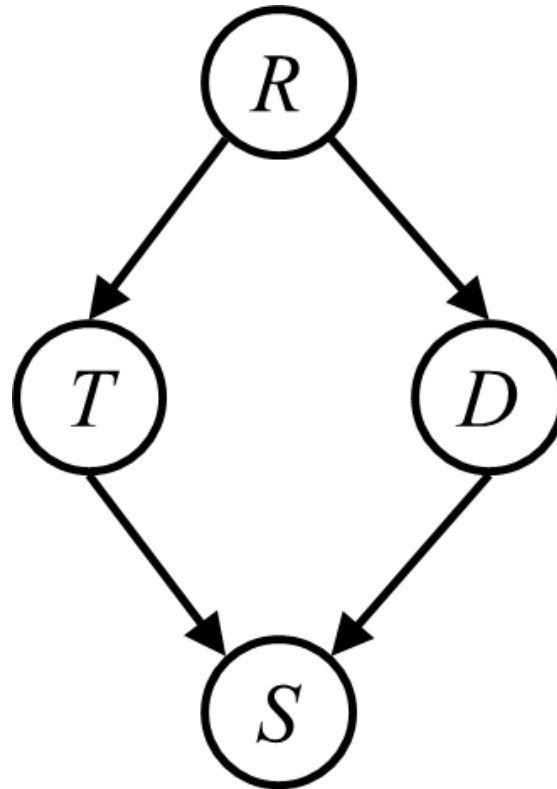
Câu hỏi:

$$T \perp\!\!\!\perp D$$

$$T \perp\!\!\!\perp D | R$$

$$T \perp\!\!\!\perp D | R, S$$

Yes

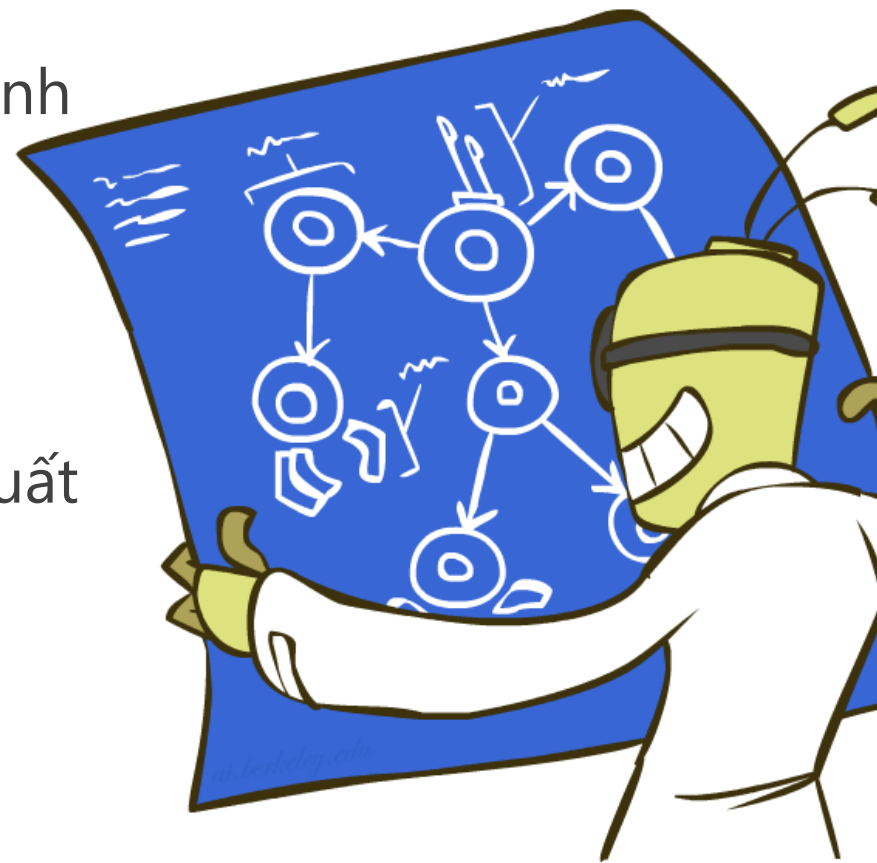


# Hàm ý cấu trúc

- Cho một cấu trúc mạng Bayes, có thể chạy thuật toán d-separation để xây dựng danh sách hoàn chỉnh độc lập có điều kiện đúng theo kiểu:

$$X_i \perp\!\!\!\perp X_j | \{X_{k_1}, \dots, X_{k_n}\}$$

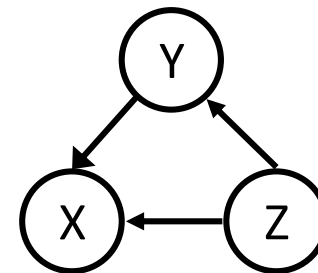
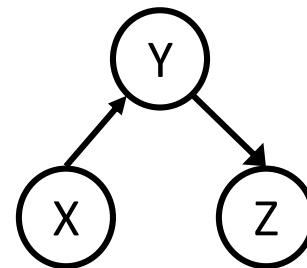
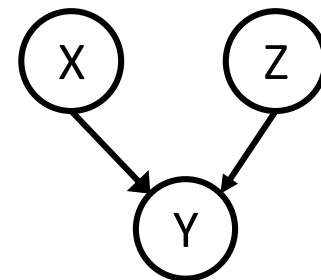
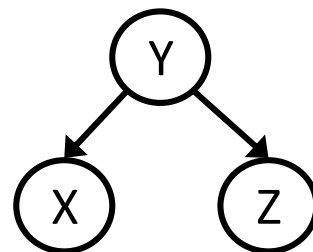
- Danh sách này quyết định tập các phân phối xác suất có thể thể hiện



# Tìm tất cả độc lập

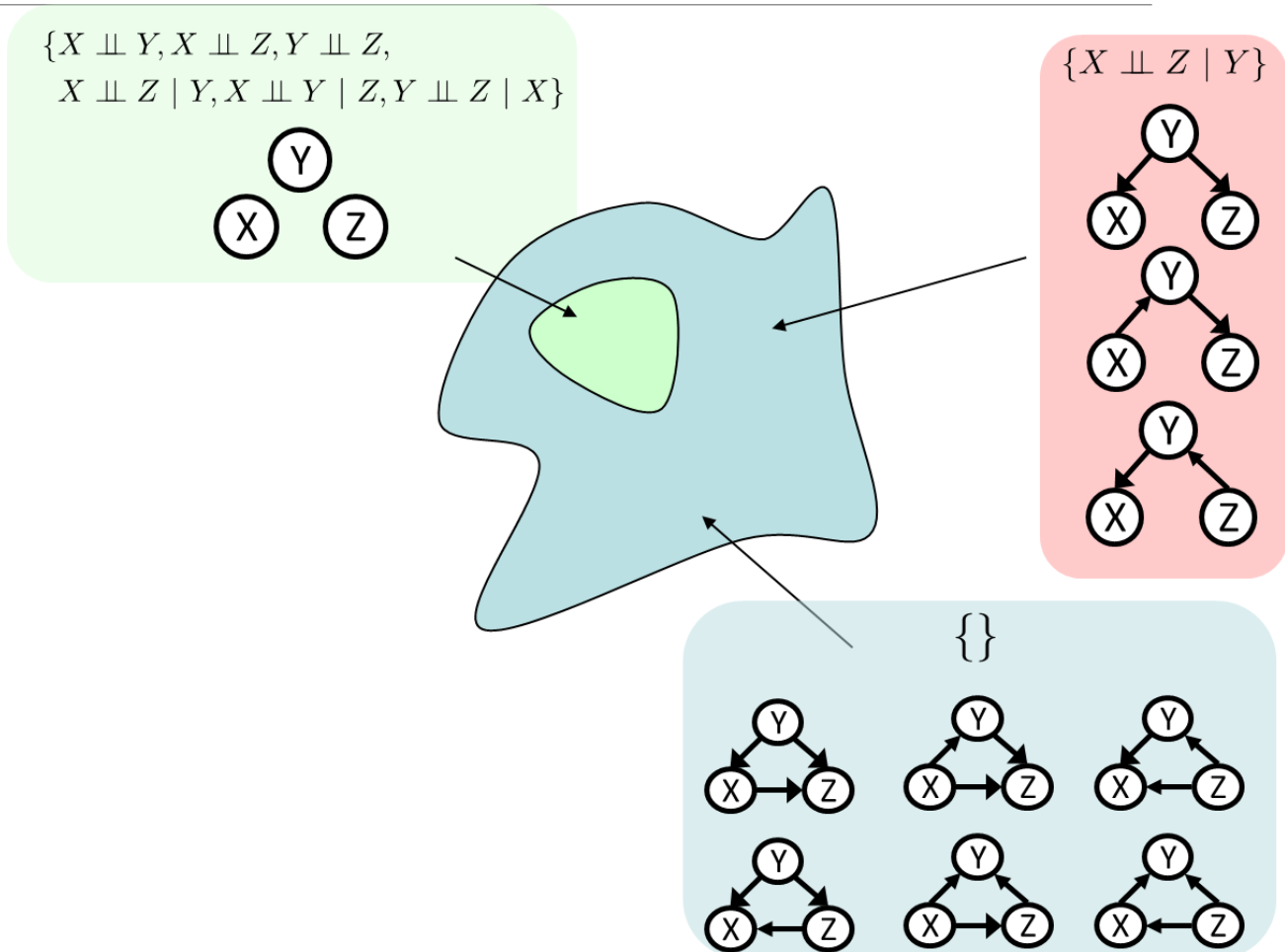
---

COMPUTE ALL THE  
INDEPENDENCES!



# Phân phối giới hạn liên kết

- Cho một số đồ thị  $G$ , chỉ những phân phối chắc chắn chung mới có thể biểu diễn
- Cấu trúc đồ thị đảm bảo các độc lập (có điều kiện) chắc chắn
- Thêm các cung làm tăng tập phân phối nhưng tốn chi phí
- Điều kiện đầy đủ có thể biểu diễn bất cứ phân phối nào



# Tổng kết

---

- Mạng Bayes biểu diễn các phân phối chung nhanh chóng, gọn nhẹ
- Các phân phối đảm bảo độc lập có thể suy luận từ đồ thị mạng Bayes
- D-separation giúp xác định được độc lập có điều kiện từ đồ thị
- Mạng Bayes có thể có nhiều độc lập (có điều kiện) chưa được phát hiện cho đến khi tìm ra được phân phối đặc biệt của nó

# Nguồn tham khảo

---

Slide bài giảng tiếng Anh Bayesian Networks I & II