

Будем следовать предписанию Мизнера, Торна и Уилера и дополним обычный ньютоновский гравитационный потенциал поправкой, описывающей силу реакции грав.излучения:

$$\tilde{\phi} = \phi + \frac{1}{5} f_{ij}^{(5)} r_i r_j, \quad (1)$$

где f_{ij} — квадрупольный момент системы. Компонента соответствующего ускорения есть $\tilde{a}_k = a_k - \frac{2}{5} f_{ki}^{(5)} r_i$. Рассматриваем двойную систему, состоящую из точечных масс A и B . Уравнения их движения:

$$\begin{cases} m_A \frac{dV_k^A}{dt} = \frac{Gm_A m_B}{r_{AB}^3} (r_k^B - r_k^A) - m_A \frac{2}{5} f_{ki}^{(5)} r_i^A, \\ m_B \frac{dV_k^B}{dt} = \frac{Gm_A m_B}{r_{AB}^3} (r_k^A - r_k^B) - m_B \frac{2}{5} f_{ki}^{(5)} r_i^B, \end{cases} \quad (2)$$

где $r_{AB} = |\vec{r}_A - \vec{r}_B|$. Сумма уравнений (2) даёт:

$$\frac{d^2}{dt^2} (m_A r_k^A + m_B r_k^B) = -\frac{2}{5} f_{ki}^{(5)} (m_A r_i^A + m_B r_i^B). \quad (3)$$

Если начало системы координат помещено в центр масс системы, то этому уравнению удовлетворяет естественное решение $\vec{r}_A m_A + \vec{r}_B m_B = 0$. Тогда, введя вектор $\vec{r} = \vec{r}_A - \vec{r}_B$, из (2) получим:

$$\frac{d^2 r_k}{dt^2} = -\frac{G(m_A + m_B)}{r^3} r_k - \frac{2}{5} f_{ki}^{(5)} r_i \quad (4)$$

Тензор квадрупольного момента системы двух тел в этом случае равен:

$$f_{ij} = \frac{G}{c^5} m_{AB} \left[r_i r_j - \frac{1}{3} \delta_{ij} r^2 \right], \quad (5)$$

где $m_{AB} = m_A m_B / (m_A + m_B)$ — приведённая масса. Для дальнейшего введём естественные единицы длины $r_0 = \frac{GM_\odot}{c^2} \approx 1.5$ км и времени $t_0 \approx \frac{GM_\odot}{c^3} \approx 10^{-5}$ сек. Безразмерные величины в дальнейшем будем обозначать крышечкой над соответствующими символами, массы измерять в массах Солнца M_\odot .

Введём координаты в плоскости орбиты согласно определению $\hat{r}_x = \hat{r} \cos \phi$, $\hat{r}_y = \hat{r} \sin \phi$. тогда компоненты квадрупольного момента есть:

$$\hat{f}_{xx} = \hat{r}^2 \left[\cos^2 \phi - \frac{1}{3} \right], \quad (6)$$

$$\hat{f}_{yy} = \hat{r}^2 \left[\sin^2 \phi - \frac{1}{3} \right], \quad (7)$$

$$\hat{f}_{xy} = \hat{f}_{yx} = \hat{r}^2 \sin \phi \cos \phi. \quad (8)$$

Уравнение движения (4) в покомпонентной записи приводится к комбинации двух уравнений:

$$2\hat{r}^{(1)}\phi^{(1)} + \hat{r}\phi^{(2)} = -\frac{2}{5}\hat{m}_{AB}\hat{r} \left[\hat{f}_{xy}^{(5)} \cos 2\phi - (\hat{f}_{xx}^{(5)} - \hat{f}_{yy}^{(5)}) \sin \phi \cos \phi \right], \quad (9)$$

$$\hat{r}^{(2)} - \hat{r}(\phi^{(1)})^2 = -\frac{\hat{m}_A + \hat{m}_B}{\hat{r}^2} - \frac{2}{5}\hat{m}_{AB}\hat{r} \left[\hat{f}_{xx}^{(5)} \cos^2 \phi + \hat{f}_{yy}^{(5)} \sin^2 \phi + \hat{f}_{xy}^{(5)} \sin 2\phi \right]. \quad (10)$$

Для удобства введём дополнительное обозначение: первая производная угла ϕ по времени есть не что иное, как угловая скорость вращения, $\omega = \dot{\phi}^{(1)}$. Уравнение (9) может быть проинтегрировано и приведено к виду:

$$\hat{r}^2\omega = \frac{2}{5}\hat{m}_{AB} \int I_1 dt. \quad (11)$$

$$I_1 = (\hat{f}_{xx}^{(5)} - \hat{f}_{yy}^{(5)})\hat{f}_{xy} - (\hat{f}_{xx} - \hat{f}_{yy})\hat{f}_{xy}^{(5)} \quad (12)$$

Если потери на грав.излучение отсутствуют, уравнение (11) описывает просто сохранение момента импульса $\hat{j} = \hat{r}^2\omega = \text{const.}$

Домножив теперь уравнение (10) на $\hat{r}^{(1)}$, проинтегрировав по времени и воспользовавшись (11) и (12), получим:

$$\frac{(\hat{r}^{(1)})^2 + (\hat{r}\omega)^2}{2} - \frac{\hat{m}_A + \hat{m}_B}{\hat{r}} = \frac{2}{5}\hat{m}_{AB} \int I_2 dt. \quad (13)$$

$$I_2 = \omega I_1 - \frac{\hat{r}^{(1)}}{\hat{r}} \left[\frac{\hat{f}_{xx}^{(5)} - \hat{f}_{yy}^{(5)}}{2} (\hat{f}_{xx} - \hat{f}_{yy}) + \frac{\hat{f}_{xx}^{(5)} + \hat{f}_{yy}^{(5)}}{2} \hat{r}^2 + 2\hat{f}_{xy}^{(5)} \hat{f}_{xy} \right]. \quad (14)$$

Уравнение (13) в отсутствие потерь представляет собой условие сохранения полной энергии. Уравнения справедливы как для круговых орбит, так и для эллиптических. Осталось записать явные выражения для I_1 и I_2 . Введём ещё для простоты величину $\hat{r}_2 \equiv \hat{r}^2$. Выражение для I_1 есть:

$$I_1 = \hat{r}_2 \left[120\hat{r}_2^{(1)}\omega^2\omega^{(1)} - 5\hat{r}_2^{(1)}\omega^{(3)} - 16\hat{r}_2\omega^5 - 10\hat{r}_2^{(2)}\omega^{(2)} + 60\hat{r}_2\omega(\omega^{(1)})^2 - \right. \\ \left. - 10\hat{r}_2^{(3)}\omega^{(1)} + 40\hat{r}_2^{(2)}\omega^3 - 5\hat{r}_2^{(4)}\omega - \hat{r}_2\omega^{(4)} + 40\hat{r}_2\omega^2\omega^{(2)} \right]. \quad (15)$$

Выражение для I_2 выглядит так:

$$I_2 = 60\hat{r}_2^2\omega^2(\omega^{(1)})^2 + 20(\hat{r}_2^{(1)})^2\omega\omega^{(2)} + 10\hat{r}_2^{(1)}\hat{r}_2^{(3)}\omega^2 + 80\hat{r}_2\hat{r}_2^{(1)}\omega^3\omega^{(1)} - \\ - 10\hat{r}_2\hat{r}_2^{(3)}\omega\omega^{(1)} - 10\hat{r}_2\hat{r}_2^{(2)}\omega\omega^{(2)} + 30\hat{r}_2^{(1)}\hat{r}_2^{(2)}\omega\omega^{(1)} + 10\hat{r}_2\hat{r}_2^{(1)}\omega^{(1)}\omega^{(2)} - \\ - \hat{r}_2^2\omega\omega^{(4)} - 5\hat{r}_2\hat{r}_2^{(4)}\omega^2 + 40\hat{r}_2\hat{r}_2^{(2)}\omega^4 + 40\hat{r}_2^2\omega^3\omega^{(2)} - \frac{1}{3}\hat{r}_2^{(1)}\hat{r}_2^{(5)} - \\ - 16\hat{r}_2^2\omega^6 + 15(\hat{r}_2^{(1)})^2(\omega^{(1)})^2 - 20(\hat{r}_2^{(1)})^2\omega^4. \quad (16)$$

Порядок производных в выражениях (15) и (16) может быть понижен на единицу путём интегрирования по частям при их подстановке в уравнения (11) и (13).

Новый подход

Вернемся к уравнению (4), и пойдём дальше, используя для обезразмеривания переменных естественные единицы длины: для расстояния — a_0 — начальное расстояние между компонентами (таким образом теперь $\hat{r}(0) = 1$) и времени: $t_0 = \sqrt{\frac{a_0^3}{GM}}$, где $M = m_A + m_B$. Тогда уравнения (9) и 10 приводятся к виду

$$\frac{d}{d\hat{t}}(\hat{r}_2\omega) = \epsilon_G I_1, \quad (17)$$

$$\hat{r}\hat{r}^{(2)} + \frac{1}{\hat{r}} - \hat{r}_2\omega^2 = \epsilon_G I_2, \quad (18)$$

где все величины и их производные — безразмерны, I_1 даётся прежним выражением (15), а I_2 определяется как:

$$I_2 = 2\hat{r}_2 \left[-40\hat{r}_2\omega^3\omega^{(1)} - 20\omega^4\hat{r}_2^{(1)} + 5\hat{r}_2\omega\omega^{(3)} + 10\hat{r}_2\omega^{(1)}\omega^{(2)} + 10\omega^2\hat{r}_2^{(3)} + \right. \\ \left. + 30\omega\omega^{(1)}\hat{r}_2^{(2)} + 20\omega\omega^{(2)}\hat{r}_2^{(1)} + 15\hat{r}_2^{(1)}(\omega^{(1)})^2 - \frac{1}{3}\hat{r}_2^{(5)} \right]. \quad (19)$$

В уравнениях (17) и (18) появился малый параметр задачи

$$\epsilon_G = \frac{2}{5} \frac{m_A m_B}{M^2} \left(\frac{GM}{a_0 c^2} \right)^{\frac{5}{2}}. \quad (20)$$

Сосредоточимся теперь на простейшем случае круговых орбит. Тогда, если бы не правые части, уравнения (17) и (18) выражали бы сохранение углового момента (производная равна нулю) и равновесия ($\omega^2 = 1/\hat{r}^3$). Эволюция системы возникает только из-за того, что $\epsilon_G \neq 0$. То есть именно это значение и определяет временной масштаб эволюции. Поэтому естественно перейти к характерному времени $\tau = \epsilon_G \hat{t}$, в котором вся эволюция займёт время $\tau_e = O(1)$. Введём ещё для удобства обозначение $\xi = \hat{r}_2$, и перепишем основные уравнения в новом времени, заменив также производные в правой части:

$$(\omega\xi)^{(1)} = I_{10} + \epsilon_G^2 I_{12} + \epsilon_G^4 I_{14}, \quad (21)$$

$$\frac{1}{\epsilon_G^2} \left[\frac{1}{\sqrt{\xi}} - \xi\omega^2 \right] + \frac{1}{2}\xi^{(2)} - \frac{(\xi^{(1)})^2}{4\xi} = I_{20} + \epsilon_G^2 I_{22} + \epsilon_G^4 I_{24}. \quad (22)$$

Здесь мы выделили члены разного порядка в правой части:

$$I_{10} = -16\xi^2\omega^5, \quad (23)$$

$$I_{12} = 20\xi\omega [6\xi^{(1)}\omega\omega^{(1)} + 3\xi(\omega^{(1)})^2 + 2\xi^{(2)}\omega^2 + 2\xi\omega\omega^{(2)}], \quad (24)$$

$$I_{14} = -\xi [5\xi^{(1)}\omega^{(3)} + 10\xi^{(2)}\omega^{(2)} + 10\xi^{(3)}\omega^{(1)} + 5\xi^{(4)}\omega + \xi\omega^{(4)}], \quad (25)$$

и аналогично для I_2 :

$$I_{20} = -40\xi\omega^3 [2\xi\omega^{(1)} + \omega\xi^{(1)}], \quad (26)$$

$$I_{22} = 10\xi [\xi\omega\omega^{(3)} + 2\xi\omega^{(1)}\omega^{(2)} + 2\omega^2\xi^{(3)} + 6\omega\omega^{(1)}\xi^{(2)} + 4\omega\omega^{(2)}\xi^{(1)} + 3\xi^{(1)}(\omega^{(1)})^2], \quad (27)$$

$$I_{24} = -\frac{2}{3}\xi\xi^{(5)}. \quad (28)$$

Теперь будем искать решение в виде ряда по малому параметру ϵ_G :

$$\xi = \xi_0 + \epsilon_G^2\xi_2 + O(\epsilon_G^4), \quad (29)$$

$$\omega = \omega_0 + \epsilon_G^2\omega_2 + O(\epsilon_G^4). \quad (30)$$

Из уравнения (22) видно, что должно быть $\omega_0^2 = \xi_0^{-3/2}$. Подставив это выражение в уравнение (21) получим:

$$\frac{d}{d\tau}(\xi_0\omega_0) = \frac{d}{d\tau}(\xi_0^{1/4}) = I_{00}(\xi_0, \omega_0) = -\frac{16}{\xi_0^{7/4}}, \quad (31)$$

откуда

$$\xi_0 = \sqrt{1-128\tau}, \quad \omega_0 = \frac{1}{(1-128\tau)^{3/8}}, \quad (32)$$

где мы использовали начальное условие в виде $\xi(0) = 1$. Это — хорошо известное решение (см., например, книжку Лайтман и др). Время сближения даётся выражением

$$t_e = \frac{t_0}{128\epsilon_G} = \frac{5}{256} \frac{M^2}{m_A m_B} \left(\frac{a_0 c^2}{GM} \right)^3 \frac{a_0}{c}. \quad (33)$$

Уравнения следующего приближения записываются как:

$$\frac{d}{d\tau}(\omega_0\xi_2 + \xi_0\omega_2) = \frac{\partial I_{10}(\xi_0, \omega_0)}{\partial \xi_0}\xi_2 + \frac{\partial I_{10}(\xi_0, \omega_0)}{\partial \omega_0}\omega_2 + I_{12}(\xi_0, \omega_0), \quad (34)$$

$$2\omega_0\xi_0\omega_2 + \frac{\xi_2}{2\xi_0^{3/2}} + \omega_0^2\xi_2 = \frac{\xi_0^{(2)}}{2} - \frac{(\xi_0^{(1)})^2}{4\xi_0} - I_{20}(\xi_0, \omega_0). \quad (35)$$

Уравнение (35) даёт линейную связь между ξ_2 и ω_2 , которую, с учётом решения (32), удобно представить в виде:

$$\frac{\omega_2}{\omega_0} + \frac{3}{4} \frac{\xi_2}{\xi_0} = -\frac{896}{(1-128\tau)^{\frac{5}{4}}}. \quad (36)$$

Подстановка этого выражения в (34) приводит к линейному дифференциальному уравнению относительно функции ξ_2/ξ_0 , которое немедленно интегрируется. Его решение, с учётом начального условия $\xi_2(0) = 0$, есть:

$$\frac{\xi_2}{\xi_0} = \frac{12032}{3} \left[\frac{1}{(1-128\tau)^{\frac{5}{4}}} - \frac{1}{(1-128\tau)} \right]. \quad (37)$$

Выражение для ω_2 тривиально следует из (36). Как видно, поправка возрастает при $\tau \rightarrow 1/128$ и становится больше основного решения, что говорит об ограниченной (по времени) её применимости. Расходимость поправок не удивительна: подстановка нулевого решения (32) в правую часть исходных уравнений (21) и (22) показывает, что каждый следующий член в разложении I_1 и I_2 имеет относительный порядок

$$\frac{I_{12}}{I_{10}} \sim \frac{I_{14}}{I_{12}} \sim \text{и т.п.} \sim O\left(\frac{\epsilon_G^2}{(1-128\tau)^{\frac{5}{4}}}\right). \quad (38)$$

То есть к моменту слияния члены старшего порядка становятся по крайней мере так же важны, как и нулевые члены.

Сингулярно-возмущённый характер уравнений

Главной особенностью задачи, по-видимому, является то, что полученные уравнения эволюции двойной системы (21) и (22) относятся к классу сингулярно-возмущённых задач, то есть дифференциальных уравнений, в которых члены, содержащие старшие производные (в нашем случае — I_{14} и I_{24}) входят в комбинации с малым параметром. Решения таких уравнений содержат особенности типа пограничного слоя и т.п. (например, Зельдович и Мышкас). Попробуем регуляризовать задачу и найти нерегулярное решение, справедливое при больших временах. Для этого перейдём к “длинному” времени ς , связанному с τ соотношением:

$$\varsigma = \frac{\tau}{\epsilon_G^{4/3}}. \quad (39)$$

Тогда получим уравнения в новом времени:

$$(\omega\xi)^{(1)} = I_{14} + O(\epsilon_G^{2/3}), \quad (40)$$

$$\frac{\xi^{(2)}}{2} - \frac{(\xi^{(1)})^2}{4\xi} = I_{24} + O(\epsilon_G^{2/3}), \quad (41)$$

где все производные по τ заменены на производные по ς . Таким образом, мы выделили члены со старшими производными. Начнём с уравнения (41), которое, с учётом вида I_{24} , не содержит ω . Запишем его в явном виде, отбросив малые члены:

$$\frac{\xi^{(2)}}{2} - \frac{(\xi^{(1)})^2}{4\xi} = -\frac{2}{3}\xi\xi^{(5)}. \quad (42)$$

Это уравнение можно эквивалентно записать как уравнение относительно r :

$$\frac{d^2 r}{d\varsigma^2} = -\frac{2}{3}r \frac{d^5(r^2)}{d\varsigma^5} \quad (43)$$

Поскольку уравнение (42) является автономным, можно понизить его порядок, введя новую функцию согласно:

$$\xi^{(1)} = f(\xi). \quad (44)$$

Тогда уравнение (42) приводится к виду

$$2\xi \frac{df}{d\xi} - f = -\frac{8}{3}\xi^2 \frac{d}{d\xi} \left(f \frac{d}{d\xi} \left(f \frac{d}{d\xi} \left(f \frac{df}{d\xi} \right) \right) \right) \quad (45)$$

Анализ его масштабируемости показывает, что функцию f надо искать в виде $f(\xi) = \xi^{2/3}g(y)$, где $g(y)$ — новая неизвестная функция, а $y \equiv \ln \xi$. Для функции g получаем уравнение:

$$6\frac{dg}{dy} + g = \frac{8}{3} \left[g \frac{dG_2}{dy} - 3 \frac{d}{dy} \left(g \frac{dG_2}{dy} \right) \right], \quad (46)$$

где G_2 определяется следующим образом:

$$G_2 = \frac{2}{9}g^3 + \frac{5}{3}g^2 \frac{dg}{dy} + g \left(\frac{dg}{dy} \right)^2 + g^2 \frac{d^2 g}{dy^2}. \quad (47)$$

Уравнение (46) тоже относится к автономному виду, и можно было бы снова понизить его порядок, однако результирующее уравнение 3-ей степени оказывается слишком сложным. Вместо этого снова рассмотрим масштабные свойства уравнения (46) и учтем, что нас интересует его

предельное поведение при $\xi \rightarrow 0$, т.е. при $y \rightarrow -\infty$. Это позволяет нам найти его асимптотическое решение:

$$g = -\frac{3}{2^{4/3}}(-y)^{1/3} \left[1 + \frac{\ln(-y)+a_1}{y} + O\left(\frac{1}{y^2}\right) \right], \quad (48)$$

где a_1 — некая константа. Тогда уравнение для асимптотического поведения ξ есть:

$$\frac{d\xi}{d\varsigma} = -\frac{3}{2^{4/3}}\xi^{2/3}(-\ln \xi)^{1/3}, \quad (49)$$

Решение этого уравнения:

$$\Gamma\left(\frac{2}{3}, -\frac{\ln \xi}{3}\right) = \sqrt[3]{\frac{3}{2}} \frac{(\varsigma_0 - \varsigma)}{2}, \quad (50)$$

где ς_0 — константа, а $\Gamma(2/3, x)$ — неполная гамма-функция. Используя её асимптотику при $x \rightarrow \infty$:

$$\Gamma\left(\frac{2}{3}, x\right) = e^{-x} \left[\frac{1}{\sqrt[3]{x}} - \frac{1}{3x^{4/3}} + O\left(\frac{1}{x^{7/3}}\right) \right], \quad (51)$$

получим асимптотическое поведение параметра ξ :

$$\frac{\xi}{\ln \xi} = -\frac{(\varsigma_0 - \varsigma)^3}{16}. \quad (52)$$

Для ω , с учетом вида выражения I_{14} , получаем линейное дифференциальное уравнение 4-ого порядка (40).

Простые формулы для приложений

Выведем простые формулы, пригодные для моделирования процесса сближения компонент двойной системы, опустив все производные по времени от расстояния между компонентами и угловой скорости. Это приближение должно быть справедливо везде, кроме последних моментов перед слиянием, и позволит избежать численных трудностей, связанных со взятием 5-ой производной. Для вычисления производных от квадрупольного момента (5) введём систему координат с осью z , параллельной угловой скорости вращения ω . Компоненты, например, первой массы есть $r_x^1 = r^1 \cos \phi$, $r_y^1 = r^1 \sin \phi$. Нам потребуются следующие производные:

$$(r_x^1 r_x^1)^{(5)} = -16(r^1)^2 \omega^5 \sin 2\phi, \quad (53)$$

$$(r_x^1 r_y^1)^{(5)} = 16(r^1)^2 \omega^5 \cos 2\phi, \quad (54)$$

$$(r_y^1 r_y^1)^{(5)} = 16(r^1)^2 \omega^5 \sin 2\phi, \quad (55)$$

Компоненты квадрупольного момента содержат вклады от обеих масс, первой и второй. Запишем компоненты ускорения, например, для 1-ой частицы, используя формулу для ускорения, обусловленного реакцией грав.излучения $a_k = -\frac{2}{5}f_{ki}^{(5)} r_i$:

$$a_x^1 = -\frac{32}{5} \frac{G}{c^5} \omega^5 a^2 \frac{m_1 m_2}{m_1 + m_2} [-r_x^1 \sin 2\phi + r_y^1 \cos 2\phi], \quad (56)$$

$$a_y^1 = -\frac{32}{5} \frac{G}{c^5} \omega^5 a^2 \frac{m_1 m_2}{m_1 + m_2} [r_x^1 \cos 2\phi + r_y^1 \sin 2\phi]. \quad (57)$$

Легко видеть, что квадратная скобка в (56) есть $-r^1 \sin \phi = -r_y^1$, а в (57) — $r^1 \cos \phi = r_x^1$. В векторном виде компоненты ускорения частицы i , $i = 1, 2$, можно записать в виде:

$$\vec{a}_i = \frac{32}{5} \frac{G}{c^5} \omega^4 a^2 \frac{m_1 m_2}{m_1 + m_2} [\vec{r}_i \times \vec{\omega}]. \quad (58)$$

Тогда угловой момент, уносимый излучением грав.волн есть:

$$\frac{dJ}{dt} = m_1 [\vec{r}_1 \times \vec{a}_1] + m_2 [\vec{r}_2 \times \vec{a}_2] = -\frac{32}{5} \frac{G}{c^5} \omega^5 a^4 \frac{m_1^2 m_2^2}{(m_1 + m_2)^2}, \quad (59)$$

в полном согласии с классическими формулами.