Tarea 3

Procesamiento Digital de Señales Tecnológico de Costa Rica Maestría en Electrónica Prof. MSc. Michael Grüner Monzón

Allan Navarro Brenes 200943530 anavarro3106@gmail.com

1.

a. .1 Diagrama de bloques

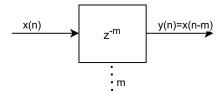


Figura 1: Diagrama del sistema T_D

Donde m es un entero positivo configurable que depende los D milisegundos que se quiere retrasar.

- .2 Se tiene que la transformada Z es $Y(z)=z^{-m}X(z)$ con ROC en todo el plano z excepto z=0. La función de transferencia es entonces $H(z)=\frac{Y(z)}{X(z)}=z^{-m}$
- .3 Ecuación de diferencias: y(n) = x(n m)
- .4 Respuesta al impulso $h(n) = \delta(n-m)$
- b. $m = sample_rate * (D/1000)$
- c. Ver prob1.py

2.

3.

4.

I. $X(z) = 3z^5 + 6 + z^{-1} + 4z^{-2}$ ROC = todo el plano z excepto 0 e ∞

II.

$$X(z) = \sum_{n=5}^{\infty} (\frac{1}{2})^n z^{-n} = \sum_{n=5}^{\infty} (\frac{1}{2}z^{-1})^n$$

Sea $a = (\frac{1}{2}z^{-1})^n$, entonces $X(z) = a^5 + a^6 + a^7 + \dots = a^5(1 + a + a^2 + \dots)$

$$X(z) = \left(\frac{1}{2}z^{-1}\right)^5 \sum_{n=0}^{\infty} \left(\frac{1}{2}z^{-1}\right)^n$$

$$X(z) = \frac{\left(\frac{1}{2}z^{-1}\right)^5}{1 - \frac{1}{2}z^{-1}}$$

$$Con ROC = |z| > 1/2$$

III. Utilizando fracciones parciales. Se expresa la transformada en términos de exponentes positivos de z, multiplicando la expresión por $\frac{z^3}{z^3}$

$$\frac{X(z)}{z}=\frac{z^2}{(z-2)(z-1)^2},$$
 que tiene expansión $\frac{X(z)}{z}=\frac{A}{z-2}+\frac{B}{z-1}+\frac{C}{(z-1)^2}$

$$A = (z-2)\frac{X(z)}{z}|_{z=2} = 4$$

$$C = (z-1)^2 \frac{X(z)}{z}|_{z=1} = -1$$

$$B = \frac{d}{dz}[(z-1)^2 \frac{X(z)}{z}]|_{z=1} = -3$$

por lo tanto

$$X(z) = \frac{4}{(1-2z^{-1})} + \frac{-3}{1-z^{-1}} + \frac{-z^{-1}}{(1-z^{-1})^2}.$$
 Con ROC $|z| > 2$

Utilizando tablas de transformadas

$$x(n) = 4(2)^n u(n) - 3u(n) - nu(n) = (4(2) - 3 - n)u(n)$$

IV. Utilizando tablas de transformadas

$$X(z) = \frac{rz^{-1}\sin w_0}{1 - 2rz^{-1}\cos w_0 + a^2z^{-2}}$$

Con ROC |z| > |r|