# 임베디드 시스템 실험

## Embedded system lab

#### 2022142255 정석찬

#### 요 약

기본적인 Vivado의 사용법을 익히고 PL과 PS의 차이점에 대해 이해하며 이를 이용한 실습을 하는 것이 목적이다.

#### 1. PL (Programmable Logic)

PL은 FPGA의 프로그래밍 가능한 논리 회로를 뜻한다. 사용자는 HDL(ex: Verilog)를 사용해 system gates, DSP, RAM 등을 직접 설계할 수 있다. 즉 soft IP를 사용하여 유연하게 사용할 수 있다. 그래서 하드웨어적으로 병렬 연산이 가능하여 낮은 latency로 실시간 처리가 가능하기 때문에 다량의 고속 데이터 연산 작업에 사용되게 된다.

#### 2. PS (Processing System)

일반적으로 ARM 프로세서와 같은 전통적인 프로세서 코어를 의미하는데 운영체제와 함께 동작하여 소프트웨어 기반(ex: C++, Python)의 연산과 제어를 수행한다. 그렇게 때문에 모든 block들은 hard IP로 제한되어 사용하게 된다. 하지만 이로 인해 복잡한 연산을 순차적으로 해낼 수 있게 된다.

#### 3. SoC

우리가 실슴에 사용한 SoC인 RPS-Zynq7000M은 PS와 PL 이 결합된 형태로 아래의 사진과 같이 구성되어있다. 이것을

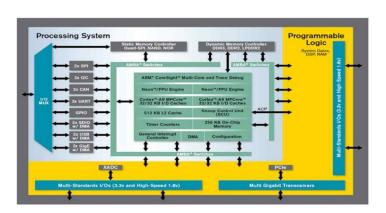


그림 1: Figure 1

AMBA Swich를 통해 PL과 연결되어 PL과 PS또한 상호작용하게 되어 AXI interconnect나 ABI-Lite2APB를 통해 데이터를 주고받으며 동작하게 된다.

### 4. Xilinx Zynq-7000

우리가 앞으로 사용할 Zynq-7000은 JTAG 커넥터와 연결되어 Xilinx USB Platform cable을 통해 사용자의 PC와 연결되게 된다. Xilinx USB Platform cable은 PS와 PL을 제어하며 ISim Hardwarte Co-simulation을 수행할 수 있게 한다. 그리고 이 Zynq-7000에서 zynq7000급rm\_dap은 PS이고 xc7z020은 PL이다. 그래서 Xilinx USB Platform은 ARM의 debugger이고 Xilinx SDK Tool은 ARM의 compiler이다.

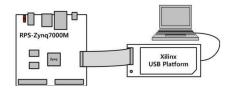


그림 2: Figure 2

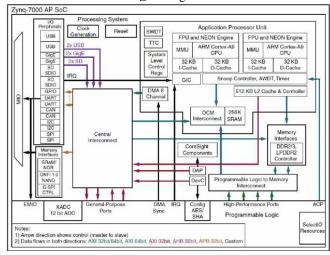


그림 3: Figure 2

## 참고 문헌

- [1] Embedded system lab\_OT.pptx
- [2] Embedded system lab\_Week2.pdf