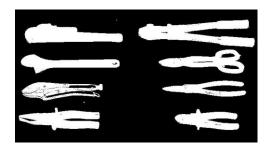




Trabalho elaborado por: Carlos Palma nº5608

### Curso de Eng.Informática Estrutura de Dados e Algoritmos





## Connected Component Labeling



#### Docente:

José Jasnau Caeiro

BEJA 2010/2011

### **Sumário**

O Connected Component Labelling baseia-se na varredura de imagens pixel a pixel da esquerda para a direita, para identificar regiões de pixéis ligados, ou seja pixéis com a mesma intensidade de valores, formando grupos. Após encontrar todos os grupos, cada pixel é marcado com um número ou uma cor de acordo com a componente que foi atribuído. No nosso caso podemos dizer que cada pixel conectado vai lhe ser atribuído uma cor.

# <u>Índice</u>

Introdução	4
Enquadramento Teórico	5
Acto Experimental	7
Conclusão	10
Bibliografia	11
Anexos	

### <u>Introdução</u>

Este trabalho foi proposto pelo professor José Jasnau Caeiro, no âmbito da disciplina de Estrutura de Dados e Algoritmos e, tem como objectivo a realização de um programa de computador onde é pedido que se implemente o "connected components labeling".

O Connected Component Labelling é uma aplicação algoritmica da teoria dos Grafos, que permite vários subconjuntos conectados. Esta aplicação vai "varrer" uma imagem pixel a pixel e todos os pixeis interligados que partilhem de valores de intensidade similares, são agrupados num conjunto. Seguidamente cada pixel é marcado com um número ou com uma cor, de acordo com o componente que lhe foi atribuído.

O objectivo deste relatório pretende dar a conhecer o algoritmo que deve ser implementado, e a estrutra do respectivo programa.

O presente relatório divide-se em seis partes, iniciando-se pela introduçao, a teoria, o acto experimental, conclusao, bibliografia e os anexos.

### **Enquadramento Teórico**

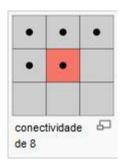
O Connected Component Labelling é geralmente utilizado para se referir ao processo de agrupar pixéis ligados numa imagem.

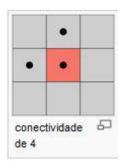
A abordagem básica é digitalizar uma imagem e atribuir rótulos para cada pixel.

O algoritmo Connected Component Labelling pode ser generalizado para dimensões arbitrárias, embora com maior complexidade de tempo e espaço.

O Algoritmo divide-se em dois passos, nos quais são realizadas duas passagens pela imagem. A passagem permite ver equivalências registadas e ao mesmo tempo, atribuir rótulos temporários. O segundo passo serve para substituir cada rótulo temporário pelo rótulo da sua classe de equivalência.

No caso de a conectividade ser de 8, existem quatro vizinhos do pixel "actual": o pixel Nordeste, o pixel Norte, o pixel Noroeste e o pixel Oeste. Por outro lado, se a conectividade for de 4 usa apenas dois pixéis como vizinhos sendo eles o pixel Norte e o pixel Oeste, como se pode verificar nas seguintes imagens.





Existem algumas condições importantes para a implementação do algoritmo em causa. No caso de o algoritmo ser de digitalização de "*raster*", é dividido em duas passagens.

#### Primeira passagem:

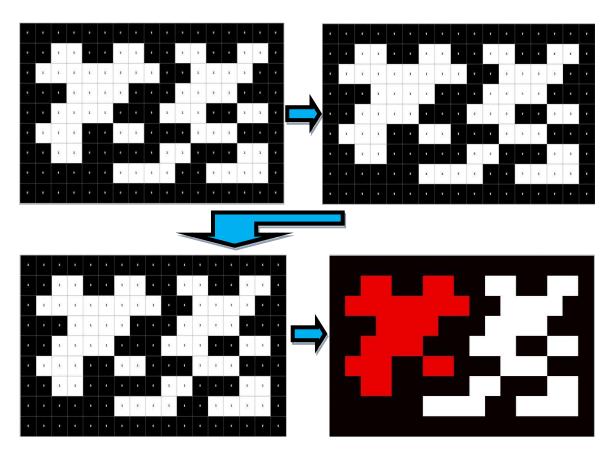
- Iterar cada elemento de dados por coluna e em seguida por linha, isto é, varrer a imagem.
- 2. Se o elemento não é o fundo da imagem, ou seja, pixel com o valor zero.

- a. Procurar os vizinhos do elemento actual;
- b. No caso de n\u00e3o existirem vizinhos, marca-se o elemento actual com um r\u00f3tulo e continua-se;
- c. Caso Contrário, encontra o vizinho com o rótulo menor e vai atribui-lo ao elemento actual;
- d. No final armazena as equivalências entre os vizinhos que têm rótulos.

#### Segunda Passagem:

- Iterar cada elemento de dados por coluna e em seguida por linha, isto é, varrer a imagem.
- 2. Se o elemento não é o fundo da imagem, ou seja, pixel com o valor zero.
  - a. Aplica o elemento com o rótulo equivalente menor.

As imagens que se seguem exemplificam como o algoritmo se vai processar.



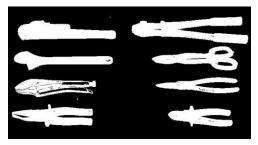
### **Acto Experimental**

Inicialmente importa referir que, este programa foi criado através de uma linguagem de programação de alto nível orientada ao objecto, linguagem essa designada por Java.

A aplicação criada abre uma imagem a cores, aplicando-lhe um método de binarização, que faz com que a imagem inicial (a cores), fique numa imagem monocromática, ou seja, numa imagem binária, que consiste numa representação de pixéis a preto e branco. A essa imagem aplica-se o algoritmo Connected Component Labelling que originará uma imagem de saída a cores, em que cada região conectada que se encontrava a branco vai representar uma cor diferente, como representado da figura seguinte. Posteriormente, a imagem de saída vai ser escrita num ficheiro.



**Imagem Inicial** 



**Imagem Monocromática** 



Imagem de Saída

O programa desenvolvido é constituído por três classes: a classe Main, a classe OperacoesImagem e a classe TwoPass.

Relativamente à classe Main, esta é definida por um objecto da classe OperacoesImagem, que chama o método open dessa mesma classe enviando-lhe o nome do ficheiro da imagem a cores (Imagem inicial). Seguidamente chama o método binarization, que faz com que a imagem inicial fique monocromática. Depois de a imagem estar monocromática é criado um objecto da classe TwoPass, onde vai chamar o método executar da classe TwoPass, que faz com que a imagem que se encontrava a preto e branco fique a cores, isto é, cada região conectada que se encontrava a branco vai representar uma cor diferente. Para finalizar, a imagem monocromática e a imagem a cores diferentes vão ser guardadas num ficheiro de saída. De referir ainda que é nesta classe que se vai calcular o tempo de execução do programa.

Quanto à Classe OperacoesImagem, esta é constituída por cinco métodos, sendo eles **open**, **save**, **getWidth**, **getHeight** e **binarization**. Passando a explicar mais detalhadamente cada um deles, o método *open*, que vai receber como parâmetro o nome do ficheiro e é o responsável por abrir (leitura) esse mesmo ficheiro. O método *save* também recebe como parâmetro um nome de um ficheiro, neste caso o nome com que o ficheiro vai ser guardado e é responsável por guardar esse mesmo ficheiro (escrita). O método *getWidth*, retorna a largura da imagem, enquanto que o método *getHeight*, devolve a altura da imagem. Por último o método *binarization* recebe como parâmetro um valor inteiro e é o método que faz com que a imagem fique monocromática.

Por fim, a Classe TwoPass que é constituída por 10 métodos: save, executar, porPixel, buscarPixel, buscarMarcasVizinhas, contarMarcasDiferentes, buscarMarcaMaisBaixa, AcharConjunto, resolverEquivalencias, colorizar. No que se refere ao método save, este recebe como parâmetro um nome de um ficheiro, neste caso o nome com que o ficheiro vai ser guardado e é responsável por guardar esse mesmo ficheiro (escrita). O método porPixel que recebe como parâmetro três variáveis do tipo inteiro, sendo elas a col (coluna), a line (linha) e o valor (marca), recebendo também como parâmetro wr do tipo WritableRaster, o método é responsável por repor o pixel. O método

buscarPixel que recebe como parâmetro duas variáveis do tipo inteiro, sendo elas a col (coluna), a line (linha) e também um wr do tipo WritableRaster, o método é responsável por devolver a cor do pixel dependendo da coluna e da linha onde se encontra. O método buscarMarcasVizinhas que recebe como parâmetro a col (coluna) e a line (linha), sendo este o método responsável por procurar os vizinhos do pixel "actual" (como referido anteriormente), devolvendo as marcas Vizinhas (vizinhos). O método contar Marcas Diferentes que recebe como parâmetro uma variável (marcasVizinhas) do tipo array de inteiros, o método em si vai criar uma variável HashSet<Integer> com o nome conjuntoMarcasDiferentes e sempre que a marca vizinha for maior que zero vai adicionar essa marca ao conjunto, devolvendo o tamanho do conjunto de (conjuntoMarcasDiferentes). marcas diferentes 0 buscarMarcaMaisBaixa vai receber como parâmetro uma variável (marcas Vizinhas) do tipo array de inteiros, o método em si vai calcular a marca vizinha mais baixa, devolvendo essa mesma marca. O método AcharConjunto vai receber como parâmetro uma variável (k) do tipo inteiro e vai procurar o conjunto.

### **Conclusão**

Com a realização desde trabalho concluí que para implementar um algoritmo como o "Connected Component Labelling", há a necessidade de haver um estudo prévio, estudo esse que se baseia em perceber bem o pseudocódigo do algoritmo e encontrar maneira do implementar. Importa referir que para implementar este programa temos que saber usar bem as estruturas de dados estudadas e implementadas nas aulas.

Através da execução deste trabalho constatei que "Connected Component Labelling" é de extrema importância na actualidade em aplicações de análise de imagens automatizadas, como por exemplo na interacção pessoacomputador e no reconhecimento de imagem, entre outros.

Posto isto posso afirmar que os objectivos deste trabalho foram alcançados.

### **Bibliografia**

- http://en.wikipedia.org/wiki/Connected\_Component\_Labeling
- http://homepages.inf.ed.ac.uk/rbf/HIPR2/label.htm
- http://www.izbi.unileipzig.de/izbi/publikationen/publi 2004/IMS2004 JankowskiK uska.pdf
- http://homepages.inf.ed.ac.uk/rbf/HIPR2/labeldemo.htm

### **Anexos**

#### Classe Main

```
* Class Main
public class Main
   @param args
 public static void main(String[] args)
   OperacoesImagem op = new OperacoesImagem();
   op.open("images/alicates.bmp");
   op.binarization(240);
    * criação do objecto que representa o resultado da marcação de
    * componentes conexos
   TwoPass tp = new TwoPass(op.wr);
   double tempo = System.nanoTime();
   tp.executar();
   tempo = System.nanoTime() - tempo;
   System.out.println(tempo * 0.00000001 + " segundos");
   tp.save("images/alicates_Cores.bmp");
   op.save("images/alicates_Monocromatico.bmp");
Classe OperacoesImagem
package src;
import java.awt.image.BufferedImage;
import java.awt.image.WritableRaster;
import java.io.File;
import java.io.IOException;
import java.util.logging.Level;
```

```
package src;
import java.awt.image.BufferedImage;
import java.awt.image.WritableRaster;
import java.io.File;
import java.io.IOException;
import java.util.logging.Level;
import java.util.logging.Logger;
import javax.imageio.ImageIO;
/**

* @author Carlos

* 2010

*/
public class OperacoesImagem
{
   public BufferedImage bi;
   public WritableRaster wr;
/**

   * Construtor da Class OperacoesImagem
   * */
   public OperacoesImagem()
   {
     this.bi = null;
     this.wr = null;
}
```

```
* Metodo open
  @param nome_ficheiro
        - nome do ficheiro para que vai ser aberto
public void open(String nome_ficheiro)
 File ficheiro;
 ficheiro = new File(nome_ficheiro);
 try
   this.bi = ImageIO.read(ficheiro);
 } catch (IOException ex)
   Logger.getLogger(OperacoesImagem.class.getName()).log(Level.SEVERE,
         null, ex);
 this.wr = this.bi.getRaster();
* Metodo Save
  @param nome_ficheiro
        - nome do ficheiro para que vai ser guardado
public void save(String nome_ficheiro)
 File ficheiro;
 ficheiro = new File(nome_ficheiro);
 try
   ImageIO.write(this.bi, "BMP", ficheiro);
 } catch (IOException ex)
   Logger.getLogger(Main.class.getName()).log(Level.SEVERE, null, ex);
* Metodo getWidth
* @return bi.getWidth
public int getWidth()
 return bi.getWidth();
 Metodo getHeight
* @return bi.getHeight
public int getHeight()
 return bi.getHeight();
 Metodo binarization
  @param th - valor inteiro
public void binarization(int th)
 int red, green, blue;
 int coluna, linha;
```

```
int nivel_cinzento;
for (coluna = 0; coluna < this.getWidth(); coluna++)</pre>
for (linha = 0; linha < this.getHeight(); linha++)
    int[] color = null;
    color = this.wr.getPixel(coluna, linha, color);
    red = color[0];
    green = color[1];
    blue = color[2];
    nivel_cinzento = (int) ((red + green + blue) / 3.0);
    if (nivel_cinzento < th)
      color[0] = 0xff;
      color[1] = 0xff;
      color[2] = 0xff;
      this.wr.setPixel(coluna, linha, color);
    }
    else
      color[0] = 0x00;
      color[1] = 0x00;
      color[2] = 0x00;
      this.wr.setPixel(coluna, linha, color);
  }
```

#### **Classe TwoPass**

```
package src;
import java.awt.image.BufferedImage;
import java.awt.image.WritableRaster;
import java.io.File;
import java.io.IOException;
import java.util.ArrayList;
import java.util.HashSet;
import java.util.Hashtable;
import java.util.LinkedList;
import java.util.Random;
import java.util.logging.Level;
import java.util.logging.Logger;
import javax.imageio.lmagelO;
* @author Carlos
public class TwoPass
 private BufferedImage
                                  img_marcas
                                                   = null;
   opera-se directamente na imagem através dos seus rasters
 private WritableRaster
                                 wr_img_entrada = null;
 private WritableRaster
                                 wr_marcas
                                                  = null;
                           NCOLS;
 private int
 private int
                           NLINES:
 private Hashtable<Integer, int[]> mapaCores
                                                     = null;
```

```
private LinkedList<HashSet<Integer>> listaEquivalentes = null;
* Construtor da Class TwoPass
* @param wr_img_entrada - do tipo WritableRaster
public TwoPass(WritableRaster wr_img_entrada)
  * img_entrada - imagem monocromatica com valores 0 ou 255
 this.wr_img_entrada = wr_img_entrada;
  * inicializacao das estruturas de dados usadas no algoritmo
  */
  * dimensões da imagem
 this.NCOLS = this.wr_img_entrada.getWidth();
 this.NLINES = this.wr img entrada.getHeight();
  * a img_marcas tem a mesma dimensão da imagem de entrada
  */
 this.img_marcas = new BufferedImage(this.NCOLS, this.NLINES,
       BufferedImage.TYPE_INT_RGB);
 this.wr_marcas = this.img_marcas.getRaster();
 /* inicializar as listas */
 this.mapaCores = new Hashtable<Integer, int[]>();
 this.listaEquivalentes = new LinkedList<HashSet<Integer>>();
* Metodo Save
* @param nome_ficheiro
        - nome do ficheiro para que vai ser guardado
public void save(String nome_ficheiro)
 File ficheiro;
 ficheiro = new File(nome_ficheiro);
 try
   ImageIO.write(this.img_marcas, "BMP", ficheiro);
 } catch (IOException ex)
   Logger.getLogger(Main.class.getName()).log(Level.SEVERE, null, ex);
 Metodo executar
* @return this.img_marcas - do tipo BufferedImage
public BufferedImage executar()
 int marca = 0;
 for (int line = 1; line < this.NLINES - 1; line++)
   for (int col = 1; col < this.NCOLS - 1; col++)
      * O algoritmo só opera em objectos. Os pixeis dos objectos têm
      * valor > 0
```

```
*/
int pixel_objecto = this
     .buscarPixel(col, line, this.wr_img_entrada);
if (pixel_objecto > 0)
  * 1. buscam-se as marcas vizinhas 2. contam-se quantas sao
  * diferentes umas das outras 3. se as marcas diferentes forem
  * zero entao não ha marca e aumenta-se marca.
  int[] marcasVizinhas = this.buscarMarcasVizinhas(col, line);
  int marcasDiferentes = this
       .contarMarcasDiferentes(marcasVizinhas);
  if (marcasDiferentes > 0)
    this.porPixel(col, line, this
         .buscarMarcaMaisBaixa(marcasVizinhas), wr_marcas);
    if (marcasDiferentes > 1)
      * Equivalencias
      */
     ArrayList<HashSet<Integer>> conjuntos = new ArrayList<HashSet<Integer>>(
     for (int k = 0; k < 4; k++)
       conjuntos.add(new HashSet<Integer>());
     HashSet<Integer> novoConjunto = new HashSet<Integer>();
     for (int k = 0; k < 4; k++)
       conjuntos.set(k, this.AcharConjunto(marcasVizinhas[k]));
       if (marcasVizinhas[k] > 0)
         if (conjuntos.get(k).isEmpty())
           HashSet<Integer> conj = new HashSet<Integer>();
           conj.add(marcasVizinhas[k]);
           conjuntos.set(k, conj);
       }
     for (int k = 0; k < 4; k++)
       if (!conjuntos.get(k).isEmpty())
         this.listaEquivalentes.remove(conjuntos.get(k));
         novoConjunto.addAll(conjuntos.get(k));
     if (!novoConjunto.isEmpty())
       this.listaEquivalentes.add(novoConjunto);
 else
   marca = marca + 1;
   this.porPixel(col, line, marca, this.wr_marcas);
```

```
this.resolverEquivalencias();
 this.colorizar();
 return this.img_marcas;
* Metodo porPixel
* @param col - do tipo int
* @param line - do tipo int
* @param valor - do tipo int
  @param wr - do tipo WritableRaster
private void porPixel(int col, int line, int valor, WritableRaster wr)
 int[] cor = new int[3];
 cor[0] = valor;
 cor[1] = valor;
 cor[2] = valor;
 wr.setPixel(col, line, cor);
* Metodo buscarPixel
* @param col - do tipo int
* @param line - do tipo int
* @param wr - do tipo WritableRaster
* @return cor[0]
private int buscarPixel(int col, int line, WritableRaster wr)
 int[] cor = null;
 cor = wr.getPixel(col, line, cor);
 return cor[0];
* Metodo buscarMarcasVizinhas
* @param col - do tipo int
* @param line - do tipo int
* @return marcasVizinhas
private int[] buscarMarcasVizinhas(int col, int line)
 int[] marcasVizinhas = new int[4];
 marcasVizinhas[0] = this.buscarPixel(col - 1, line, this.wr_marcas);
 marcasVizinhas[1] = this.buscarPixel(col - 1, line - 1, this.wr_marcas);
 marcasVizinhas[2] = this.buscarPixel(col, line - 1, this.wr marcas);
 marcasVizinhas[3] = this.buscarPixel(col + 1, line - 1, this.wr_marcas);
 return marcasVizinhas;
* Metodo contarMarcasDiferentes
* @param marcasVizinhas - do tipo int[]
  @return conjuntoMarcasDiferentes.size()
private int contarMarcasDiferentes(int[] marcasVizinhas)
 int NVIZINHOS = 4;
 HashSet<Integer> conjuntoMarcasDiferentes = new HashSet<Integer>();
```

```
for (int k = 0; k < NVIZINHOS; k++)
   if (marcasVizinhas[k] > 0)
     conjuntoMarcasDiferentes.add(marcasVizinhas[k]);
 return conjuntoMarcasDiferentes.size();
* Metodo buscarMarcaMaisBaixa
* @param marcasVizinhas - do tipo int[]
* @return minimo
* */
private int buscarMarcaMaisBaixa(int[] marcasVizinhas)
 int minimo = Integer.MAX_VALUE;
 for (int k = 0; k < 4; k++)
   if (marcasVizinhas[k] > 0 && marcasVizinhas[k] < minimo)
     minimo = marcasVizinhas[k];
 return minimo;
* Metodo AcharConjunto
* @param k - do tipo int
* @return conjunto
private HashSet<Integer> AcharConjunto(int k)
 HashSet<Integer> conjunto = new HashSet<Integer>();
 for (HashSet<Integer> setX : this.listaEquivalentes)
   if (k > 0)
     if (setX.contains(k))
       conjunto = setX;
       return conjunto;
 return conjunto;
 Metodo resolverEquivalencias
private void resolverEquivalencias()
 Hashtable<Integer, Integer> mapaEquivalente = new Hashtable<Integer, Integer>();
 int valor = 0;
 for (HashSet<Integer> setX : this.listaEquivalentes)
   valor = valor + 1;
   for (Integer marca : setX)
```

```
mapaEquivalente.put(marca, valor);
 for (int line = 1; line < this.NLINES - 1; line++)
   for (int col = 1; col < this.NCOLS - 1; col++)
     int marca = this.buscarPixel(col, line, this.wr_marcas);
     int[] cor = new int[3];
     if (marca > 0)
       if (mapaEquivalente.containsKey(marca))
         cor[0] = mapaEquivalente.get(marca);
         cor[1] = mapaEquivalente.get(marca);
         cor[2] = mapaEquivalente.get(marca);
       else
         valor = valor + 1;
         cor[0] = valor;
         cor[1] = valor;
         cor[2] = valor;
       this.wr_marcas.setPixel(col, line, cor);
 Metodo colorizar
private void colorizar()
 HashSet<Integer> conjuntoUnicoMarcas = new HashSet<Integer>();
 for (int line = 1; line < this.NLINES - 1; line++)
   for (int col = 1; col < this.NCOLS - 1; col++)
     int marca = this.buscarPixel(col, line, this.wr_marcas);
     if (marca > 0)
       conjuntoUnicoMarcas.add(marca);
 Random rng = new Random();
 for (Integer marca: conjuntoUnicoMarcas)
   int marcaInteira = marca.intValue();
   int[] cor = new int[3];
   cor[0] = rng.nextInt(255);
   cor[1] = rng.nextInt(255);
   cor[2] = rng.nextInt(255);
   this.mapaCores.put(marcaInteira, cor);
 for (int line = 1; line < this.NLINES - 1; line++)
   for (int col = 1; col < this.NCOLS - 1; col++)
```

```
int marca = this.buscarPixel(col, line, this.wr_marcas);
if (marca > 0)
{
    int[] c = this.mapaCores.get(marca);
    this.wr_marcas.setPixel(col, line, c);
}
}
}
}
```