

MechaWars

-

RoboRally in Java programmiert.

Handbuch erstellt von

Tim Michael Kretzschmar

(mit freundlicher Unterstützung von Marc André Uxa)

Software-Projekt des Jahrgangs 19INB der HTWK Leipzig

Inhaltsverzeichnis

1	Einleitung	1
2	Die Packages	2
2.1	htwk.mechawars	2
2.1.1	ConfigReader.java	2
2.1.2	GameOverScreen.java	2
2.1.3	MainMenu.java	2
2.1.4	MechaWars.java	3
2.1.5	OptionScreen.java	3
2.1.6	VictoryScreen.java	3
2.2	htwk.mechawars.board	4
2.2.1	Board.java	4
2.2.2	Dir.java (Enumeration)	4
2.2.3	Robot.java	4
2.3	htwk.mechawars.cards	5
2.3.1	Card.java	5
2.3.2	Deck.java	6
2.3.3	Type.java (Enumeration)	6
2.4	htwk.mechawars.field	7
2.4.1	BarrierCorner.java	7
2.4.2	BarrierSide.java	7
2.4.3	BlackHole.java	7
2.4.4	Checkpoint.java	7
2.4.5	ConveyorBelt.java	8

	3
2.4.6 ExpressConveryorBelt.java	8
2.4.7 Field.java (Vererbungs-klasse)	8
2.4.8 Gear.java	8
2.4.9 Laser.java	8
2.4.10 RepairSite.java	8
2.4.11 StandardField.java	8
2.4.12 StartField.java	8
2.5 htwk.mechawars.game	9
2.5.1 Buttons.java	9
2.5.2 GameScreen.java	9
2.5.3 Info.java	9
2.5.4 ScrollPanel.java	9
2.6 htwk.mechawars.desktop	10
3 Die Tests	11
3.1 (default package)	11
3.2 cardtests	11
4 assets	12
5 Bedienung - User/Anwender	17

Kapitel 1

Einleitung

Kapitel 2

Die Packages

2.1 htwk.mechawars

2.1.1 ConfigReader.java

In dieser Klasse werden alle Grundeinstellungen aus der configDatei eingelesen und in Variablen gespeichert, welche alle über Getter-Funktionen verfügen und somit für den Programmablauf verfügbar gestellt werden.

Da man die Spieler-Anzahl ändern kann z.B. existiert eine Funktion, um diese Anzahl in der SStartupconfig.txt zu manipulieren.

2.1.2 GameOverScreen.java

Dies ist der Bildschirm, welcher erscheint, wenn man verliert. Dabei besteht dort die Möglichkeit, wieder zum *Startbildschirm/Hauptmenü* zurückzukehren oder das Spiel zu beenden.

2.1.3 MainMenue.java

Hier wird die GUI (Graphical User Interface $\hat{=}$ Graphische Benutzeroberfläche) für den Startbildschirm verwaltet. So sind z.B. im Konstruktor die zwei Buttons hier gelistet mit ihren Funktionen - Weiter zum Auswahlbildschirm und Beenden des Spiels.

Ebenfalls wird hier in Zeile 32 der Hintergrund festgelegt, welcher in Zeile 102 dann gerendert wird in der von LibGDX mitgelieferten `render(float delta)`-Funktion.

Die Klasse implementiert *Screen* von LibGDX, womit als Interface eine ganze Menge Funktionen eingebunden werden, die jedoch zum großen Teil unverändert dastehen. Somit also von LibGDX selbst verwaltet/standardisiert sind.

2.1.4 MechaWars.java

Diese Klasse *extends Game*, ist also von der LibGDX Klasse abhängig. Besonderes Augenmerk sollte man der `create()`-Funktion widmen. Dort wird der *ConfigReader* aufgerufen und anschließend überprüft, ob der *Startbildschirm* aufgerufen werden soll, oder sofort das Spiel mit den Grundeinstellungen gestartet wird..

2.1.5 OptionScreen.java

Dieser Bildschirm ist eine umfangreiche Einstellmöglichkeit im Spiel. Hier ist auswählbar ob man im Trainingsmodus oder normalen Spielmodus starten möchte. Ebenfalls die Anzahl der rivalisierenden Roboter und die gewünschte Karte ist hier auswählbar. Sollte keine Map eingetragen sein, so spielt man mit der als Standard hinterlegten Karte.

2.1.6 VictoryScreen.java

Das Pendant zum *GameOverScreen.java*. Dieser Bildschirm erscheint, wenn man gewinnt. Dabei besteht die Möglichkeit, wieder zum *Startbildschirm/Hauptmenü* zurückzukehren oder das Spiel zu beenden.

2.2 htwk.mechawars.board

2.2.1 Board.java

In dieser Klasse wird das Spielfeld als board (engl. = (Spiel-)Brett) angelegt. Dazu gibt es dort beim Erstellen die Pflicht, einen String, ursprünglich aus einer Datei, als Einträge zu übergeben. Diese werden dort dann interpretiert und auf Fehler wie zu lang oder zu kurz überprüft.

Über die `toString`-Funktion kann das aktuelle Board als String wieder ausgelesen werden.

Weiterhin wird hier das Bewegen eines Roboters über die `move`-Funktion ausgeführt. Es finden sich noch weitere Funktionen, deren Funktionalität über den Funktionen als Kommentar nachzulesen sind, wie der Laser-Check z.B.

2.2.2 Dir.java (Enumeration)

Eine Enumeration für die Codierung der Richtung eines Roboters. Dabei gibt es eine North (Norden), East (Osten), South (Süden) und West (Westen). Dies wird als Integer-Wert abgespeichert und über die dazu erstellte Funktion `intToDirection()` dann als `Dir` zurückgegeben bei Aufruf oder Bedarf.

2.2.3 Robot.java

Diese Klasse beschreibt einen Roboter. In ihr werden essentielle Attribute gespeichert, auszugsweise wären das die Richtung des Roboters (*dir*), die aktuelle Position (*xcoor* und *ycoor*), die Lebenspunkte (*damagePoints*) oder der aktuelle Zerstörungstatus (boolean *destroyed*).

Es gibt noch eine Funktion neben dem Konstruktor, der die übergebene Anzahl an Robotern erstellt, als `Robot[]`-Array.

Die Bewegung des Roboters wird ebenfalls hier definiert, genauso wie eine Drehung abzulaufen hat.

Neben den ganzen Getter- und Setter-Funktionen gibt es auch noch weitere Funktionen, wie die `addCard()`-Funktion um eine weitere *Karte* hinzuzufügen.

2.3 htwk.mechawars.cards

2.3.1 Card.java

Diese Klasse enthält das Gerüst für Karten. Deshalb sind dort die drei Attribute `cardAttributeType`, `cardAttributeMovCount` und `cardAttributePriority` angelegt.

Das erste beschreibt als Enumeration die Art der Karte (siehe *Type.java*)

Das zweite Attribut dagegen ist ein `byte` und sagt aus, wie viele Bewegungen der Art ausgeführt werden sollen. Dies ist durch folgende Tabelle codiert:

<i>byte</i>	<i>mov (Bewegung)</i>	<i>turn (Drehung)</i>
-1	bewege dich ein Feld zurück	tue nichts (nicht definiert)
1	bewege dich ein Feld nach vorne	Führe eine Rechtsdrehungen aus
2	bewege dich zwei Feld nach vorne	Führe zwei Rechtsdrehungen aus, also drehe dich um
3	bewege dich drei Feld nach vorne	Führe drei Rechtsdrehungen aus, also eine Linksdrehung

Das dritte und letzte Attribut definiert die Priorität, da jede Karte in RoboRally/MechaWars eine Priorität in seiner Abarbeitung unter den Robotern besitzt.

Jedes Attribut hat ebenfalls einen Getter in der `Card.java`. Einen Setter benötigt man nicht, da im Konstruktor einer Karte

`Card(Type cardAttributeType, byte cardAttributeMovCount, int cardAttributePriority)`

also beim Erstellen einer Karte die Attribute angelegt werden und anschließend nie verändert werden müssen. Ist im Programmablauf die Erstellung einer oder einiger Karten nötig, so kann dies ebenfalls so geschehen und in einer `ArrayList<Card>` z.B. zwischengespeichert werden.

Als letzte Funktion ist noch eine `toString`-funktion definiert, damit die Abfrage der

Enumerations einen String zurückliefert und die Auswertung sowohl bei Bewegung als auch Drehung effektiv abläuft.

Hierzu kann folgende Tabelle zum weiteren Verständnis helfen.

<i>byte</i>	<i>mov (Bewegung)</i>	<i>turn (Drehung)</i>
-1	Rueckwaerts"	siehe default
1	"1 Vor"	Rechtsdrehung"
2	"2 Vor"	"Kehrtwendung"
3	"3 Vor"	Links-drehung"
default	Fehler	Fehler

2.3.2 Deck.java

Die Deck-Klasse beinhaltet zunächst einen Konstruktor, welcher bei Aufruf die Funktion `initDeck()` wiederum aufruft. Dort wird, wie der Name schon vermuten lässt, ein Deck initialisiert, welches als `ArrayList<Card>` in der Klasse existiert. Das Schema, nach welchem die Karten erstellt werden, lässt sich unter folgendem Link ausführlich aufgeführt nachlesen:

<https://boardgamegeek.com/thread/645061/need-specific-list-cards>

Weiterhin findet man in der Klasse die Funktion `shuffel()`. Beim Aufruf dieser wird die `ArrayList<Card>` `deck` gemischt (engl. *shuffle* = mischeln).

Und schließlich ist noch die Getter-Funktion vorhanden. Diese ermöglicht den Zugriff auf die `ArrayList<Card>` `deck`. Ein Setter ist nicht nötig, da das Deck nicht verändert werden muss.

Die `ArrayList<Card>` `deck` beinhaltet Einträge vom Typ *Card*.

2.3.3 Type.java (Enumeration)

In dieser Enumeration sind die Typen einer Karte definiert, welche in dem Spiel auftreten. Dies wären einerseits die *mov* - abgeleitet von *movement* (engl. = Bewegung) - und andererseits der *turn* (engl. *turn* = Drehung).

2.4 htwk.mechawars.field

[Hinweis] Die wichtigste Klasse hier ist die *Field.java*. Alle anderen Felder erben von dieser.

2.4.1 BarrierCorner.java

Dieses Feld hat eine *corner* (engl. für "Ecke") und eine *texture* (engl. für "Textur"). Die Position wird beim Erstellen dem Konstruktor übergeben und über die *super()*-Funktion eingestellt.

Funktion dieses Feldes besteht darin, je nach Ausrichtung einen Roboter keine Vorwärtsbewegung zuzulassen.

2.4.2 BarrierSide.java

Dieses Feld hat eine *side* (engl. für "Seite") und eine *texture* (engl. für "Textur").

Funktion dieses Feldes besteht darin, je nach Ausrichtung einen Roboter keine Vorwärtsbewegung zuzulassen.

2.4.3 BlackHole.java

Dieses Feld hat eine *texture* (engl. für "Textur").

Sollte dieses Betreten werden, so ist der Roboter verloren. Es symbolisiert ein Schwarzes Loch (engl. black hole).

2.4.4 Checkpoint.java

Dieses Feld hat eine Nummer und eine *texture* (engl. für "Textur").

Diese Art von Feldern dient für die Möglichkeit das Spiel zu gewinnen. nur wenn diese in der Reihenfolge abgelaufen werden, kann das dem Spieler gelingen.

2.4.5 ConveyorBelt.java

Dieses Feld hat einen Start- und End-Wert als Number (int) und eine texture (engl. für "Textur").

Sobald ein Roboter in den Genuss dieses Feldes kommt, wird er weiter transportiert in die Richtung, in die es zeigt. Sollte er von einem anderen Fließband daraufgelangen, so wird er lediglich bewegt und nicht gedreht.

2.4.6 ExpressConveryorBelt.java

Ein *ConveyorBelt*/Fließband mit erhöhter Priorität, wird also eher ausgeführt als ein normales *ConveyorBelt*/Fließband beim Zugende/anfang.

2.4.7 Field.java (Vererbungsklasse)

2.4.8 Gear.java

2.4.9 Laser.java

2.4.10 RepairSite.java

2.4.11 StandardField.java

2.4.12 StartField.java

2.5 htwk.mechawars.game

2.5.1 Buttons.java

Buttons, zu deutsch "Knöpfe", sind im Spiel das wichtigste Element für die Rundenvorbereitung. Aber auch zum Starten und Beenden des Spiels existieren welche und eben jene sind alle in dieser Klasse organisiert. Somit ist dank dieser Auslagerung eine bessere Übersichtlichkeit der Bildschirm-Klassen gewährleistet.

Näheres zu den einzelnen Buttons findet man im Kommentar über der Funktion.

2.5.2 GameScreen.java

2.5.3 Info.java

Diese Klasse dient hauptsächlich zum Auslagern von einem großem Textanteil. Sollte der/die Spieler(in) während des Spiels Fragen zu den Karten haben, oder noch etwas nachlesen wollen, so kann dies über den INFO-Button geschehen. Der dort aufgehende *Dialog* wird inhaltlich in dieser Info.java Klasse verwaltet.

2.5.4 ScrollPanel.java

Hier wird ein ScrollPanel verwaltet, welches für die Auswahl der Karten in einer Runde zuständig ist. Dabei finden sich Funktionen hier wie `cardOrderClear()` zum Beispiel, womit bei Betätigen des zuständigen Buttons die interne Kartenreihenfolge gelöscht wird. Oder eine optische Funktion wie die `buttonsClean()`, wo jede Karte (ebenfalls durch einen Button dargestellt) wieder ihre Ursprungsfarbe zugewiesen bekommt. Der Zugriff auf das gesamte Kartendeck wird ebenso in dieser Klasse realisiert, siehe Funktionen `getDeck()` und `setDeck()`.

2.6 htwk.mechawars.desktop

Kapitel 3

Die Tests

3.1 (default package)

In diesem Package findet man verschiedene Klassen, die jeweils Kernfunktionalitäten überprüfen, wie z.B. der Board-Test. Dort wird das Einlesen eines Boards simuliert und überprüft.

3.2 cardtests

Um die Funktionalität der Karten und somit dem Deck und darausfolgend wiederum dem ganzen Spiel. Getestet werden z.B. ob die einzelnen Karten im Deck nur die 4 möglichen Bewegungswerte haben oder ob die Priorität ausgewählter Karten korrekt ist.

Es befinden sich auch eine Misch-Test-Funktion (engl. shuffle). Diese ist zwar mit Vorsicht zu genießen, aber die Wahrscheinlichkeit, dass das Mischen genau die selbe Kombination erzeugt liegt bei $84!$ (Fakultät). Das wäre – 1:3'314'240'134'565'353'266'999'387'579'130'131'288'000'666'286'242'049'487'118'846'032'383'059'131'291'716'864'129'885'722'968'716'753'156'177'920'000'000'000'000'000'000 – und somit sehr unwahrscheinlich.

Kapitel 4

assets

Hier befindet sich eine Auflistung aller graphischen Elemente.

- Roboter



- Standard-Feld

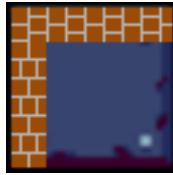


- Start-Felder



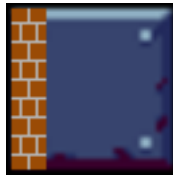
Beispielbild. Es gibt weitere Arten

- Eck-Blockaden (BarrierCorner)



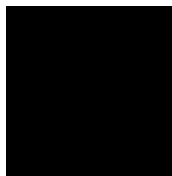
Beispielbild. Es gibt weitere Arten

- Seiten-Blockaden (BarrierSide)



Beispielbild. Es gibt weitere Arten

- Schwarzes-Loch (BlackHole)



- Ziel-Punkte (Checkpoints)



Beispielbild. Es gibt weiter Arten

- Fließband (ConveyorBelt)



Beispielbild. Es gibt weiter Arten

- Express-Fließband (Express-ConveyorBelt)



Beispielbild. Es gibt weiter Arten

- Zahnrad (Gear)



Beispielbild. Es gibt weiter Arten

- Laser



Beispielbild. Es gibt weiter Arten

- Drücker (Pusher)



Beispielbild. Es gibt weiter Arten

- Reperaturfeld (RepairSite)



- Backup-Feld (Checkpoint (Backup))



Kapitel 5

Bedienung - User/Anwender