

Pracownia z ANALIZY NUMERYCZNEJ

Lista nr 2

Początek zapisów: **13 listopada 2007 r.**

Termin realizacji: **10 grudnia 2007 r.**

Punktacja: **maksymalnie 8 punktów za każde zadanie.**

Każde zadanie może być wybrane najwyżej czterokrotnie.

P2.1. Dla naturalnego $n \geq 2$ rozwiąż równanie

$$\frac{x + x^{-1}}{x^n + x^{-n}} = \frac{1}{n}.$$

Równanie to można zapisać w równoważnej postaci $p_n(x) = 0$, gdzie p_n jest pewnym wielomianem. Można wykazać, że ma ono dokładnie dwa pierwiastki dodatnie,

$$\alpha_n \in (0, 1), \quad \beta_n \in (1, 3).$$

Ponadto ciąg $\{\beta_n\}_{n=2}^{\infty}$ jest monotonicznie malejący, tj.

$$\beta_2 > \beta_3 > \dots > \beta_n > \beta_{n+1} > \dots$$

- (a) Metodą bisekcji wyznaczyć β_n ($n = 2, 3, \dots, 20$) z dokładnością 6 cyfr dziesiętnych. Użyć $[1, 3]$ jako przedziału początkowego dla β_2 oraz $[1, \beta_n]$ – dla β_{n+1} ($n \geq 2$). Dla każdego n zapisać liczbę wykonanych iteracji.
- (b) Stosując metodę Newtona do równania $p_n(x) = 0$ wyznaczyć β_n ($n = 2, 3, \dots, 20$) z dokładnością 6 cyfr dziesiętnych. Użyć 3 jako wartości początkowej dla β_2 oraz β_n – dla β_{n+1} ($n \geq 2$). Dla każdego n zapisać liczbę wykonanych iteracji.

P2.2. Zrealizować następujący *wariant metody Newtona z nadzorem*. Niech f będzie daną funkcją i niech będą dane takie dwa przybliżenia a i b jej pierwiastka, że $f(a)f(b) < 0$. Jeśli $|f(a)| < |f(b)|$, połóżmy $c := a$; w przeciwnym razie $c := b$. Jeśli jeden krok metody Newtona dla $x_0 := c$ daje wartość x_1 leżącą w przedziale $[a, b]$, przyjmujemy $c := x_1$, w przeciwnym razie kładziemy $c := a + (b - a)/2$ (co to oznacza?). Następnie przyjmujemy

$$[a, b] := \begin{cases} [a, c], & \text{jeśli } f(a)f(c) < 0, \\ [c, b], & \text{jeśli } f(a)f(c) \geq 0 \end{cases}$$

i powtarzamy wszystkie opisane wyżej czynności dla aktualnych wartości a i b . Proces kończymy wówczas, gdy $|b - a| < \epsilon$ lub gdy $|f(c)| < \delta$, gdzie ϵ i δ są zadanymi z góry małymi liczbami. Proszę pamiętać o ograniczeniu liczby iteracji, żeby wykluczyć bardzo długie obliczenia!

P2.3. *Metoda Steffensena* jest następującą metodą iteracyjną rozwiązywania równania nieliniowego $f(x) = 0$:

$$x_{k+1} := x_k - f(x_k)/g(x_k), \quad k = 0, 1, \dots,$$

gdzie

$$g(x) := [f(x + f(x)) - f(x)]/f(x).$$

Przy pewnych założeniach jest ona zbieżna kwadratowo.

Zaprogramować powyższą metodę i wykonać obliczenia m.in. dla $f(x) = x - \operatorname{tg} x$ (zera leżące w pobliżu 4.5 i 7.7) oraz $f(x) = x^3 - 5x^2 + 3x - 7$ i $x_0 = 5$.

P2.4. Załóżmy, że funkcja $f \in C[a, b]$ jest rosnąca w przedziale $[a, m]$ oraz malejąca w przedziale $[m, b]$, gdzie $a \leq m \leq b$. Inaczej mówiąc, f osiąga w punkcie m **jedynę maksimum** w przedziale $[a, b]$. Niech będzie $a_1 := (2a + b)/3$, $b_1 := (a + 2b)/3$. Zauważmy, że jeśli $f(a_1) < f(b_1)$, to $m \in [a_1, b]$, a w przeciwnym wypadku $m \in [a, b_1]$. Wykorzystać tę obserwację do zaproponowania metody iteracyjnej pozwalającej wyznaczyć ciąg przedziałów $\{I_k\}$ o własności

$$m \in I_{k+1} \subset I_k \subset I_0 := [a, b], \quad |I_k| \rightarrow 0, \text{ gdy } k \rightarrow \infty.$$

Czy w podobny sposób można szukać minimum funkcji? Przeprowadzić eksperymenty obliczeniowe dla odpowiednio dobranych f i $[a, b]$.

P2.5. Metoda Newtona wyznacza pierwiastek α równania $f(x) = 0$ jako granicę ciągu (x_k) , gdzie x_0 jest dane, a pozostałe wyrazy oblicza się według wzoru

$$(1) \quad x_{k+1} := x_k - f(x_k)/f'(x_k) \quad (k = 0, 1, \dots).$$

Następujące dwa **warianty metody Newtona** mają znaczenie zwłaszcza wówczas, gdy obliczanie wartości pochodnej f' wiąże się ze znacznym kosztem.

- (a) We wzorze (1) zastępujemy $f'(x_k)$ przez $f'(x_0)$ (w każdym kroku).
- (b) Obliczamy pochodną w co drugim kroku:

$$\begin{aligned} x_{2k+1} &:= x_{2k} - f(x_{2k})/f'(x_{2k}), \\ x_{2k+2} &:= x_{2k+1} - f(x_{2k+1})/f'(x_{2k}) \end{aligned} \quad (k = 0, 1, \dots).$$

Porównać (również pod względem szybkości zbieżności) metodę Newtona (1) oraz warianty (a) i (b) na wybranych przykładach prostych funkcji o znanych pierwiastkach.

P2.6. Zrealizować następujący **wariant metody siecznych**. Niech f będzie daną funkcją i niech a i b będą takie, że $f(a)f(b) < 0$. Połóżmy $c := a$. W kolejnych krokach metody niech b oznacza *ostatnie przybliżenie* zera α funkcji f , a – *przedostatnie przybliżenie*, a c – *najbardziej aktualne przybliżenie* (tj. otrzymane najpóźniej) o własności

$$(2) \quad f(c)f(b) < 0.$$

W każdym kroku aktualizujemy wartości a, b, c zastępując je odpowiednio wartościami a', b', c' . Jeśli $f(a)f(b) < 0$, to obliczamy b' stosując jeden krok metody siecznych dla przybliżeń a i b (symbolicznie $b' := MS(a, b)$). Jeśli $f(a)f(b) > 0$, to sprawdzamy najpierw, czy punkt $MS(a, b)$ będzie leżał w przedziale o końcach b i c . Jeśli TAK, to kładziemy $b' := MS(a, b)$; w przeciwnym razie przyjmujemy $b' := (b + c)/2$. Wreszcie definiujemy $a' := b$, potem $c' := c$ albo $c' := a'$, aby zachodziła własność analogiczna do własności (2), a następnie powtarzamy wszystkie wyżej opisane czynności dla aktualnych wartości a, b i c . Proces kończymy wówczas, gdy $|b - a| < \epsilon$ i/lub gdy $|f(b)| < \delta$, gdzie ϵ i δ są zadanymi z góry małymi liczbami. Proszę pamiętać o ograniczeniu liczby iteracji, żeby wykluczyć bardzo długie obliczenia!

P2.7. Na podstawie (udokumentowanych) obliczeń dla wybranych równań nieliniowych postaci $f(x) = 0$ wyznaczyć w przybliżeniu (inaczej mówiąc – odgadnąć) rząd każdej z poniższych metod iteracyjnych:

$$(3) \quad x_{k+1} := x_k - \frac{f(x_k)}{\sqrt{[f'(x_k)]^2 - f(x_k)f''(x_k)}},$$

$$(4) \quad x_{k+1} := x_k - \frac{f(x_k)}{f'(x_k)} - \frac{1}{2} \frac{f''(x_k)}{f'(x_k)} \left[\frac{f(x_k)}{f'(x_k)} \right]^2 \quad (\text{metoda Olvera}),$$

$$(5) \quad x_{k+1} := x_k - 1 / \left[\frac{f'(x_k)}{f(x_k)} - \frac{1}{2} \cdot \frac{f''(x_k)}{f'(x_k)} \right] \quad (\text{metoda Halleya}).$$

P2.8. Metodę Newtona można stosować także do znajdowania rozwiązań równania nieliniowego $f(z) = 0$ w dziedzinie liczb zespolonych. Np. dla $f(z) := z^4 + 1$ i $z_0 := 0.5 + 0.5i$ otrzymujemy $z_{10} = 0.7071067812 + 0.7071067812i$ – czyli bardzo dobre przybliżenie liczby $\frac{\sqrt{2}}{2} + \frac{\sqrt{2}}{2}i$, będącej jednym z rozwiązań równania $z^4 + 1 = 0$.

Niech c_{n+1} oznacza kolor czarny. Niech $\zeta_1, \zeta_2, \dots, \zeta_n$ będą rozwiązaniami równania $z^n + 1 = 0$ w dziedzinie liczb zespolonych. Przypiszmy każdemu z tych rozwiązań inny, ale różny od czarnego, kolor; powiedźmy odpowiednio c_1, c_2, \dots, c_n . Niech M będzie liczbą parzystą, a W_M następującym zbiorem punktów płaszczyzny zespolonej:

$$W_M := \left\{ -1 + 2\frac{k}{M} + \left(-1 + 2\frac{l}{M} \right) i : k, l = 0, 1, \dots, M \right\}.$$

Dla wybranych n i M (np. $n = 3, 4, 5, 6$; $M = 400, 800$), wykonaj rysunek, na którym każdy z punktów w w zbiorze W_M zostanie narysowany kolorem $c(w)$ ustalonym na podstawie poniższej procedury:

- (a) $z_0 := w$; $z_{k+1} := z_k - \frac{f(z_k)}{f'(z_k)}$ ($k = 0, 1, \dots, N-1$; np. $N = 10, 20, 35$);
 (b) jeśli istnieje takie k , że z_N jest blisko liczby ζ_k (jak należy to rozumieć w wypadku liczb zespolonych?), to przyjmujemy $c(w) := c_k$, w przeciwnym razie $c(w) := c_{n+1}$.

Jaki charakter ma otrzymany w ten sposób obraz? Spróbuj przeanalizować zaobserwowane zjawisko i wyciągnąć wnioski. Następnie przeprowadź podobny eksperyment dla metody Halleya, która wyraża się wzorem

$$z_{k+1} := z_k - 1 / \left[\frac{f'(z_k)}{f(z_k)} - \frac{1}{2} \cdot \frac{f''(z_k)}{f'(z_k)} \right].$$

Czy metoda ta zachowuje się podobnie?

P2.9. Niech α będzie rozwiązaniem równania nieliniowego $f(x) = 0$. Załóżmy, że dysponujemy metodami iteracyjnymi postaci

$$x_{n+1} := F(x_n), \quad x_{n+1} := G(x_n),$$

gdzie F i G są funkcjami spełniającymi warunek $F(\alpha) = G(\alpha) = \alpha$ (np. w wypadku metody Newtona mamy $F(x) = x - f(x)/f'(x)$). Załóżmy, że metody te są rzędu p i q , odpowiednio. Można wykazać, że metody postaci

$$x_{n+1} := F(G(x_n)), \quad x_{n+1} := G(F(x_n))$$

są rzędu $p \cdot q$. Wykorzystaj powyższą obserwację do zaproponowania metod iteracyjnych wysokiego rzędu rozwiązywania równań nieliniowych. Przeprowadź odpowiednie eksperymenty numeryczne i wyciągnij wnioski.

P2.10. Trudne zadanie dla dwuosobowego zespołu. Rozważmy następującą metodę iteracyjną wyznaczania pierwiastka α równania nieliniowego $f(x) = 0$:

$$x_{k+1} := x_k - \frac{f(x_k)}{f'(x_k)} + h(x_k) \quad (k = 0, 1, \dots),$$

gdzie x_0 jest dane, a h jest pewną funkcją. Oczywiście przy $h(x) \equiv 0$ mamy do czynienia z klasyczną metodą Newtona, o której wiadomo, że jest zbieżna kwadratowo, jeśli α jest pierwiastkiem pojedynczym. Zbadać możliwość takiego doboru funkcji h , aby wykładnik zbieżności powyższej metody wynosił więcej niż 2, np. 3, 4 albo 5. Wyniki teoretyczne poprzeć odpowiednimi testami numerycznymi. Czy w podobny sposób można zmodyfikować inne metody, np. metodę Halleya (patrz zadanie P2.7.)?

WSKAZÓWKI: 1° Jakie warunki musi spełniać funkcja h ? 2° Zapoznaj się z rozdziałem 8.4. książki A. Ralstona, *Wstęp do analizy numerycznej*, PWN, Warszawa 1971.

- P2.11.** Zadanie dla dwuosobowego zespołu Ważnym z punktu widzenia zastosowań jest zadanie obliczania wszystkich pierwiastków wielomianu $p_n \in \Pi_n$ o współczynnikach rzeczywistych, czyli takich liczb zespolonych z_1, z_2, \dots, z_n dla których zachodzi

$$p_n(z_i) = 0 \quad (i = 1, 2, \dots, n),$$

gdzie

$$p_n(z) := \sum_{k=0}^n a_k z^k \quad (a_k \in \mathbb{R}, k = 0, 1, \dots, n; a_n \neq 0).$$

Przybliżone wartości pierwiastków z_1, z_2, \dots, z_n można wyznaczyć stosując np. *iteracyjną metodę Bairstowa*, której zwięzły opis został podany m.in. w [1, str. 107], [2, str. 112], [3, str. 384] i [4, str. 293]. Wykonując odpowiednie testy numeryczne, sprawdź pod względem dokładności, skuteczności i stabilności powyższą metodę.

Literatura

- [1] W. Cheney, D. Kincaid, *Analiza numeryczna*, WNT, 2006.
- [2] M. Dryja, J. i M. Jankowscy, *Przegląd metod i algorytmów numerycznych*, cz. 2, WNT, 1988.
- [3] A. Ralston, *Wstęp do analizy numerycznej*, PWN, 1971.
- [4] J. Stoer, R. Bulirsch, *Wstęp do analizy numerycznej*, PWN, 1987.

- P2.12.** Zadanie dla dwuosobowego zespołu W wielu zastosowaniach konieczne jest wyznaczenie wszystkich pierwiastków wielomianu $p_n \in \Pi_n$ o współczynnikach zespolonych, czyli takich liczb zespolonych z_1, z_2, \dots, z_n dla których zachodzi

$$p_n(z_i) = 0 \quad (i = 1, 2, \dots, n),$$

gdzie

$$p_n(z) := \sum_{k=0}^n a_k z^k \quad (a_k \in \mathbb{C}, k = 0, 1, \dots, n; a_n \neq 0).$$

Przybliżone wartości pierwiastków z_1, z_2, \dots, z_n można wyznaczyć stosując np. *iteracyjną metodę Laguerre'a*, której zwięzły opis został podany m.in. w [1, str. 112], [2, str. 108] i [3, str. 376] (patrz zadanie **P2.11**). Wykonując odpowiednie testy numeryczne, sprawdź pod względem dokładności, skuteczności i stabilności powyższą metodę.

- P2.13.** Wielomian $L_n \in \Pi_n$, spełniający dla danych parami różnych liczb t_0, t_1, \dots, t_n i liczb y_0, y_1, \dots, y_n warunki $L_n(t_i) = y_i$ ($i = 0, 1, \dots, n$), można zapisać w **postaci Lagrange'a**

$$(6) \quad L_n(t) = \sum_{i=0}^n \omega_i y_i \prod_{j=0, j \neq i}^n (t - t_j),$$

gdzie

$$\omega_i := 1 \bigg/ \prod_{j=0, j \neq i}^n (t_i - t_j) \quad (i = 0, 1, \dots, n).$$

Na przykładach, m.in. dla y_i określonych jako wartości funkcji $f_1(x) = (1 + 25x^2)^{-1}$, $f_2(x) = \arctg x$ i $f_3(x) = \max(0, 1 - 4x)$, porównać algorytmy obliczania wartości wielomianu L_n , stosujące

- (a) postać (6);
- (b) **postać barycentryczną** tego wielomianu:

$$L_n(t) = \begin{cases} \frac{\sum_{i=0}^n \frac{\omega_i}{t - t_i} y_i}{\sum_{i=0}^n \frac{\omega_i}{t - t_i}} & (t \notin \{t_0, t_1, \dots, t_n\}, \\ y_k & (t = t_k, 0 \leq k \leq n). \end{cases}$$

P2.14. Zrealizować algorytm, który dla danej liczby naturalnej N i danych liczb rzeczywistych: $x, \varepsilon > 0, x_0, x_1, \dots, x_N$ ($x_i \neq x_j$ dla $i \neq j$), y_0, y_1, \dots, y_N znajduje takie najmniejsze n ($n < N$), że $|p_n(x) - p_{n-1}(x)| < \varepsilon$, gdzie $p_m \in \Pi_m$ ($0 \leq m \leq N$) jest wielomianem spełniającym warunki $p_m(x_k) = y_k$ ($k = 0, 1, \dots, m$).

P2.15. Zadanie dla dwuosobowego zespołu Jak wiadomo, interpolacja wielomianowa znajduje zastosowanie także w grafice komputerowej. Z pewnych względów (jakich?) osoby zajmujące się tą tematyką preferują tzw. *postać Béziera wielomianu*, tzn. wielomian $w_n \in \Pi_n$ zapisują w postaci

$$w_n(x) = \sum_{k=0}^n c_k B_k^n(x),$$

gdzie B_k^n jest k -tym wielomianem Bernsteina stopnia n ,

$$B_k^n(x) := \binom{n}{k} x^k (1-x)^{n-k} \quad (k = 0, 1, \dots, n; n \in \mathbb{N})$$

(patrz np. [1, §9], [2, §7.2.3], [3, §1]).

Niech dane będą liczby $0 \leq x_0 < x_1 < \dots < x_n \leq 1$ oraz funkcja f określona w punktach x_i ($i = 0, 1, \dots, n$). Niech $L_n \in \Pi_n$ będzie wielomianem interpolacyjnym dla powyższych danych zapisanym w postaci Newtona,

$$L_n(x_i) = f(x_i) \quad (i = 0, 1, \dots, n), \quad L_n(x) = \sum_{k=0}^n b_k p_k(x),$$

gdzie $b_k := f[x_0, x_1, \dots, x_k]$ ($k = 0, 1, \dots, n$) oraz $p_0(x) := 1$, $p_k(x) := (x - x_{k-1})p_{k-1}(x)$ ($k = 1, 2, \dots, n$). Opracuj **efektywny algorytm** zamiany *postaci Newtona* wielomianu interpolacyjnego L_n na jego *postać Béziera*, tj. znajdowania takich współczynników c_k ($k = 0, 1, \dots, n$) dla których zachodzi

$$\sum_{k=0}^n c_k B_k^n(x) = \sum_{k=0}^n b_k p_k(x).$$

Wykonując odpowiednie testy numeryczne, sprawdź zaproponowaną metodę pod względem jej dokładności, skuteczności i stabilności. Wyciągnij wnioski.

Literatura

- [1] J.D. Foley, A. van Dam, S.K. Feiner, J.F. Hughes, R.L. Phillips, *Wprowadzenie do grafiki komputerowej*, WNT, 2001.
- [2] M. Jankowski, *Elementy grafiki komputerowej*, WNT, 1990.
- [3] P. Kiciak, *Podstawy modelowania krzywych i powierzchni. Zastosowania w grafice komputerowej*, WNT, 2005.

P2.16. Wielomian interpolacyjny Lagrange'a $L_n \in \Pi_n$, przyjmujący w węzłach $t_0, t_1, \dots, t_n \in [-1, 1]$ takie same wartości, co funkcja f , można wyrazić wzorem

$$(7) \quad L_n(t) = \sum_{i=0}^n f(t_i) \lambda_i(t), \quad \text{gdzie} \quad \lambda_i(t) = \prod_{j=0, j \neq i}^n \frac{t - t_j}{t_i - t_j} \quad (-1 \leq t \leq 1).$$

Wskaźnik uwarunkowania zadania obliczania wartości wielomianu (7) określamy wzorem

$$K_n := \max_{-1 \leq t \leq 1} \sum_{i=0}^n |\lambda_i(t)|.$$

Obliczyć wartość K_n dla

- (a) węzłów równoodległych $t_i := \frac{2i}{n} - 1$ lub $t_i := \frac{2i+1}{n+1} - 1$ ($i = 0, 1, \dots, n$),
- (b) węzłów będących zerami $(n+1)$ -go wielomianu Czebyszewa,
- (c) losowo wybranych węzłów.

Przedstawić wnioski, w szczególności dotyczące związku wartości wskaźnika z dokładnością przybliżenia funkcji f za pomocą wielomianu L_n (wykresy funkcji błędu $e_n := f - L_n$ mile widziane); w roli funkcji testowych można m.in. wziąć $f_1(x) = (1 + 25x^2)^{-1}$, $f_2(x) = \operatorname{arctg} x$ i $f_3(x) = \max(0, 1 - 4x)$.

P2.17. Skonstruować *naturalną funkcję sklejaną III stopnia* s , interpolującą daną funkcję f w $n+1$ parami różnych punktach przedziału $[a, b]$. Obliczyć błąd

$$E_N^{(n)} := \max_{x \in D_N} |f(x) - s(x)|,$$

gdzie D_N jest zbiorem N równoodległych punktów przedziału $[a, b]$. Wykonać obliczenia dla kilku par wartości n i N oraz dla funkcji (a) $f(x) = \sin x$, $0 \leq x \leq \pi$; (b) $f(x) = e^x$, $0 \leq x \leq 4$; (c) $f(x) = (x^2 + 1)^{-1}$, $x \in [-5, 5]$; (d) $f(x) = x/(x^2 + \frac{1}{4})$, $x \in [-\pi, \pi]$.

P2.18. Dla danej krzywej parametrycznej $x = x(t)$, $y = y(t)$ ($a \leq t \leq b$) możemy skonstruować następującą *krzywą sklejaną interpolacyjną*. Dla wybranych: $n \in \mathbb{N}$ oraz $a = t_0 < t_1 < \dots < t_n = b$ obliczamy $x_i = x(t_i)$, $y_i = y(t_i)$ dla $i = 0, 1, \dots, n$, a następnie konstruujemy naturalne funkcje sklepane interpolujące III stopnia $s_x(t)$, $s_y(t)$. Poszukiwana krzywa sklejana ma przedstawienie parametryczne $x = s_x(t)$, $y = s_y(t)$ ($a \leq t \leq b$). Wykonać obliczenia m.in. dla krzywej zwanej *serpentyką*: $x = \frac{1}{2} \operatorname{ctg} t$, $y = \sin 2t$ ($-\frac{1}{2}\pi \leq t \leq \frac{1}{2}\pi$).

P2.19. Skonstruować *naturalną funkcję sklejaną III stopnia* s , interpolującą daną funkcję f w $n+1$ równoodległych punktach przedziału $[a, b]$. Obliczyć błąd

$$\hat{E}_N^{(n)} := \max_{x \in D_N} |f(x) - s(x)|,$$

gdzie D_N jest zbiorem N równoodległych punktów przedziału $[a, b]$. Wykonać obliczenia dla kilku par wartości n i N oraz m.in. dla funkcji (a) $f(x) = \sin x$, $0 \leq x \leq \pi$; (b) $f(x) = e^x$, $0 \leq x \leq 4$; (c) $f(x) = (x^2 + 1)^{-1}$, $x \in [-5, 5]$; (d) $f(x) = x/(x^2 + \frac{1}{4})$, $x \in [-\pi, \pi]$.

P2.20. Obliczyć *przybliżoną wartość całki* $\int_a^b f(x) dx$ przy założeniu, że znane są tylko wartości f w zadanych z góry punktach $a = t_0 < t_1 < \dots < t_n = b$. Wykonać obliczenia kontrolne m.in. dla funkcji podcałkowych:

$$f_1(x) = \frac{1}{x^4 + x^2 + 0.9}, \quad f_2(x) = \frac{4}{\pi(1+x^2)}, \quad f_3(x) = \frac{2\pi^2(1+x)}{(1-x)(3+x)} \sin \pi(1+x).$$

P2.21. Dla danej zamkniętej krzywej parametrycznej $x = x(t)$, $y = y(t)$ ($a \leq t \leq b$; $x(a) = x(b)$, $y(a) = y(b)$) skonstruować następującą *okresową krzywą sklejaną interpolacyjną*. Dla wybranych: $n \in \mathbb{N}$ oraz $a = t_0 < t_1 < \dots < t_n = b$ obliczamy $x_i = x(t_i)$, $y_i = y(t_i)$ dla $i = 0, 1, \dots, n$, a następnie konstruujemy okresowe funkcje sklepane interpolujące III stopnia $\tilde{s}_x(t)$, $\tilde{s}_y(t)$. Poszukiwana krzywa sklejana ma przedstawienie parametryczne $x = \tilde{s}_x(t)$, $y = \tilde{s}_y(t)$ ($a \leq t \leq b$). Wykonać obliczenia m.in. dla okręgu, elipsy i danych z tabeli 1.

P2.22. Na papierze milimetrowym narysować (jednym pociągnięciem!) kontur ulubionego zwierzątka. Wybrać n (np. 10 lub 20) punktów na otrzymanej linii i ponumerować je:

$$(8) \quad (x_1, y_1), (x_2, y_2), \dots, (x_n, y_n).$$

Odtworzyć w przybliżeniu zadaną linię, stosując jeden lub oba z następujących pomysłów:

- podzielić ciąg (8) na takie podciągi, żeby każdy z nich zawierał punkty leżące na wykresie pewnej funkcji; uzyskać przybliżoną postać linii wzorcowej łącząc wykresy przybliżeń tych funkcji;
- potraktować linię jako krzywą parametryczną $[x(t), y(t)]$, gdzie t jest parametrem przebiegającym przedział $[1, n]$, tak więc $x_i = x(i)$, $y_i = y(i)$ dla $i = 1, 2, \dots, n$; zrekonstruować funkcje $x(t)$, $y(t)$ stosując interpolację.

(3.7, 6.4)	(3.2, 6.7)	(2.7, 6.5)	(2.1, 6.4)	(1.7, 6.0)	(1.1, 5.9)	(0.7, 5.7)	(0.4, 5.7)
(0.4, 5.4)	(0.5, 5.0)	(0.3, 4.6)	(0.6, 4.3)	(0.6, 4.0)	(0.7, 3.7)	(0.6, 3.2)	(0.8, 2.9)
(0.8, 2.6)	(0.6, 2.4)	(0.8, 2.3)	(0.9, 2.4)	(1.1, 2.2)	(1.4, 2.1)	(1.8, 2.0)	(1.7, 1.8)
(1.9, 1.4)	(2.2, 1.5)	(2.1, 1.8)	(2.7, 1.6)	(2.6, 1.4)	(3.3, 1.3)	(3.5, 0.9)	(3.7, 0.6)
(3.9, 0.8)	(4.2, 0.7)	(4.3, 0.4)	(4.5, 0.5)	(4.7, 0.7)	(5.0, 0.6)	(5.5, 0.8)	(5.9, 0.6)
(6.2, 0.4)	(6.4, 0.3)	(6.3, 0.7)	(6.5, 1.2)	(6.8, 1.7)	(7.2, 2.0)	(7.1, 2.2)	(7.2, 2.4)
(6.8, 2.8)	(6.7, 3.2)	(6.8, 3.6)	(6.4, 3.9)	(6.2, 4.2)	(6.9, 4.5)	(6.8, 5.1)	(6.6, 5.6)
(6.5, 6.0)	(6.1, 6.2)	(5.5, 6.1)	(5.0, 6.2)	(4.6, 6.2)	(4.1, 6.3)	(3.7, 6.0)	(3.4, 6.1)
(3.2, 6.5)	(3.7, 6.4)						

TABELA 1. Tajemnicza krzywa, zawarta w kwadracie $[0, 7.5] \times [0, 7.5]$

Rozważyć wariant zadania, w którym punkty (8) są podawane w pliku tekstowym. Sprawdzić działanie programu dla danych z tabeli 1.

P2.23. Niech będą dane: liczba naturalna n , węzły t_1, t_2, \dots, t_n ($a = t_1 < t_2 < \dots < t_n = b$) oraz funkcja f określona w przedziale $[a, b]$. Punkty

$$\tau_0 := t_1, \quad \tau_i := \frac{1}{2}(t_i + t_{i+1}) \quad (1 \leq i \leq n-1), \quad \tau_n := t_n$$

nazywamy **przegubami**. Dowodzi się, że istnieje dokładnie jedna taka **interpolująca funkcja sklejana DRUGIEGO stopnia** $\sigma \in C^1[a, b]$, że 1° w każdym podprzedziale $[t_i, t_{i+1}]$ jest $\sigma \equiv q_i \in \Pi_2$ ($1 \leq i \leq n-1$) oraz że $2^\circ \sigma(\tau_k) = f(\tau_k)$ ($k = 0, 1, \dots, n$). Dla $x \in [t_i, t_{i+1}]$ ($1 \leq i \leq n-1$) funkcja σ wyraża się wzorem

$$\sigma(x) = f(\tau_i) + \frac{1}{2}(m_{i+1} + m_i)(x - \tau_i) + \frac{1}{2h_i}(m_{i+1} - m_i)(x - \tau_i)^2,$$

gdzie $h_i := t_{i+1} - t_i$, a wielkości $m_i := \sigma'(t_i)$ ($i = 1, 2, \dots, n$) stanowią rozwiązanie układu równań

$$h_{i-1}m_{i-1} + 3(h_{i-1} + h_i)m_i + h_im_{i+1} = 8(f(\tau_i) - f(\tau_{i-1})) \quad (1 \leq i \leq n).$$

(Przyjmujemy, że $h_0 := h_n := m_0 := m_{n+1} := 0$). Skonstruować funkcję sklejaną σ dla kilku wartości n oraz m.in. dla funkcji (a) $f(x) = \sin x$, $0 \leq x \leq \pi$; (b) $f(x) = e^x$, $0 \leq x \leq 4$; (c) $f(x) = (x^2 + 1)^{-1}$, $x \in [-5, 5]$; (d) $f(x) = x/(x^2 + \frac{1}{4})$, $x \in [-\pi, \pi]$. W każdym wypadku obliczyć błąd

$$\Delta_N^{(n)} := \max_{x \in D_N} |f(x) - \sigma(x)|,$$

gdzie D_N jest zbiorem N (np. 101) równoodległych (lub wybranych losowo) punktów przedziału $[a, b]$.

P2.24. Dla danej liczby naturalnej n , danych węzłów x_0, x_1, \dots, x_n ($a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b$), danej liczby rzeczywistej τ i danej funkcji f istnieje dokładnie jedna taka funkcja S_τ , zwana **naprężoną funkcją sklejaną interpolacyjną**, że $1^\circ S_\tau \in C^2[a, b]$, $2^\circ S_\tau(x_k) = f(x_k)$ ($k = 0, 1, \dots, n$); 3° w każdym z podprzedziałów (x_k, x_{k+1}) ($k = 0, 1, \dots, n-1$) funkcja S_τ spełnia warunek $S_\tau^{(4)}(x) - \tau^2 S_\tau''(x) = 0$; $4^\circ S_\tau''(a) = S_\tau''(b) = 0$. Można wykazać, że dla $x \in [x_k, x_{k+1}]$ ($0 \leq k \leq n-1$) funkcja S_τ wyraża się wzorem

$$S_\tau(x) = \{M_k \sinh[\tau(x_{k+1} - x)] + M_{k+1} \sinh[\tau(x - x_k)]\} / \sinh(\tau h_k) + [f(x_k) - M_k](x_{k+1} - x)/h_k + [f(x_{k+1}) - M_{k+1}](x - x_k)/h_k,$$

gdzie $h_k := x_{k+1} - x_k$, a wartości $M_i := S_\tau''(x_i)/\tau^2$ ($i = 0, 1, \dots, n$) otrzymuje się jako rozwiązanie układu równań

$$\alpha_{i-1}M_{i-1} + (\beta_{i-1} + \beta_i)M_i + \alpha_iM_{i+1} = \gamma_i - \gamma_{i-1} \quad (1 \leq i \leq n-1; M_0 = M_n = 0),$$

gdzie z kolei

$$\alpha_i := 1/h_i - \tau/\sinh(\tau h_i), \quad \beta_i := \tau \cosh(\tau h_i)/\sinh(\tau h_i) - 1/h_i, \quad \gamma_i := f[x_i, x_{i+1}].$$

Zrealizować powyższy algorytm i sprawdzić go dla wielu wartości parametru τ (im większe τ , tym krzywa $y = S_\tau$ jest mocniej naprężona; jeśli $\tau \approx 0$, krzywa ta przypomina wykres naturalnej funkcji sklepanej interpolującej).

LITERATURA: D. Kincaid, W. Cheney, *Analiza numeryczna*, WNT, 2005, s. 333–335.