# Régression Linéaire et Généralisation

#### 14 mars 2017

### 1 Contexte

#### 1.1 Régression Linéaire, Erreur de Généralisation

Soit  $f: E \subset [0,1]^d \to [0,1]$  une fonction inconnue avec E **fini**. On suppose que l'on connaît f en quelques points : On dispose de  $D = \{(x_i, y_i) | y_i = f(x_i)\}$  fini avec m = |D| << |E|. Le but de la **régression linéaire** est d'approcher f au mieux avec  $f_{\theta}$ , modèle linéaire, défini par :

$$f_{\theta}(x) = \theta^T x$$

Avec  $\theta \in \mathbb{R}$  le paramètre de  $f_{\theta}$ . Plus formellement on veut trouver  $\theta$  qui minimise l'erreur absolue :

$$J(\theta) = \sum_{x \in E} (f(x) - f_{\theta}(x))^2$$

Cependant comme on ne connaît pas E, on doit se contenter d'approcher J par  $\hat{J}$  l'erreur empirique sur D:

$$\hat{J}(\theta) = \sum_{i} (y_i - f_{\theta}(x_i))^2 = \sum_{i} (y_i - \theta^T x_i)^2$$

- 1) Que signifie  $J(\theta) = 0$ ?  $\hat{J}(\theta) = 0$ ?
- 2) Montrer

$$\hat{J}(\theta) \le J(\theta)$$

3) Minimiser  $\hat{J}(\theta)$  revient-il à minimiser  $J(\theta)$ ? Dans l'idéal on voudrait donc minimiser  $J(\theta)$ , cependant c'est  $\hat{J}(\theta)$  que l'on peut minimiser en pratique. Ce qui nous intéresserait ce serait trouver un terme M>0 tel que :

$$J(\theta^*) \le \hat{J}(\theta^*) + M$$

Avec  $\theta^*$  qui minimise  $\hat{J}$ .

4) En quoi peut-on qualifier M d'erreur de généralisation?

### 1.2 Régression Linéaire Ridge-Régularisée

Pour des raisons passées sous silence, on considère ici les minimisations de :

$$J_r(\theta) = J(\theta) + \lambda ||\theta||_2^2$$
$$\hat{J}_r(\theta) = \hat{J}(\theta) + \lambda ||\theta||_2^2$$

Avec  $\lambda$  un scalaire donné. On parle alors de **régression linéaire ridgerégularisée**. On admet qu'il existe un algorithme capable de fournir  $\theta^*$  qui minimise  $\hat{J}_r$ . On cherche toujours une inégalité du type :

$$J_r(\theta^*) \le \hat{J}_r(\theta^*) + M$$

### 2 Stabilité Uniforme

Dans la suite on note:

- $\theta$  qui minimise  $\hat{J}_r$  sur D
- $\theta^{\setminus i}$  qui minimise  $\hat{J}_r$  sur  $D \setminus \{(x_i, y_i)\}$

Pour trouver la borne M on dispose du théorème suivant :

**Théorème**: S'il existe  $\beta$  tel que :

$$\forall i \in \{1 \dots m\}, \quad \sup_{x \in E} |l(\theta, x) - l(\theta^{\setminus i}, x)| \le \frac{\beta}{m}$$

Avec  $l(\theta, x) = (\theta^T x - f(x))^2$  et  $l(\theta^{\setminus i}, x) = (\theta^{\setminus i^T} x - f(x))^2$ 

Et si  $l(\theta, x)$  est bornée par M

Alors:

Avec probabilité  $1 - \delta$ :

$$J_r(\theta) \le \hat{J}_r(\theta) + 2\frac{\beta}{m} + (4\beta + M)\sqrt{\frac{ln(\frac{1}{\delta})}{2m}}$$

5) Que se passe-t-il lorsque m est grand? Comment l'interprétez vous?

# 3 Trouvons $\beta$

Nous avons toujours

- $\theta$  qui minimise  $\hat{J}_r$  sur D
- $\theta^{\setminus i}$  qui minimise  $\hat{J}_r$  sur  $D \setminus \{(x_i, y_i)\}$
- 6) Montrer que  $||\theta||_2^2 \leq \frac{1}{\lambda}$  7) En déduire  $l(\theta, x) \leq 1$

On remplit donc la deuxième condition du théorème avec M=1. Passons à la première.

8) Montrer que l est convexe en son premier argument 9) Montrer qu'il existe  $\sigma>0$  tel que :

$$\forall \theta_1, \theta_2 \, \forall x \quad |l(\theta_1, x) - l(\theta_2, x)| \le \sigma |(\theta_1 - \theta_2)^T x|$$

10) En déduire ce lemme :

$$\forall t \in [0,1] \quad ||\theta||_2^2 - ||\theta + t\Delta\theta||_2^2 + ||\theta^{\backslash i}||_2^2 - ||\theta^{\backslash i} - t\Delta\theta||_2^2 \le \frac{t\sigma}{\lambda m} |\Delta\theta^T x_i|$$

Avec  $\Delta\theta=\theta^{\backslash i}-\theta$ . 11) Constater que pour  $t=\frac{1}{2}$  on a  $||\theta||_2^2-||\theta+t\Delta\theta||_2^2+||\theta^{\backslash i}||_2^2-||\theta^{\backslash i}-t\Delta\theta||_2^2=\frac{1}{2}||\Delta\theta||_2^2$  12) En déduire une majoration de :

$$|l(\theta, x) - l(\theta^{\setminus i}, x)|$$

13) Conclure

## 4 Correction

Coming soon

# 5 Sources

- Correction: http://perso.univ-st-etienne.fr/habrarda/ENSML/recap\_uniformState
  Papier d'origine: Olivier Bousquet, André Elisseeff: Stability and
- Papier d'origine : Olivier Bousquet, André Elisseeff : Stability and Generalization. Journal of Machine Learning Research 2 : 499-526 (2002)