

ASSIGNMENT 2 – PARTE B
STRADA CORINNA NR MATR 839193

$$\max f(x) = x^3 + 2x - 2x^2 - 0.25x^4$$

1) Metodo della bisezione

ITERAZIONE 0

$$x_l = a = -3$$

$$x_u = b = -2$$

Si calcola il punto medio tra i due

$$x_m = c = \frac{-3-2}{2} = -\frac{5}{2}$$

Si calcola il valore delle funzioni in x_l e x_m

$$f(x_l) = f(-3) = -71,25$$

$$f(x_m) = f\left(-\frac{5}{2}\right) = -42.8906$$

Quindi si calcola il prodotto tra $f(x_l)$ e $f(x_m)$, il quale, essendo tra due numeri negativi, sicuramente sarà maggiore di 0 e perciò si conclude che lo zero della funzione non si troverà tra x_l e x_m .

Inoltre, si verifica che il criterio di stopping che è, sulla base del criterio definito dalla funzione implementata nello script, $|f(x_m)| < \text{tol}$ (dove $\text{tol} = e^{-12}$) non è rispettato in quanto $|-42.8906| > \text{tol}$.

All'iterazione successiva, si avrà che:

$$x_l = a = -\frac{5}{2}$$

$$x_u = b = -2$$

2) Metodo di Newton

ITERAZIONE 0

La soluzione di partenza scelta è $x_0 = -2$.

$$f(x_0) = f(-2) = -24$$

$$f'(x) = 3x^2 + 2 - 4x - x^3$$

$$f'(x_0) = f'(-2) = 30$$

Quindi, essendo $x_1 = x_0 - f(x_0) / f'(x_0)$, si ha che

$$x_1 = -2 + \frac{24}{30} = -\frac{6}{5}$$

A questo punto, si verifica se a questa iterazione si verifica il criterio di stopping.

In questo caso, in base al criterio definito dalla funzione per il metodo di Newton

$$|f(x_1)| = |f\left(-\frac{6}{5}\right)| = |-7.523| > \text{tol} \quad (= e^{-12})$$

Bisogna quindi proseguire con le iterazioni

3) Metodo della secante

ITERAZIONE 0

Le soluzioni di partenza scelte sono $x_0 = -3.5$ e $x_1 = +3.5$

$$\text{Essendo } x_2 = x_1 - \frac{f(x_1)}{\frac{f(x_1) - f(x_0)}{x_1 - x_0}}$$

Si calcola che

$$f(x_0) = f(-3.5) = -\frac{7161}{64}$$

$$f(x_1) = f(+3.5) = -\frac{777}{64}$$

Quindi

$$x_2 = 3.5 - \frac{\frac{777}{64}}{\frac{\frac{777}{64} + \frac{7161}{64}}{3.5 + 3.5}} = 4.352$$

Per decidere se passare o meno all'iterazione successiva, si verifica se è rispettato o meno il criterio di stopping. In questo caso, sulla base della funzione definita per massimizzare la funzione con il metodo della secante, si concludono le iterazioni se $|x_2 - x_1| < \text{tol}$ ($= e^{-12}$).

Essendo $|4.352 - 3.5| > \text{tol}$, si prosegue con l'algoritmo.

Metodo dello Steepest Descent

$$\max f(x) = 2x_1x_2 + x_2 + x_1^2 - 2x_2^2$$

ITERAZIONE 0

Il gradiente della funzione da massimizzare è pari a

$$\nabla f(x) = [2x_2 - 2x_1, 2x_1 + 1 - 4x_2]$$

La soluzione di partenza scelta è $x_0 = [-10, 10]$

$$\text{Quindi, } \nabla f(x_0) = [40, 61]$$

Si verifica se è rispettato il criterio di stopping.

All'iterazione 0, esso è soddisfatto se $\|\nabla f(x_0)\| < \text{tol}$ ($= e^{-30}$).

Nel caso corrente, $\|\sqrt{40^2 + 61^2}\| > \text{tol}$, di conseguenza si procede con le iterazioni.

ITERAZIONE 1

$$\text{Essendo } x_1 = x_0 + \alpha_0 d_0$$

In cui

d_0 è la direzione di ricerca, (cioè $\nabla f(x_0)$ preso con segno positivo poiché il problema che si sta cercando di risolvere è di massimizzazione)

si ha che

$$x_1 = [-10, 10] + \alpha_0 [40, 61] = [40\alpha_0 - 10, 61\alpha_0 + 10]$$

A questo punto, si calcola

$$f(x_1) = -962 \alpha_0^2 - 3599 \alpha_0 - 290$$

E poi, la derivata prima di tale quantità

$$f'(x_1) = -1924\alpha_0 - 3599$$

Quindi, si calcola che

$$\alpha_0 = -1.871$$

$$\text{Di conseguenza, } x_1 = [-10, 10] - 1.871 [40, 61] = [-84.84, -104.131]$$

A questo punto, si verifica la condizione di stopping.

$$\nabla f(x_1) = [-38.582, -585.204]$$

$$\|\nabla f(x_1)\| = \sqrt{(-38.582)^2 + (-585.204)^2} > \text{tol}$$

Il criterio di stopping non è soddisfatto, perciò si continua con la successiva iterazione.

Come risolvere lo stesso problema tramite metaeuristiche

Osservando il grafico della funzione, si nota che essa non sembra presentare un andamento particolarmente irregolare; in altri termini, lo spazio di ricerca non sembra richiedere l'implementazione di particolari procedure di exploration per poter individuare l'ottimo globale e quindi non rimanere intrappolati in minimi locali. Quindi potrebbe essere utile concentrarsi sull'exploitation, mantenendo il noise relativamente basso.

In questo caso si potrebbe implementare l'algoritmo di Steepest Ascent Hill - Climbing, cioè il caso generale di un algoritmo di Hill Climbing relativo alla ricerca dell'ottimo tramite gradiente. Non sarebbe necessario conoscere il

gradiente o la sua direzione. Inoltre, si potrebbe strutturare l'algoritmo in modo da valutare ad ogni iterazione differenti soluzioni candidate a partire da un'unica, in parallelo.

Si potrebbe anche passare allo Steepest Ascent Hill-Climbing with Replacement, il quale consente ad ogni step anche soluzioni non migliorative rispetto alle precedenti.