# § 23. Подпространства и линейные многообразия

Б.М.Верников

Уральский федеральный университет, Институт математики и компьютерных наук, кафедра алгебры и дискретной математики

### Определение подпространства

Поскольку, как отмечалось в § 21, векторные пространства являются универсальными алгебрами, к ним можно применять понятие подалгебры (см. § 4). Для облегчения восприятия дальнейшего материала, укажем явно, какой вид принимает это понятие в случае векторных пространств.

### Определение

Непустое подмножество M векторного пространства V над полем F называется *подпространством* пространства V, если выполняются следующие условия:

- 1) если  $x, y \in M$ , то  $x + y \in M$  (замкнутость подпространства относительно сложения векторов);
- 2) если  $x \in M$ , а  $t \in F$ , то  $tx \in M$  (замкнутость подпространства относительно умножения вектора на скаляр).

# Примеры подпространств (1)

Приведем ряд примеров подпространств.

Пример 1. Пусть V — произвольное векторное пространство. Очевидно, что все пространство V и множество  $M = \{ \mathbf{0} \}$  являются подпространствами в V.

Очевидно, что множество всех подпространств векторного пространства с отношением включения является чумом. Подпространство V является наибольшим элементом этого чума, а подпространство  $\{\mathbf{0}\}$  — наименьшим. Первое из этих двух утверждений очевидно, а второе вытекает из следующего замечания.

### Замечание о нулевом векторе и подпространствах

Нулевой вектор содержится в любом подпространстве M пространства V.

**Доказательство**. Если  ${\bf x}$  — произвольный вектор из M, то, по условию 2) из определения подпространства,  ${\bf 0}=0\cdot {\bf x}\in M$ .

Пример 2. Пусть V — обычное трехмерное пространство, а M — множество векторов из V, коллинеарных некоторой плоскости  $\pi$ . Ясно, что сумма двух векторов, коллинеарных  $\pi$ , и произведение вектора, коллинеарного  $\pi$ , на любое число коллинеарны  $\pi$ . Следовательно, M — подпространство в V. Аналогично доказывается, что подпространством в V является и множество векторов, коллинеарных некоторой прямой  $\ell$ .

# Примеры подпространств (2)

Пример 3. В силу теоремы о строении общего решения системы линейных уравнений (см. § 6) общее решение произвольной однородной системы линейных уравнений с n неизвестными над полем F есть подпространство пространства  $F_n$ .

Пример 4. Пусть V — произвольное векторное пространство и  $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_k \in V$ . Обозначим через M множество всевозможных линейных комбинаций векторов  $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_k$ . Пусть  $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in M$ , т. е.

$$\mathbf{x} = s_1 \mathbf{a}_1 + s_2 \mathbf{a}_2 + \cdots + s_k \mathbf{a}_k$$
 u  $\mathbf{y} = t_1 \mathbf{a}_1 + t_2 \mathbf{a}_2 + \cdots + t_k \mathbf{a}_k$ 

для некоторых скаляров  $s_1, s_2, \ldots, s_k$  и  $t_1, t_2, \ldots, t_k$ . Пусть, далее, t — произвольный скаляр. Тогда

$$\begin{aligned} \mathbf{x} + \mathbf{y} &= (s_1 \mathbf{a}_1 + s_2 \mathbf{a}_2 + \dots + s_k \mathbf{a}_k) + (t_1 \mathbf{a}_1 + t_2 \mathbf{a}_2 + \dots + t_k \mathbf{a}_k) = \\ &= (s_1 + t_1) \mathbf{a}_1 + (s_2 + t_2) \mathbf{a}_2 + \dots + (s_k + t_k) \mathbf{a}_k \quad \mathbf{u} \\ t\mathbf{x} &= t(s_1 \mathbf{a}_1 + s_2 \mathbf{a}_2 + \dots + s_k \mathbf{a}_k) = (ts_1) \mathbf{a}_1 + (ts_2) \mathbf{a}_2 + \dots + (ts_k) \mathbf{a}_k. \end{aligned}$$

Мы видим, что  $\mathbf{x}+\mathbf{y},t\mathbf{x}\in M$ , т.е. M — подпространство пространства V. Оно называется *подпространством, порожденным векторами*  $\mathbf{a}_1,\mathbf{a}_2,\ldots,\mathbf{a}_k$  или *линейной оболочкой* векторов  $\mathbf{a}_1,\mathbf{a}_2,\ldots,\mathbf{a}_k$ , и обозначается через  $\langle \mathbf{a}_1,\mathbf{a}_2,\ldots,\mathbf{a}_k \rangle$ .

# Примеры подпространств (3)

Ясно, что если  $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_k$  — система порождающих (в частности, базис) пространства V, то  $\langle \mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_k \rangle = V$ . Таким образом,

• любое подпространство конечномерного векторного пространства является подпространством, порожденным некоторым набором векторов (например, своим базисом).

### Замечание о подпространстве, порожденном набором векторов

Пусть V — векторное пространство и  $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \ldots, \mathbf{a}_k \in V$ . Тогда  $\langle \mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \ldots, \mathbf{a}_k \rangle$  — наименьшее подпространство пространства V, содержащее векторы  $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \ldots, \mathbf{a}_k$ .

Доказательство. Пусть M — подпространство пространства V, содержащее векторы  $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_k$ . Из определения подпространства вытекает, что любая линейная комбинация векторов  $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_k$  лежит в M. Следовательно,  $\langle \mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_k \rangle \subset M$ .

### Размерность подпространства (1)

Очевидно, что подпространство векторного пространства само является векторным пространством. Это позволяет говорить о размерности и базисе подпространства.

### Предложение о размерности подпространства

Пусть M- подпространство векторного пространства V . Тогда  $\dim M\leqslant \dim V$  , причем  $\dim M=\dim V$  тогда и только тогда, когда M=V .

Доказательство. Если M или V — нулевое пространство, то оба утверждения предложения выполняются тривиальным образом. Будем поэтому считать, что M и V — ненулевые пространства. Зафиксируем базис  $(\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \ldots, \mathbf{a}_k)$  подпространства M и базис  $(\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2, \ldots, \mathbf{b}_\ell)$  пространства V. Если  $k > \ell$ , то в силу леммы о большом наборе векторов  $(\mathsf{cm}.\ \S\,22)$  система векторов  $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \ldots, \mathbf{a}_k$  линейно зависима. Но это противоречит определению базиса. Следовательно,  $k \leqslant \ell$ , т. е.  $\dim M \leqslant \dim V$ .

# Размерность подпространства (2)

Пусть теперь  $\dim M = \dim V$ , т. е.  $k = \ell$ . Тогда система векторов  $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \ldots, \mathbf{a}_k$  является максимальной линейно независимой. В самом деле, в противном случае существует вектор  $\mathbf{a}$  такой, что система  $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \ldots, \mathbf{a}_k, \mathbf{a}$  линейно независима. Но она содержит k+1 вектор, что противоречит лемме о большом наборе векторов (см. § 22). Таким образом, система векторов  $(\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \ldots, \mathbf{a}_k)$  является базисом пространства V. Следовательно, любой вектор из V является линейной комбинацией векторов  $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \ldots, \mathbf{a}_k$ . Поскольку эти векторы лежат в M, а M — подпространство в V, это означает, что любой вектор из V лежит в M, т. е.  $V \subseteq M$ . Обратное включение выполнено по условию, и потому M = V. Итак, если  $\dim M = \dim V$ , то M = V. Обратное утверждение очевидно.

# Алгоритм нахождения базиса и размерности подпространства, порожденного данным набором векторов

Укажем способ нахождения базиса и размерности подпространства, порожденного данным набором векторов.

Алгоритм нахождения базиса и размерности подпространства, порожденного данным набором векторов

Запишем координаты данных векторов в некотором фиксированном базисе пространства в матрицу по строкам и приведем эту матрицу к ступенчатому виду. Ненулевые строки полученной матрицы будут базисом нашего подпространства, а число этих строк равно его размерности.

Обоснование этого алгоритма будет дано в § 27.

# Линейные многообразия (1)

### Определение

Пусть V — векторное пространство,  $\mathbf{x}_0 \in V$ , а M — подпространство в V. Множество всех векторов вида  $\mathbf{x}_0 + \mathbf{y}$ , где  $\mathbf{y} \in M$ , называется линейным многообразием в V и обозначается через  $\mathbf{x}_0 + M$ . Вектор  $\mathbf{x}_0$  называется вектором сдвига многообразия  $\mathbf{x}_0 + M$ , а подпространство M — направляющим подпространством этого многообразия.

Приведем примеры линейных многообразий.

Пример 1. Если  $\mathbf{x}_0=\mathbf{0}$ , то  $\mathbf{x}_0+M=M$ . Таким образом, всякое подпространство пространства V является линейным многообразием в V.

Пример 2. Если  $M=\{{\bf 0}\}$ , то  ${\bf x}_0+M=\{{\bf x}_0\}$ . Таким образом, всякий вектор из V также является линейным многообразием в V.

Пример 3. Согласно теореме о строении общего решения системы линейных уравнений (см. § 6), общее решение произвольной совместной системы линейных уравнений с n неизвестными над полем F является линейным многообразием в  $F_n$ , вектором сдвига которого является произвольное частное решение системы, а направляющим подпространством — общее решение соответствующей однородной системы.

# Линейные многообразия (2)

Пример 4. Рассмотрим произвольную плоскость  $\pi$ . Зафиксируем на ней прямоугольную декартову систему координат и рассмотрим прямую  $\ell$  на  $\pi$ . Будем отождествлять прямую  $\ell$  с множеством всех направленных отрезков, начинающихся в начале координат и заканчивающихся на  $\ell$ . Про такие направленные отрезки мы будем говорить, что они «принадлежат прямой». Если  $\ell$  проходит через начало координат, то она, очевидно, является подпространством, а значит, и линейным многообразием (см. пример 1 на предыдущем слайде). Пусть теперь  $\ell$  не проходит через начало координат. Выберем произвольным образом и зафиксируем направленный отрезок  $\vec{x}_0$ , принадлежащий  $\ell$ . Обозначим через  $\ell_1$  прямую, параллельную  $\ell$  и проходящую через начало координат. Тогда всякий направленный отрезок  $\vec{x}$ , принадлежащий  $\ell$ , может быть представлен как сумма направленного отрезка  $\vec{x_0}$  и некоторого направленного отрезка  $\vec{y}$ , принадлежащего  $\ell_1$  (см. рис. 1). Обратно, всякий направленный отрезок вида  $\vec{x}_0 + \vec{y}$ , где  $\vec{y} \in \ell_1$ , принадлежит  $\ell$ . Поскольку  $\ell_1$  — подпространство. получаем, что  $\ell$  — линейное многообразие с вектором сдвига  $\vec{x}_0$  и направляющим подпространством  $\ell_1$ . Аналогично можно проверить, что любая плоскость (рассматриваемая как множество направленных отрезков, идущих из начала координат в точки плоскости) является линейным многообразием в трехмерном пространстве.

# Линейные многообразия (3)

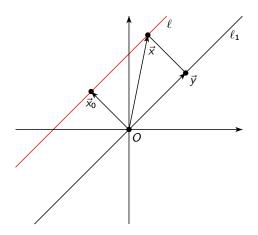


Рис. 1. Прямая как линейное многообразие

### Критерий равенства линейных многообразий (1)

В примерах 3 и 4 в качестве вектора сдвига можно было взять произвольный вектор, принадлежащий данному линейному многообразию. Оказывается, что это не случайно: этот факт справедлив для любого линейного многообразия. Мы получим это утверждение как следствие из следующего результата.

### Критерий равенства линейных многообразий

Пусть  $P=\mathbf{x}_0+M$  и  $Q=\mathbf{y}_0+N$  — линейные многообразия в векторном пространстве V. Равенство P=Q имеет место тогда и только тогда, когда M=N и  $\mathbf{x}_0-\mathbf{y}_0\in M$ .

Доказательство. Необходимость. Предположим, что P=Q. Докажем сначала, что M=N. Пусть  $\mathbf{a}\in M$ . Поскольку  $\mathbf{x}_0+\mathbf{a}\in P$  и P=Q, получаем, что  $\mathbf{x}_0+\mathbf{a}\in \mathbf{y}_0+N$ . Следовательно, существует вектор  $\mathbf{b}\in N$  такой, что  $\mathbf{x}_0+\mathbf{a}=\mathbf{y}_0+\mathbf{b}$ . Далее,

$$\mathbf{x}_0 \in \mathbf{y}_0 + N, \tag{1}$$

так как  $\mathbf{x}_0=\mathbf{x}_0+\mathbf{0}\in P$  и P=Q. Следовательно, существует вектор  $\mathbf{c}\in N$  такой, что  $\mathbf{x}_0=\mathbf{y}_0+\mathbf{c}$ . Имеем

$$y_0+b=x_0+a=y_0+c+a,\\$$

откуда  $\mathbf{a} = \mathbf{b} - \mathbf{c} \in N$ . Итак, если  $\mathbf{a} \in M$ , то  $\mathbf{a} \in N$ . Следовательно,  $M \subseteq N$ . Аналогично проверяется, что  $N \subseteq M$  и потому M = N.

### Критерий равенства линейных многообразий (2)

Остается проверить, что  $\mathbf{x}_0 - \mathbf{y}_0 \in M$ . В самом деле, из (1) и доказанного только что равенства M = N вытекает, что  $\mathbf{x}_0 \in \mathbf{y}_0 + M$ . Следовательно,  $\mathbf{x}_0 = \mathbf{y}_0 + \mathbf{a}$  для некоторого вектора  $\mathbf{a} \in M$  и потому  $\mathbf{x}_0 - \mathbf{y}_0 = \mathbf{a} \in M$ .

**Достаточность.** Пусть теперь M=N и  $\mathbf{x}_0-\mathbf{y}_0\in M$ . Требуется доказать, что P=Q. Пусть  $\mathbf{a}\in P$ . Тогда  $\mathbf{a}=\mathbf{x}_0+\mathbf{b}$  для некоторого вектора  $\mathbf{b}\in M$ . По условию  $\mathbf{x}_0-\mathbf{y}_0=\mathbf{c}$  для некоторого вектора  $\mathbf{c}\in M$ . Следовательно,  $\mathbf{x}_0=\mathbf{y}_0+\mathbf{c}$  и  $\mathbf{a}=\mathbf{x}_0+\mathbf{b}=\mathbf{y}_0+(\mathbf{c}+\mathbf{b})$ . Поскольку  $\mathbf{c}+\mathbf{b}\in M$  и M=N, имеем  $\mathbf{a}\in Q$ . Следовательно,  $P\subseteq Q$ . Рассуждая аналогичным образом, получаем, что  $Q\subseteq P$  и потому P=Q.

В частности, из доказанного критерия видно, что

• направляющее подпространство данного линейного многообразия определено однозначно.

Это позволяет определить размерность линейного многообразия  $\mathbf{x}_0 + M$  как размерность подпространства M.

### Следствие о векторе сдвига

Докажем теперь обещанное выше следствие.

#### Следствие о векторе сдвига

Пусть  $P = \mathbf{x}_0 + M$  — линейное многообразие в векторном пространстве V и  $\mathbf{x}_1 \in P$ . Тогда  $P = \mathbf{x}_1 + M$ .

Доказательство. По условию  $\mathbf{x}_1 \in P$ , т. е.  $\mathbf{x}_1 \in \mathbf{x}_0 + M$ . Следовательно, существует вектор  $\mathbf{y} \in M$  такой, что  $\mathbf{x}_1 = \mathbf{x}_0 + \mathbf{y}$ . Но тогда  $\mathbf{x}_1 - \mathbf{x}_0 = \mathbf{y} \in M$ . Из доказанной выше теоремы вытекает, что  $P = \mathbf{x}_1 + M$ .

Таким образом,

 в качестве вектора сдвига данного линейного многообразия можно взять произвольный принадлежащий ему вектор.