

# EP02 - Métodos de Monte Carlos

## MAP2212 - Laboratório de Comutação e Simulação

Danilo Brito da Silva - N<sup>o</sup> USP: 10693250

19 de abril de 2022

### 1 Introdução

Este exercício tem por objetivo estimar a integral de  $f(x)$ ,  $x \in [0,1]$  utilizando quatro variantes do Método de Monte Carlo (MMC): *Crud*, *Hit or Miss*, *Importance Sampling* e *Control Variate*.

$$f(x) = e^{-ax} \cos bx \quad (1)$$

Utilizaremos  $a = 0.442705074$  e  $b = 0.10693250$ . Para cada método, o erro relativo deverá ser  $|\hat{g} - g|/g \leq 0.0005$ , onde  $\hat{g}$  é a estimativa numérica do valor da integral, e  $g$  é o verdadeiro valor da integral (desconhecido). Como  $g$  é desconhecido, nos apoiaremos no Teorema do Limite Central para estimar o erro, em que, para grandes números,  $\sigma^2 \approx s^2$ :

$$\epsilon = \sqrt{\frac{s^2}{n}} \quad (2)$$

Para cada um dos métodos, vamos gerar  $n$  variáveis pseudo-aleatórias e armazená-las como vetor, calcular variância e erro padrão. Caso o erro seja maior que 0.0005, aumentamos o  $n$  em 2 vezes e repetimos o processo. O valor da função  $g = \int_0^1 f(x)dx$  será estimado como a média dos valores gerados em cada método.

### 2 Método Crud

O valor da integral é calculado como sendo a média dos valores da  $f(x)$  em  $n$  pontos aleatórios com  $x_i$  pertencente ao intervalo  $[0, 1]$  e distribuição uniforme,  $i = 1, \dots, n$ . Portanto, temos:

$$\hat{g} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n f(x_i)$$

Utilizando o Python, rodamos o seguinte código:

Dessa forma, obtivemos os seguintes resultados:

$$\hat{g} = 0.79304; n = 54000; \epsilon = 0.0005$$

### 3 Método Hit or Miss

Neste método, geramos pares de pontos  $(x_i, y_i)$  e escolhemos uma função auxiliar  $h(x, y)$  de distribuição Bernoulli tal que

$$h(x, y) = \begin{cases} 1 & \text{se } f(x) \geq y, \\ 0 & \text{se } f(x) < y. \end{cases}$$

Assim, vamos estimar  $g = \int_0^1 \int_0^1 h(x, y) dx dy$  como  $\hat{g} = \frac{1}{n} \sum_1^n h(x_i, y_i) = \frac{n^*}{n}$  e a estimativa da variância será dada por  $s^2 = \frac{\hat{g}(1 - \hat{g})}{n}$ .

Executamos o código abaixo no R e obtivemos os seguintes resultados:

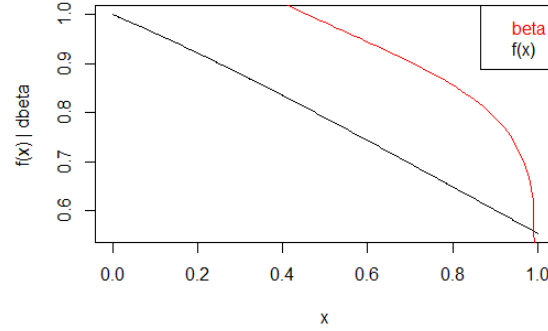
$$\hat{g} = 0.79393; n = 656000; \epsilon = 0.0005$$

### 4 Método Importance Sampling

Neste método, escolhemos uma função auxiliar  $k(x)$  que seja função de distribuição de probabilidade conhecida e se aproxime da  $f(x)$ .

$$g = \int f(x) dx = \int \frac{f(x)}{k(x)} k(x) dx = \int \frac{f(x)}{k(x)} dK(x)$$
$$\hat{g} = \frac{1}{n} \sum_1^n \frac{f(x_i)}{k(x_i)}, x_i \sim k, i = 1 : n, s^2 = \frac{1}{n} \int \left( \frac{f(x)}{k(x)} - \hat{g} \right)^2 dK(x)$$

Vamos escolher a função de distribuição  $\text{Beta}(\alpha, \beta)$ , integrável, razoavelmente proporcional a  $f(x)$  e cuja razão  $f/\text{Beta}$  seja limitada no intervalo  $[0, 1]$ , com  $\alpha = 0.9$  e  $\beta = 1.1$ , ilustrada no gráfico abaixo, e armazenar os resultados de  $f(x_i)/k(x_i)$  em um vetor e calcular sua média para chegar na aproximação  $\hat{g}$ .



Executando os comandos acima no R, obtivemos os seguintes resultados:  
 $\hat{g} = 0.78075$ ;  $n = 17000$ ;  $\epsilon = 0.00025$

## 5 Método Control Variate

No método Control Variate, escolhemos uma função  $\varphi(x)$  de comportamento parecido com a  $f(x)$ , porém mais fácil de integrar.

$$g = \int \varphi(x)dx + \int (f(x) - \varphi(x))dx = g' + \int (f(x) - \varphi(x))dx$$

Com os estimadores  $\hat{g} = \frac{1}{n} \sum_1^n f(x_i)$  e  $\hat{g}' = \frac{1}{n} \sum_1^n \varphi(x_i)$  e a variância dada por  $Var(\hat{g} - \hat{g}') = Var(\hat{g}) + Var(\hat{g}') - 2Cov(\hat{g}, \hat{g}')$ , o método é útil se as funções  $f(x)$  e  $\varphi(x)$  possuem forte correlação positiva.

Assim sendo, escolhemos a  $\varphi(x) = 1 - 0.5x$ , conforme imagem a seguir:

No R, armazenamos os valores de  $f(x)$  e  $\varphi(x)$  e suas diferenças em vetores. Assim, estimamos a integral de  $f(x)$  como sendo a média de  $\varphi(x)$  mais a média da diferença de  $f(x)$  e  $\varphi(x)$ , conforme abaixo:

Neste método, obtivemos os seguintes resultados:  $\hat{g} = 0.79439$ ;  $n = 15000$ ;  $\epsilon = 0.00049$

## 6 Conclusões

O comparativo abaixo nos mostra que os métodos *Control Variate* e *Importance Sampling* tiveram melhor desempenho do quesito  $n$  e erro:

Método	Estimativa	$n$	Erro
<i>Crud</i>	0.79304	54000	0.0005
<i>Hit or Miss</i>	0.79393	656000	0.0005
<i>Importance Sampling</i>	0.78075	17000	0.00025
<i>Control Variate</i>	0.79439	15000	0.00049

Percebemos que as quatro estimativas são bem próximas umas das outras, com média aritmética de 0.81121245, que nos dá uma boa aproximação do verdadeiro valor de  $g$ .

Vale destacar que, embora o método *Importance Sampling* tenha dado uma ótima aproximação, ele é muito sensível à escolha da função auxiliar, que poderia nos trazer um resultado mais distante da realidade quando não bem escolhida.