

## ИНДИВИДУАЛЬНАЯ ПРАКТИЧЕСКАЯ РАБОТА №2

Цель работы –исследовать основные функции создания и управления процессами и потоками, методы и средства взаимодействия процессов и потоков, обмен данными между процессами и потоками в ОС Linux.

### ТЕОРЕТИЧЕСКАЯ ЧАСТЬ

В ОС Linux для создания процессов используется системный вызов *fork ()*:

*pid\_t fork (void);*

В результате успешного вызова *fork ()* ядро создаёт новый процесс, который является почти точной копией вызывающего процесса. Другими словами, новый процесс выполняет копию той же программы, что и создавший его процесс, при этом все его объекты данных имеют те же самые значения, что и в вызывающем процессе.

Созданный процесс называется *дочерним процессом*, а процесс, осуществивший вызов *fork ()*, называется *родительским*. После вызова родительский процесс и его вновь созданный потомок выполняются одновременно, при этом оба процесса продолжают выполнение с оператора, который следует сразу же за вызовом *fork ()*. Процессы выполняются в разных адресных пространствах, поэтому прямой доступ к переменным одного процесса из другого процесса невозможен.

Следующая короткая программа более наглядно показывает работу вызова *fork()* и использование процесса:

```
#include <stdio.h>

#include <unistd.h>

int main ()
{
    pid_t pid;    /* идентификатор процесса */

    printf ("Пока всего один процесс\n");

    pid = fork (); /* Создание нового процесса */

    printf ("Уже два процесса\n");

    if (pid == 0)
    {
```

```

printf ("Это Дочерний процесс его pid=%d\n", getpid());
    printf ("А pидего Родительского процесса=%d\n", getppid());
}
else if (pid > 0)
    printf ("Это Родительский процессpid=%d\n", getpid());
else
    printf ("Ошибка вызова fork, потомок не создан\n");
}

```

Для корректного завершения дочернего процесса в родительском процессе необходимо использовать функцию `wait()` или `waitpid()`:

```

pid_t wait(int *status);
pid_t waitpid(pid_t pid, int *status, int options);

```

Функция `wait()` приостанавливает выполнение родительского процесса до тех пор, пока дочерний процесс не прекратит выполнение или до появления сигнала, который либо завершает текущий процесс, либо требует вызвать функцию-обработчик. Если дочерний процесс к моменту вызова функции уже завершился (так называемый «зомби»), то функция немедленно возвращается. Системные ресурсы, связанные с дочерним процессом, освобождаются.

Функция `waitpid()` приостанавливает выполнение родительского процесса до тех пор, пока дочерний процесс, указанный в параметре ***pid***, не завершит выполнение, или пока не появится сигнал, который либо завершает родительский процесс, либо требует вызвать функцию-обработчик. Если указанный дочерний процесс к моменту вызова функции уже завершился (так называемый «зомби»), то функция немедленно возвращается. Системные ресурсы, связанные с дочерним процессом, освобождаются. Параметр ***pid*** может принимать несколько значений:

***pid* < -1** означает, что нужно ждать любого дочернего процесса, чей идентификатор группы процессов равен абсолютному значению ***pid***.

***pid* = -1** означает ожидать любого дочернего процесса; функция ***wait*** ведет себя точно так же.

***pid* = 0** означает ожидать любого дочернего процесса, чей идентификатор группы процессов равен таковому у текущего процесса.

***pid* > 0** означает ожидать дочернего процесса, чей идентификатор равен ***pid***.

Значение ***options*** создается путем битовой операции **ИЛИ** над следующими константами:

**WNOHANG**- означает вернуть управление немедленно, если ни один дочерний процесс не завершил выполнение.

**WUNTRACED** - означает возвращать управление также для остановленных дочерних процессов, о чьем статусе еще не было сообщено.

Каждый дочерний процесс при завершении работы посылает своему процессу-родителю специальный сигнал **SIGCHLD**, на который у всех процессов по умолчанию установлена реакция "игнорировать сигнал". Наличие такого сигнала совместно с системным вызовом **waitpid()** позволяет организовать асинхронный сбор информации о статусе завершившихся порожденных процессов процессом-родителем.

Для перегрузки исполняемой программы можно использовать функции семейства **exec**. Основное отличие между разными функциями в семействе состоит в способе передачи параметров.

```
int execl(char *pathname, char *arg0, arg1, ..., argn, NULL);
```

```
int execle(char *pathname, char *arg0, arg1, ..., argn, NULL, char **envp);
```

```
int execlp(char *pathname, char *arg0, arg1, ..., argn, NULL);
```

```
int execlpe(char *pathname, char *arg0, arg1, ..., argn, NULL, char **envp);
```

```
int execv(char *pathname, char *argv[]);
```

```
int execve(char *pathname, char *argv[],char **envp);
```

```
int execvp(char *pathname, char *argv[]);
```

```
int execvpe(char *pathname, char *argv[],char **envp);
```

Существует расширенная реализация понятия **процесс**, когда **процесс** представляет собой совокупность выделенных ему ресурсов и набора **нитей** **исполнения**. **Нити**(**threads**)или потоки процесса разделяют его программный код, глобальные переменные и системные ресурсы, но каждая **нить** имеет собственный программный счетчик, свое содержимое регистров и свой стек. Все глобальные переменные доступны в любой из дочерних нитей. Каждая нить исполнения имеет в системе уникальный номер – идентификатор **нити**. Поскольку традиционный процесс в концепции нитей исполнения трактуется как процесс, содержащий единственную **нить** исполнения, мы можем узнать идентификатор этой **нити** и для любого обычного процесса. Для этого используется функция **pthread\_self()**. Нить исполнения, создаваемую при рождении нового процесса, принято называть **начальной** или **главной** нитью исполнения этого процесса. Для создания нитей используется функция **pthread\_create**:

```
#include<pthread.h>
```

```
int pthread_create(pthread_t *thread, const pthread_attr_t *attr,
```

```
void *(*start_routine)( void*),void *arg);
```

Функция создает новую нить в которой выполняется функция пользователя *start\_routine*, передавая ей в качестве аргумента параметр *arg*. Если требуется передать более одного параметра, они собираются в структуру, и передается адрес этой структуры. При удачном вызове функция *pthread\_create* возвращает значение **0** и помещает идентификатор новой нити исполнения по адресу, на который указывает параметр *thread*. В случае ошибки возвращается положительное значение, которое определяет код ошибки, описанный в файле *<errno.h>*. Значение системной переменной *errno* при этом не устанавливается. Параметр *attr* служит для задания различных атрибутов создаваемой нити. Функция нити должна иметь заголовок вида:

```
void * start_routine (void *)
```

Завершение функции потока происходит если:

- функция нити вызвала функцию *pthread\_exit()*;
- функция нити достигла точки выхода;
- нить была досрочно завершена другой нитью.

Функция *pthread\_join()* используется для перевода нити в состояние ожидания:

```
#include <pthread.h>
```

```
int pthread_join (pthread_t thread, void **status_addr);
```

Функция *pthread\_join()* блокирует работу вызвавшей ее нити исполнения до завершения нити с идентификатором *thread*. После разблокирования в указатель, расположенный по адресу *status\_addr*, заносится адрес, который вернул завершившийся *thread* либо при выходе из ассоциированной с ним функции, либо при выполнении функции *pthread\_exit()*. Если нас не интересует, что вернула нам нить исполнения, в качестве этого параметра можно использовать значение *NULL*.

Для компиляции программы с нитями необходимо подключить библиотеку *pthread.lib* следующим способом:

```
gcc l.c -o l.exe -lpthread
```

Время в *Linux* отсчитывается в секундах, прошедшее с начала этой эпохи (*00:00:00 UTC, 1 Января 1970 года*). Для работы с системным временем можно использовать следующие функции:

```
#include <sys/time.h>
```

```
time_t time (time_t *tt); //текущее время в секундах с 01.01.1970
```

```
struct tm * localtime(time_t *tt)
```

```
int gettimeofday(struct timeval *tv, struct timezone *tz);
```

```
struct timeval {  
  
        long    tv_sec;        /* секунды */  
  
        long    tv_usec;      /* микросекунды */  
  
};
```

```
struct tm {  
  
    int tm_sec;        /* seconds */  
  
    int tm_min;        /* minutes */  
  
    int tm_hour;       /* hours */  
  
    int tm_mday;       /* day of the month */  
  
    int tm_mon;        /* month */  
  
    int tm_year;       /* year */  
  
    int tm_wday;       /* day of the week */  
  
    int tm_yday;       /* day in the year */  
  
    int tm_isdst;      /* daylight saving time */  
  
};
```

Все процессы в **Linux** выполняются в отдельных адресных пространствах и для организации межпроцессного взаимодействия необходимо использовать специальные средства:

1. общие файлы;
2. сигналы(*signal*);
3. каналы (*pipe*);
4. общую или разделяемую память;
5. семафоры.

1. При использовании общих файлов оба процесса открывают один и тот же файл, с помощью которого и обмениваются информацией. Для ускорения работы следует использовать файлы, отображаемые в памяти при помощи системного вызова *mmap()*:

```
#include <unistd.h>
#include <sys/mman.h>
```

```
void * mmap(void *start, size_t length, int prot, int flags, int fd, off_t offset);
```

Функция **mmap** отображает **length** байтов, начиная со смещения **offset** файла, определенного файловым дескриптором **fd**, в память, начиная с адреса **start**. Последний параметр **offset** необязателен, и обычно равен **0**. Настоящее местоположение отраженных данных возвращается самой функцией **mmap**, и никогда не бывает равным **0**. Аргумент **prot** описывает желаемый режим защиты памяти (он не должен конфликтовать с режимом открытия файла):

**PROT\_EXEC** данные в памяти могут исполняться;

**PROT\_READ** данные в памяти можно читать;

**PROT\_WRITE** в область можно записывать информацию;

**PROT\_NONE** доступ к этой области памяти запрещен.

Параметр **flags** задает тип отражаемого объекта, опции отражения и указывает, принадлежат ли отраженные данные только этому процессу или их могут читать другие. Он состоит из комбинации следующих битов:

**MAP\_FIXED** использование этой опции не рекомендуется;

**MAP\_SHARED** *разделить* использование этого отражения с другими процессами, отражающими тот же объект. Запись информации в эту область памяти будет эквивалентна записи в файл. Файл может не обновляться до вызова функций **msync** или **munmap**;

**MAP\_PRIVATE** создать неразделяемое отражение с механизмом *copy-on-write*. Запись в эту область памяти не влияет на файл. Не определено, являются или нет изменения в файле после вызова **mmap** видимыми в отраженном диапазоне.

2. Сигналы. С точки зрения пользователя получение процессом сигнала выглядит как возникновение прерывания. Процесс прерывает исполнение, и управление передается функции-обработчику сигнала. По окончании обработки сигнала процесс может возобновить регулярное исполнение. Типы сигналов принято задавать специальными символьными константами. Системный вызов **kill()** предназначен для передачи сигнала одному или нескольким специфицированным процессам в рамках полномочий пользователя.

```
#include <sys/types.h>
```

```
#include <signal.h>
```

```
int kill(pid_t pid, int signal);
```

Послать сигнал (не имея полномочий суперпользователя) можно только процессу, у которого эффективный идентификатор пользователя совпадает с эффективным идентификатором пользователя для процесса, посылающего сигнал. Аргумент **pid**

указывает процесс, которому посылается сигнал, а аргумент *sig* – какой сигнал посылается. В зависимости от значения аргументов:

*pid* > 0 сигнал посылается процессу с идентификатором *pid*;

*pid*=0 сигнал посылается всем процессам в группе, к которой принадлежит посылающий процесс;

*pid*=-1 и посылающий процесс не является процессом суперпользователя, то сигнал посылается всем процессам в системе, для которых идентификатор пользователя совпадает с эффективным идентификатором пользователя процесса, посылающего сигнал.

*pid* = -1 и посылающий процесс является процессом суперпользователя, то сигнал посылается всем процессам в системе, за исключением системных процессов (обычно всем, кроме процессов с *pid* = 0 и *pid* = 1).

*pid* < 0, но не -1, то сигнал посылается всем процессам из группы, идентификатор которой равен абсолютному значению аргумента *pid* (если позволяют привилегии).

если *sig* = 0, то производится проверка на ошибку, а сигнал не посылается. Это можно использовать для проверки правильности аргумента *pid* (есть ли в системе процесс или группа процессов с соответствующим идентификатором).

Для того чтобы послать сигнал одновременно нескольким процессам их необходимо объединить в группу с помощью, например, функций **getpgrp()** или **setpgid()**.

```
int setpgrp(pid_t pid, pid_t pgid);
```

```
int setpgid(pid_t pid, pid_t pgid);
```

Организация новой группы процессов выполняется системным вызовом **getpgrp()**, а получение собственного идентификатора группы процессов - системным вызовом **getpgrp()**. Функция **setpgid()** присваивает идентификатор группы процессов *pgid* тому процессу, который был определен *pid*. Если значение *pid* равно нулю, то процессу присваивается идентификатор текущего процесса. Если значение *pgid* равно нулю, то используется идентификатор процесса, указанный *pid*. Если **setpgid** используется для перевода процесса из одной группы в другую, то обе группы должны быть частью одной сессии. В этом случае *pgid* указывает на существующую группу процессов, с которой должен ассоциироваться процесс, а идентификатор сессии этой группы должен соответствовать идентификатору сессии присоединяющегося процесса. **getpgid** возвращает идентификатор группы процессов, к которой принадлежит процесс, указанный *pid*. Если значение *pid* равно нулю, то используется идентификатор текущего процесса. Вызов **setpgrp()** эквивалентен **setpgid(0,0)**.

Аналогично, значение **getpgrp()** эквивалентно **getpgid(0)**.

Системные вызовы для установки собственного обработчика сигналов:

```
#include<signal.h>
```

```
void (*signal (intsig, void (*handler) (int)))(int);
int sigaction(int sig, const struct sigaction *act, struct sigaction *oldact);
```

Структура *sigaction* имеет следующий формат:

```
struct sigaction {
    void (*sa_handler)(int);
    void (*sa_sigaction)(int, siginfo_t *, void *);
    sigset_t sa_mask;
    int sa_flags;
    void (*sa_restorer)(void);
```

Системный вызов *signal* служит для установки обработчика сигнала для процесса. Параметр *sig* – это номер сигнала, обработку которого предстоит изменить. Параметр *handler* описывает новый способ обработки сигнала – это может быть указатель на пользовательскую функцию-обработчик сигнала, специальное значение *SIG\_DFL* (восстановить реакцию процесса на сигнал *sig* по умолчанию) или специальное значение *SIG\_IGN* (игнорировать поступивший сигнал *sig*). Системный вызов возвращает указатель на старый способ обработки сигнала, значение которого можно использовать для восстановления старого способа в случае необходимости.

Пример пользовательской обработки сигнала *SIGUSR1*.

```
void *my_handler(intnsig) { кодфункции-обработчикасигнала }
int main() {
    (void) signal(SIGUSR1, my_handler); }
```

Системный вызов *sigaction* используется для изменения действий процесса при получении соответствующего сигнала. Параметр *sig* задает номер сигнала и может быть равен любому номеру. Если параметр *act* не равен нулю, то новое действие, связанное с сигналом *sig*, устанавливается соответственно *act*. Если *oldact* не равен нулю, то предыдущее действие записывается в *oldact*.

Каналы. Программный канал – это файл особого типа (*FIFO*: «первым вошел – первым вышел»). Процессы могут записывать и считывать данные из канала как



из обычного файла. Если канал заполнен, процесс записи в канал останавливается до тех пор, пока не появится свободное место, чтобы снова заполнить его данными. С другой стороны, если канал пуст, то читающий процесс останавливается до тех пор, пока пишущий процесс не запишет данные в этот канал. В отличие от обычного файла здесь нет возможности позиционирования по файлу с использованием указателя.

В ОС Linux различают два вида программных каналов:

- Именованный программный канал. Именованный программный канал может служить для общения и синхронизации произвольных процессов, знающих имя данного программного канала и имеющих соответствующие права доступа. Для создания используется вызов:

***int mkfifo(const char \*filename, mode\_t mode);***

- Неименованный программный канал. Неименованным программным каналом могут пользоваться только создавший его процесс и его потомки. Для создания используется вызов:

***int pipe(int fd[2]);***

Использование разделяемой памяти заключается в создании специальной области памяти, позволяющей иметь к ней доступ нескольким процессам. Системные вызовы для работы с разделяемой памятью:

***int shmget(key\_t key, int size, int shmflg);***

***int shm\_open (const char \*name, int oflag, mode\_t mode);***

Системный вызов ***shmget*** предназначен для выполнения операции доступа к сегменту разделяемой памяти и, в случае ее успешного завершения, возвращает дескриптор ***System V IPC*** для этого сегмента (целое неотрицательное число, однозначно характеризующее сегмент внутри вычислительной системы и используемое в дальнейшем для других операций с ним). Параметр ***key*** является ключом ***System V IPC*** для сегмента, т.е. фактически его именем из пространства имен ***System V IPC***. В качестве значения этого параметра может быть использовано значение ключа, полученное с помощью функции ***ftok()***, или специальное значение ***IPC\_PRIVATE***. Использование значения ***IPC\_PRIVATE*** всегда приводит к попытке создания нового сегмента разделяемой памяти с ключом, который не совпадает со значением ключа ни одного из уже существующих сегментов и который не может быть получен с помощью функции ***ftok()*** ни при одной комбинации ее параметров. Параметр ***size*** определяет размер создаваемого или уже существующего сегмента в байтах. В случае если сегмент с указанным ключом уже существует, но его размер не совпадает с указанным в параметре ***size***, констатируется возникновение ошибки.

Параметр ***shmflg*** - флаги - играет роль только при создании нового сегмента разделяемой памяти и определяет права различных пользователей при доступе к сегменту, а также необходимость создания нового сегмента и поведение системного вызова при попытке создания. Он является некоторой комбинацией (с

помощью операции побитовое или - "|") следующих predefined значений и восьмиразрядных прав доступа:

**IPC\_CREAT** - если сегмент для указанного ключа не существует, он должен быть создан.

**IPC\_EXCL** - применяется совместно с флагом **IPC\_CREAT**. При совместном их использовании и существовании сегмента с указанным ключом, доступ к сегменту не производится и констатируется ошибочная ситуация, при этом переменная **errno**, описанная в файле **errno.h**, примет значение **EEXIST**.

**0400** - Разрешено чтение для пользователя, создавшего сегмент.

**0200** - Разрешена запись для пользователя, создавшего сегмент.

**0040** - Разрешено чтение для группы пользователя, создавшего сегмент.

**0020** - Разрешена запись для группы пользователя, создавшего сегмент.

**0004** - Разрешено чтение для всех остальных пользователей

**0002** - Разрешена запись для всех остальных пользователей

**#include <sys/mman.h>**

**int shm\_open (const char \*name, int oflag, mode\_t mode);**

**int shm\_unlink (const char \*name);**

Вызов **shm\_open** создает и открывает новый (или уже существующий) объект разделяемой памяти. При открытии с помощью функции **shm\_open()** возвращается файловый дескриптор. Имя **name** трактуется стандартным для рассматриваемых средств межпроцессного взаимодействия образом. Посредством аргумента **oflag** могут указываться флаги **O\_RDONLY**, **O\_RDWR**, **O\_CREAT**, **O\_EXCL** и/или **O\_TRUNC**. Если объект создается, то режим доступа к нему формируется в соответствии со значением **mode** и маской создания файлов процесса. Функция **shm\_unlink** выполняет обратную операцию, удаляя объект, предварительно созданный с помощью **shm\_open**. После подключения сегмента разделяемой памяти к виртуальной памяти процесса этот процесс может обращаться к соответствующим элементам памяти с использованием обычных машинных

команд чтения и записи, не прибегая к использованию дополнительных системных вызовов.

```
int main (void) {
```

```
    int fd_shm;      /* Дескриптор объекта в разделяемой памяти*/
```

```
if ((fd_shm = shm_open ("myshered.shm", O_RDWR | O_CREAT, 0777)) < 0) {  
perror ("error create shm");    return (1); }
```

Для компиляции программы необходимо подключить библиотеку *rt.lib* следующим способом: *gcc 1.c -o 1.exe -lrt*

3. Семафор – переменная определенного типа, которая доступна параллельным процессам для проведения над ней только двух операций:

- $A(S, n)$  – увеличить значение семафора  $S$  на величину  $n$ ;
- $D(S, n)$  – если значение семафора  $S < n$ , процесс блокируется. Далее  $S = S - n$ ;
- $Z(S)$  – процесс блокируется до тех пор, пока значение семафора  $S$  не станет равным 0.

Семафор играет роль вспомогательного критического ресурса, так как операции  $A$  и  $D$  неделимы при своем выполнении и взаимно исключают друг друга. Семафорный механизм работает по схеме, в которой сначала исследуется состояние критического ресурса, а затем уже осуществляется допуск к критическому ресурсу или отказ от него на некоторое время. Основным достоинством семафорных операций является отсутствие состояния «активного ожидания», что может существенно повысить эффективность работы мультипрограммной вычислительной системы.

Для работы с семафорами имеются следующие системные вызовы:

Создание и получение доступа к набору семафоров:

```
int semget(key_t key, int nsems, int semflg);
```

Параметр *key* является ключом для массива семафоров, т.е. фактически его именем. В качестве значения этого параметра может использоваться значение ключа, полученное с помощью функции *ftok()*, или специальное значение *IPC\_PRIVATE*. Использование значения *IPC\_PRIVATE* всегда приводит к попытке создания нового массива семафоров с ключом, который не совпадает со значением ключа ни одного из уже существующих массивов и не может быть получен с помощью функции *ftok()* ни при одной комбинации ее параметров. Параметр *nsems* определяет количество семафоров в создаваемом или уже существующем массиве. В случае если массив с указанным ключом уже имеется, но его размер не совпадает с указанным в параметре *nsems*, констатируется возникновение ошибки.

Параметр *semflg* – флаги – играет роль только при создании нового массива семафоров и определяет права различных пользователей при доступе к массиву, а также необходимость создания нового массива и поведение системного вызова при

попытке создания. Он является некоторой комбинацией (с помощью операции побитовое или – "|") следующих предопределенных значений и восьмеричных прав доступа:

**IPC\_CREAT** — если массива для указанного ключа не существует, он должен быть создан;

**IPC\_EXCL** — применяется совместно с флагом **IPC\_CREAT**. При совместном их использовании и существовании массива с указанным ключом, доступ к массиву не производится и констатируется ошибка, при этом переменная **errno**, описанная в файле **<errno.h>**, примет значение **EEXIST**;

**0400** — разрешено чтение для пользователя, создавшего массив

**0200** — разрешена запись для пользователя, создавшего массив

**0040** — разрешено чтение для группы пользователя, создавшего массив

**0020** — разрешена запись для группы пользователя, создавшего массив

**0004** — разрешено чтение для всех остальных пользователей

**0002** — разрешена запись для всех остальных пользователей

Пример: **semflg= IPC\_CREAT|0022**

Изменение значений семафоров:

**int semop(int semid, struct sembuf \*sops, int nsops);**

Параметр **semid** является дескриптором System V IPC для набора семафоров, т. е. значением, которое вернул системный вызов **semget ()** при создании набора семафоров или при его поиске по ключу. Каждый из **nsops** элементов массива, на который указывает параметр **sops**, определяет операцию, которая должна быть совершена над каким-либо семафором из массива IPC семафоров, и имеет тип структуры:

**struct sembuf {**

**short sem\_num;** //номер семафора в массиве IPC семафоров (начиная с 0);

**short sem\_op;** //выполняемая операция;

**short sem\_flg;** // флаги для выполнения операции.

**}**

Значение элемента структуры **sem\_op** определяется следующим образом:

- для выполнения операции **A(S,n)** значение должно быть равно **n**;
- для выполнения операции **D(S,n)** значение должно быть равно **-n**;
- для выполнения операции **Z(S)** значение должно быть равно **0**.

Семантика системного вызова подразумевает, что все операции будут в реальности выполнены над семафорами только перед успешным возвращением из системного вызова. Если при выполнении операций **D** или **Z** процесс перешел в состояние ожидания, то он может быть выведен из этого состояния при возникновении следующих форс-мажорных ситуаций: массив семафоров был удален из системы; процесс получил сигнал, который должен быть обработан.

Выполнение разнообразных управляющих операций (включая удаление) над набором семафоров:

***intsemctl(intsemid, intsemnum, intcmd, unionsemunarg);***

### **ВЫБОР ВАРИАНТА ИНДИВИДУАЛЬНЫХ ЗАДАНИЙ.**

**В данной работе необходимо выполнить 2 индивидуальных задания.**

1. Вариант для первого задания считается по формуле:

$$K1 = (\text{Номер Вашего паспорта}) \bmod 11.$$

K1– Вариант индивидуального задания

2. Вариант для второго задания считается по формуле:

$$K2 = (\text{Номер Вашего паспорта}) \bmod 19.$$

**Во всех заданиях должен быть контроль ошибок** (если к какому-либо каталогу нет доступа, необходимо вывести соответствующее сообщение и продолжить выполнение).

Вывод сообщений об ошибках должен производиться в стандартный поток вывода сообщений об ошибках (***stderr***) в следующем виде:

***имя\_модуля: текст\_сообщения : имя файла***

Имя модуля, имя файла берутся из аргументов командной строки

Пример вывод сообщений об ошибках:

***./1.exe :erroropenfile: 1.txt***

### **ВАРИАНТЫ ИНДИВИДУАЛЬНЫХ ЗАДАНИЙ 1**

Создать дерево процессов согласно варианта индивидуального задания.  
Номер варианта индивидуального задания

Дерево процессов = (Номер Вашего паспорта) mod 15.

Последовательность обмена сигналами = (Номер Вашего паспорта) mod 13.

Процессы непрерывно обмениваются сигналами согласно табл. 2. Запись в таблице 1 вида: 1-> (2,3,4,5) означает, что исходный процесс 0 создаёт дочерний процесс 1, который, в свою очередь, создаёт дочерние процессы 2,3,4,5. Запись в таблице 2 вида: 1-> (2,3,4) SIGUSR1 означает, что процесс 1 посылает дочерним процессам 2,3,4 одновременно (т.е. за один вызов kill ()) сигнал SIGUSR1. После передачи 101-го по счету сигнала SIGUSR родительский процесс посылает сыновьям сигнал SIGTERM и ожидает завершения всех сыновей, после чего завершается. Сыновья, получив сигнал SIGTERM завершают работу с выводом на консоль сообщения вида:

*Pid ppid завершил работу после X-го сигналаSIGUSR1 и Y-го сигналаSIGUSR2*

*где X, Y – количество посланных за все время работы данным сыном сигналов SIGUSR1 и SIGUSR2*

Каждый процесс в процессе работы выводит на консоль информацию в следующем виде:

*Npidppid послал/получил USR1/USR2 текущее время (мксек)*

*где N-номер сына по табл. 1*

Варианты индивидуальных заданий в табл.1, табл.2.

**Таблица 1. Дерево процессов**

№	Дерево процессов
0	1->2 2->(3,4) 4->5 3->6 6->7 7->8
1	1->(2,3,4) 2->(5,6) 6->7 7->8
2	1->(2,3,4,5) 2->6 3->7 4->8

3	1->(2,3) 2->(4,5) 5->6 6->(7,8)
4	1->(2,3,4,5) 5->(6,7,8)
5	1->(2,3) 3->4 4->(5,6,7) 7->8
6	1->2 2->(3,4) 4->5 3->6 6->7 7->8
7	1->(2,3,4,5,6) 6->(7,8)
8	1->2 2->(3,4,5) 4->6 3->7 5->8
9	1->2 2->3 3->(4,5,6)6->7 4->8
10	1->(2,3) 3->4 4->(5,6) 6-7 7->8
11	1->2 2->(3,4) 4->5 3->6 6->7 7->8
12	1->(2,3,4,5,6,7) 2,3,4,5,6,7->8
13	1->2 2->(3,4,5) 4->6 3->7 5->8
14	1->2 2->3 3->(4,5,6)6->7 4->8
15	1->(2,3,4,5) 2->(6,7) 7->8

**Таблица 2. Последовательность обмена сигналами**

<b>№</b>	<b>Последовательность обмена сигналами</b>
<b>0</b>	<i>1-&gt;2SIGUSR1 2-&gt;(3,4)SIGUSR2 4-&gt;5 SIGUSR1 3-&gt;6 SIGUSR1 6-&gt;7 SIGUSR1 7-&gt;8 SIGUSR2 8-&gt;1 SIGUSR2</i>
<b>1</b>	<i>1-&gt;(2,3,4)SIGUSR1 2-&gt;(5,6)SIGUSR2 6-&gt;7 SIGUSR1 7-&gt;8 SIGUSR1 8-&gt;1 SIGUSR2</i>
<b>2</b>	<i>1-&gt;(2,3,4,5) SIGUSR2 2-&gt;6 SIGUSR1 3-&gt;7 SIGUSR1 4-&gt;8 SIGUSR1 8-&gt;1 SIGUSR1</i>
<b>3</b>	<i>1-&gt;(2,3) SIGUSR1 2-&gt;(4,5),SIGUSR1 5-&gt;6SIGUSR1 6-&gt;(7,8)SIGUSR1 8-&gt;1SIGUSR1</i>
<b>4</b>	<i>1-&gt;(1,2,3,4,5) SIGUSR1 5-&gt;(6,7,8) SIGUSR1 8-&gt;1 SIGUSR1</i>
<b>5</b>	<i>1-&gt;(2,3)SIGUSR1 3-&gt;4 SIGUSR2 4-&gt;(5,6,7)SIGUSR1 7-&gt;8 SIGUSR1 8-&gt;1 SIGUSR2</i>

6	<i>1-&gt;2SIGUSR1 2-&gt;(3,4)SIGUSR2 4-&gt;5 SIGUSR1 3-&gt;6 SIGUSR1 6-&gt;7 SIGUSR1 7-&gt;8 SIGUSR1 8-&gt;1 SIGUSR1</i>
7	<i>1-&gt;(2,3,4,5,6)SIGUSR2 6-&gt;(7,8)SIGUSR1 8-&gt;1 SIGUSR2</i>
8	<i>1-&gt;2SIGUSR2 2-&gt;(3,4,5)SIGUSR1 4-&gt;6 SIGUSR1 3-&gt;7 SIGUSR1 5-&gt;8 SIGUSR1 8-&gt;1 SIGUSR2</i>
9	<i>1-&gt;(8,7,6)SIGUSR1 8-&gt;4SIGUSR1 7-&gt;4SIGUSR2 6-&gt;4SIGUSR1 4-&gt;(3,2)SIGUSR1 2-&gt;1SIGUSR2</i>
10	<i>1-&gt;(8,7)SIGUSR1 8-&gt;(6,5)SIGUSR1 5-&gt;(4,3,2)SIGUSR2 2-&gt;1 SIGUSR2</i>
11	<i>1-&gt;(8,7,6,5)SIGUSR1 8-&gt;3 SIGUSR1 7-&gt;3 SIGUSR2 6-&gt;3 SIGUSR1 5-&gt;3 SIGUSR1 3-&gt;2 SIGUSR2 2-&gt;1 SIGUSR2</i>
12	<i>1-&gt;6 SIGUSR1 6-&gt;7 SIGUSR1 7-&gt;(4,5)SIGUSR2 4-&gt;8 SIGUSR1 5-&gt;2 SIGUSR1 8-&gt;2SIGUSR2 2-&gt;1 SIGUSR2</i>
13	<i>1-&gt;8 SIGUSR1 8-&gt;7 SIGUSR1 7-&gt;(4,5,6)SIGUSR2 4-&gt;2 SIGUSR1 2-&gt;3 SIGUSR1 3-&gt;1 SIGUSR2</i>

## ВАРИАНТЫ ИНДИВИДУАЛЬНЫХ ЗАДАНИЙ 2

**ДОЛЖЕН БЫТЬ КОНТРОЛЬ ОШИБОК ДЛЯ ВСЕХ ОПЕРАЦИЙ С ФАЙЛАМИ И КАТАЛОГАМИ.**

0. Отсортировать в заданном каталоге (аргумент 1 командной строки) и во всех его подкаталогах файлы по следующим критериям (аргумент 2 командной строки, задаётся в виде целого числа): 1 – по размеру файла, 2 – по имени файла. Записать отсортированные файлы в новый каталог (аргумент 3 командной строки). Процедуры копирования должны запускаться в отдельном процессе для каждого копируемого файла с использованием функций *read ()* и *write ()*. Каждый процесс выводит на экран свой *pid*, полный путь, имя копируемого файла и число скопированных байт. Число запущенных процессов в любой момент времени не должно превышать *N* (вводится пользователем). Проверить работу программы для каталога */usr/include* *N=6*. Для взаимодействия процессов использовать сигналы.

1. Написать программу синхронизации двух каталогов, например, *Dir1* и *Dir2*. Пользователь задаёт имена *Dir1* и *Dir2* в качестве первого и второго аргумента командной строки. В результате работы программы файлы, имеющиеся в *Dir1*, но отсутствующие в *Dir2*, должны скопироваться в *Dir2* вместе с правами доступа.



Процедуры копирования должны запускаться в отдельном процессе для каждого копируемого файла с использованием функций *read* () и *write* (). Каждый процесс выводит на экран свой *pid*, полный путь, имя копируемого файла и число скопированных байт. Число запущенных процессов в любой момент времени не должно превышать *N* (вводится пользователем). Проверить работу программы для каталога */usr/include/* и любого другого каталога в */home/N=6*. Для передачи имен каталогов в дочерний процесс использовать каналы.

2. Найти в заданном каталоге (аргумент 1 командной строки) и всех его подкаталогах заданный файл (аргумент 2 командной строки). Вывести на консоль полный путь к файлу имя файла, его размер, дату создания, права доступа, номер индексного дескриптора. Вывести также общее количество просмотренных каталогов и файлов. Процедура поиска для каждого подкаталога должна запускаться в отдельном процессе. Каждый процесс выводит на экран свой *pid*, полный путь, имя и размер просмотренного файла, общее число просмотренных файлов в подкаталоге. Число запущенных процессов в любой момент времени не должно превышать *N* (вводится пользователем). Проверить работу программы для каталога */usr* найти файл *stdio.h* *N=6*. Для взаимодействия процессов использовать сигналы.

3. Для заданного каталога (аргумент 1 командной строки) и всех его подкаталогов вывести в заданный файл (аргумент 2 командной строки) и на консоль имена файлов, их размер и дату создания, удовлетворяющих заданным условиям: 1 – размер файла находится в заданных пределах от *N1* до *N2* (*N1,N2* задаются в аргументах командной строки), 2 – дата создания находится в заданных пределах от *M1* до *M2* (*M1,M2* задаются в аргументах командной строки). Процедура поиска для каждого подкаталога должна запускаться в отдельном процессе. Каждый процесс выводит на экран свой *pid*, полный путь, имя и размер просмотренного файла, общее число просмотренных файлов в подкаталоге. Число запущенных процессов в любой момент времени не должно превышать *N* (вводится пользователем). Проверить работу программы для каталога */usr/* размер *31000 31500* дата с *01.01.1970* по текущую дату *N=6*. Для взаимодействия процессов использовать сигналы.

4. Подсчитать суммарный размер файлов в заданном каталоге (аргумент 1 командной строки) и для каждого его подкаталога отдельно. Вывести на консоль и в файл (аргумент 2 командной строки) название подкаталога, количество файлов в нём, суммарный размер файлов, имя файла с наибольшим размером. Процедура просмотра для каждого подкаталога должна запускаться в отдельном процессе. Каждый процесс выводит на экран свой *pid*, полный путь, имя и размер просмотренного файла, общее число просмотренных файлов в подкаталоге. Число запущенных процессов в любой момент времени не должно превышать *N* (вводится пользователем). Проверить работу программы для каталога */usr* *N=6*.

5. Написать программу, находящую в заданном каталоге и всех его подкаталогах все исполняемые файлы. Диапазон (мин. макс.) размеров файлов задаётся пользователем в качестве первого и второго аргумента командной строки. Имя каталога задаётся пользователем в качестве третьего аргумента командной строки. Программа выводит результаты поиска в файл (четвертый аргумент командной строки) в виде полный путь, имя файла, его размер. На консоль

выводится общее число просмотренных файлов. Процедура поиска для каждого подкаталога должна запускаться в отдельном процессе. Каждый процесс выводит на экран свой *pid*, полный путь, имя и размер просмотренного файла, общее число просмотренных файлов в подкаталоге. Число запущенных процессов в любой момент времени не должно превышать  $N$  (вводится пользователем). Проверить работу программы для каталога */usr/размер 31000 31500*  $N=6$ .

6. Написать программу нахождения массива значений функции  $y[i]=\sin(2*PI*i/N)$   $i = [0, N-1]$  с использованием ряда Тейлора. Пользователь задаёт значения  $N$  и количество  $n$  членов ряда Тейлора. Для расчета каждого члена ряда Тейлора запускается отдельный процесс и его результат (член ряда) записывается в файл. Каждый процесс выводит на экран свой *id* и рассчитанное значение ряда. Головной процесс суммирует все члены ряда Тейлора, и полученное значение  $y[i]$  записывает в файл. Проверить работу программы для значений  $N, n = [64, 5]$  и  $N, n = [32768, 7]$ .

7. Написать программу поиска одинаковых по содержимому файлов в двух каталогов, например, *Dir1* и *Dir2*. Пользователь задаёт имена *Dir1* и *Dir2*. В результате работы программы файлы, имеющиеся в *Dir1*, сравниваются с файлами в *Dir2* по их содержимому. Процедуры сравнения должны запускаться с использованием функции *fork()* в отдельном процессе для каждой пары сравниваемых файлов. Каждый процесс выводит на экран свой *pid*, имя файла, число просмотренных байт и результаты сравнения. Число запущенных процессов любой момент времени не должно превышать  $N$  (вводится пользователем). Проверить работу программы для каталога */usr/include/* и любого другого каталога в */home*  $N=6$ .

8. Написать программу поиска заданной пользователем строки из  $m$  байт ( $m < 255$ ) во всех файлах текущего каталога. Пользователь задаёт в качестве аргументов командной строки имя каталога, строку поиска, файл результата. Главный процесс открывает каталог и запускает для каждого файла каталога отдельный процесс поиска заданной комбинации из  $m$  байт. Каждый процесс выводит на экран и в свой *pid*, полный путь и имя файла, число просмотренных в данном файле байт и результаты поиска (всё в одной строке!). Результаты поиска (только найденные файлы) по предыдущему формату записываются в выходной файл. Число запущенных процессов в любой момент времени не должно превышать  $N$  (вводится пользователем). Проверить работу программы для каталога */usr/include/* и строки *"stdio.h"*

9. Разработать программу «интерпретатор команд», которая воспринимает команды, вводимые с клавиатуры, и осуществляет их корректное выполнение. Для этого каждая вводимая команда должна выполняться в отдельно запускаемом процессе с использованием вызова *exec()*. Нельзя использовать вызов любого готового интерпретатора из своей программы или вызов *system()*. Для проверки работы, выполнить команду: *ls -l > 1.txt*. Предусмотреть контроль ошибок и команду выхода из программы.

10. То же что и в п.1, но вместо процессов использовать потоки. Для взаимодействия процессов использовать сигналы.

11. То же что и в п.2, но вместо процессов использовать потоки. Для взаимодействия процессов использовать сигналы.

12. То же что и в п.3, но вместо процессов использовать потоки.

13. То же что и в п.4, но вместо процессов использовать потоки. Для взаимодействия процессов использовать общую память.

14. То же что и в п.5, но вместо процессов использовать потоки. Для взаимодействия процессов использовать сигналы.

15. То же что и в п.6, но вместо процессов использовать потоки. Для взаимодействия процессов использовать сигналы.

16. То же что и в п.7, но вместо процессов использовать потоки. Для взаимодействия процессов использовать сигналы.

17. То же что и в п.8, но вместо процессов использовать потоки. Для взаимодействия процессов использовать сигналы.

18. То же что и в п.9, но вместо процессов использовать потоки. Для взаимодействия процессов использовать сигналы.