Transporte de Órgãos com Temperatura Controlada

Arthur Faria Campos*, *16/0024242*, Sofia Consolmagno Fontes[†], *16/0018234**[†] Engenharia Eletrônica, UNB-FGA, Brasília, Brasil

Resumo—Com o avanço da tecnologia as pastilhas de efeito Peltier estão se tornando alternativas interessante para sistemas de resfriamento. O artigo em questão descreve o desenvolvimento de um módulo eletrônico para o transporte de órgãos. Assim, utiliza-se células Peltier como sistema de refrigeração e sensores discretos associados a um microcontrolador para efetuar o controle de temperatura. Por conseguinte, para uma melhor preservação do órgão e um maior monitoramento,um software em linguagem em C que possibilita a obtenção dos dados do histórico da temperatura e o envio por bluetooth serial, para um aplicativo no celular.

Index Terms—Transplante de órgãos, pastilhas termoelétricas, microcontroladores, msp430, bluetooth, sensor de temperatura.

I. Introdução

DE acordo com o Ministério da Saúde o transplante é a transferência de células, tecidos, órgãos, ou de partes do corpo de um doador para um receptor, com a finalidade de restabelecer uma função do corpo do receptor. Dessa forma, o projeto final da disciplina de Microcontroladores e Microprocessadores será a realização de um módulo eletrônico para o transplante de órgãos tendo sua temperatura monitorada e controlada pelo sensor DS18B20.

Hodiernamente, existe uma grande limitação para os transplantes de doações de órgãos, uma vez que, existe uma baixa taxa de autorização da família do doador. Assim, aproximadamente metade das famílias interrogadas não concorda que sejam retirados os órgãos e tecidos do ente falecido para doação. Conforme, a imagem abaixo do Registro Brasileiro de Transplantes - Estatística de Transplantes do Ano de 2017 apresenta os dados da população brasileira relacionados a doação de órgãos [1].

Tabela I Registro Brasileiro de Transplantes de 2017

População atual	206.081		Necessidade anual estimada e nº de transplantes		Córnea	Rim	Fígad	o Coraçã	Pulmão
Extensão territorial (Km²)	8.514.87	6 60 Neci	essidade estim	ada	18.547	12.365	5.152	1.649	1.649
Extenses territorial (rair)	0.52.1101		Transplantes realizados		15.212	5.929	2.109	380	0 112
Número de Óbitos por ano	2010	2011	2012	2013	2014	2	2015	2016	2017
Todas as causas	1.136.947	1.170.498	1.181.166	1.220.678	1.227.039	1.264	1.175	Indisponível	Indisponível
Causas externas	143.256	145.842	152.013	151.683	156.942	152	2.136	Indisponível	Indisponível
Causas neurológicas	25.303	26.948	28.712	30.300	32.381	34	1.721	Indisponível	Indisponível
População (IBGE*)	190.755.799	190.755.799	190.755.799	190.755.799	190.755.799	202.768	3.562 2	04.450.649	206.081.432
		186	E* - a partir do ano	de 2015, o RBT po	assou a utilizar a e	stimativa de	a populaçi	ão. (antes era uti	lizado o CENSO)

Outras grandes dificuldades para a realização de transplantes são os prazos muito curtos e a dificuldade da conservação dos órgãos durante o transporte. O prazo entre a retirada do órgão do doador e o seu implante no receptor é chamado de tempo de isquemia. Os tempos máximos de isquemia normalmente aceitos para o transplante de diversos órgãos são mostrados a seguir:

Tabela II TEMPO DE ISQUEMIA

Órgão	Horas
Coração	4
Figado	12
Pâncreas	20
Pulmão	6
Rim	48

Fonte: Adaptado de Associação Brasileira de Transplante de Órgãos (2009) e Saadi (2013)

O transporte de tecidos e enxertos é feito por meio da utilização de caixas térmicas compostas por material isolante, e preenchidas com gelo para manutenção do estado hipotérrmico, em temperaturas próximas a 4°C, assim como os órgãos são imersos em solução isotônica e isolados por sacos plásticos [2]. Decorrente ao tempo de transporte, cuidados com o manuseio e armazenagem temporária influenciam a qualidade, a integridade, a efetivação do transplante e a diminuição da rejeição do órgão no paciente [3].

Em 2005, de acordo com a Revista Brasileira de Cirurgia Cardiovascular, o mau acondicionamento do órgão junto a solução estéril, acarretou na perda de cerca de 42 % de 1039 corações destinados para o transplante. Com tal característica, a utilização desse procedimento utilizado atualmente, não existe um controle adequado e um monitoramento elaborado na refrigeração dos órgãos.

Portanto, o projeto visa um melhor aproveitamento dos órgãos doados, por meio do controle e da manutenção da faixa de temperatura interna o que garante que as condições fisiológicas do órgão sejam preservadas, reduzindo assim as possibilidades de rejeição.

Outro benefício da utilização de um módulo eletrônico para refrigeração é a redução do peso e das dimensões das caixas térmicas do processo de transporte, auxiliando o trabalho das equipes de transplante e trazendo mais segurança ao sistema. Conforme que o Brasil apresenta vastas proporções territoriais, a funcionalidade do protótipo é recorrente em operações de longa distância e assim justifica a possibilidade de utilização de uma bateria, um adaptador no carro e uma fonte para alimentação em tomada 220V.

II. OBJETIVOS

O projeto TOTC (transporte de Órgãos com temperatura controlada) tem como objetivo desenvolver um prototipo para o transporte de órgãos que se dará tanto por meio terrestre quanto pelo meio aéreo. Assim, com base nas pesquisas foi possível definir alguns parâmetros essenciais para o projeto.

A. Segurança

Para maior segurança no transporte haverá um monitoramento da temperatura do interior por meio de um sensor a prova d'água, o DS18B20, e a amostragem no display no exterior da caixa. Além da utilização da interface de um aplicativo de celular para o acompanhamento da temperatura e a apresentação do histórico em gráfico.

B. Versatilidade

O projeto contará com um sistema de alimentação versátil para o protótipo, uma vez que, utilizará alimentação elétrica do sistema de 12V do veículo, além de uma bateria para alimentação, em casos em que a caixa alterne entre os meios de transporte, e uma fonte para alimentação de uma tomada 220v .

C. Portabilidade

O protótipo contará com dimensões e pesos menores que as utilizadas atualmente. Assim, a caixa térmica utilizada tem proporções de $20,3\times16,6\times26,4$ cm, fabricada de polietileno e isolada por isopor, dessa forma, tem-se garantia que o tempo de conservação de produtos frios são de até 8 horas, da mesma forma que quanto maior for o volume de líquido armazenado, maior será o tempo de manutenção da temperatura.

Consequentemente, a caixa pesa 0,576 kg e com a utilização pastilhas de efeito peltier ao contrário do gelo seco terá uma redução ainda maior do peso, e assim facilitará o transporte.

III. METODOLOGIA

Para facilitar o desenvolvimento do protótipo o projeto será dividido em três áreas de trabalho: Controle, estrutura e alimentação. Sendo que, na etapa final do projeto realizaremos testes de viabilidade.

Também contara com o controle de repositórios e arquivos do projeto feitos através da plataforma GitHub a fim de facilitar a organização e armazenagem dos produtos e documentos do projeto.

A. Controle

A área de controle será o foco principal do projeto, contará com um microcontrolador MSP430 para realizar toda a comunicação entre os módulos e cálculos necessários.

B. Alimentação

Está área ficara responsável pela elaboração do circuito que alternará entre as diferentes formas de alimentação do prototipo e também das potência de resfriamento.

C. Estrutura

O foco da área de estruturas é elaborar toda a parte mecânica do projeto, principalmente onde será alocado os controladores e o sistema de refrigeração. Assim como a análise de custos.

2

D. Testes

Serão realizados testes com órgãos simulados usando carne bovina, mimetizando órgãos humanos. Tendo como set point o valor de 4 °C e um desvio aceitável de ± 2 °C, com a verificação dos dados por meio do sensor DS18B20. Dessa forma, os principais dados a serem obtidos nessas simulações são:

- O tempo que a caixa térmica leva para resfriar até a temperatura de set point;
- O tempo que essa caixa permanece com essa faixa de temperatura;
- Dados do sensor enviados por uma comunicação serial com a MSP;
- Plotagem do gráfico do histórico para analise.

IV. REQUISITOS

A. Requisitos técnicos

- a) Formatação dos documentos: A elaboração e manutenção dos documentos produzidos no projeto deverá utilizar LaTeX de forma que a apresentação das informações fique organizada. Assim como, representará as intruções para a construção do protótipo.
- b) Custo: O projeto deve ser viável economicamente para o escopo da disciplina e restrições da universidade.

B. Requisitos funcionais

- a) Temperatura: Aferir a temperatura regulamente por meio do sensor DS18B20, e o sistema deve peridioticamente atualizar os novos dados;
- b) Disposição: Informar por meio do Display e pelo aplicativo a temperatura;
- c) Discordância de dados: Informar o usuário quando os parâmetros de temperatura estiverem fora dos parâmetros popostos, por meio de um aviso por LED.

C. Requisitos de qualidade

- *a) Protótipo:* O protótipo resultante do projeto deve ser robusto, portátil e funcional.
- *b) Funcionalidade:* O sistema deve ser capaz de manter a temperatura controlada por volta de 4°C em estado hiportérmico, assim como seu histórico.

V. AMEAÇAS

Uma das principais dificuldades é isolamento entre as placas da célula de peltier, dessa forma o lado quente da célula não pode entrar em contato com o lado frio. Assim como o isolamento da caixa térmica, que depois de aberta para inserção da Peltier e do cooler, deve armazenar o ar resfriado. De acordo com o fabricante a caixa térmica não aguenta fortes impactos, vibrações, contato com produtos químicos nocivos ao plástico,

excesso de calor e de exposição a luz solar. Outro problema que pode acontecer é o sistema parar de funcionar e assim não conseguir realizar o resfriamento colocando em risco o orgão transportado. Portanto, um fator muito limitante para o projeto em questão é a falta de treinamento especializado dos motoristas do transporte no acondicionamento de orgãos, sendo assim, para eles utilizarem um aplicativo, um visor de LED usar e um adaptador da fonte no carro durante o transporte dificultaria o translado.

VI. DESENVOLVIMENTO

A. Sistema de Resfriamento

O efeito Peltier ocorre quando uma corrente elétrica passa por dois condutores, fazendo assim aquecer ou resfriar o ambiente. A tensão aplicada aos pólos de dois materiais distintos cria uma diferença de temperatura, resultando no movimento do calor de um lado ao outro.

Consequentemente, uma pastilha de Peltier contém uma série de elementos semicondutores do tipo-p e tipo-n, conforme a Figura VI-A, agrupados como pares, os quais são soldados entre duas placas cerâmicas, eletricamente em série e termicamente em paralelo. Quando uma corrente DC passa por um ou mais pares de elementos de tipo-n e tipo-p, há uma redução na temperatura da junta ("lado frio - que é voltada para o interior do módulo") resultando em uma absorção do calor do ambiente. Este calor é transferido pela pastilha por transporte de elétrons e emitido no outro lado ("quente - voltada para o ambiente externo") via elétrons que movem de um estado alto para um estado baixo. A capacidade de bombeamento de calor de um resfriador é proporcional à corrente e o número de pares de elementos tipo-n e tipo-p.

Visando um melhor rendimento da célula de Peltier, foi-se convencionado que o cooler junto com o módulo eletrônico será instalado na tampa da caixa térmica, uma vez que precisa-se forçar a convecção.

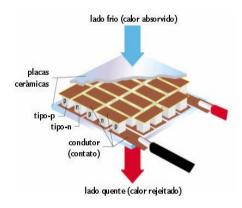


Figura 1. Pastilhas termoelétricas

1) Cálculos: A equação abaixo é utilizada para a dissipação de uma carga ativa, dessa forma é possível adequar qual célula de piltier é necessaria para resfriar o projeto:

$$Q = \frac{V^2}{R} = V \times I \tag{1}$$

Q= Carga térmica ativa em watts.

V= Tensão aplicada ao sistema resfriado em volts.

R= Tesistência da aplicação em ohms.

I= Corrente da aplicação em ampére.

$$Q = 12V \times 5A = 60W \tag{2}$$

3

Consequentemente, 1 Watt é aproximadamente 3,41 BTU/h. Então como calculado acima, temos 60 Watts dissipados pela célula de peltier, se usada nessa configuração.

$$60Watts \times \left| \frac{3,41BTU/h}{1Watts} \right| = 204,6BTU/h.$$
 (3)

Em média 600 BTU são suficiente para gelar uma área de 1 m². Como a caixa térmica tem apenas 5 litros. É suficiente essa célula para refrigerar a caixa.

B. Descrição do hardware

1) Bill of Materials: Uma análise de custos mais detalhada será feita em fases mais avançadas do projeto, porém o objetivo do grupo é manter um orçamento viável.

Tabela III
MATERIAIS PREVISTOS

Material	Quant.	Custo(R\$)
MSP-EXP430FR2433	1	47,00
Sensor de temperatura LM35	1	7,10
Caixa térmica	1	35,00
Coolers	2	5,95×2
Pastilha Peltier 5A-60W	2	5,62×2
Bateria	2	64,76
Módulo de memória para cartão SD	1	6.90
Cartão de Memória SD 2GB-4GB	1	5,79
Fontes de alimentação	1	-
Adaptador para o carro	1	-
Filtro para tirar ruídos	2	-
<u> </u>	Custo Total	R\$189,59

C. Descrição do software

1) Código Principal: O MSP se inicializa-rá em modo Low-Power ("LPM4"), e ficara ocioso até que o botão On/Off seja pressionado. Caso seja pressionado ele inicializara as todas as variáveis globais, depois ativando o display, com a tela de inicio. Após, irá ativar o sensor e testar se esta efetuando medidas, nesta etapa caso ocorra erro o sistema se reiniciara ativando um led de erro. Passado por estas duas etapas com sucesso o MSP entrará em um loop, medindo a temperatura em um determinado intervalo de tempo e mostrando-as no display.

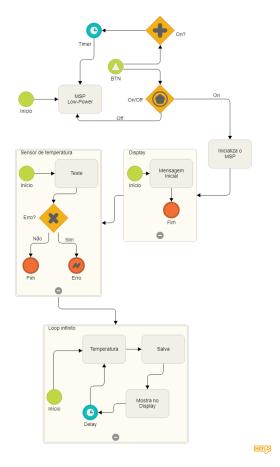


Figura 2. Fluxograma Inicial

2) Código Bluetooth: Para a criação do histórico de temperatura, foi elaborado um aplicativo, desenvolvido no MIT App inventor.



Figura 3. Print screen Aplicativo TOTC

Na plataforma energia utiliza-se da Biblioteca SoftwareSerial, em que o suporte serial nativo acontece através de uma peça de hardware incorporada no chip chamada UART. Este hardware permite que o chip Atmega receba comunicação serial mesmo enquanto trabalha em outras tarefas, desde que haja espaço no buffer serial de 64 bytes. Assim a placa MSP

envia os dados do sensor e o aplicativo recebe o histórico de temperatura do módulo de transporte, formando assim um gráfico dos dados.

VII. RESULTADOS

Nesta segunda etapa de desenvolvimento conseguimos implementar a utilização do Display 16x2 e das interrupções com push-button utilizando o MSP430 e a medição de temperatura com o sensor DS18b20 utilizando o arduino.



Figura 4. Display LDC 16x2

VIII. CONSIDERAÇÕES FINAIS

Foram apresentadas as propostas de organização, os requisitos elicitados e o cronograma a ser seguido IV.

Este documento visou apresentar uma base do projeto a ser desenvolvido da disciplina de Microprocessadores e Microcontroladores, do campus Gama da Universidade de Brasília com uma definição técnica mais profunda do projeto a ser desenvolvido. Além das propostas de organização, requisitos elicitados, cronograma a ser seguido, também foram denotadas as especificações técnicas de quase todos os materiais necessários para a implementação do protótipo.

Tendo em vista a entrega do protótipo, o projeto ainda precisa de melhorias, sendo elas, principalmente, orçamentais e técnicas. Da mesma forma, que ocorreu pequeno atraso devido ao tempo de entrega dos principais componentes, dessa forma a realização do protótipo físico foi prejudicada.

REFERÊNCIAS

- [1] A. B. de Trasnplante de Órgãos, *Dimensionamento dos Transplantes no Brasil e em cada estado*, V. D. Garcia, Ed., 2017.
- [2] ANVISA, "Agência nacional de vigilância sanitária. transporte de órgãos é padronizado," *Revista Liberato*, 2009. [Online]. Available: http://www.anvisa.gov.br/divulga/noticias/2009/220509_2%28link1%29.htm
- [3] R. C. S. W. V. PEREIRA, W. A.; FERNANDES, "Diretrizes básicas para captação e retirada de múltiplos órgãos e tecidos. são paulo," ABTO, 2009.
- [4] L. E. Bohn, M. B. Haag, and A. B. Mombach., "Módulo eletrônico para transporte de órgãos em estado hipotérmico," *Revista Liberato*, vol. 17, no. 27, pp. 01–118, 2016.
- [5] L. P. E. A. T. D. Eduardo A. Di Marzo, Antonio M. Pavone, "Termovida caixa térmica para transporte de órgãos para transplantes," uspdigital, 2008. [Online]. Available: https://uspdigital.usp.br/siicusp/cdOnlineTrabalhoVisualizarResumo? numeroInscricaoTrabalho=1731&numeroEdicao=16

APÊNDICE

Figura 5. Projeto do protótipo e sua construção em EPS [4]



Figura 6. Projeto TERMOVIDA [5]



Tabela IV CRONOGRAMA

		Abril		Maio		Junho
T			1			
Q		Pesquisa do	2	Ponto de Controle #2		
Q		Estado da Arte	3			
S		e e	4		1	
S		Desenvolvimento	5		2	
D	2	do	7		3	
S	3	Relatório	8		5	
Q	4	Ponto de Controle #1	9	Refinamento dos Codigos	6	
Q	5		10	implemntados	7	
S	6		11	mpicinitados	8	
S	7		12		9	
D	8		13		10	
S	9		14		11	
T	10	D 11 (15		12	D . 1
Q	11	Desenvolvimento Inicial dos Códigos com	16	Prova #2	13	Ponto de Controle #4
Q S	12		17		14	
	13	a biblioteca	18		15	
S	14		19		16	
D	15		20		17	
S	16		21		18	
Т	17	Ductio	22		19	
Q	18 19	Prova #1	23	Aprimoramento do Protótipo	20	
Q S	20		25		21	
S	21		26		23	
D	22		27		24	
S	23		28		25	
T	24		29		26	
Q	25	Montagem Inicial do protótipo físíco	30	Ponto de Controle #3	27	Entrega Final
Q	26	e	31		28	
S	27	Testes			29	
S	28	Desenvolvimento			30	
D S	29 30	do Relatório				
S	30	Kelatorio				

Figura 9. LCDlib.c

```
#include "lcdLib.h"
   Figura 7. LCDlib.h
                                                     2
   #ifndef LCDLIB_H_
                                                        #define LOWNIB(x)
                                                                                 P2OUT = (P2OUT & 0xF0)
   #define LCDLIB_H_
                                                             + (x \& 0x0F)
   #include <msp430g2553.h>
                                                        void lcdInit() {
   #include <string.h>
                                                                delay_ms(100);
   #include <stdio.h>
                                                                // Wait for 100ms after power is
                                                                    applied.
   // Delay Functions
   #define delay_ms(x)
                                      __delay_cycles,
                                                                P2DIR = EN + RS + DATA; // Make pins
       ((long) x* 1000)
                                                                    outputs
   #define delay_us(x)
                                     __delay_cycles<sub>10</sub>
                                                                P2OUT = 0x03; // Start LCD (send 0x03
10
       ((long) x)
11
                                                     11
   // Pins
                                                                lcdTriggerEN(); // Send 0x03 3 times
                                                     12
   #define EN
                             BTT4
13
                                                                    at 5ms then 100 us
   #define RS
                             BIT5
14
                                                                delay_ms(5);
   #define DATA
                    0x0F
15
                                                     14
                                                                lcdTriggerEN();
16
                                                                delay_ms(5);
                                                     15
   // Commands
17
                                                                lcdTriggerEN();
                                                     16
   #define CLEAR
18
                    0 \times 01
                                                     17
                                                                delay_ms(5);
19
                                                     18
   // Functions
20
                                                                P2OUT = 0x02; // Switch to 4-bit mode
                                                     19
   void lcdInit();
                                                                lcdTriggerEN();
                                                     20
                                                                delay_ms(5);
        Initialize LCD
   void lcdTriggerEN();
                                                                lcdWriteCmd(0x28); // 4-bit, 2 line, 5
22
                                         // Trigger
                                                                    x8
        Enable
                                                                lcdWriteCmd(0x08); // Instruction Flow
                                                     24
   void lcdWriteData(unsigned char data);
                                                                lcdWriteCmd(0x01); // Clear LCD
                                                     25
                        // Send Data (Characters) 26
                                                                lcdWriteCmd(0x06); // Auto-Increment
   void lcdWriteCmd(unsigned char cmd);
                                                                lcdWriteCmd(0x0C); // Display On, No
                                                     27
                        // Send Commands
                                                                    blink
   void lcdClear();
                                                     28
                                                  // 29
        Clear LCD
                                                        void lcdTriggerEN() {
                                                     30
   void lcdSetText(char * text, int x, int y);
                                                                P2OUT |= EN;
                                                     31
                     // Write string
                                                     32
                                                                P2OUT &= ~EN;
   void lcdSetInt(int val, int x, int y);
                                                     33
                        // Write integer
                                                     34
                                                     35
                                                        void lcdWriteData(unsigned char data) {
   #endif /* LCDLIB_H_ */
                                                                P2OUT |= RS; // Set RS to Data
                                                    36
                                                                LOWNIB(data >> 4); // Upper nibble
                                                     37
                                                     38
                                                                lcdTriggerEN();
                                                                LOWNIB(data); // Lower nibble
                                                     39
                                                                lcdTriggerEN();
                                                     40
                                                                delay_us(50); // Delay > 47 us
                                                     41
                                                     42
                                                     43
   Figura 8. main.c
                                                        void lcdWriteCmd(unsigned char cmd) {
                                                     44
                                                                P2OUT &= "RS; // Set RS to Data
   #include <msp430g2553.h>
                                                     45
   #include "lcdLib.h"
                                                                LOWNIB(cmd >> 4); // Upper nibble
                                                                lcdTriggerEN();
   int main()
                                                     48
                                                                LOWNIB(cmd); // Lower nibble
                                                                lcdTriggerEN();
                                                                delay_ms(5); // Delay > 1.5ms
     WDTCTL = WDTPW + WDTHOLD;// Stop Watchdog
                                                     50
     lcdInit();// Initialize LCD
                                                     51
     lcdSetText("Projeto ", 4, 0);
                                                     52
8
                                                        void lcdSetText(char* text, int x, int y) {
     lcdSetText("TOTC ", 5,1);
                                                    53
                                                                int i;
                                      // Enter Low54
     __bis_SR_register(LPM0_bits);
10
          Power Mode 0 without interrupts
                                                                if (x < 16) {
                                                     55
                                                                         x \mid = 0x80; // Set LCD for
     return 0;
11
                                                                             first line write
12
                                                                         switch (y) {
                                                     57
                                                                         case 1:
                                                     58
                                                                                  x \mid = 0x40; // Set LCD
                                                     59
                                                                                      for second line
                                                                                      write
                                                                                  break;
                                                     60
```

case 2:

 $x \mid = 0x60; // Set LCD$

Figura 10. Sensor de Temperatura e BLuetooth

```
#include <OneWire.h>
   #include <DallasTemperature.h>
   #include <LiquidCrystal.h>
   // Porta do pino de sinal do DS18B20
   #define ONE_WIRE_BUS 3
   // Define uma instancia do oneWire para
      comunicacao com o sensor
   OneWire oneWire (ONE_WIRE_BUS);
10
   // Armazena temperaturas minima e maxima
11
   float tempMin = 999;
12
   float tempMax = 0;
13
14
  DallasTemperature sensors(&oneWire);
15
  DeviceAddress sensor1;
16
18
   void setup(void)
19
20
     Serial.begin(9600);
21
22
     sensors.begin();
     // Localiza e mostra enderecos dos sensores
23
     Serial.println("Localizando sensores DS18B20
24
         ...");
     Serial.print("Foram encontrados ");
26
     Serial.print(sensors.getDeviceCount(), DEC);
     Serial.println(" sensores.");
27
     if (!sensors.getAddress(sensor1, 0))
28
        Serial.println("Sensores nao encontrados
29
            !");
30
     // Mostra o endereco do sensor encontrado no
          barramento
     Serial.print("Endereco sensor: ");
31
32
     mostra_endereco_sensor(sensor1);
33
     Serial.println();
     Serial.println();
34
35
36
37
38
   void mostra_endereco_sensor(DeviceAddress
       deviceAddress)
39
     for (uint8_t i = 0; i < 8; i++)
40
41
       // Adiciona zeros se necessario
42.
       if (deviceAddress[i] < 16) Serial.print("0</pre>
43
       Serial.print(deviceAddress[i], HEX);
44
45
   }
46
47
   void loop()
49
     // Le a informacao do sensor
50
51
     sensors.requestTemperatures();
     float tempC = sensors.getTempC(sensor1);
52
53
     // Atualiza temperaturas minima e maxima
     if (tempC < tempMin)</pre>
54
55
       tempMin = tempC;
56
57
     if (tempC > tempMax)
58
59
       tempMax = tempC;
60
61
     // Mostra dados no serial monitor
62
     Serial.print("Temp C: ");
63
     Serial.print(tempC);
64
     Serial.print(" Min : ");
     Serial.print(tempMin);
```