

斯道拉恩索项目通讯协议 V1.3

2017.10.18

- 一、 RFID 读写器端为客户端，系统服务器端为数据通讯服务器端
- 二、 客户端采用 Socket 方式请求服务器
- 三、 通讯指令规定

a) 刀模装入模切机 -- 发送指令至服务器端 (JSON 格式字符串)

例: {"id": "1", "epc": "2222", "status": "0"}

序号	主键	类型	备注
1	id	int	模切机设备唯一标识
2	epc	string	刀模 EPC 编号
3	status	int	0:就绪 1: 故障

服务器返回(JSON 格式): 例: {"operation": "1", "time": "0", "state": "0"}

序号	主键	类型	备注
1	operation	int	本次会话唯一标识
2	time	int	当 time=0 时，刀模重模切机去除时上传一次数据。 2: 当 time! =0 时，读写器每次间隔 time 秒上传数据。 3: 单位 (秒)
3	state	int	0:成功 1: 刀模超出使用次数 2:模切机故障

b) 刀模从模切机取出 -- 发送指令至服务器端(JSON 格式字符串)

例: {"operation": "1", "serial": "1", "number": "10"}

序号	主键	类型	备注
1	operation	int	本次会话唯一标识
2	serial	int	1: 当前会话初始值: serial = 0 2: 每次提交自动递增+1
3	number	int	模切次数

服务器返回(JSON 格式字符串): 例: {"state": "1"}

序号	主键	类型	备注
1	state	int	0:成功 1: 参数不匹配 2: 校验失败

#### 四、 备注：

- a) 刀模装入模切机，客户端发送指令到服务器，获取 operation 及 time 值
- b) 刀模取出模切机，operation 即失效，必须重新获取。
- c) 服务器返回 state !=0，客户端等待 30 秒后重新尝试，直至提交成功。
- d) 客户端与服务器两端保持实时在线，对异常断线自动重连。