

## .1 Méthode de Jacobi

Rappelons que la méthode de **Jacobi** est itérative et ne garantit pas toujours un résultat. La méthode est définie si  $A$  est définie positive.

L'algorithme permet de trouver un résultat si la matrice est dite à diagonale strictement dominante.

Autrement dit, Soit  $[a_{ij}]_{0 \leq i, j \leq n}$  les coefficients réels peuplant  $A \in \mathcal{M}_{n,n}(\mathbb{R})$ , alors si :

$\forall i, |a_{i,i}| < \sum_{i \neq j} |a_{ij}|$ , on a que Jacobi converge vers l'unique solution du système  $Ax = b$ .

### .1.1 Principe de la méthode

On veut résoudre  $Ax = b$  avec  $A \in \mathcal{M}_{n,n}(\mathbb{R})$ ,  $n \in \mathbb{N}$ ,  $x$  la vecteur colonne contenant les inconnus et  $b$  le vecteur colonne des solution.

On pose  $D \in \mathcal{M}_{n,n}(\mathbb{R})$  la matrice contenant les coefficients  $[a_{i,j}]_{0 \leq i=j \leq n}$  de  $A$ .

On pose aussi  $E$  et  $F$  avec  $E$  la matrice triangulaire opposée inférieure de  $A$  et  $F$  la matrice supérieure opposée de  $A$ .

On obtient alors :

$$Ax = b \quad (1)$$

$$(D - E - F)x = b \quad (2)$$

$$Dx - (E + F)x = b \quad (3)$$

$$x = D^{-1}(E + F)x + D^{-1}b \quad (4)$$

$$x^{k+1} = D^{-1}(E + F)x^k + D^{-1}b \quad (5)$$

Ce qui donne l'algorithme suivant :

Soit  $\epsilon$  L'erreur maximale, un point initial  $x^0$  et  $k = 0$

avec  $\epsilon^0 = \|Ax^0 - b\|$

On obtient :

Tant que  $(\epsilon^{(k)} \leq \epsilon)$   
 $x_i^{k+1} = \frac{1}{a_{ii}}[b_i - \sum_{j \neq i} a_{ij}x_j^{(k)}], i = 1, \dots, n$   
 $\epsilon^{k+1} = \|Ax^{k+1} - b\|$   
 $k = k + 1$   
FIN JACOBI

**Remarque, on ajoutera aussi un nombre d'itérations maximum afin de ne pas être dans le cas d'une boucle infinies (si jacobi diverge alors l'erreur augmente).**

### .1.2 Résolution manuelle

*Nous en détaillerons seulement une itération*  
Soit  $A = \begin{pmatrix} 4 & 1 & 0 \\ -1 & 3 & 6 \\ -2 & -5 & -3 \end{pmatrix}$ ,  $b = \begin{pmatrix} 8 \\ 3 \\ 8 \end{pmatrix}$ ,  $x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$  et  $x^{(0)} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$

On a  $A = \underbrace{\begin{pmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix}}_D - \underbrace{\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 2 & 5 & 0 \end{pmatrix}}_E - \underbrace{\begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -6 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}}_F$

On a donc  $x^{k+1} = D^{-1}[(E + F)x^k + b]$

Dans le cas présent on obtient alors :

$$x^1 = \begin{pmatrix} \frac{1}{4} & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{3} & 0 \\ 0 & 0 & -\frac{1}{2} \end{pmatrix} \left[ \left[ \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 2 & 5 & 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -6 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \right] \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 8 \\ 3 \\ 8 \end{pmatrix} \right]$$

---


$$x^1 = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -4 \end{pmatrix}$$

et

$$\epsilon^{(1)} = \|Ax^{(1)} - b\|$$

$$\epsilon^{(1)} = \left\| \begin{pmatrix} 4 & 1 & 0 \\ -1 & 3 & 6 \\ -2 & -5 & -3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -4 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 8 \\ 3 \\ 8 \end{pmatrix} \right\|$$

$$\epsilon^{(1)} = \left\| \begin{pmatrix} 1 \\ -26 \\ -5 \end{pmatrix} \right\|$$

$$\epsilon^{(1)} = \sqrt{1^2 + (-26)^2 + (-5)^2}$$

$$\epsilon^{(1)} = \sqrt{(702)}$$

### .1.3 Implémentation

Pour l'implémentation de cette méthode, nous utiliserons  $\epsilon$  comme suit :

$$\epsilon^{(k)} = p^k = \text{Max}_{i=1,\dots,n} |\bar{x}_i - \tilde{x}_i^k|$$

Où  $\bar{x}_i$  est le résultat attendu et  $\tilde{x}_i^k$  est l'approximation trouvée à l'étape  $k$ .

De plus on utilisera aussi une limite d'occurrence, pour pouvoir gérer les matrices où **Jacobi** diverge. //

En l'occurrence on se fixera un  $\epsilon = 10^{-6}$  et un nombre d'itération maximum fixé à 1000