

Домашнее задание №9

Задание 1:

Найти экстремумы функции $f(x_1, \dots, x_n) = \sum_{i=1}^n x_i^2$ на множестве $\sum_{i=1}^n x_i^4 \leq 1$, то есть решить задачу

$$\begin{cases} x_1^2 + \dots + x_n^2 \rightarrow \text{extr} \\ x_1^4 + \dots + x_n^4 - 1 \leq 0 \end{cases}$$

Решить аналитически и проверить при помощи оптимизатора в Python.

Решение:

Составим функцию Лагранжа:

$$L = \lambda_0(x_1^2 + \dots + x_n^2) + \lambda_1(x_1^4 + \dots + x_n^4 - 1)$$

Найдем производные:

$$\frac{\partial L}{\partial x_i} = 2\lambda_0 x_i + 4\lambda_1 x_i^3$$

$$\begin{cases} 2\lambda_0 x_i + 4\lambda_1 x_i^3 = 0, i = \overline{1, n} \\ \lambda_1(x_1^4 + \dots + x_n^4 - 1) = 0 \end{cases}$$

Рассмотрим первый случай $\lambda_0 = 0$:

$$\begin{cases} 4\lambda_1 x_i^3 = 0, i = \overline{1, n} \\ \lambda_1(x_1^4 + \dots + x_n^4 - 1) = 0 \end{cases}$$

В данном случае есть два варианта:

- $\lambda_1 = 0$: в таком случае весь вектор λ будет нулевой
- $\lambda_1 \neq 0$: в таком случае система будет несовместной

$$\Rightarrow \lambda_0 \neq 0$$

Рассмотрим второй случай $\lambda_0 \neq 0$:

Пусть $\lambda_1 = 2$, тогда:

$$\begin{cases} x_i + \lambda_1 x_i^3 = 0, i = \overline{1, n} \\ \lambda_1(x_1^4 + \dots + x_n^4 - 1) = 0 \end{cases}$$
$$\begin{cases} x_i(1 + \lambda_1 x_i^2) = 0, i = \overline{1, n} \\ \lambda_1(x_1^4 + \dots + x_n^4 - 1) = 0 \end{cases}$$

Из первого уравнения $\Rightarrow x_i = 0$ или $1 + \lambda_1 x_i^2 = 0$

1. $x_i = 0$

В таком случае из второго уравнения $\Rightarrow \lambda_1 = 0 \Rightarrow a = (0, 0, \dots, 0)$

$$f(a) = 0$$
$$2. 1 + \lambda_1 x_i^2 = 0$$

$$x_i^2 = -\frac{1}{\lambda_1} \Rightarrow \lambda_1 > 0$$

из второго уравнения

$$\Rightarrow \left(\frac{1}{\lambda_1^2} + \dots + \frac{1}{\lambda_1^2} - 1\right)\lambda_1 = 0 \Rightarrow \frac{n}{\lambda_1^2} - 1 = 0 \Rightarrow \lambda_1 = -\sqrt{n} \Rightarrow x_i = \pm \frac{1}{\sqrt[n]{n}} \Rightarrow b = \left(\pm \frac{1}{\sqrt[n]{n}}, \pm \frac{1}{\sqrt[n]{n}}\right)$$

$$f(b) = \frac{n}{\sqrt[n]{n}} = \sqrt[n]{n}$$

Итого $2^n + 1$ точек экстремума. Все точки b - точки максимума, при этом значения функции в точках b одинаковое и равно $\sqrt[n]{n}$. Точка a - точка минимума. Значение функции в точке a равно 0

Проверка с помощью оптимизатора на Python

Зададим нашу функцию и ограничения

```
In [ ]: from scipy.optimize import minimize

def target_function(x):
    # Функция
    return (sum(i**2 for i in x))

# Ограничение
constraints = ({'type': 'eq', 'fun': lambda x: sum(i**4 for i in x) - 1})
```

Предположим что $n = 6$ и найдем минимум функции

```
In [ ]: # Начальное значение для переменных
n = 6
initial_guess = [0.0 for _ in range(n)] #, 0.0, 0.0

# Проведем оптимизацию для поиска минимума с ограничением
result_min = minimize(target_function, initial_guess, method='trust-constr', constraints=constraints)

# Выведем результаты минимизации
print("Минимум функции:", result_min.fun)
print("Аргумент минимума:", result_min.x)
```

Минимум функции: 0.0

Аргумент минимума: [0. 0. 0. 0. 0. 0.]

Ответ совпал. Дальше найдем максимум функции. Для этого найдем минимум функции $-f(x)$

```
In [ ]: def target_function(x):
    # Функция
    return -1*(sum(i**2 for i in x))
```

Предположим что в этот раз $n = 15$ и найдем минимум для этой функции

```
In [ ]: # Начальное значение для переменных
n = 15
initial_guess = [0.0 for _ in range(n)] #, 0.0, 0.0
```

```
# Проведем оптимизацию для поиска минимума с ограничением
result_min = minimize(target_function, initial_guess, method='trust-constr', constraints

# Выведем результаты минимизации
print("Минимум функции:", result_min.fun)
print("Аргумент минимума:", result_min.x)
```

Минимум функции: -3.8729833462074175

Аргумент минимума: [0.50813275 0.50813275 0.50813275 0.50813275 0.50813274 0.50813275
0.50813275 0.50813275 0.50813275 0.50813275 0.50813275 0.50813275
0.50813274 0.50813275 0.50813275]

Проверим ответы:

Исходя из аналитического решения, следует что максимум функции равен \sqrt{n} . В данном случае $n = 15 \Rightarrow \sqrt{n} = 3.87298$ Аргументы для точки максимума равны следующим значениям $b = (\pm \frac{1}{\sqrt[n]{n}}, \pm \frac{1}{\sqrt[n]{n}}, \dots, \pm \frac{1}{\sqrt[n]{n}})$; $\frac{1}{\sqrt[n]{n}} = 0.508133$ при $n = 15$

Ответ снова совпал.

Задание 2:

1. Решить аналитически и проверить при помощи оптимизатора в Python.
2. Также дополнительно помимо оптимизатора использовать какой-нибудь метаэвристический алгоритм (имитация отжига / квантовый отжиг / муравьиный алгоритм / генетический алгоритм) для проверки результатов.
3. Дать оценку устойчивости метаэвристики в зависимости от начальной точки и от количества итераций.

Решить задачу коммивояжёра методом ветвей и границ:

$$\begin{pmatrix} \infty & 4 & 5 & 7 & 5 \\ 8 & \infty & 5 & 6 & 6 \\ 3 & 5 & \infty & 9 & 6 \\ 3 & 5 & 6 & \infty & 2 \\ 6 & 2 & 3 & 8 & \infty \end{pmatrix}$$

Решение методом ветвей и границ:

Шаг 1

Город	A	B	C	D	E	d_i
A	M	4	5	7	5	4
B	8	M	5	6	6	5
C	3	5	M	9	6	3
D	3	5	6	M	2	2

Город	A	B	C	D	E	d_i
E	6	2	3	8	M	2

Шаг 2

Город	A	B	C	D	E
A	M	0	1	3	1
B	3	M	0	1	1
C	0	2	M	6	3
D	1	3	4	M	0
E	4	0	1	6	M
d_j	0	0	0	1	0

Шаг 3

Город	A	B	C	D	E
A	M	0	1	2	1
B	3	M	0	0	1
C	0	2	M	5	3
D	1	3	4	M	0
E	4	0	1	5	M

$$H_0 = 4 + 5 + 3 + 2 + 2 + 0 + 0 + 0 + 1 + 0 = 17$$

Город	A	B	C	D	E
A	M	0(1)	1	2	1
B	3	M	0(1)	0(2)	1
C	0(3)	2	M	5	3
D	1	3	4	M	0(2)
E	4	0(1)	1	5	M

Наибольшая сумма для ребра C-A (3) \Rightarrow разбиваем на два множества C-A и C-A

Шаг 4

Исключение ребра C-A

Город	A	B	C	D	E	d_i
A	M	0	1	2	1	0
B	3	M	0	0	1	0
C	M	2	M	5	3	2
D	1	3	4	M	0	0
E	4	0	1	5	M	0
d_j	1	0	0	0	0	

$$H_1^* = 17 + 3 = 20$$

Включение ребра С-А

Город	В	С	Д	Е	d_i
А	0	М	2	1	0
В	М	0	0	1	0
Д	3	4	М	0	0
Е	0	1	5	М	0
d_j	0	0	0	0	

$$H_1 = 17 + 0 = 17$$

Так как $17 < 20 \Rightarrow$ включаем в маршрут ребро С-А

Шаг 5

Город	В	С	Д	Е
А	0(1)	М	2	1
В	М	0(1)	0(2)	1
Д	3	4	М	0(4)
Е	0(1)	1	5	М

Наибольшая сумма для ребра Д-Е (4) \Rightarrow разбиваем на два множества Д-Е и Д-Е

Шаг 6

Исключение ребра Д-Е

Город	В	С	Д	Е	d_i
А	0	М	2	1	0
В	М	0	0	1	0
Д	3	4	М	М	3
Е	0	1	5	М	0
d_j	0	0	0	1	

$$H_2^* = 17 + 4 = 21$$

Включение ребра Д-Е

Город	В	С	Д	d_i
А	0	М	2	0
В	М	0	0	0
Е	0	1	М	0
d_j	0	0	0	

$$H_2 = 17 + 0 = 17$$

Так как $17 < 21 \Rightarrow$ включаем в маршрут ребро Д-Е

Шаг 7

Город	В	С	Д
А	0(2)	М	2
В	М	0(1)	0(2)
Е	0(1)	1	М

Наибольшая сумма для ребра В-Д (2) \Rightarrow разбиваем на два множества В-Д и В-Д

Шаг 8

Исключение ребра В-Д

Город	В	С	Д	d_i
А	0	М	2	0
В	М	0	М	0
Е	0	1	М	0
d_j	0	0	2	

$$H_3^* = 17 + 2 = 19$$

Включение ребра В-Д

Город	В	С	d_i
А	0	М	0
Е	0	1	0
d_j	0	1	

$$H_3 = 17 + 1 = 18$$

Так как $18 < 19 \Rightarrow$ включаем в маршрут ребро В-Д

Шаг 7

Город	В	С
А	0	М
Е	0(1)	1

Наибольшая сумма для ребра Е-В (1) \Rightarrow разбиваем на два множества Е-В и Е-В

Шаг 8

Исключение ребра Е-В

Город	В	С	d_i
А	0	М	0
Е	М	1	0
d_j	0	1	

$$H_4^* = 18 + 1 = 19$$

Включение ребра Е-В

$$H_3 = 17 + \infty = \infty$$

Так как $19 < \infty \Rightarrow$ исключаем в маршрут ребро E-B

\Rightarrow включаем в маршрут оставшиеся ребра A-B и E-C $\Rightarrow H = 18$

Итоговый маршрут

$C \rightarrow A \rightarrow B \rightarrow D \rightarrow E \rightarrow C$

Проверка с помощью ORTools

```
In [ ]: from ortools.constraint_solver import routing_enums_pb2
from ortools.constraint_solver import pywrapcp

def create_data_model():
    """Stores the data for the problem."""
    data = {}
    data["distance_matrix"] = [
        [0, 4.0, 5.0, 7.0, 5.0],
        [8.0, 0, 5.0, 6.0, 6.0],
        [3, 5, 0, 9, 6.0],
        [3.0, 5.0, 6.0, 0, 2.0],
        [6.0, 2.0, 3.0, 8.0, 0]
    ]
    data["num_vehicles"] = 1
    data["depot"] = 0
    return data

data = create_data_model()
manager = pywrapcp.RoutingIndexManager(
    len(data["distance_matrix"]), data["num_vehicles"], data["depot"]
)
routing = pywrapcp.RoutingModel(manager)

def distance_callback(from_index, to_index):
    """Returns the distance between the two nodes."""
    # Convert from routing variable Index to distance matrix NodeIndex.
    from_node = manager.IndexToNode(from_index)
    to_node = manager.IndexToNode(to_index)
    return data["distance_matrix"][from_node][to_node]

transit_callback_index = routing.RegisterTransitCallback(distance_callback)

routing.SetArcCostEvaluatorOfAllVehicles(transit_callback_index)

search_parameters = pywrapcp.DefaultRoutingSearchParameters()
search_parameters.first_solution_strategy = (
    routing_enums_pb2.FirstSolutionStrategy.PATH_CHEAPEST_ARC
)

def print_solution(manager, routing, solution):
    """Prints solution on console."""
    print(f"Objective: {solution.ObjectiveValue()} miles")
    index = routing.Start(0)
    plan_output = "Route for vehicle 0:\n"
    route_distance = 0
    while not routing.IsEnd(index):
        plan_output += f" {manager.IndexToNode(index)} ->"
        previous_index = index
```

```

        index = solution.Value(routing.NextVar(index))
        route_distance += routing.GetArcCostForVehicle(previous_index, index, 0)
        plan_output += f" {manager.IndexToNode(index)}\n"
        print(plan_output)
        plan_output += f"Route distance: {route_distance}miles\n"

```

```

In [ ]: solution = routing.SolveWithParameters(search_parameters)
        if solution:
            print_solution(manager, routing, solution)

```

Objective: 18 miles

Route for vehicle 0:

0 -> 1 -> 3 -> 4 -> 2 -> 0

Результаты совпали, следовательно решение можно считать верным

Реализация муравьиного алгоритма

Реализация была взята из следующего репозитория <https://github.com/ppoffice/ant-colony-tsp>

```

In [ ]: import random
        import numpy as np

        class Graph(object):
            def __init__(self, cost_matrix: list, rank: int):
                """
                :param cost_matrix:
                :param rank: rank of the cost matrix
                """
                self.matrix = cost_matrix
                self.rank = rank
                # noinspection PyUnusedLocal
                self.pheromone = [[1 / (rank * rank) for j in range(rank)] for i in range(rank)]

        class ACO(object):
            def __init__(self, ant_count: int, generations: int, alpha: float, beta: float, rho: float,
                         strategy: int):
                """
                :param ant_count:
                :param generations:
                :param alpha: relative importance of pheromone
                :param beta: relative importance of heuristic information
                :param rho: pheromone residual coefficient
                :param q: pheromone intensity
                :param strategy: pheromone update strategy. 0 - ant-cycle, 1 - ant-quality, 2 -
                """
                self.Q = q
                self.rho = rho
                self.beta = beta
                self.alpha = alpha
                self.ant_count = ant_count
                self.generations = generations
                self.update_strategy = strategy

            def _update_pheromone(self, graph: Graph, ants: list):
                for i, row in enumerate(graph.pheromone):
                    for j, col in enumerate(row):
                        graph.pheromone[i][j] *= self.rho
                        for ant in ants:
                            graph.pheromone[i][j] += ant.pheromone_delta[i][j]

```



```

# noinspection PyProtectedMember
def solve(self, graph: Graph):
    """
    :param graph:
    """
    best_cost = float('inf')
    best_solution = []
    for gen in range(self.generations):
        # noinspection PyUnusedLocal
        ants = [_Ant(self, graph) for i in range(self.ant_count)]
        for ant in ants:
            for i in range(graph.rank - 1):
                ant._select_next()
                ant.total_cost += graph.matrix[ant.tabu[-1]][ant.tabu[0]]
            if ant.total_cost < best_cost:
                best_cost = ant.total_cost
                best_solution = [] + ant.tabu
            # update pheromone
            ant._update_pheromone_delta()
            self._update_pheromone(graph, ants)
            # print('generation #{}, best cost: {}, path: {}'.format(gen, best_cost, best_solution))
        return best_solution, best_cost

class _Ant(object):
    def __init__(self, aco: ACO, graph: Graph):
        self.colony = aco
        self.graph = graph
        self.total_cost = 0.0
        self.tabu = [] # tabu list
        self.pheromone_delta = [] # the local increase of pheromone
        self.allowed = [i for i in range(graph.rank)] # nodes which are allowed for the ant
        self.eta = [[0 if i == j else 1 / graph.matrix[i][j] for j in range(graph.rank)] for i in range(graph.rank)] # heuristic information
        start = random.randint(0, graph.rank - 1) # start from any node
        self.tabu.append(start)
        self.current = start
        self.allowed.remove(start)

    def _select_next(self):
        denominator = 0
        for i in self.allowed:
            denominator += self.graph.pheromone[self.current][i] ** self.colony.alpha * self.colony.beta

        # noinspection PyUnusedLocal
        probabilities = [0 for i in range(self.graph.rank)] # probabilities for moving
        for i in range(self.graph.rank):
            try:
                self.allowed.index(i) # test if allowed list contains i
                probabilities[i] = self.graph.pheromone[self.current][i] ** self.colony.alpha * self.colony.beta / denominator
            except ValueError:
                pass # do nothing

        # select next node by probability roulette
        selected = 0
        rand = random.random()
        for i, probability in enumerate(probabilities):
            rand -= probability
            if rand <= 0:
                selected = i
                break
        self.allowed.remove(selected)
        self.tabu.append(selected)
        self.total_cost += self.graph.matrix[self.current][selected]
        self.current = selected

# noinspection PyUnusedLocal

```

```

def _update_pheromone_delta(self):
    self.pheromone_delta = [[0 for j in range(self.graph.rank)] for i in range(self.
    for _ in range(1, len(self.tabu)):
        i = self.tabu[_ - 1]
        j = self.tabu[_]
        if self.colony.update_strategy == 1: # ant-quality system
            self.pheromone_delta[i][j] = self.colony.Q
        elif self.colony.update_strategy == 2: # ant-density system
            # noinspection PyTypeChecker
            self.pheromone_delta[i][j] = self.colony.Q / self.graph.matrix[i][j]
        else: # ant-cycle system
            self.pheromone_delta[i][j] = self.colony.Q / self.total_cost

```

```

In [ ]: cities = []
points = []
cost_matrix = [
    [0, 4.0, 5.0, 7.0, 5.0],
    [8.0, 0, 5.0, 6.0, 6.0],
    [3, 5, 0, 9, 6.0],
    [3.0, 5.0, 6.0, 0, 2.0],
    [6.0, 2.0, 3.0, 8.0, 0]
]
rank = 5
aco = ACO(10, 100, 1.0, 10.0, 0.5, 10, 2)
graph = Graph(cost_matrix, rank)
path, cost = aco.solve(graph)
print('cost: {}, path: {}'.format(cost, path))

```

cost: 18.0, path: [2, 0, 1, 3, 4]

Маршрут и стоимость маршрута совпали, следовательно реализация и решение верное.

Оценка устойчивости метаэвристики в зависимости от параметров

Так как в алгоритме начальная точка задается случайно, то вместо её оценки устойчивости рассмотрим такой параметр как число муравьев.

Число муравьев

Число муравьев является важным параметром в муравьином алгоритме

- **Важность числа муравьев:** Увеличение числа муравьев может улучшить исследование пространства решений. Больше муравьев может означать больше возможностей для параллельного исследования различных путей. И наоборот, слишком маленькое число муравьев может ограничить разнообразие исследуемых путей, что может снизить вероятность нахождения оптимального решения.
- **Устойчивость:** Обычно увеличение числа муравьев делает алгоритм менее зависимым от конкретного начального решения и более устойчивым к случайным вариациям.

Количество итераций

- **Важность:** Количество итераций определяет, насколько долго алгоритм может исследовать пространство решений. Большее количество итераций может улучшить вероятность нахождения более оптимального решения.
- **Устойчивость:** Муравьиный алгоритм обычно стабилен при различных значениях количества итераций, но слишком низкое количество итераций может привести к недостаточному исследованию пространства решений.