

- C++
 - Операции
 - Функции
 - Операторы
 - Lambda
 - Функторы
 - Пользовательские литералы
 - Типы данных
 - Преобразования типов
 - Динамическая типизация
 - RTTI
 - Указатели и ссылки
 - Модель памяти и время жизни
 - R-value и L-value
 - Сырые указатели
 - Умные указатели
 - Структуры и классы: ООП
 - Конструкторы и деструкторы
 - Статический полиморфизм
 - Перегрузка методов
 - Динамический полиморфизм
 - Виртуальные методы
 - Таблица виртуальных методов
 - Вызов виртуальных методов из конструктора и деструктора
 - Вызов чисто виртуальной функции
 - Правило 0\5
 - Множественное наследование
 - Исключения
 - Исключения в конструкторе
 - Исключения в деструкторе
 - Стандартные типы исключений
 - Гарантии исключений
 - Access violation
 - Типизация
 - Неявное\явное преобразование типов
 - const
 - Переменные
 - Функции
 - volatile
 - Другие спецификаторы функций
 - Вывод типов
 - Шаблонных аргументов \ auto \ lamda
 - decltype(auto)
 - type-casting
 - **const_cast**
 - **reinterpret_cast**

- **static_cast**
- **dynamic_cast**
- **std::chrono::duration_cast**
- Шаблоны
 - Не типовые шаблонные параметры
 - **Типовые шаблонные параметры**
 - **Ключевое слово typename**
 - Вариативные шаблоны
 - Специализации шаблонов
 - Частичная специализация
 - Полная специализация
 - SFINAE
 - type-traits
- Особенности языка
 - ADL (Argument Dependent Lookup)
 - Static initialization fiasco
- Стандартная библиотека
 - Потоки ввода вывода
 - Дата и время
 - Контейнеры
 - Итераторы
 - Алгоритмы
 - Многопоточность и concurrency
 - Потоки
 - Модель памяти и std::atomic
 - Конкурентное выполнение
- Неопределенное и неупрежденное поведение
- C++20
- Идеомы
 - RAII
 - pImpl
 - Non-copyable/non-movable
 - Erase-remove
 - Copy and swap
 - Copy on write
 - CRTP (Curiously recurring template pattern)
- **IILE**
- Принципы разработки
 - SOLID
 - KISS
 - DRY
 - YANGI
 - BDUF
 - APO
 - Бритва Окама
 - Разделяй и властвуй

- Паттерны проектирования
- Жизненный цикл ПО
- Библиотеки
 - boost
 - google test\mock
- Инструменты
 - Сборка - CMake
 - Разработка - VSCode
 - Отладка - gdb
 - Версирование - git
 - Линтер
 - Анализаторы
 - Статические
 - Динамические
- Архитектура
- Операционные системы
- (Старое) Примеры
- Виртуальные функции в конструкторе или деструкторе
- Виртуальный "конструктор"

C++

Операции

Операции приведены в порядке их приоритетности, каждая группа это отдельный уровень приоритета. Операции одного уровня имеют равных приоритет, который можно изменить при помощи скобок.

```
// :: Разрешения области видимости

// . и -> выбор члена класса
// [] индексация массива
// () вызов функции
// ++, -- постфиксные инкремент\декремент
// typeid механизм RTTI
// const_cast, dynamic_cast, reinterpret_cast, static_cast

// sizeof
// ++, -- префиксные инкремент\декремент
// ~ или compl число необходимое чтобы дополнить все разряды до 1
// ! или not логическое отрицание
// +, - унарные плюс и минус
// & операция взятия адреса
// * разименовывание указателя
// new, delete
// C-style cast ()

// .* и ->* разименовывание указателя члена класса
```

```
// *, /, % умножение, деление и остаток от деления

// +, - сложение и вычитание

// <<, >> побитовый сдвиг влево и вправо (*2, /2)

// <, >, <=, >= операции сравнения логических выражений

// ==, != или not_eq операции сравнения логических выражений

// & или bitand побитовое И

// ^ или xor побитовое исключающее И (1 если 0 и 1)

// | или bitor побитовое ИЛИ

// && или and логическое И

// || или or логическое ИЛИ

// ?: тернарный оператор
// = присвоение
// *=, /=, %=, +=, -=, <<=, >>=, &= или and_eq, |= или or_eq ^= or xor_eq
//throw

//, оператор запятая - вычисляет два значения и возвращает второе
c = (a, b); //c == b
c = a, b; //c == a, вычисляется как (c = a), b
```

Функции

Операторы

Большинство операторов могут быть переопределены. Список не переопределяемых:

```
// . выбор члена класса
// .* выбор указателя на член класса
// :: разрешение области
// ?: тернарный оператор
// # препроцессор: преобразование в строку
// ## препроцессор: конкатенация
```

Операторы могут быть определены как член класса, или глобальная функция. Во втором случае функция принимает первым аргументом константную ссылку на объект. Рекомендации:

```
// Все унарные операторы - Член класса
// = () [] -> ->* - Обязательно член класса
```

```
// += -= /= *= ^= &= |= %= >>= <<= - Член класса
// Остальные бинарные операторы - Не член класса
```

Если оператор не является членом класса, он должен быть помечен как friend, для того чтобы работать с private\protected содержимым классов.

Примеры переопределений:

```
class A
{
    int a;

public:
    A(int a) : a(a) {}

    // Как глобальная функция
    friend const A operator+(const A& lhs, const A& rhs);

    // Как функция класса
    A operator-(A& other) {
        return A(a - other.a);
    }
};

const A operator+(const A& lhs, const A& rhs) {
    return A(lhs.a + rhs.b);
}
```

Перегрузка префиксных и постфиксных инкрементов и декрементов отличается тем, что постфиксная форма принимает вторым аргументом int, который не используется

Lambda

Общий вид:

```
auto lambda = [capture-list](arguments) mutable
{
    ...
}; //Создание

//Если не указывать mutable - по дефолту аргументы не изменяемы

lambda(arguments); //Вызов
```

Списки захвата:

```
[ ] // ничего не захватывается
[=] // локальные переменные по значению
[&] // локальные переменные по ссылке
[this] // this по ссылке
[*this] // объект по копии, нужен mutable для вызова не const f()
[a, &b] // захват отдельных переменных, по значению и ссылке
[&r = x] // захват переименованной ссылки
[x = x + 1] // инициализация переменной, может быть std::move()
```

Как возвращаемое значение, так и аргументы могут быть типа auto.

Если необходимо хранить переменную или контейнер lambda:

```
std::function<return_type(arguments_types)> lamda;

std::vector<std::function<int(int)>> lambdas_vector;
```

Существует возможность использовать обобщенные лямбды с переменным числом аргументов:

```
auto variadic_lambda = [](auto... args) { function(args...); }
// Perfect forwarding:
auto variadic_lambda_ = [](auto&&... args) { std::forward<decltype(args)>
(args)...; }
```

Так же они могут быть помечены как constexpr, если возможно вычисления будут выполнены на этапе компиляции.

Функторы

Функтор это объект, у которого перегружен оператор (). Они активно используются в STL, наравне с lambda, и например могут быть переданы в качестве аргумента в функцию сортировки.

Могут быть помечены как constexpr.

Так же существуют функторы из стандартной библиотеки:

```
// Арифметические
std::plus<int>{};
std::minus<int>{};
std::multiplies<int>{};
std::divides<int>{};
std::modulus<int>{};
std::negate<int>{};

// Логические
std::less<int>{}(1, 0);
```

```

std::greater<int>{}(1, 0);
std::equal_to<type>{};
std::not_equal_to<type>{};
std::greater_equal<type>{};
std::less_equal<type>{};

std::logical_and<type>{};
std::logical_or<type>{};
std::logical_not<type>{};

// Побитовые
std::bit_and<type>{};
std::bit_or<type>{};
std::bit_xor<type>{};
std::bit_not<type>{};

// Хэширование
std::hash<Arithmetic>{};
std::hash<Enum>{};
std::hash<std::nullptr_t>{};
std::hash<T*>{};

// Searchers
std::default_searcher<ForwardIt, BinaryPredicate>{};
std::boyer_moore_searcher<ForwardIt, BinaryPredicate>{};
std::boyer_moore_horspool_searcher<ForwardIt, BinaryPredicate>{};

// Отрицание функции (функция как аргумент)
std::not_fn<F>{};

```

Пользовательские литералы

Стандартные строковые литералы:

```

"Text" //char
L"Text" //wchar_t

u8"Text" //char - utf8
u"Text" //char16_t
U"Text" //char32_t

//Сырые строки обрамляются в ( ) в "" и могут иметь произвольный delemiter
R"delimiter( raw string )delimiter"
LR"delimiter( raw string )delimiter"

u8R"delimiter( raw string )delimiter"
uR"delimiter( raw string )delimiter"
UR"delimiter( raw string )delimiter"

```

Помимо стандартных литеральных типов, можно определять пользовательские.

Пример пользовательского литерала преобразования радиан в градусы.

```
long double operator""_degrees(long double value)
{
    return value * M_PI / 180.0;
}

double degrees = 0.38__degrees
```

Список возможных аргументов, при определении пользовательского литерала:

```
( const char * )
( unsigned long long int )
( long double )
( char )
( wchar_t )
( char16_t )
( char32_t )
( const char * , std::size_t )
( const wchar_t * , std::size_t )
( const char16_t * , std::size_t )
( const char32_t * , std::size_t )
```

Типы данных

C++ является статически типизированным языком, это значит что тип переменной не может меняться после инициализации.

Преобразования типов

Безопасные преобразования, без потери данных:

```
bool -> char -> short -> int -> double -> long double
bool -> char -> short -> int -> long -> long long
unsigned char -> unsigned short -> unsigned int -> unsigned long
float -> double -> long double
```

Динамическая типизация

RTTI

Существует ключевое слово typeid, которое может принимать как аргумент тип или выражение.


```
typeid(int).name();  
typeid(expression).name();
```

Помимо получения имени типа есть ещё функции в типе `std::type_info`, возвращаемым оператором `typeid()`.

Проверка является ли тип надлежащим.

```
typeid(int).before(typeid(char)); // == false  
typeid(char).before(typeid(int)); // == true
```

Возможно получить хэш значение из `std::type_info`

```
size_t hash_id = typeid(int).hash_code();
```

Указатели и ссылки

Указатель ссылается на область в памяти, они могут быть взяты от некоторой переменной, могут быть сравнены, к ним применимы операции сложения и вычитания, и они могут быть разименованы, для получения значения переменной на которую они указывают.

Ссылки похожи на указатели, но они не содержат операций сравнения и операции сложения и вычитания.

Модель памяти и время жизни

- Глобальные переменные
- Локальные переменные и аргументы функции, уничтожаемые при выходе из области видимости
- Динамически аллоцированные данные

Так же особые модели памяти используются в многопоточных приложениях, при взаимодействии с `std::atomic`, о них в разделе многопоточность.

R-value и L-value

В C++ существует два разных типа ссылок, l-value представляют собой ссылку на некоторую переменную, т.е. являются некоторым аналогом указателя.

R-value представляют собой результаты выражений, т.е. временные объекты не привязанные к области памяти.

R-value ссылки используются для семантики перемещения.

Важно отметить, что в классе можно перегрузить функции, и разные версии будут выбираться в зависимости от того является наш объект r или l value:

```
struct A
{
    void f() & ;
    void f() && ;
    void f() const & ;
    void f() const && ;
};
```

Сырые указатели

Используются для предоставления доступа к объекту, через указатель на его базовый класс.

Так же при работе с сырыми указателями существует возможность конструирования объекта в уже выделенной памяти (placement new).

```
unsigned char bufer[sizeof(int)] ;

int *pInt = new (bufer) int(42);
```

При использовании placement new не вызывается delete, но требуется вызывать деструктор, если он есть у объекта.

```
unsigned char bufer[sizeof(NewClass)] ;
NewClass *pClass = new (bufer) NewClass(42);
pClass->~NewClass(); //Без этой строчки объект не будет разрушен
```

Так же при выделении массивов при помощи оператора new[] существует возможность задать значения по умолчанию:

```
int* pArr = new int[N]{}; - создаёт массив с дефолтными значениями
```

Умные указатели

- std::unique_ptr - основной тип умного указателя
- std::shared_ptr - указатель может использоваться в разных частях программы, деаллокация происходит при уничтожении последнего объекта класса std::shared_ptr
- std::weak_ptr - используется для решения проблемы перекрестных ссылок, когда объекты ссылаются друг на друга, и не могут использовать shared_ptr, т.к. иначе память не будет высвобождена

std::weak_ptr создаётся из объекта std::shared_ptr, и может проверять является ли указатель висячим.

Для создания `unique_ptr` или `shared_ptr` предпочтительно использовать функции `make_unique`\`make_shared`. Они повышают устойчивость к исключениям, а так же могут избавлять от неопределенности порядка вычисления аргументов выражения.

Ситуация когда `make` функции не применимы - требуется задать пользовательский `deleter`.

Умные указатели могут так же использоваться для аллокации массивов:

```
// Для того чтобы освободить память правильно может понадобится свой deleter
std::shared_ptr<int> array_with_deleter(new int[10], std::default_delete<int[]>
());

//Эквивалентно:
std::shared_ptr<int> sp(new int[10], [](int *p) { delete[] p; });

//Однако если не требуется использование общей памяти можно использовать
std::unique_ptr
std::unique_ptr<int[]> unique_array(new int[10]);
```

Структуры и классы: ООП

Конструкторы и деструкторы

Конструкторы вызываются от базового класса, к дочерним. Деструкторы вызываются в противоположном направлении, от дочерних классов к базовому.

Если конструктор базового класса требует аргументов, тогда он должен быть вызван в конструкторе дочернего класса:

```
class A
{
public:
    A(int a) {}
};

class B : public A
{
public:
    B() : A(1) {}
};
```

Существует возможность запретить конструктор, пометив его ключевым словом `= delete`. Таким образом можно запретить копирование или перемещение объекта.

Таким образом можно пометить любые функции, как члены класса, так и обычные и даже инициализацию шаблона!

Статический полиморфизм

Перегрузка методов

В языке C++ могут быть перегружены функции. Перегруженные функции имеют одинаковое название, но разное количество аргументов, и\или разных тип аргументов.

Вызываемая функция определяется на этапе компиляции.

Динамический полиморфизм

Виртуальные методы

Виртуальные функции реализуют механизм позднего связывания, или динамический полиморфизм. Он отличается от статического тем, что происходит на этапе выполнения.

Для этого требуется пометить функцию в базовом классе ключевым словом `virtual`. И определить такую же функцию в дочернем классе. При переопределении функции в дочернем классе крайне желательно использовать ключевое слово `override`, оно позволяет проще читать код, а так же может защитить от ошибки когда сигнатуры функций различались.

Суть полиморфизма реализуемого через виртуальные функции сводится к идее использования указателя\ссылки интерфейса (базового класса) для разных реализаций дочернего.

Таблица виртуальных методов

Указатель на таблицу виртуальных методов `vptr` присутствует в любом классе, который содержит хотя бы 1 виртуальную функцию.

Если в базовом классе есть хотя бы 1 виртуальная функция, деструктор в ней должен быть помечен `virtual`. В противном случае при удалении указателя на базовый класс, по адресу которого находится дочерний класс - будет вызван только деструктор базового класса.

При наличии аргументов по умолчанию, будут выбираться те, что соответствуют типу указателя, по которому вызывается функция объекта. Т.е. это происходит на этапе компиляции, и для родительского указателя будет взят родительский аргумент по умолчанию, а для дочернего - дочерний элемент по умолчанию.

Вызов виртуальных методов из конструктора и деструктора

Когда виртуальная функция вызывается из конструктора, т.к. конструкторы дочерних классов ещё не вызывались и потому реализованные в них функции не будут вызваны. Таким образом при вызове виртуальной функции из конструктора будет вызвана та его версия, которая заполнена в таблице виртуальных функций к моменту выполнения конструктора.

При вызове виртуальных функций из деструктора возникает схожая проблема. Т.е. если мы вызываем виртуальную функцию из деструктора базового класса, будет вызвана та его версия, которая находится в таблице виртуальных методов. Те деструкторы дочерних классов, которые уже отработали, очистят таблицу виртуальных функций от своих методов.

Однако если поведение описанное выше соответствует задуманному, т.е. ошибка отсутствует можно вызывать функции используя явное указание на класс из которого вызывается функция. Это никак не меняет поведение программы, но читать такой код проще, и компилятор\статический анализатор не выдадут предупреждения о возможной ошибке.

```
B() {  
    std::cout << "B()\n";  
    A::foo();  
    B::bar();  
};
```

Вызов чисто виртуальной функции

Чисто виртуальные функции используются в базовых классах, в которых отсутствует реализация этого виртуального метода. Подобная методология позволяет создавать абстрактные классы, объекты которых нельзя создать. Однако указатели на такие классы позволяют обращаться к дочерним классам и вызывать их виртуальные функции.

Если вызвать такую функцию из конструктора базового класса это приведёт к аварийному завершению программы.

Правило 0\5

Правило 3 и 5 гласит, что если нам требуется реализация копирующего или перемещающего конструкторов, или соответствующих операторов, или деструктора работающего с выделяемой памятью - рекомендуется реализовать все эти функции.

Правила автоматической генерации выше описанных операторов\конструкторов и деструктора:

- Конструктор по умолчанию генерируется если не было объявленных пользовательские конструкторы
- Деструктор по умолчанию будет виртуальным, только если деструктор базового класса был виртуальным
- Перемещающие методы генерируются для классов, где нет явно объявленных ни перемещающих, ни копирующих, ни деструктора
- Конструктор копирования генерируется если он не был объявлен явно, и удаляется если был объявлен конструктор перемещения. Схоже с оператором.
- Шаблонные функции\конструкторы не влияют на выше описанные правила.

Правило 0 гласит, что не следует вручную создавать такие функции, а доверить им поведение по умолчанию = default. А для хранения указателей использовать их умные версии, избавляя себя от необходимости реализовывать деструктор.

Множественное наследование

Пример множественного наследования:

```
class X
{};
class Y
{};
class Z
{};
class A : public X, public Y, public Z
{};
```

При конструировании объекта вначале выполняются конструкторы базовых классов, в порядке их выполнения. Потом конструкторы членов результирующего класса. И уже само тело конструктора результирующего класса. Деструкторы так же вызываются в противоположной последовательности.

Правила доступа к членам класса такие же как при наследовании от одного класса. Однако возможны проблемы:

- Если в порожденном классе используется член с таким же именем, как в одном из базовых классов
- Если в нескольких базовых классах определены члены с одинаковыми именами

В этих случаях необходимо использовать оператор разрешения видимости для уточнения элемента, к которому осуществляется доступ, именем требуемого класса.

Однако базовый класс может быть задан только однажды во всей иерархии наследования. Для того чтобы включить базовый класс более одного раза используется виртуальное наследование \ ромбовидное наследование:

```
class X
{};
class Y : virtual public X
{};
class Z : virtual public X
{};
class A : public Y, public Z
{};
```

Тогда конструктор X будет вызван единожды. Без ключевого слова virtual конструкторы X будут вызваны дважды, перед конструктором Y, и перед конструктором Z.

Конструкторы и деструкторы при использовании виртуальных базовых классов выполняются в следующем порядке:

- Конструкторы виртуальных базовых классов выполняются до конструкторов не виртуальных базовых классов, независимо от того, как эти классы заданы в списке порождения
- Если класс имеет несколько виртуальных базовых классов, то конструкторы этих классов вызываются в порядке объявления виртуальных базовых классов в списке порождения

- Деструкторы виртуальных базовых классов выполняются после деструкторов не виртуальных базовых классов.

Если у нескольких наследуемых классов есть одинаковые функции, то для доступа к ним нужно либо использовать явное расширение области видимости, либо же использовать ссылку\указатель на требуемый класс, для вызова соответствующей функции.

Исключения

Исключения прерывают поток выполнения команд функции. Отличие `throw` от `return`, стек будет раскручиваться до тех пор пока не будет найден блок `try`, и все объекты по пути к этому блоку будут разрушаться.

Если исключение не было обработано - это приводит к аварийному завершению программы.

Так же исключение можн пробросить дальше по стеку, используя ключевое слово `throw` без параметра.

Блоки `catch` обрабатываются в порядке их определения, потому если вначале разместить блок с `std::exception`, а потом с `std::logic_error`, обработан будет только первый блок, т.к. это базовый класс для `std::logic_error`.

Так же блок обработки `catch` может иметь аргумент "...", в этот блок перейдёт управление, если не ни один другой блок не смог обработать исключение.

Исключения в конструкторе

Если конструктор выбрасывает исключение, то объект не будет сконструирован. Как следствие не будет вызван деструктор. Иногда это может приводить к утечкам памяти.

Однако выбрасывать исключения в конструкторах всё же можно. Стандарт гарантирует, что при выбросе исключения из конструктора, все уже сконструированные члены объекты будут успешно разрушены. Как следствие если мы используем идеому RAII то проблемы не будет.

Исключения в деструкторе

Начиная с C++11 деструкторы помечены как `noexcept`, это означает что они не могут выбрасывать исключения наружу, это приводит к аварийному завершению программы.

Однако даже если исключения стремятся быть обработаны, проблемы могут возникнуть по другим причинам:

Программа не должна выбрасывать исключения, пока происходит обработка другого исключения, т.к. раскрытка стека до момента нахождения блока `try`. Это приведёт к аварийному завершению программы.

Причина такого поведения может быть в том, что один из деструкторов при раскрутке стека выбрасывает исключение сам, либо же не обрабатывает исключение функции, которую вызывает.

Другая проблема может возникнуть когда исключение покидает блок `try`, тогда происходит разрушение всех объектов, которые созданы в блоке `try`. Если один из объектов выкинет исключение в деструкторе, то программа завершится аварийно.

В стандартной библиотеке существует функция `std::uncaught_exception`, которая позволяет проверить почему уничтожается объект, из-за выброшенного исключения, или же по другой причине. Однако, желательно не использовать её, по мере возможностей.

Стандартные типы исключений

Существует множество типов унаследованных от `std::exception`. В объектах исключений существует функция `what`, возвращающая `const char *`.

```
logic_error
    invalid_argument
    domain_error
    length_error
    out_of_range
    future_error

runtime_error
    range_error
    overflow_error
    underflow_error
    regex_error
    system_error
    ios_base::failure
    filesystem::filesystem_error(C++17)
    tx_exception(TM TS)
    nonexistent_local_time(C++20)
    ambiguous_local_time(C++20)
    format_error(C++20)

bad_typeid
bad_cast
    bad_any_cast(C++17)

bad_optional_access(C++17)
bad_weak_ptr
bad_function_call
bad_alloc
    bad_array_new_length

bad_exception
bad_variant_access(C++17)
```

Так же существует возможность определить функцию, которая будет вызываться вместо `terminate`, при условии отсутствия обработки выброшенного исключения.

Гарантии исключений

Существует 4 уровня гарантий исключений для функции:

- noexcept - гарантия что код не выбрасывает исключение никогда

- Строгая гарантия - если функция выходит за пределы области видимости из-за исключения не случится утечки памяти, и состояние программы будет не изменено
- Базовая гарантия - утечки не будет, и объект в рабочем состоянии, но состояние может быть изменено
- Отсутствие гарантий - возможны утечки и объект может стать не рабочим

Access violation

Аварийное состояние, которое возникает при обращении к памяти, к которой не должно быть доступа.

Такие исключительные ситуации не могут быть обработаны при помощи стандартных средств языка C++.

В компиляторах MS Visual C++ существуют отдельные блоки для этой цели.

Другой вариант, это обработка POSIX сигналов, например SEG_FAULT.

Типизация

Неявное\явное преобразование типов

```
class A {};  
  
class A2 {};  
  
class B  
{  
    std::string str = "test";  
  
public:  
  
    B(const A& a) {}  
  
    explicit B(const A2& a) {}  
  
    std::string operator() const { return str; }  
};  
  
A a;  
B b = a; //Неявное преобразование  
  
A2 a2;  
B b2 = a2; //Запрещено  
  
std::string implicit = b; //Неявное преобразование
```

Опасной может быть ситуация, когда не explicit конструктор имеет 2 аргумента, со дефолтными значениями, и объект такого типа создается присвоением одной переменной соответствующего типа. Будет неявное преобразование типа, с поведением, которое не задуманно.

const

Переменные

```
//Константный int
const int i = 1;

//Альтернативная запись
int const j = 2;

//Указатель на константный int
const int* pI = &i;

//Константный указатель
int const* const cP = &i;

//Снятие модификатора
const_cast<int*>(i) = 3;

int k = 0;
// Ошибка компиляции, так можно добавить константность
static_cast<const int*>(k) = 1;
```

Функции

```
class A
{
    std::string value = "test";
    int i = 0;

    mutable int j = 0;

    int* p_i; //Предположим что оно проинициализированно

public:

    void f(const int i) {}

    //Ошибка компиляции, сигнатура считается одинаковой
    void f(int) {}

    //Так функции могут быть перегружены
    void f_ref(int& r_i) {}

    //Данная функция будет вызвана от r-value или const int как аргумента
    void f_ref(const int& c_r_i) {}

    //Возврат константной ссылки
    const string& get_const_ref() { return value; }
```

```

//const функция не даст изменить состояние объекта
//Из неё могут вызываться только другие const функции
int const_f() const { return i; }

//const функции можно перегружать, и они будут выбираться в зависимости от
нашего объекта типа A
int const_f() { return i };

//Модификация j разрешена из-за ключевого слова mutable
void set_const_f() const { j = 1; }

//Такой вызов разрешён, т.к. сам указатель не меняется
void update_value() const { *p_i = 0; }

//Другой метод обойти константность, помимо mutable
void trick() const
{
    const_cast<A*>(this)->i = 1;
}
}

```

Константность объектов и функций может быть очень полезна в многопоточных приложениях. Константные объекты являются потоко-безопасными. Однако важно следить за тем, чтобы константные версии функций были тоже потоко-безопасны, и осуществлять соответствующую защиту.

volatile

Ключевое слово для типа переменной, которое указывает на возможность использования переменной извне, что ведёт к запрету на оптимизацию.

Без ключевого слова `volatile` компилятор решит, что переменная не меняется никогда, и все условия с ней будут оптимизировать на этапе компиляции.

Другой использования `volatile`: зануления конфиденциальной информации, т.к. компилятор может оптимизировать эту операцию, если область памяти с информацией после не используется после зануления.

Другие спецификаторы функций

Так же существуют 2 спецификатора, являющихся частью системы типов.

Функции помеченные `noexcept` не должны выбрасывать исключения. Подробнее об этом в разделе исключения.

```

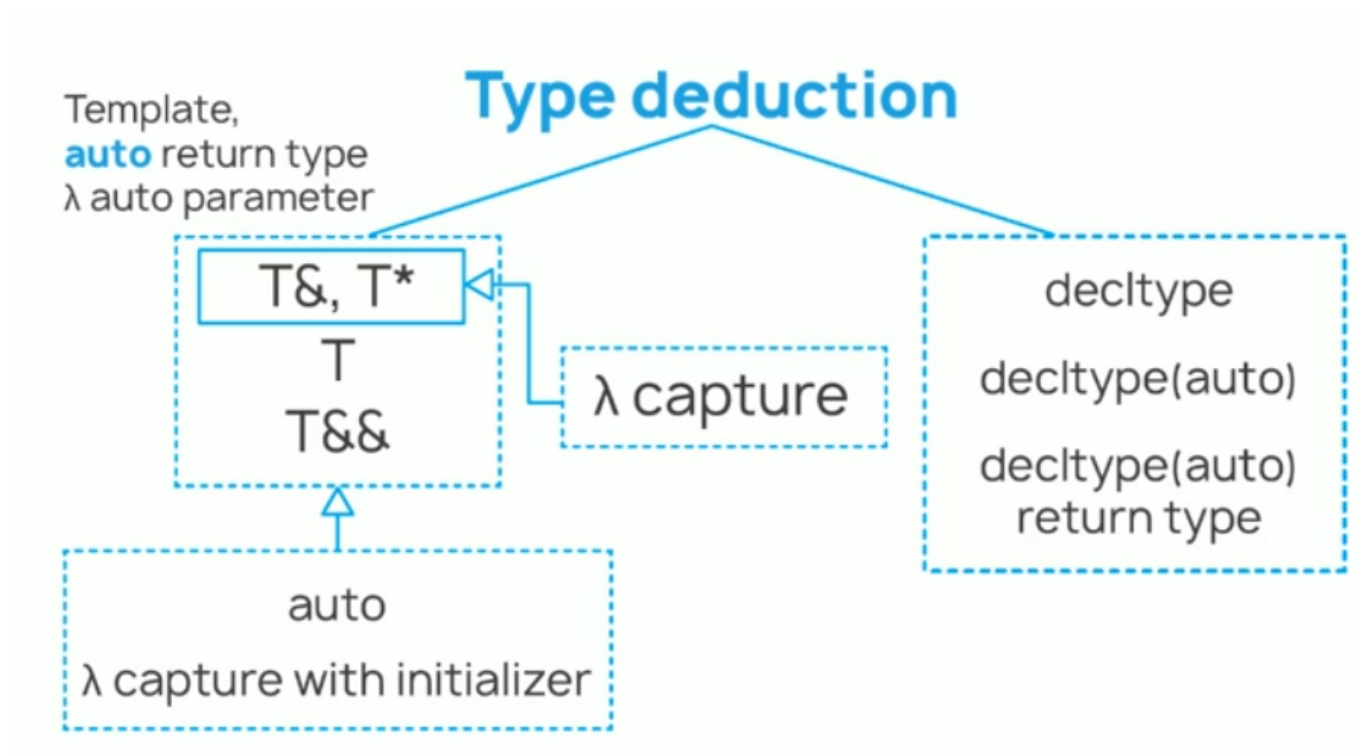
struct A {
    void f() noexcept;
}

```

Функции помеченные constexpr могут осуществлять вычисления на этапе компиляции.

```
constexpr int f(int a, int b) {
    return a + b;
}
```

Вывод типов



Правила для вывода шаблонных аргументов:

- для указателей и ссылок
- для обычных типов
- r-value ссылки, которые в шаблонах работают не совсем как r-value, а как forwarding reference и в зависимости от того чем инициализируется становится либо r-value либо l-value ссылкой.

Ключевое слово auto наследует правила вывода всех шаблонных аргументов.

Ключевое слово decltype имеет собственные правила вывода типов.

Списки захвата lambda наследуют правила вывода типов для ссылок и указателей шаблонных аргументов.

Вывод возвращаемых типов lambda, который как auto наследует правила вывода шаблонных аргументов.

Шаблонных аргументов \ auto \ lambda

Для (T param) отбрасываются ссылки, const, volatile.

Для (const\volatile T param) так же отбрасываются, но param будет иметь указанный спецификатор.

Для (T& param) отбрасываются ссылки, но сохраняются const\volatile. При этом param будет иметь тип ссылки. Если для param нужно добавить констктность, то требуется использовать (const T& param).

Если мы передаём массивы то: T = int[10], param = int(&)[10]. Если мы передаём функцию то: T = voic(), param = void(&()).

Для (T* param) действуют такие правила. Модификаторы сохраняются для T, но отбрасывается указатель для T, но param будет указателем.

Для (T&& param), т.е. forwarding refernce сохраняются спецификаторы для T, а param становится либо l-value, либо r-value ссылкой.

Для того чтобы вручную исследовать тип T и param можно использовать RTTI:

```
std::cout << typeid(T).name() << " " << typeid(param).name() << std::endl;
```

Ключевое слово auto наследует поведение вывода шаблонных аргументов. Однако важно учитывать одну важную особенность:

```
auto a = {1}; //В обоих случаях auto будет не int
auto b {2}; //a initializer_list<int>
```

Список захвата lamda наследует поведение вывода шаблонных аргументов. Для простых типов, и для ссылок и указателей.

Важно отметить, что если захваченное значение нужно модифицировать, требуется пометить lambda ключевым словом mutable. Но если захват при помощи ссылки - то её можно модифицировать, если только захватывается не константный объект.

decltype(auto)

Сохраняет модификаторы.

type-casting

const_cast

Используется для снятия квалификаторов const\volatile. Может применяться только к указателям, ссылкам или указателям на член класса.

reinterpret_cast

Позволяет преобразовывать любой указатель в указатель любого другого типа. Также позволяет преобразовывать любой целочисленный тип в любой тип указателя и наоборот.

static_cast

Static_cast создан для выполнения всех видов преобразований, разрешённых компилятором. Все преобразования работают, только если есть совместимость по const и volatile.

Необходим для преобразования enum class.

Так же может использоваться для явного указания, какую из перегруженных функций брать:

```
std::transform(s.begin(), s.end(), s.begin(), static_cast<int(*)>(int)>
(std::toupper));
```

dynamic_cast

Преобразует ссылку или указатель вниз по иерархии наследования, т.е. из типа предка в тип потомка, с проверкой возможно ли такое преобразование.

std::chrono::duration_cast

Преобразование между разными длительностями времени (секунда\минута итд). static_cast не подходит, из-за возможной потери точности.

Шаблоны

Не типовые шаблонные параметры

Существует 4 вариации:

```
template <size_t> // или <size_t N>
struct int_array { };

template <size_t = 42> // или <size_t N = 42>
struct array { };

// Начиная с C++11:
template <size_t ...> // или <size_t ...ints>
class sizeT_sequence { };

// Начиная с C++17:
template<auto V> // или <decltype(auto) V>
struct B { };

```

Параметром могут выступать:

- l-value reference
- std::nullptr_t
- integral type (bool, char, signed char, unsigned char, short, ...)
- pointer
- pointer to member

- enumeration

Типовые шаблонные параметры

Три наиболее часто используемых варианта:

```
template <class> // или <typename T>
class FalseVector { ... };

template <class T, class Alloc = std::allocator<T>>
class TrueVector { ... };

// Начиная с C++11:
template <class ...> // или <typename ...Types>
class tuple { .... };
```

Начиная с C++17 доступны три более экзотических варианта, шаблон в шаблоне:

```
template <class K, class T, template <class> class Container>
class MyMap
{
    Container<K> keys;
    Container<T> values;
};

template<class T> class my_array { ... };

template<class K, class T, template <class> class Container = my_array>
class MyMap { ... };

template <class K, class T, template <class, class> class ...Map>
class MyMap : Map<K, T>... { ... };
```

Ключевое слово typename

Может быть использовано несколькими разными способами:

```
template <typename T>
struct X : B<T> // B<T> is dependent T
{
    //Если не написать typename T::A может интерпретироваться не верно
    typename T::A* pa; // T::A зависит T

    void f(B<T>* pb)
    {
        static int i = B<T>::i;
```

```

        pb->j++; // pb->j is dependent variable from T ??? B ???
    }
}

```

Вариативные шаблоны

```

// C++17:

template <class T1, class T2, class ...TN>
bool equalsAnyOf(const T1& t1, const T2& t2, const TN&... tN) noexcept
{
    // Лаконичное решение через свертку функций, в отличии от рекурсии C++17
    return ((t1 == t2) || ... || (t1 == tN));
}

std::cout << equalsAnyOf(0, 'a', 0.0, 42);

```

Существует четыре вида свёрток функций:

```

(pack op ...) = (E_1 op (... op (E_N-1 op E_N)))
(... op pack) = (((E_1 op E_2) op ...) op E_N)
(pack op ... op init) = (E_1 op (... op (E_N-1 op (E_N op I))))
(init op ... op pack) = (((I op E1) op E2) op ...) op E_N

```

Операции:

```

+, -, *, /, %, ^, &, |, =, <, >, <<, >>,
+=, -=, *=, /=, %=, ^=, &= |=,
<<=, >>=, ==, !=, <=, >=, &&, ||, .*, ->*
и оператор ,

```

Специализации шаблонов

Частичная специализация

```

// Шаблонный класс
template <class T, class Deleter>
class unique_ptr
{
public:
    T* operator->() const noexcept;
}

```



```
// Частичная специализация для шаблонного класса
// Реализация unique_ptr для массивов
template <class T, class Deleter>
class unique_ptr<T[], Deleter>
{

public:
    T& operator[](size_t idx) noexcept;
    const T& operator[](size_t idx) const noexcept;
}
```

Для функций частичная специализация не доступна.

Полная специализация

Пример для классов:

```
template <class T>
class vector // class template
{
    ...
};

// full specialization for vector<bool>:
template<>
class vector<bool>
{
    ....
};
```

Пример для функций:

```
template <class T>
void print(const T& obj) // function template
{
    std::cout << obj;
};

class SomeClass {...};

// full specialization for print:
template<>
void print<SomeClass>(const SomeClass& obj)
{
    std::cout << obj;
};
```

Subsituation Failure Is Not An Error - возможность манипулировать перегрузками какой-то функции, при необходимости скрывая некоторые из них при помощи создания искусственных ошибок.

При определении перегрузок функции ошибочные инстанции шаблонов не вызывают ошибку компиляции, а отбрасываются из списка кандидатов на наиболее подходящую перегрузку.

В стандартной библиотеке есть метофункция `std::enable_if`, позволяющая удобно использовать SFINAE.

type-traits

Позволяют узнать о множестве характеристик шаблонного аргумента.

Подробнее: https://en.cppreference.com/w/cpp/header/type_traits

Особенности языка

ADL (Argument Dependent Lookup)

Позволяет находить определения в связанных областях видимости. Не применяется если обычный поиск позволяет найти нужное имя.

Static intialization fiasco

Проблема возникает при инциализации одной глобальной переменной другой. Этого надо строго избегать.

Стандартная библиотека

Потоки ввода вывода

Дата и время

Контейнеры

Итераторы

Алгоритмы

Многопоточность и concurency

Потоки

Для работы с потоками используется заголовочный файл `thread`.

В зависимости от железа, количество одновременно запускаемых потоков может отличаться, для того чтобы узнать максимальное количество потоков можно воспользоваться функцией:

```
#include <thread>
unsigned int count = std::thread::hardware_concurrency();
```

Поток может быть создан тремя способами:

- Используя указатель на функцию
- Используя `lambda`
- Используя функтор

```
void function(params) {}
std::thread function_thread(function, params);

auto lambda = [](params) {}; //Можно передать сразу в конструктор thread
std::thread lambda_thread(lambda, params);

struct functor {
    void operator()(params) {}
}
std::thread functor_thread(functor(), params);
```

Существует несколько специальных функций для работы с потоками:

```
// Идентификатор потока
std::this_thread::get_id();

// Приостановить поток, передав управление другим на короткое время
std::this_thread::yield();

// Уснуть на некоторое время
std::this_thread::sleep_for(std::chrono::seconds(1));

std::chrono::system_clock::time_point time_point =
std::chrono::system_clock::now() + std::chrono::seconds(10);

// Уснуть до некоторого момента
std::this_thread::sleep_until(time_point);
```

Есть несколько типов данных, которые могут разделять между собой несколько потоков:

- Глобальные и статические переменные проинициализированные во время компиляции
- Ссылки - для этого требуется воспользоваться оберткой `std::ref` или `std::cref`, т.к. по умолчанию аргументы передаются в поток по значению, поскольку потоки не могут вернуть результат

выполнения, ссылки помогают получить подобный результат

Важно не использовать static переменные внутри функции выполняемой несколькими потоками:

```
void method()
{
    // Общая переменная для всех потоков
    static int v1 = 0;

    // Отдельная переменная для каждого потока
    thread_local int v2 = 0;
}
```

Для того чтобы дождаться завершения потока используется функция join, она приводит к ожиданию завершения потока. Перед её использованием важно проверить возможно ли это функцией joinable.

Для того чтобы завершить поток из функции потока достаточно использовать return;

Возможно открепить поток функцией detach, такой поток теряет связь с объектом std::thread и уже не может управляться извне. Он завершит свою работу либо по завершении функции потока, либо по завершению главного потока. После detach функция joinable вернёт false.

Состояние гонки возникает когда происходит запись в данные, разделяемые несколькими потоками. Такое поведение может привести к аварийному завершению программы или undefined behavior.

Есть несколько методов предотвратить состояние гонки, один из них это std::atomic<>. Он гарантирует что запись или чтение из такой переменной является атомарным, т.е. происходит как одно действие, и потому не может вызывать состояние гонки.

Другой подход это мьютекс и локи:

```
std::mutex my;

void thread_function()
{
    std::lock_guard<std::mutex> guard(m);
}
```

Типы локов:

- std::lock_guard - захватывают один мьютекс
- std::scoped_lock - может захватывать несколько мьютексов
- std::unique_lock - инициализирует единственную блокировку, может быть возвращен из функции, без снятия лока, может быть высвобожден до уничтожения, а так же позволяет использовать удобные функции
- std::shared_lock - работает как unique, но с shared_mutex

```
// Инициализация без осуществления лока
std::unique_lock<std::mutex> guard(mutex, std::defer_lock);

guard.lock(); // Осуществить лок
guard.try_lock(); // Не осуществит лок, если он не может быть завачен
guard.try_lock_for(); // Для timed_mutexes
guard.try_lock_until(); // Для timed_mutexes
```

```
std::shared_lock<std::shared_mutex> guard(mutex);

// Проверяет владение локом
guard.owns_lock();
bool(guard);

// Освобождение лока до разрушения
guard.unlock();

//Так же содержит методы unique_lock описанные выше
```

Отличие `shared_lock` от `unique_lock`: несколько потоков могут одновременно получить общую блокировку на один и тот же мьютекс `std::shared_mutex`.

Ограничение заключается в том, что, если какой-либо имеющий `shared` блокировку поток попытается получить монопольную блокировку, он будет ждать до тех пор, пока все другие потоки не снимут свои блокировки. Аналогично, если какой-либо поток имеет монопольную блокировку, никакой другой поток не может получить `shared` или монопольную блокировку, пока не снимет свою блокировку первый поток.

Типы мьютексов:

- `std::mutex`
- `std::shared_mutex` - несколько потоков могут владеть одним мьютексом, либо же один поток может получить эксклюзивное владение
- `std::timed_mutex` - может быть заблокирован на время при помощи `try_lock_for()` и `try_lock_until()`
- `std::shared_timed_mutex`
- `std::recursive_mutex` - несколько раз может быть захвачен одним потоком, требуется разблокировать его такое же количество раз
- `std::recursive_timed_mutex`

Deadlock - взаимная блокировка потоков, когда мьютекс захватываются не в одинаковом порядке, для его разрешения нужно захватывать мьютексы в одинаковом порядке в разных потоках.

Conditional variables используют для синхронизации потоков до наступления некоторого события. Conditional variable преостанавливает поток, до того момента пока некоторое условие не станет равным true. Он работает следующим образом:

- Поток захватывает лок `unique_mutex`
- Проверяет выполнилось ли условие, если нет вызывает `wait`
- Тогда лок высвобождается и поток приостанавливается пока условие не выполнено
- Если условие выполнено, тогда `cv` должно быть уведомлено, прежде чем оно может проверить
- Когда условие выполнено лок снова захватывает лок и выполнение потока продолжается

Потоки должны иметь общий доступ к:

- Переменной определяющей некоторое событие
- Мьютексу
- Conditional variable

Для того чтобы уведомить потоки о том, что статус ожидания изменился требуется вызывать `notify_one` или `notify_all`. При этом перед этим должен быть захвачен тот же мьютекс, и само уведомление случится только тогда, когда этот мьютекс будет высвобожден. В случае `notify_all` потоки будут пробуждаться один за одним, т.к. защищены мьютексом.

Условие (lambda\функция) является опциональным параметром `cv`, который позволяет избежать случайного разблокирования при неудачном вызове `notify`.

```
std::condition_variable condition_var;
std::mutex mutex;
bool condition(false);

void thread_1()
{
    std::unique_lock<std::mutex> guard(mutex);

    //Вместо while можно использовать функцию\lambda
    while (!condition)
    {
        condition_var.wait(guard);
    }
}

void thread_2()
{
    std::unique_lock<std::mutex> guard(mutex);

    condition = true;

    condition_var.notify_one();
    //condition_var.notify_all();
}
```

Так же `cv` содержат функции `wait_for` и `wait_until`.

Существует специальная функция `std::notify_all_at_thread_exit`, которая ждёт завершения потока, в т.ч. разрушения `thread_local` переменных, и только после этого захватывает лок и вызывает `notify_all`. Если

вместо неё вызывать `notify_all`, уведомление будет доставлено до реального окончания потока. Особенно применимо для `detached` потоков.

Модель памяти и `std::atomic`

Атомарная операция — это операция, которую невозможно наблюдать в промежуточном состоянии, она либо выполнена либо нет.

Атомарные переменные накладывают ограничения на последовательность выполнения операций, избегая оптимизации, которые могут привести к нежелательным эффектам при многопоточности.

Для записи значения в `std::atomic` используется функция `store`, для чтения `load`. Так же существуют специальные функции для арифметических операций: `fetch_add`, `fetch_sub`, `fetch_and`, `fetch_or`, `fetch_xor`. А так же перегружены соответствующие операторы.

Флаг `std::memory_order_relaxed` передающийся аргументом в функции выше обладает следующим поведением: он атомарен, но не может использоваться как примитив синхронизации. Можно использовать его как счётчик или условие остановки.

В примере ниже нет гарантии что потоки отработают правильно, т.к. не происходит синхронизация:

```
std::string data;
std::atomic<bool> ready{ false };

void thread1() {
    data = "very important bytes";
    ready.store(true, std::memory_order_relaxed);
}

void thread2() {
    while (!ready.load(std::memory_order_relaxed));

    // Здесь кроется потенциальная проблема
    std::cout << "data is ready: " << data << "\n";
}
```

Флаг `std::memory_order_seq_cst` даёт самые строгие гарантии, и является флагом по умолчанию. Его свойства:

- Порядок модификаций разных атомарных переменных в потоке `thread1` сохранится в потоке `thread2`
- Все потоки будут видеть один и тот же порядок модификации всех атомарных переменных. Сами модификации могут происходить в разных потоках
- Все модификации памяти (не только модификации над атомиками) в потоке `thread1`, выполняющей `store` на атомарной переменной, будут видны после выполнения `load` этой же переменной в потоке `thread2`


Однако данный флаг приводит к дорогим операциям для процессорах, особенно на ARM.

Флаги `std::memory_order_acquire` и `std::memory_order_release` работают только в паре над одним атомарным объектом. Их свойства:

- Модификация атомарной переменной с `release` будет видна в другом потоке, выполняющем чтение этой же атомарной переменной с `acquire`
- Все модификации памяти в потоке `thread1`, выполняющей запись атомарной переменной с `release`, будут видны после выполнения чтения той же переменной с `acquire` в потоке `thread2`
- Процессор и компилятор не могут перенести операции записи в память раньше `release` операции в потоке `thread1`, и нельзя перемещать выше операции чтения из памяти позже `acquire` операции в потоке `thread2`

Но нет полного порядка между операциями над разными атомиками, происходящих в разных потоках.

Так же модели `acquire` и `release` поможет понять гарантии синхронизации памяти, которые предоставляют классы стандартной библиотеки для работы с потоками.

- `std::thread::(constructor)` и функция потока: вызов конструктора объекта `std::thread` (`release`) синхронизирован со стартом работы функции нового потока (`acquire`). Таким образом функция потока будет видеть все изменения памяти, которые произошли до вызова конструктора в исходном потоке.
- `std::thread::join` и владеющий поток: после успешного вызова `join` поток, в котором был вызван `join`, "увидит" все изменения памяти, которые были выполнены завершившимся потоком.
- `std::mutex::lock` и `std::mutex::unlock`  успешный `lock` синхронизирует память, которая была изменена до вызова предыдущего `unlock`.

Конкурентное выполнение

Когда нам не требуется выполнять долгие задачи, с синхронизацией мьютексами, а вместо этого требуется запускать простые задачи лучше воспользоваться не потоками, а конкурентными механизмами.

- `std::future` - класс для хранения значение, которое будет назначено позже, если к этому значения осуществляется попытка доступа, до его установки - произойдет блокировка, до момента пока значение не будет выставлено
- `std::shared_future` - может быть скопирован, так что разные потоки могут ждать установки значения
- `std::promise` - используется для установки значения, которое позже будет передано в `future`, которые создаются из `promise`

Пример:


```

void initiazer(std::promise<int> * promObj)
{
    std::cout<<"Inside Thread"<<std::endl;    promObj->set_value(35);
}

int main()
{
    std::promise<int> promiseObj;
    std::future<int> futureObj = promiseObj.get_future();
    std::thread th(initiazer, &promiseObj);
    std::cout<<futureObj.get()<<std::endl;
    th.join();
    return 0;
}

```

Асинхронности можно добиться при помощи функции `std::async`. Она принимает указатель на функцию\lamda\функтор, а так же список аргументов, и возвращает `future`.

Существует 3 разных варианта запуска функции `async`:

- `std::launch::async` : Гарантирует запуск в отдельном потоке
- `std::launch::deferred`: Функция будет вызвана только при вызове `get`, ленивое вычисление
- `std::launch::async` | `std::launch::deferred`: поведение по умолчанию, комбинация

Неопределенное и неуточненное поведение

https://en.cppreference.com/w/cpp/language/eval_order

C++20

Идеомы

RAII

Resource Acquisition Is Initialization: получение некоторого ресурса связано с созданием объекта, а высвобождение с разрушением.

Т.к. при выходе из области видимости происходит разрушение локальных объектов, RAII безопасно использовать с исключениями.

Примеры в стандартной библиотеке: `std::unique_ptr`, `std::ifstream`, `std::mutex`, `std::string`, `std::vector`.

plmpl

Private implementation: используется для того чтобы скрыть детали от других разработчиков, а так же помогают уменьшить нагрузку на компилятор при рекомпиляции скрытой реализации за счёт минимизация зависимостей компиляции и разделения интерфейса и реализации.

```
// my_class.h
class my_class {
    // ... all public and protected stuff goes here ...
private:
    class impl;
    std::unique_ptr<impl> pimpl; // opaque type here
};

// my_class.cpp
class my_class::impl { // defined privately here
    // ... all private data and functions: all of these
    //      can now change without recompiling callers ...
};

my_class::my_class(): pimpl( new impl )
{
    // ... set impl values ...
}
```

Non-copyable/non-movable

Запрет на копирование\перемещение.

Достигается за счёт удаления конструктора и оператора, копирования и перемещения соответственно.

Erase-remove

Метод для быстрого прореживания массива данных:

```
std::string remove_from = "Some    spaces    were    here"
remove_from.erase(std::remove_if(remove_from.begin(), remove_from.end(),
                                [](unsigned char x) { return std::isspace(x); })),
```

Устойчивость к исключениям заключается в том, что в операторе присваивания нет точки, где генерация исключения могла бы привести к утечке памяти.

Copy and swap

Идиома позволяющая реализовывать устойчивые к исключениям операции присвоения.

```
class Copyable
{
public:

    Copyable& operator=(Copyable value)
    {
        std::swap(value, *this);
        return *this;
    }
}
```

```
    }
};
```

Copy on write

При чтении данных используется общий объект, а при изменении - создаётся модифицированная копия.

Имеет общее с паттерном "легковес".

C RTP (Curiously recurring template pattern)

```
template <class T>
struct Base
{
};

struct Derived : Base<Derived>
{
};
```

Проблемная ситуация, для которой нужна такая странная композиция:

```
template <class T = intmax_t>
class Rational
{
    ...
public:
    Rational() = default;

    friend bool operator<(const Rational<T>& l, const Rational<T>& r) noexcept
    {
        return ....;
    }
}
//Однако возникает сложность, если требуется оператор >
```

Пример:

```
template <class T>
struct less_than_comparable
{
    friend bool operator>(const T& l, const T& r) noexcept
    {
        return r < l;
    }
    friend bool operator<=(const T& l, const T& r) noexcept
```

```

    {
        return !(r < l);
    }
    friend bool operator>=(const T& l, const T& r) noexcept
    {
        return !(l < r);
    }
};

template <class T = uint64_t>
class Rational : less_than_comparable<Rational<T>>
{ //Класс объявленный выше с операцией <
};

//Обобщенная задача решена!

```

Эта идеома применима при статическом полиморфизме, но это не даёт большого прироста производительности.

IILE

Immediately Invoked Lambda Expression: идеома используется для комплексной инициализации ресурсов.

Её суть заключается в создании lambda'ы, которая немедленно вызывается.

Код ниже создаёт константный вектор, который может быть заполнен произвольным образом.

```
const std::vector<int> some_vector = [](){ return std::vector<int>(10); }();
```

Принципы разработки

SOLID

- Single responsibility principle (принцип единственной ответственности)
- Open-closed principle (принцип открытости/закрытости)
- Liskov substitution principle (принцип подстановки Лисков)
- Interface segregation principle (принцип разделения интерфейса)
- Dependency inversion principle (принцип инверсии зависимостей)

Принцип единой ответственности: для каждого класса должно быть определено единственное назначение. Все ресурсы, необходимые для его осуществления, должны быть инкапсулированы в этот класс и подчинены только этой задаче.

Принцип открытости\закрытости: программные сущности должны быть открыты для расширения, но закрыты для модификации.

Принцип подстановки Лисков: функции, которые используют базовый тип, должны иметь возможность использовать подтипы базового типа не зная об этом.

Принцип разделения интерфейса: много интерфейсов, специально предназначенных для клиентов, лучше, чем один интерфейс общего назначения.

Принцип инверсии зависимостей: Зависимость на Абстракциях. Нет зависимости на что-то конкретное.

KISS

Keep It Simple, Stupid / Будь проще

Не придумывайте к задаче более сложного решения, чем ей требуется.

DRY

Don't Repeat Yourself / Не повторяйтесь

Уход от дублирования кода.

YANGI

You Aren't Gonna Need It / Вам это не понадобится

Если пишете код, то будьте уверены, что он вам понадобится. Не пишите код, если думаете, что он пригодится позже.

BDUF

Big Design Up Front / Глобальное проектирование прежде всего

Проектируй код перед тем, как начинать его писать.

APO

Avoid Premature Optimization / Избегайте преждевременной оптимизации

Эта практика побуждает разработчиков не оптимизировать код до того, как необходимость этой оптимизации будет доказана.

Бритва Окама

Не создавайте ненужных сущностей без необходимости. Будьте прагматичны — подумайте, нужны ли они, поскольку они могут в конечном итоге усложнить вашу кодовую базу.

Разделяй и властвуй

Парадигма разработки алгоритмов, заключающаяся в рекурсивном разбиении решаемой задачи на две или более подзадачи того же типа, но меньшего размера, и комбинировании их решений для получения ответа к исходной задаче; разбиения выполняются до тех пор, пока все подзадачи не окажутся элементарными.

Паттерны проектирования

Жизненный цикл ПО

Библиотеки

boost

google test\mock

Инструменты

Сборка - CMake

Разработка - VSCode

Отладка - gdb

Версирование - git

Линтер

Анализаторы

Статические

Динамические

Архитектура

Операционные системы

(Старое) Примеры

Виртуальные функции в конструкторе или деструкторе

```
class A
{
public:

    A() { f(); }
    ~A() { f(); }

    virtual f() { std::cout << "A" << endl; }
};
```

```
class B : public A
{
public:

    B() {}

    virtual f() { std::cout << "B" << endl; }
};

//Эта строка выведет A
B b;

//Эта строка выведет B
b.f();

//При разрушении B будет выведено тоже A
```

Нужно избегать вызова виртуальных функций, в конструкторе или деструкторе.

Виртуальный "конструктор"

Рассмотрим проблемную ситуацию

```
class A {
public:
    virtual A* clone() { return (new A(*this)); }
};

class B : public A {
public:

    //co-variant return type: перегрузка функции возвращающей разные указатели
    virtual B* clone() { return (new B(*this)); }
};

void foo(A* to_copy)
{
    //Хоть мы передаём объект B, сконструирован по копии будет A
    A* a = new A(*to_copy);

    Решение
    A* a2 = to_copy->clone();
}
```

```
B b;  
foo(&b);
```