Lineare Algebra - Übung 08

Felix Tischler, Martrikelnummer: 191498

January 7, 2021

Hausaufgaben (Abgabe bis 11.01.2021, 14:00 Uhr)

8.1) Seien $f: X \to Y$ und $g: Y \to Z$ Abbildungen.

a)

$$g \circ f := g(f(x))$$
 da injektiv $\Rightarrow g(f(x_1)) \neq g(f(x_2)) \Rightarrow f(x_1) \neq f(x_2) \Rightarrow f$ ist injektiv. \square

b)

$$g(f(x))$$
 ist surjektiv $\Rightarrow \forall z \in Z : \exists x \in X : g(f(x)) = z \Rightarrow \exists f(x) \in Y : g(f(x)) = z \Rightarrow g$ ist surjektiv \square

8.2) Invertierbarkeit von $2 \times 2 - Matrizen$

a)

$$det \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 8 \end{pmatrix} = 1 \cdot 8 - 3 \cdot 2$$

$$= 2$$

$$det \begin{pmatrix} 2 & -5 \\ -4 & 10 \end{pmatrix} = 2 \cdot 10 - (-4) \cdot (-5)$$

$$= 0$$

b)

$$AB = \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} B_{11} & B_{12} \\ B_{21} & B_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A_{11}B_{11} + A_{12}B_{21} & A_{11}B_{12} + A_{12}B_{22} \\ A_{21}B_{11} + A_{22}B_{21} & A_{21}B_{12} + A_{22}B_{22} \end{pmatrix}$$

$$det(AB) = (A_{11}B_{11} + A_{12}B_{21}) \cdot (A_{21}B_{12} + A_{22}B_{22}) - (A_{11}B_{12} + A_{12}B_{22}) \cdot (A_{21}B_{11} + A_{22}B_{21})$$

$$= A_{11}B_{11}A_{21}B_{12} + A_{11}B_{11}A_{22}B_{22} + A_{12}B_{21}A_{21}B_{12} + A_{12}B_{21}A_{22}B_{22} - A_{11}B_{12}A_{21}B_{11} + A_{11}B_{12}A_{22}B_{21} + A_{12}B_{22}A_{21}B_{11}$$

$$= A_{11}B_{11}A_{22}B_{22} + A_{12}B_{21}A_{21}B_{12} - A_{11}B_{12}A_{22}B_{21} + A_{12}B_{22}A_{21}B_{11}$$

$$det(A) \cdot det(B) = (A_{11}A_{22} - A_{12}A_{21}) \cdot (B_{11}B_{22} - B_{12}B_{21})$$

$$= A_{11}A_{22}B_{11}B_{22} - A_{11}A_{22}B_{12}B_{21} - A_{12}A_{21}B_{11}B_{22} + A_{12}A_{21}B_{12}B_{21} \quad \Box$$

D.h.
$$\underbrace{det(AB) = det(A) \cdot det(B)}_{(1)}$$
 gilt

 \mathbf{c}

Voraussetzung:
$$\underbrace{det(A) = 0}_{(2)}$$

Wenn
$$AB = \mathbb{1}_2 \Rightarrow det(AB) = 1 \stackrel{(1)}{\Rightarrow} det(A) \cdot det(B) = 1 \stackrel{(2)}{=} 0 \cdot det(B) = 1$$

d)

$$det(A) \neq 0 \Rightarrow A_{11}A_{22} - A_{12}A_{21} \neq 0 \Rightarrow A_{11}A_{22} \neq A_{12}A_{21}$$

$$AB = \begin{pmatrix} A_{11}B_{11} + A_{12}B_{21} & A_{11}B_{12} + A_{12}B_{22} \\ A_{21}B_{11} + A_{22}B_{21} & A_{21}B_{12} + A_{22}B_{22} \end{pmatrix} \stackrel{!}{=} \mathbb{1}_{2} \stackrel{!}{=} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow A_{11}B_{11} + A_{12}B_{21} = 1 \land \underbrace{A_{11}B_{12} + A_{12}B_{22} = 0}_{I} \land A_{21}B_{12} + A_{22}B_{22} = 1 \land \underbrace{A_{21}B_{11} + A_{22}B_{21} = 0}_{II}$$

$$\stackrel{I}{\Rightarrow} A_{11}B_{12} = -A_{12}B_{22} \Rightarrow B_{12} = A_{12} \land B_{22} = -A_{11}$$

$$\stackrel{II}{\Rightarrow} A_{21}B_{11} = -A_{22}B_{21} \Rightarrow B_{11} = -A_{22} \land B_{21} = A_{21}$$

$$\Rightarrow B = \begin{pmatrix} -A_{22} & A_{12} \\ A_{21} & -A_{11} \end{pmatrix}$$

$$AB = \begin{pmatrix} -A_{11}A_{22} + A_{12}A_{21} & A_{11}A_{12} - A_{12}A_{11} \\ -A_{21}A_{22} + A_{22}A_{21} & A_{21}A_{12} - A_{22}A_{11} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A_{21}A_{12} - A_{22}A_{11} & 0 \\ 0 & A_{21}A_{12} - A_{22}A_{11} \end{pmatrix} \stackrel{!}{=} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow B := \frac{1}{A_{21}A_{12} - A_{22}A_{11}} \begin{pmatrix} -A_{22} & A_{12} \\ A_{21} & -A_{11} \end{pmatrix} \text{ denn somit folgt:}$$

$$AB = \frac{1}{A_{21}A_{12} - A_{22}A_{11}} \begin{pmatrix} A_{21}A_{12} - A_{22}A_{11} & 0 \\ 0 & A_{21}A_{12} - A_{22}A_{11} \end{pmatrix} = \mathbb{1}_{2} \quad \Box$$

D.h. B existient und zwar als $\frac{1}{A_{21}A_{12}-A_{22}A_{11}}\begin{pmatrix} -A_{22} & A_{12} \\ A_{21} & -A_{11} \end{pmatrix}$.

8.3

Aus A und $\mathbb{1}_3$ folgt die erweiterte Matrix:

$$\begin{pmatrix} -1 & 4 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 3 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 3 & -2 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \stackrel{(1)}{\sim} \begin{pmatrix} 1 & -4 & 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 3 & -2 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \stackrel{(2)}{\sim} \begin{pmatrix} 1 & -4 & 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -3 & 3 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & -4 & 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -3 & 3 & 1 \end{pmatrix} \stackrel{(3)}{\leadsto} \begin{pmatrix} 1 & -4 & 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -2 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -3 & 3 & 1 \end{pmatrix} \stackrel{(4)}{\leadsto} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & -9 & 8 & 4 \\ 0 & 1 & 0 & -2 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -3 & 3 & 1 \end{pmatrix}$$

- 1. Zeile 1 mit -1 multiplizieren. Addiere Zeile 1 zu Zeile 2.
- 2. Zeile 2 mit -1 multiplizieren. Ziehe 3-faches der Zeile 2 von Zeile 3 ab.
- 3. Addiere Zeile 3 zu Zeile 2.

Nach dem sie Mithilfe des Gauß-Jordan-Algorithmus auf eine reduzierte ZSF gebracht wurde kann man A^{-1} Aus den Spalten 4-6 ablesen.

$$A^{-1} := \begin{pmatrix} -9 & 8 & 4 \\ -2 & 2 & 1 \\ -3 & 3 & 1 \end{pmatrix} \text{ denn: } AA^{-1} = \begin{pmatrix} -1 & 4 & 0 \\ -1 & 3 & 1 \\ 0 & 3 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -9 & 8 & 4 \\ -2 & 2 & 1 \\ -3 & 3 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 9-8 & -8+8 & 0 \\ 9-6-3 & -8+6+3 & -4+3+1 \\ -6+6 & 6-6 & 3-2 \end{pmatrix} = \mathbb{1}_3 \quad \Box$$

$$^{B}\vec{e}_{1},^{B}\vec{e}_{2} \in \mathbb{R}^{2} \Rightarrow LR\left((\vec{b}_{1},\vec{b}_{2});(\vec{e_{1}},\vec{e}_{2})\right) = \{^{B}\vec{e_{1}},^{B}\vec{e}_{2}\}$$

Im folgenden habe ich aus $\vec{b}_1, \vec{b}_2, \vec{e}_1, \vec{e}_2$ die erweiterte Matrix gebildet um $LR\left((\vec{b}_1, \vec{b}_2); \vec{e_1}, \vec{e}_2\right)$ zu ermitteln.

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & | & 1 & 0 \\ -1 & 1/2 & | & 0 & 1 \end{pmatrix} \stackrel{(1)}{\sim} \begin{pmatrix} 1 & 1 & | & 1 & 0 \\ 0 & 3/2 & | & 1 & 1 \end{pmatrix} \stackrel{(2)}{\sim} \begin{pmatrix} 1 & 1 & | & 1/3 & -2/3 \\ 0 & 1 & | & 2/3 & 2/3 \end{pmatrix}$$

- 1. Addiere Zeile 1 zu Zeile 2.
- 2. Multipliziere Zeile 2 mit 2/3. Ziehe Zeile 2 von Zeile 1 ab.

$$\Rightarrow \quad {}^{B}\vec{e}_{1} = \begin{pmatrix} 1/3 \\ 2/3 \end{pmatrix} \text{ und } {}^{B}\vec{e}_{2} = \begin{pmatrix} -2/3 \\ 2/3 \end{pmatrix} \quad \Box$$

$$_{B}^{B}f = \left({}^{B}f(\vec{b}_{1}), {}^{B}f(\vec{b}_{2}) \right)$$

$$f(\vec{e}_1) := \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + 3 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$$f(\vec{e}_2) := 6 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} - 2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 \\ -2 \end{pmatrix}$$

$$f(\vec{b}_1) = f \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \stackrel{lin.A.}{=} f \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} - f \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$f(\vec{b}_2) = f \begin{pmatrix} 1 \\ 1/2 \end{pmatrix} \stackrel{lin.A.}{=} f \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{1}{2} f \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$f(\vec{b}_2) = f \begin{pmatrix} 1 \\ 1/2 \end{pmatrix} \stackrel{lin.A.}{=} f \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{1}{2} f \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$f(\vec{b}_3) = f \begin{pmatrix} 1 \\ 1/2 \end{pmatrix} \stackrel{lin.A.}{=} f \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{1}{2} f \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$f(\vec{b}_3) = f \begin{pmatrix} 1 \\ 1/2 \end{pmatrix} \stackrel{lin.A.}{=} f \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{1}{2} f \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$f(\vec{b}_3) = f \begin{pmatrix} 1 \\ 1/2 \end{pmatrix} \stackrel{lin.A.}{=} f \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{1}{2} f \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$f(\vec{b}_3) = f \begin{pmatrix} 1 \\ 1/2 \end{pmatrix} \stackrel{lin.A.}{=} f \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{1}{2} f \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$f(\vec{b}_3) = f \begin{pmatrix} 1 \\ 1/2 \end{pmatrix} \stackrel{lin.A.}{=} f \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{1}{2} f \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$f(\vec{b}_3) = f \begin{pmatrix} 1 \\ 1/2 \end{pmatrix} \stackrel{lin.A.}{=} f \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{1}{2} f \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$f(\vec{b}_3) = f \begin{pmatrix} 1 \\ 1/2 \end{pmatrix} \stackrel{lin.A.}{=} f \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{1}{2} f \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$f(\vec{b}_3) = f \begin{pmatrix} 1 \\ 1/2 \end{pmatrix} \stackrel{lin.A.}{=} f \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{1}{2} f \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$f(\vec{b}_3) = f \begin{pmatrix} 1 \\ 1/2 \end{pmatrix} \stackrel{lin.A.}{=} f \begin{pmatrix} 0 \\ 1/2 \end{pmatrix} \stackrel{lin.A.}{=} f \begin{pmatrix}$$

Analog wie oben wird nun die erweiterte Matrix gebildet.

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & | & -5 & 4 \\ -1 & 1/2 & | & 5 & 2 \end{pmatrix} \overset{(1)}{\leadsto} \begin{pmatrix} 1 & 1 & | & -5 & 4 \\ 0 & 3/2 & | & 0 & 6 \end{pmatrix} \overset{(2)}{\leadsto} \begin{pmatrix} 1 & 0 & | & -5 & 0 \\ 0 & 1 & | & 0 & 4 \end{pmatrix}$$

- 1. Addiere Zeile 1 zu Zeile 2
- 2. Multipliziere Zeile 2 mit 2/3. Subtrahiere Zeile 2 von Zeile 1.

$$\Rightarrow \quad {}^B_B f = \begin{pmatrix} -5 & 0 \\ 0 & 4 \end{pmatrix} \quad \Box$$