# Linux - dtrace, driver de video

## Projeto Fase 03

Cassius Puodzius, Lucas Baraças, Marcelo Risse

 $2^{\circ}$  Quadrimentre 2013 2 de Julho de 2013

# Conteúdo

1	Intro	odução 2																				
2	Dtrace														2							
	2.1	Funcio	uncionalidades do Dtrace												2							
	2.2	Arquitetura do Dtrace																				
			Dtrace																			
			Dtrace																			
			Dtrace																			
			Dtrace																			
	2.3		8																			
		_	fork.d																			
			syscalls																			
3	Webcam no Linux														Ę							
	3.1	1 V4L2 - API de Multimídia no Linux											6									
	3.2 Aspectos dos V4L2 Drivers																					
4	Dtra	ace - m	onitorar	ıdo o	drive	er d	la v	veb	ca	m												7

### 1 Introdução

O dtrace é uma modificação no kernel do Linux feita orignalmente pela Sun com o objetivo de facilitar o debugging de aplicativos, observando dados do kernel. Esta ferramenta proporciona colocar probes dentro do kernel e apresentar os resultados dependendo de certas circunstancias desejadas.

Usando o dtrace pode-se monitorar as leituras e escritas em um driver, com isso, usaremos o dtrace para monitorar o driver de uma webcam a fim de observar quantos bytes são repassados da câmera por segundo.

#### 2 Dtrace

O Dtrace foi desenvolvido pela Sun Microsystems, inicialmente para o sistema operacional Solaris10 em 2005. Desde então, a ferramenta Dtrace foi desenvolvida para funcionar em outros sistemas operacionais, como o FreeBSD, NetBSD, Mac OS X (a partir do Leopard) e em 2008 também passou a integrar o Linux. A implementação Linux DTrace é um módulo de kernel carregável, dessa forma o próprio núcleo não tem de ser modificado. No entanto, uma vez que o DTrace é carregado a instância do kernel será marcada como contaminada.

#### 2.1 Funcionalidades do Dtrace

O Dtrace é um framework de rastreamento tanto estático quanto dinâmico. O Dtrace é uma ferramenta utilizada para analisar o comportamento de programas de usuário e do próprio sistema operacional como quantidade de memória, tempo de CPU, sistemas de arquivos e recursos de rede utilizados. O funcionamento do Dtrace é baseado em probes (provas), que são fired (acionadas) dependendo do que estiver ocorrendo no sistema monitorado. Com as probes é possível analisar diversos aspectos como: argumentos passados em uma função, qualquer variável global do Kernel, a data e hora que uma função foi chamada, informações da pilha, entre outros.

#### 2.2 Arquitetura do Dtrace

#### 2.2.1 Dtrace Providers

Os providers tornam as probes disponíveis para o framework do Dtrace. No caso, o Dtrace envia uma informação ao provider de quando ativar a probe. O provider por sua vez, quando uma probe é acionada, transfere o controle para o Dtrace. A seguir alguns exemplos de providers:

• DTrace: BEGIN, END, ERROR probes

• Syscall: entry e exit para cada system call

• Profile: ativa um intervalo específico de tempo (provas dinâmicas)

- sysinfovminfo, fpuinfo, sched, io, iscsi, etc.: Ratreamento estático no Kernel: provas ficam em lugares específicos do sub-sistema
- Pid: Rastreamento estático em programas do usuário: MySQL, Perl, Java
- Pid: Rastreamento dinâmico em aplicações de usuário: pode fazer uma probe a cada instrução de um processo

#### 2.2.2 Dtrace probe

As probes no Dtrace tem um formato definido, com 4 atributos:

- provider
- module
- function
- name

organizados da seguinte maneira: provider:module:function:name.

Desta forma, para cada campo que não for especificado, o Dtrace entenderá como all. Assim caso colocássemos a seguinte probe. ::: seria o mesmo que fazer Dtrace -1, e listará todas as probes.

Uma outra especificação, é que só é necessário manter os campos vazios que estão mais a direita. ou seja, uma probe sem especificação de provider e module poderia ser apenas escrita por: function:name, como no ex: read:entry, ao invés de ::read:entry. A seguir um exemplo de probe, em que são definidos apenas o provider e o nome.

#### 2.2.3 Dtrace Predicates

Os predicados são expressões primárias entre barras, como no ex<br/>: /pid == \$1/, que pode ser visto no seguinte script.

```
cat -n syscalls2.d
1  #!/usr/sbin/dtrace -qs
2
3 syscall:::entry
4 /pid == $1/
5 {
6  @[probefunc] = count();
7 }
8 syscall::rexit:entry
9 {
10  exit(0);
11 }
```

 $<sup>^1\</sup>mathrm{Todos}$ os campos em vazio.

O predicado pode utilizar variáveis e constantes. Assim como no restante da linguagem D, 0 é falso e qualquer outro valor é verdadeiro.

#### 2.2.4 Dtrace Actions

As ações no Dtrace tem as seguintes especificações:

- Ações são feitas quando uma probe é atingida
- Ações são completamente programáveis em linguagem D
- A maioria das ações gravam um estado específico do sistema
- Algumas ações podem mudar o estado do sistema. Essas ações são chamadas de destructive actions. Esse tipo de ação não é permitido por default.<sup>2</sup>

#### 2.3 Scripts

Segundo a estrutura de script em linguagem D apresentada anteriormente, apresentamos dois scripts como exemplo.

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>Esse tipo de ação não será abordado neste trabalho.



Figura 1: Execução do fork.d ao abrir uma pasta

#### 2.3.1 fork.d

O primeiro, chamado de *fork.d*, utiliza o provider syscall e analisa as system calls fork, vfork e clone no ínicio de suas execuções. A cada system call encontrada o script imprime algumas informações do processo que chamou a system call: *pid*, *execname* (nome da system call), *probefunc* (função da ponta de prova do DTrace).

A figura 1 mostra a execução do fork.d ao abrir uma pasta.

```
dtrace -n '
#pragma D option quiet
syscall::fork*:entry,
syscall::vfork*:entry,
syscall::clone*:entry
{
          printf("%d %s: %s %s\n", pid, execname, probefunc, copyinstr(arg0));
}
''
```

#### 2.3.2 syscalls.d

O segundo exemplo também usa o provider syscall, mas analisa todas as system calls executadas no sistema operacional. A variável <code>@num[probefunc]</code> é um vetor das pontas de prova e a contagem de suas execuções, a contagem é feita pela função <code>count()</code>.

```
#! /bin/sh
# Syscalls by function/process
echo "System-calls ordered by frequency. Press Ctrl-C to terminate and view."
set -x
dtrace -n 'syscall:::entry { @num[probefunc] = count(); }'
```

#### 3 Webcam no Linux

As primeiras webcams foram desenvolvidas para funcionar em portas serias, no entanto, com o advento das portas USBs, as webcams passaram a focar sua utilização nessas portas, principalmente devido à facilidade para a instalação do driver. Essas câmeras pertencem à classe de câmeras UVC (USB Video Class) e possuem uma API específica

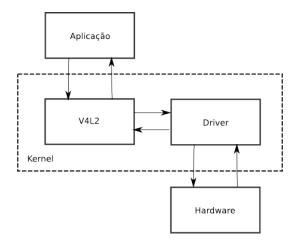


Figura 2: V4L2 - API para multimidia no Linux

para o Linux, que permite a implementação dos drivers das câmeras e, que em conjunto com o driver da USB, permite o plug-and-play de câmeras no Linux.

#### 3.1 V4L2 - API de Multimídia no Linux

O V4L2 (Video for Linux Two) é uma API para multimidia no Linux que faz a interface entre a aplicação (modo usuário) e, no escopo do nosso trabalho, o driver da câmera (modo kernel). A API funciona como mostrado na Fig. 2, onde é possível ter uma visão geral do funcionamento do V4L2. A aplicação utiliza a API V4L2, enquanto o driver se encarrega de implementar os detalhes para o controle do hardware de vídeo. A comunicação entre a aplicação e o V4L2 é feito, basicamente, utilizando-se syscalls para I/O's de arquivos e ioclt's (I/O control). Os dispositivos V4L2 são nós do sistema de arquivos do sistema (geralmente em /dev), que permitem a troca de informações entre a aplicação e hardware (driver) através das syscalls write e read, enquanto que as mensagens de ioclt são feitas diretamente na memória do processo (mediada pelo Linux), e permitem uma performance muito maior a custo de menores mensagens. Dessa forma, a aplicação que faz uso da câmera vai receber os dados da câmera através da syscall read e realizar os controles através da syscall ioctl.

#### 3.2 Aspectos dos V4L2 Drivers

O drivers implementados para a interface V4L2 devem prover algumas funcionalidades obrigatórias, como o suporte para read and write, por exemplo. A aplicação usuária deve poder controlar como o exemplo a seguir:

> vidctrl /dev/video --input=0 --format=YUYV --size=352x288
> dd if=/dev/video of=myimage.422 bs=202752 count=1

No exemplo acima, videtrl é uma aplicação fictícia (retirada de [5]) e na linha seguinte frames de imagens da webcam são lidos utilizando-se o comando dd. Como vemos, a troca dos dados é feita mediante arquivo, nó do sistema de arquivos.

#### 4 Dtrace - monitorando o driver da webcam

Nossa estratégia foi monitorar a leitura dos frames no V4L2. A aplicação escolhida para fazer uso da webcam foi o *Cheese*, que como explicado na seção 3.1, realiza a leitura dos frames através da syscall *read* em um dispositivo. Escrevemos, então, um script que monitorava o retorno da função read feita pelo *Cheese*, pois o retorno contém o número de bytes que foram lidos efetivamente. Assim pudemos nos desviar dos detalhes de implementação do driver e monitorar o driver através da interface. A seguir apresentamos o script de monitoramento do driver da webcam, escrito pelo grupo:

```
dtrace -n '
#pragma D option strsize=10000
syscall::read:entry
/execname == "cheese"/
{
    self->buf = arg1;
    self->len = arg2;
}

syscall::read:return
/self->buf != NULL/
{
    this->text = (char *)copyin(self->buf, self->len);

    printf("%5d %8s %d\n", pid, execname, sizeof(stringof(this->text)));
    self->buf = NULL;
    self->len = 0;
}
''
```

O script funciona copiando a string lida pelo read na string self->text e depois verificando o tamanho dessa string, mediante sizeof(...). É importante observar que o tamanho padrão para strings no Dtrace é de 256B, por isso tivemos que reconfigurar esse parâmetro (escolhemos deixar 10KB após alguns testes) usando #pragma D option strsize=10000. Com isso, obtivemos reads de 4058 bytes, como mostrado na figura 3.

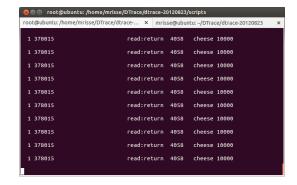


Figura 3: Screenshot do monitoramento do driver de video pelo Dtrace

#### Referências

- [1] illumos dynamic tracing guide. http://dtrace.org/guide/preface.html.
- [2] Oracle Corporation and/or its affiliates. Dtrace user guide. http://docs.oracle.com/cd/E19253-01/819-5488/, 2010.
- [3] dtrace.org. About dtrace. http://dtrace.org/blogs/about/.
- [4] Brendan Gregg and Jim Mauro. Dtrace: Dynamic tracing in oracle solaris, mac os x, and freebsd. http://www.dtracebook.com/index.php/Main\_Page, 2011.
- [5] Martin Rubli. Building a webcam infrastructure for gnu/linux. Master's thesis, School of Computer and Communication Sciences, Swiss Federal Institute of Technology, Lausanne, Switzerland, 2006.
- [6] Rickey C. Weisner. Tutorial: Dtrace by example. http://www.oracle.com/technetwork/server-storage/solaris/dtrace-tutorial-142317.html, 2009.
- [7] Colin Wheeler. Dtrace for cocoa developers. http://www.viddler.com/v/4bc1e00f, 2008.