# Pueden estas fichas estar repetidas, ¿formulario mandatorio?

	PERÚ Ministerio de Transport y Comunicac	es iones	INFORME DE LEVANTAMIENTO FOTOGRAMÉTRICO  Procesador  2. Georreferenciación  Esta forma tiene este único valor								Código Doc.: 2020-ETAPPE-DTLG.02.01 Versión Doc.: 0001 de fecha 04.06.2020		
				2. Georreferenciación		orma tiene este unico	valor						
		PROYECTO:	FERROCARRIL SAN	JUAN DE MARCONA	- ANDAHUAYLAS								
4 DATOS OFNEDALES													
1. DATOS GENERALES													
ENTIDAD	MINISTERIO DE TRANSPORTES	V COMUNICACIONES	<u> </u>	Ecto (	omno siomn	are so al mismo							
UNIDAD ORGÀNICA	Este campo siempre es el mismo												
TRABAJO A REALIZAR	LEVANTAMIENTO FISICO Y GEO					con el formulario 01.01		01 10111	Fijo	•			
ÁREA DE TRABAJO								Texto	libre ¿Hay alguna relacion co	on e for	rmulario 01.01	Se relaciona	
PROCEDIMIENTO TÉCNICO						A DISTANCIA (RPAS) o AERONAVES						01.01	
2. REQUERIMIENTO DEL DIAGN	IÓSTICO FÍSICO LEGAL												
2.1. DOCUMENTO DE INICIO DE					2.2. REVISION DE LA	A INFORMACION RECIBIDA							
Memorandum de la DGPPT solici estudio.	tando el diagnóstico físico-legal a la	DDP, el cual debe con	tener información técnio	a del área de	2.2.1 INFORMACIÓN		FECHA		2.2.2 INFORMACIÓN IMPRESA			FECHA	
ootaalo.					Deter. del poligono d				peter. del poligono de estudio				
¿Esta información	n es la misma que e	l formato ant	terior (01.01)	?	Deter. del poligono d	de interes			Deter. del poligono de interes				
	•		· · · ·		Departamento				Departamento				
					Provincia				Provincia				
					Distrito				Distrito				
					Escala Método			Escala Método					
					Datum				Datum				
					Zona Geográfica				Zona Geográfica				
					Tramos				Tramos				
FECHA DEL DOCUMENTO					Subtramos				Subtramos				
		ı									<u> </u>		
3. DATOS TÉCNICOS													
		Se s	igue los ejem	plos indicad	dos,con resp	ecto a las unidades de	e medidas ¿Añ	ade val	or tener las unidades separad	das?			
LONGITUD DEL PROYECTO	975 Km	ANCHO DE LA FRANJA	100 m (50m a cada la	do del eje existente)	ÁREA DE RECUBRIMIENTO	9,500 Ha	GSD	10 cm	PRECISIÓN X,Y= 10 cm; Z	Z= 10 cm <b>E</b>	ESCALA	1:1,000	
4.UBICACIÓN	UBICACIÓN												
	1					<b>X</b>							
DEPARTAMENTO DEFERENCIAS		PROVINCIA			DISTRITO		SECTOR/ZONA						
/FFFRENCIAS	II .				_								

Esta informacion puede ser múltiple, tal como el caso del AVP, ¿Es diferente de la forma 01.01?



Código Doc.: 2020-ETAPPE-DTLG.02.01

Versión Doc.: 0001 de fecha 04.06.2020

Texto libre

Procesador 2. Georreferenciación

PROYECTO: FERROCARRIL SAN JUAN DE MARCONA - ANDAHUAYLAS

5. /	ACT	ivida	DES	EN	GAB	INET	Έ	

5.1 PLANIFICACION DE VUELO Y CONTROL TERRESTRE	5.2 PLAN DE GEORREFERENCIACION DE PUNTOS DE CONTROL GEODÉSICOS	5.3 PLAN DE PUNTOS DE APOYO FOTOGRAMETRICOS (DRON O LIDAR)	5.4 COORDINACION CON ENTIDADES Y ORGANIZACIONES
Contendra información relacionada a: rutas de vuelo, rutas del control terrestre, material cartografico a utilizar, logística necesaria, etc.			Contendra información relacionada a las coordinaciones realizadas con: Dirección Regional de Transportes y Comunicaciones, Subprefecturas provinciales y/o distritales, organizaciones sociales y/o comunales.
	Texto libre o que tipo añadir a estos campo	de información se debe s	

### 6. TRABAJO EN CAMPO

6.1 RECONOCIMIENTO DE CAMPO	6.2 PUNTOS DE CONTROL TERRESTRE E	ENLAZADOS A LA RED GEODESICA NACIO	DNAL	6.3 MONUMENTACION	Texto libre		
Contendra información relacionada al reconocimiento en campo del Área de Estudio del proyecto, para definir la estrategias de trabajo.		Sistema de coordenadas	siempre UTM Lista de valores	6.3.1 Diseño de monume de hitos	htación Hito de yycm x yycm x yycm y placa de bronce	5.3.2 Certificación de puntos	# Documento IGN
Texto libre o que tipo de información se debe	6.2.1 Control geodésico horizontal	Sistema de referencia horizontal	WGS84 o 56 Lista de valores	6.3.3 Ubicación de puntos de control(de ser necesario se empleará un anexo)			
añadir a cata campa		Receptor GNSS utilizado	Fexto libre TIMBLE ###	PC1	X, Y,Z	PC5	X, Y,Z
		Estación de rastreo permanente del IGN	Texto libre Nasca - ICO3	PC2	X, Y,Z	PC6	X, Y,Z
		Norma técnica	Texto libre R.S. 139-2015/IGN/UCCN		X, Y,Z ¿son de	PC7 cimales?	X, Y,Z
FECHA DE RECONOCIMIENTO EN CAMPO	6.2.2 Control geodésico vertical	Modelo geoidal utilizado	Texto libre	PC4	X, Y,Z	PC8	X, Y,Z

7. PLANIFICACION DEL VUELO									
7.1 DETALLE Y ESPECIFICACIONES TECNICAS									
7.1.1 Vehículo a emplear	Sistemas de aeronaves piloteadas a distancia (RPAS)/ Aeronaves tripuladas (piloto)	7.1.2 Vehículo a emplear	Posible listado Palmioneta						
Nombre de la aeronave	Dron/Avión	Nombre del vehículo							
Marca de la aeronave	Texto libre Betaflight /DJI/Avión Piper PA-31-350 Chieftain	Marca del vehículo	Posible listado						
Тіро	Drones de ala fija/Drones de ala rotatoria	Tino	Texto libre						
Precisión de posicionamiento		On as características							
Fecha									



Código Doc.: 2020-ETAPPE-DTLG.02.01

	y Comunicac		December	2 Caarrete										
				2. Georreferen		AVI 40								
		PROYECTO:	FERROCARRIL SAN	JUAN DE MAI	KCONA - ANDAHU	ATLAS								
	DI ANIFICA CION DEI VIIIE O													
7.2 ESPECIFICACIONES DE LA								T						
	Se evidencia la planificación de	l vuelo	isi	, no?				Se evidencia la planificación del recorrido	¿si, no?					
	Plan de vuelo creado con	RPAS				Plan del recorrido								
	software propio	Aeronave tripulada						Se evidencia la planificación del vuelo	¿si, noʻ	?				
	Velocidad de vuelo							Plan de vuelo creado con software del sensor LIDAR	¿si, no?	ar	chivo a	djunto +	<u> </u>	
	Altura de vuelo				variable			Angulo de vuelo(FOV)						
2.1 Para el vuelo	Distribución de los bloques de	vuelo					7.2.2 Para el sensor LIDAR	Frecuencia de barrido						
otogrametrico	Informe tecnico de configuració	ón de bloques						Distancia entre puntos						
	Lineas de vuelo minimos por bl	oque						Traslape LiDAR						
	Escala de la fotografía							Pulso						
	Recubrimiento transversal					Ancho de barrido								
	Recubrimiento horizontal					Plan de vuelo puede variar por progresión o condición climatologica	¿si, no?	V						
	Plan de vuelo puede variar por condición climatologica	progresión o						Otros						
. EJECUCION DEL VUELO														
. EJECUCION DEL VUELO .1 ESPECIFICACIONES DE LA	EJECUCION DEL VUELO								FECH	IA				
	EJECUCION DEL VUELO  Vuelo realizado con software propi	io	¿si, no?	r				Vuelo realizado con software propio del sensor.	FECH ¿si, no?	IA .				
			¿si, no?	r				Vuelo realizado con software propio del sensor.  Se evidencia metadatos de vuelo y registro grafico.		IA V				
	Vuelo realizado con software propi Vehiculo aéreo permite fotografias	con resolución		r				Se evidencia metadatos de vuelo y registro	¿si, no?	IA V				
	Vuelo realizado con software propi Vehiculo aéreo permite fotografias espacial requerida	con resolución		<i>y</i>				Se evidencia metadatos de vuelo y registro grafico.  Bases de apoyo en terreno para el post	¿si, no?	IA V				
	Vuelo realizado con software propi Vehiculo aéreo permite fotografias espacial requerida Sistema de navegación basado en	con resolución  GNSS requerido y/o necesario		~				Se evidencia metadatos de vuelo y registro grafico.  Bases de apoyo en terreno para el post procesamiento de los datos  Reporte de vuelo por cada misión de vuelo	¿si, no?	IA V				
	Vuelo realizado con software propi Vehiculo aéreo permite fotografias espacial requerida Sistema de navegación basado en Número de pasadas conforme a lo	con resolución  GNSS  requerido y/o necesario  tro de lo permisible					8.1.2 Para el sensor LIDAR	Se evidencia metadatos de vuelo y registro grafico.  Bases de apoyo en terreno para el post procesamiento de los datos  Reporte de vuelo por cada misión de vuelo ejecutada	¿si, no?	IA V				
.1 ESPECIFICACIONES DE LA	Vuelo realizado con software propi Vehiculo aéreo permite fotografias espacial requerida Sistema de navegación basado en Número de pasadas conforme a lo Desviaciones de la trayectoria deni Altitud de vuelo se adapta a condic Asegura el recubrimiento estereos	con resolución  GNSS  requerido y/o necesario  tro de lo permisible  ciones de la topografía		~			8.1.2 Para el sensor LIDAR	Se evidencia metadatos de vuelo y registro grafico.  Bases de apoyo en terreno para el post procesamiento de los datos  Reporte de vuelo por cada misión de vuelo ejecutada  Se evidencia la altitud de vuelo variable  Altitud de vuelo permite obtener planos y ortofotografias a escala requerida  Asegura el recubrimiento estereoscópico del área	¿si, no?	IA V				
.1 ESPECIFICACIONES DE LA	Vuelo realizado con software propi Vehiculo aéreo permite fotografias espacial requerida Sistema de navegación basado en Número de pasadas conforme a lo Desviaciones de la trayectoria dent Altitud de vuelo se adapta a condici	con resolución  GNSS  requerido y/o necesario  tro de lo permisible  ciones de la topografía  cópico del área de					8.1.2 Para el sensor LIDAR	Se evidencia metadatos de vuelo y registro grafico.  Bases de apoyo en terreno para el post procesamiento de los datos  Reporte de vuelo por cada misión de vuelo ejecutada  Se evidencia la altitud de vuelo variable  Altitud de vuelo permite obtener planos y ortofotografias a escala requerida	¿si, no?	IA V				
.1 ESPECIFICACIONES DE LA	Vuelo realizado con software propi Vehiculo aéreo permite fotografias espacial requerida  Sistema de navegación basado en Número de pasadas conforme a lo Desviaciones de la trayectoria dent Altitud de vuelo se adapta a condic Asegura el recubrimiento estereos estudio y área de interes Desviaciones de la vertical de la cá	con resolución  GNSS  requerido y/o necesario  tro de lo permisible  ciones de la topografía  cópico del área de  imara dentro de lo					8.1.2 Para el sensor LIDAR	Se evidencia metadatos de vuelo y registro grafico.  Bases de apoyo en terreno para el post procesamiento de los datos  Reporte de vuelo por cada misión de vuelo ejecutada  Se evidencia la altitud de vuelo variable  Altitud de vuelo permite obtener planos y ortofotografias a escala requerida  Asegura el recubrimiento estereoscópico del área de estudio y área de interes	¿si, no?	IA V				
.1 ESPECIFICACIONES DE LA	Vuelo realizado con software propi Vehiculo aéreo permite fotografias espacial requerida  Sistema de navegación basado en Número de pasadas conforme a lo Desviaciones de la trayectoria dent Altitud de vuelo se adapta a condic Asegura el recubrimiento estereos estudio y área de interes Desviaciones de la vertical de la cá permisble	con resolución  GNSS  requerido y/o necesario  tro de lo permisible  ciones de la topografía  cópico del área de  amara dentro de lo  e a lo requerido					8.1.2 Para el sensor LIDAR	Se evidencia metadatos de vuelo y registro grafico.  Bases de apoyo en terreno para el post procesamiento de los datos  Reporte de vuelo por cada misión de vuelo ejecutada  Se evidencia la altitud de vuelo variable  Altitud de vuelo permite obtener planos y ortofotografias a escala requerida  Asegura el recubrimiento estereoscópico del área de estudio y área de interes  Asegura el traslape LIDAR requerido  Sensor óptico de pixeles y tamaño a micras,	¿si, no?	IA V				
.1 ESPECIFICACIONES DE LA 8.1.1 Para el método	Vuelo realizado con software propi Vehiculo aéreo permite fotografias espacial requerida  Sistema de navegación basado en Número de pasadas conforme a lo Desviaciones de la trayectoria dent Altitud de vuelo se adapta a condic Asegura el recubrimiento estereos estudio y área de interes Desviaciones de la vertical de la cá permisble  Precisión fotogramétrica conforme	con resolución  GNSS  requerido y/o necesario  tro de lo permisible  ciones de la topografía  cópico del área de  ámara dentro de lo  e a lo requerido  transversal requerido					8.1.2 Para el sensor LIDAR	Se evidencia metadatos de vuelo y registro grafico.  Bases de apoyo en terreno para el post procesamiento de los datos  Reporte de vuelo por cada misión de vuelo ejecutada  Se evidencia la altitud de vuelo variable  Altitud de vuelo permite obtener planos y ortofotografias a escala requerida  Asegura el recubrimiento estereoscópico del área de estudio y área de interes  Asegura el traslape LIDAR requerido  Sensor óptico de pixeles y tamaño a micras, conforme a lo requerido  Precisión LIDAR en XY y Z, conforme a lo	¿si, no?	IA V				



Código Doc.: 2020-ETAPPE-DTLG.02.01

	y Comunicaciones						Versión Doc.: 0001 de fecha 04.06.2020	
_		Procesador 2. Georreferenciación						
	PROYECT	D: FERROCARRIL SAN JUAN DE MARCONA - ANDAHUAYLAS						
9. TRABAJO EN GABINETE								
9.1 POSTPROCESO DE DATO	S							
	Aerotriangulación y ajuste en bloque				Generación de nubes de puntos	Texto libre		
	Restitución fotogramétrica			_	Edición de los puntos	Texto libr	libre	
0.4.4 Dave al métada	Generación de ortofotos			_	<b>\</b> /			
9.1.1 Para el método fotogramétrico	Generación de curvas de nivel	Texto libre		9.1.2 Para el sensor LIDAR				
	Cartografía de lotes, manzanas, entre otros			_				
	Procedimiento para equivalencia a otro DATUM			-	Procedimiento para equivalencia a otro DATUM	Texto libre		
	_				J. T. C. II.			
9.2 PRODUCTOS ENTREGADO	OS .							
0.04.04.54	Imagen real del área de estudio		9.2.4 Curvas de nivel		Curvado suavizado			
9.2.1 Ortofoto digital	Georreferencia el área de estudio				Intervalo requerido			
9.2.2 Planos topográficos	Orto rectificados	Texte libre		9.2.5 Modelo digital	Del terreno			
9.2.2 Planos topogranicos	Escala requerida	TOXIO IIDIC		9.2.5 Wodelo digital	De la superficie	Text	o libre	
9.2.3 Planos catastrales	Vectorización de manzanas, parcelas, lotes, construcciones, vías, etc.			9.2.6 Cartografía 3D				
5.2.5 Fidinos Satustrales	Escala requerida			9.2.7 Informe final		adjuntar opcional		
10. PRODUCTO								
INFORME DE CONFORMIDAD	DEL SUPERVISOR DE VUELO	descripcion y adjunto si es po	osible					
11. DOCUMENTOS ADJUNTOS	\$							
JOSSINENTOS ADJUNTOS		unta todos los formatos digitales con u	una facha v d	logoringión, gogui	r indiagoiones de 01 01 per	ro con diferentes		
	DESCRIPCION DEL DOCUMENTO	DESCRIPCION	FECHA Y O	lescripcion, segui	Data cruda	En formato físico y digital	FECHA:	
	Ficha técnica de los puntos de control geodésicos	En formato físico y digital			Data post proceso	En formato físico y digital	FECHA:	
11.1 Anexo 1	Data de ubicación de monumentación de puntos	En formato físico y digital		11.2 Anexo 2	Ficha técnica de los equipos utilizados		FECHA:	
	Vistas fotográficas	En formato físico y digital			Certificados de calibración		FECHA:	
	Otros	En formato físico y digital			Copia de libreta de campo		FECHA:	
					•		•	



Código Doc.: 2020-ETAPPE-DTLG.02.01

Versión Doc.: 0001 de fecha 04.06.2020

Procesador 2. Georreferenciación

PROYECTO: FERROCARRIL SAN JUAN DE MARCONA - ANDAHUAYLAS

¿Se debe adjunta algo, o basta con la info indicada? Si se puede adjuntar

Coo dopo dajanta digo, o pada don la mio malodad. Of the pada dajantal								
	1.4 Anexo 4							
FECHA	DESCRIPCIÓN DEL DOCUMENTO	NOMBRE DEL SOFTWARE	VERSION	FECHA				
	FECHA	11.4 Anexo 4	11.4 Ánexo 4  FECHA  DESCRIPCIÓN DEL DOCUMENTO  NOMBRE DEL SOFTWARE  La Licencia del software a emplearse en el proceso Aerotriangulación y ajuste en bloque .De emplearse software de uso libre, deberá indicar el link y adjuntar una impresión de la web donde el creador así lo manifieste.  La Licencia del software a emplearse en el proceso Restitución Fotogramétrica .De emplearse software de uso libre, deberá indicar el link y adjuntar una impresión de la web donde el creador así lo manifieste.  La Licencia del software a emplearse en el proceso de edición de los puntos obtenidos por el sensor lidar.De emplearse software	11.4 Anexo 4  FECHA  DESCRIPCIÓN DEL DOCUMENTO  NOMBRE DEL SOFTWARE  VERSION  La Licencia del software a emplearse en el proceso Aerotriangulación y ajuste en bloque .De emplearse software de uso libre, deberá indicar el link y adjuntar una impresión de la web donde el creador así lo manifieste.  La Licencia del software a emplearse en el proceso Restitución Fotogramétrica .De emplearse software de uso libre, deberá indicar el link y adjuntar una impresión de la web donde el creador así lo manifieste.  La Licencia del software a emplearse en el proceso de edición de los puntos obtenidos por el sensor lidar.De emplearse software				

#### 12. OBSERVACIONES

El levantamiento físico y georreferenciación realizado entre xx y xx de xxxx del presente año, se ha verificado que el área de estudio... EL RESULTADO ES CONFORME SE SEÑALA EN LOS TDRS DE CADA UNO DE LOS - INFORME DE CONFORMIDAD DEL SUPERVISOR DE VUELO

# 13. PANEL FOTOGRÁFICO (equipos y aeronaves utilizados)

PANEL FOTOGRAFICO VARIADO









# Subir archivos de imagen con descripción, diferente de forma 01.01







Código Doc.: 2020-ETAPPE-DTLG.02.01 Versión Doc.: 0001 de fecha 04.06.2020

Procesador

2. Georreferenciación

PROYECTO: FERROCARRIL SAN JUAN DE MARCONA - ANDAHUAYLAS



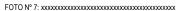




FOTO N° 8: xxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxx



FOTO N° 9: xxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxx

14. PROFESIONALES RESPONSABLES								
Nombres y Apellidos		Nombres y apellidos		Nombres y apellidos				
DNI		DNI		DNI				
Profesión y Colegiatura		Profesión y Colegiatura		Profesión y Colegiatura				
Firma		Firma		Firma				
3 profesionales como maximo. ¿Pueden ser mas?								
FECHA (dìa/mes/año)	1 1	o profesionales e	onio maximo. El acacil sel mas:					