réaction du support

(force du sol sur le système)



direction: perpendiculaire au support sens : du support vers le système

(opposée au poids si le mouvement est horizontal)

force de tension d'un fil (force du fil sur le système)

direction : celle du fil sens : système vers fil



1^{re} loi de Newton

pas d'action ou des actions qui se compensent



$$\overrightarrow{v} = \overrightarrow{cste}$$

mouvement rectiligne uniforme

vecteur variation de vitesse entre deux instants voisins

Si ce vecteur est non nul, la somme des forces agissant sur le système est elle aussi non nulle et a pour direction et sens ceux de la variation de vitesse.

Sa contraposée permet de définir une action :

une action non compensée exercée sur un système permet de modifier son mouvement $(\vec{v} \neq \overrightarrow{cste})$

poids

(force de la Terre sur le système)

direction: verticale sens : vers le bas



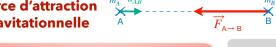
- m en ka
- g en m.s⁻² ou N.kg⁻¹ est la pesanteur. Sur Terre,

 $g = 9.81 \approx 10 \text{ m.s}^{-2}$

action modélisée par unité: force le newton (N) représentée vecteur force

diagramme objet interaction (DOI)

force d'attraction gravitationnelle



$$\overrightarrow{F}_{A \to B} = -G \frac{m_A \times m_B}{AB^2} \overrightarrow{u}_{AB}$$

direction: (AB) sens: de B vers A

- m_A et m_B en kg
- \bullet AB en m
- $G = 6.67.10^{-11}$ USI (constante de gravitation universelle)

frottements

(force du fluide ou du support sur le système)

direction: celle du mouvement sens : opposé au mouvement

Loi des actions réciproques (ou 3e loi de Newton)

La force d'un système A sur un système B s'oppose toujours parfaitement à la force du système B sur le système A :

$$\overrightarrow{F}_{A \to B} = -\overrightarrow{F}_{B \to A}$$