Introducción a los modelos computacionales Práctica 1. Implementación del perceptrón multicapa

<u>Javier Sánchez Monedero</u> (jsanchezm@uco.es) Pedro Antonio Gutiérrez (pagutierrez@uco.es)

Asignatura "Introducción a los modelos computacionales"

4º Curso Grado en Ingeniería Informática
Especialidad Computación
Escuela Politécnica Superior
(Universidad de Córdoba)

1 de octubre de 2024





Contenidos

Notación y arquitectura





Objetivos de la práctica

- Familiarizar al alumno con los modelos computacionales de redes neuronales, en concreto, con el perceptrón multicapa.
- Implementar el algoritmo de retropropagación básico para el perceptrón multicapa.
- Comprobar el efecto de distintos parámetros y preprocesamiento:
 - Arquitectura de la red.
 - Factor de momento.
 - Normalización de datos.
 - etc.





Algoritmo de retropropagación

- Leer y analizar los apuntes de teoría.
- Analizar especialmente el pseudocódigo.





Condición de parada

- Versión estándar, el algoritmo para si:
 - El error de entrenamiento no baja más de 0,00001 o sube, durante 50 iteraciones (bucle externo).





Consideraciones para la normalización de datos I

- La mayoría de métodos de aprendizaje automático necesitan que los datos estén normalizados para mitigar el efecto de las diferentes magnitudes de las variables.
- Existen muchas variantes de la normalización, pero las dos más comunes son:
 - Escalado: cada variable se transforma para que esté en un intervalo [a, b]:

$$X' = a + \frac{\left(X - X_{\min}\right)\left(b - a\right)}{X_{\max} - X_{\min}} \tag{1}$$

 Estandarización: normaliza cada variable típicamente produciendo una distribución de media cero y desviación típica 1:

$$X' = \frac{X - \mu}{\sigma} \tag{2}$$





Consideraciones para la normalización de datos II

- En ambos casos es importante que los parámetros de escalado se calculen sobre el conjunto de entrenamiento, y luego se apliquen las transformaciones en el conjunto de entrenamiento y en el test.
- Un error común es aplicar la normalización sobre el conjunto de test calculando los valores mínimos y máximos (X_{máx} y X_{mín}), o la media y desviación (μ y σ), sobre este conjunto o antes de realizar la partición en conjuntos de entrenamiento y test. En ambos casos se está utilizando directa o indirectamente información de test para la construcción del modelo.
- En nuestro caso, vamos a escalar las variables de entrada en el rango [-1,1] y las variables de salida en [0,1] ya que la última capa de salida es una sigmoide.





Algoritmo de retropropagación

Algoritmo de retropropagación on-line

Inicio

- $w_{ii}^h \leftarrow U[-1,1]$ // Aleatorios entre -1 y+1
- Repetir
 - Para cada patrón con entradas x, y salidas d
 - \bullet $\Delta w_{ii}^h \leftarrow 0$ // Se aplicarán cambios por cada patrón
 - **2** out $i \leftarrow x_i //$ Alimentar entradas
 - **3** forwardPropagation() // Propagar las entradas ($\Rightarrow \Rightarrow$)
 - backPropagation() // Retropropagar el error (⇐⇐)
 - accumulateChange() // Calcular ajuste de pesos
 - 6 weightAdjustment() // Aplicar el ajuste calculado

Fin Para

Hasta (CondicionParada)

Oevolver matrices de pesos.





Algoritmo de retropropagación

Algoritmo de retropropagación off-line

Inicio

- $w_{ii}^h \leftarrow U[-1,1]$ // Aleatorios entre -1 y+1
- Repetir
 - $\Delta w_{ii}^h \leftarrow 0$ // Se aplicarán cambios al final
 - Para cada patrón con entradas x, y salidas d
 - $\mathbf{0}$ out_i⁰ $\leftarrow x_i$ // Alimentar entradas
 - ② forwardPropagation() // Propagar las entradas (⇒⇒)
 - backPropagation() // Retropropagar el error (⇐⇐)
 - accumulateChange() // Acumular ajuste de pesos

Fin Para

weightAdjustment() // Aplicar el ajuste calculado

Hasta (CondicionParada)

3 Devolver matrices de pesos.



forwardPropagation()

Inicio

- **1** Para h de 1 a H // Para cada capa $(\Rightarrow \Rightarrow)$
 - **1** Para i de 1 a n_h // Para cada neurona de la capa h

1
$$net_j^h \leftarrow w_{j0}^h + \sum_{i=1}^{n_{h-1}} w_{ji}^h out_i^{h-1}$$
2 $out_j^h \leftarrow \frac{1}{1 + \exp(-net_i^h)}$

$$out_j^h \leftarrow \frac{1}{1 + \exp(-net_j^h)}$$

Fin Para

Fin Para





backPropagation()

Inicio

- Para j de 1 a n_H // Para cada neurona de salida
 - $\delta_j^H \leftarrow -(d_j out_j^H) \cdot g'(net_j^H)$ // Hemos obviado la constante (2), ya que el resultado será el mismo

Fin Para

- 2 Para h de H-1 a 1 // Para cada capa ($\Leftarrow \Leftarrow$)
 - **1** Para j de 1 a n_h // Para cada neurona de la capa h
 - **1** $\delta_j^h \leftarrow \left(\sum_{i=1}^{n_{h+1}} w_{ij}^{h+1} \delta_i^{h+1}\right) \cdot out_j^h \cdot \left(1 out_j^h\right) // Pasa por todas las neuronas de la capa <math>h+1$ conectadas con j

Fin Para

Fin Para





acummulateChange()

Inicio

- **1** Para h de 1 a H // Para cada capa $(\Rightarrow \Rightarrow)$
 - Para i de 1 a n_h // Para cada neurona de la capa h
 - **9** Para i de 1 a n_{h-1} // Para cada neurona de la capa h-1 $\Delta w_{ji}^h \leftarrow \Delta w_{ji}^h + \delta_j^h \cdot out_i^{h-1}$ Fin Para

Fin Para

Fin Para





weightAdjustment()

Inicio

- **1** Para h de 1 a H // Para cada capa ($\Rightarrow\Rightarrow$)
 - **9** Para j de 1 a n_h // Para cada neurona de la capa h
 - **9** Para i de 1 a n_{h-1} // Para cada neurona de la capa h-1 $w_{ji}^h \leftarrow w_{ji}^h \eta \Delta w_{ji}^h \mu \left(\eta \Delta w_{ji}^h (t-1) \right)$ Fin Para
 - 2 $w_{i0}^{h} \leftarrow w_{i0}^{h} \eta \Delta w_{i0}^{h} \mu (\eta \Delta w_{i0}^{h}(t-1))$ // Sesgo

Fin Para

Fin Para





Introducción a los modelos computacionales Práctica 1. Implementación del perceptrón multicapa

<u>Javier Sánchez Monedero</u> (jsanchezm@uco.es) Pedro Antonio Gutiérrez (pagutierrez@uco.es)

Asignatura "Introducción a los modelos computacionales"

4º Curso Grado en Ingeniería Informática
Especialidad Computación
Escuela Politécnica Superior
(Universidad de Córdoba)

1 de octubre de 2024



