科学与工程计算方法 Winter 2017

Lecture 5: 数值积分和数值微分

Lecturer: Zhitao Liu Scribes: Yusu Pan

5.1 引言

• 微分方程初值问题

$$\begin{cases} \frac{dy}{dx} = f(x,y) \\ y(x_0) = y_0 \end{cases}$$

$$y(x) = y_0 + \int_{x_0}^x f(x,y) dx$$

$$(5.1)$$

• 求积节点 x_k , 求积系数 A_k , 近似求积公式 $I_n(f)$

$$I_n(f) = \sum_{k=0}^{n} A_k f(x_k)$$
 (5.2)

5.2 梯形公式和 Simpson 求积公式

5.2.1 梯形公式和 Simpson 公式

梯形公式 (用 1 次 Lagrange 插值多项式近似代替被积函数 f(x))

$$T_1 = \frac{b-a}{2}(f(a)+f(b))R_{T_1}(f) = -\frac{h^3}{12}f''(\eta), \eta \in (a,b)$$
(5.3)

Simpson 求积公式 (用 2 次 Lagrange 插值多项式近似代替被积函数 f(x))

$$S_1 = \int_a^b L_2(x)dx = \frac{h}{3} \left(f(a) + 4f(\frac{a+b}{2}) + f(b) \right)$$
 (5.4)

定义 5.2.1. (代数精确度)

例 5.2.1. (求求积公式与余项中的待定系数, 并给出代数精度)

- 求积公式中代入 $f(x) = 1, x, x^2,$ 求求积公式中的待定系数
- 求积公式中代入 $f(x) = x^3$, 观察求积公式两边是否相等
- 带余项的求积公式中代入 $f(x) = x^3$, 求余项中的待定系数

插值型求积公式

$$I_n(f) = \sum_{k=0}^{n} A_k f(x_k)$$
 (5.5)

定理 5.2.1. (等距节点的插值型求积公式)

5.2.2 复化梯形公式和复化 Simpson 公式

复化梯形公式

$$T_n(f) = \frac{h}{2} + \left[f(a) + 2 \sum_{k=1}^{n-1} f(a+kh) + f(b) \right]$$

$$R_{T_n} = -\frac{(b-a)h^2}{12} f''(\eta), \eta \in (a,b)$$
(5.6)

复化 Simpson 公式

$$S_n(f) = \frac{h}{3} \left(f(a) + 4 \sum_{k=0}^{n-1} f(a + (2k+1)h) + 2 \sum_{k=1}^{n-1} f(a+kh) + f(b) \right)$$

$$R_{S_n} = -\frac{(b-a)h^4}{180} f^{(4)}(\eta), \eta \in (a,b)$$
(5.7)

例 5.2.2. (用复化梯形公式和复化 Simpson 公式的余项计算需要的节点数)

定义 5.2.2. (p 阶收敛)

• 复化梯形公式 2 阶收敛, 复化 Simpson 公式 4 阶收敛.

定义 5.2.3. (黎曼可积)

定理 5.2.2. (复化梯形公式与复化 Simpson 公式黎曼可积)

5.3 Gauss 求积公式

定义 5.3.1. (Gauss 求积公式) n+1 个互异节点, n+1 个求积系数, 2n+1 代数精度

5.3.1 Gauss 点与正交多项式零点的关系

定理 5.3.1. (Gauss 点的充要条件)

引理 5.3.1. ((a,b) 上带权 $\rho(x)$ 的正交多项式 $\varphi_{n+1}(x)$ 的零点就是 Gauss 点)

例 5.3.1. (求使公式为 Gauss 求积公式的节点与系数)

- 构造 $\{\varphi_j(x)\}$, 用正交性求待定系数 $(\int_0^1 \sqrt{1-x}(x+a)$ 怎么算?换元)
- 用 $\{\varphi_i(x)\}$ 的零点求节点
- 用 f(x) = 1, x 求 Gauss 求积公式的待定系数

5.3.2 常用的 Gauss 型求积公式

5.3.2.1 Gauss-Legendre 公式

Gauss-Legendre 公式

$$\int_{-1}^{1} f(x) \approx \sum_{k=0}^{n} A_k f(x_k)$$
 (5.8)

Table 5.1: Gauss-Legendre 公式的求积节点和求积系数

\overline{n}	点数	x_k	A_k
1	2	$\pm 1/\sqrt{3}$	1.0
2	3	$\pm 1/\sqrt{3/5}, 0$	5/9, 8/9
3	4	$\pm 0.861136, \pm 0.339981$	0.347855, 0.652145
4	5	$\pm 0.906180, \pm 0.538469$	0.236927, 0.478629, 0.568889

例 5.3.2. (构造 Gauss-Legendre 公式)

• 变量替换 x = (a+b)/2 + (b-a)t/2

$$\int_{a}^{b} f(x)dx = \frac{b-a}{2} \int_{-1}^{1} f(\frac{(a+b)}{2} + \frac{b-a}{2}t)dt$$

$$\approx \frac{b-a}{2} \sum_{k=0}^{n} A_{k} f(\frac{(a+b)}{2} + \frac{b-a}{2}t_{k})$$
(5.9)

复化 Gauss-Legendre 求积公式

• I 型

$$\int_{b}^{a} f(x)dx \approx \frac{h}{2} \sum_{k=0}^{n-1} \left[f(x_{k+\frac{1}{2}} - \frac{h}{2\sqrt{3}}) + f(x_{k+\frac{1}{2}} + \frac{h}{2\sqrt{3}}) \right]$$
 (5.10)

• II 型

例 5.3.3. (用 3 段 4 点复化梯形公式, 2 段 5 点复化 Simpson 公式, 4 点 Gauss-Legendre 公式和 2 段 Gauss-Legendre I 型求积公式计算)

5.3.2.2 Gauss-Chebyshev 求积公式

(求积公式与相应的零点)

5.3.3 Gauss 公式的余项

定理 5.3.2. (Gauss 求积公式的余项)

定理 5.3.3. (求积公式数值稳定的定义)

定理 5.3.4. (Gauss 求积公式数值稳定)

定理 5.3.5. (Gauss 求积公式收敛)

5.3.4 Gauss 求积公式的数值稳定性和收敛性

5.4 数值微分

- 对于一阶导数
 - 一次差商或线性插值: h 精度
 - 中心差商或二次插值: h² 精度
 - 三次样条: h3 精度
 - 隐式差分: h⁴ 精度
- 对于二阶导数
 - 二次中心差商或二次插值: h² 精度
 - 三次样条: h² 精度
 - 隐式差分: h⁴ 精度

5.4.1 Taylor 展开法

- 向前差商,向后差商,中心差商
- 求解各节点上一阶与二阶导数近似值的隐式方法

$$G_1 m = f_1 G_2 M = f_2$$
 (5.11)

5.4.2 插值型求导公式

- 插值型求导公式, 余项
- 三点公式, 五点公式

5.4.3 三次样条求导

三次样条插值函数 S(x)

5.5 外推技巧和自适应技术

5.5.1 外推原理

$$F_1(h) = \frac{2F(h/2) - F(h)}{2 - 1} = F(0) + b_2h^2 + b_3h^3 + \cdots$$
 (5.12)

Richaegson 外推法

$$F(h) - F(0) = a_p h^p + O(h^s), s > p$$

$$F_1(h) = \frac{q^p F(h/q) - F(h)}{q^p - 1}$$
(5.13)

定理 5.5.1.

5.5.2 数值微分的外推算法

例 5.5.1. (中心差商的外推)

$$G(x,h) = \frac{f(x+h) - f(x-h)}{2h}$$

$$G_1(h) = G(x_n,h)$$

$$G_{k+1}(h) = \frac{4^k G_k(h/2) - G_k(h)}{4^k - 1}$$
(5.14)

5.5.3 数值积分的 Romberg 算法

例 5.5.2. (Romberg 算法)

$$\begin{cases}
T_1^{(0)} &= \frac{b-a}{2} [f(a) + f(b)] \\
T_1^{(l)} &= \frac{1}{2} [T_1^{(l-1)} + \frac{b-a}{2^{l-1}} \sum_{i=1}^{2^{l-1}} f(a + (2i-1)\frac{b-a}{2^l})] \\
T_{m+1}^{(k-1)} &= \frac{4^m T_m^{(k)} - T_m^{(k-1)}}{4^m - 1}
\end{cases}$$
(5.15)

5.5.4 自动变步长 Simpson 方法和自适应 Simpson 方法

- 自动变步长 Simpson 方法
- 自适应 Simpson 方法

5.6 应用例题

例 5.6.1.