Greedy Sparse Least-Squares SVM

Сон Артём

11 апреля 2024 г.

Постановка задачи

- Пусть дано множество тренировочных данных: $\mathcal{D} = (x_i, y_i)_{i=1}^l, x_i \in \mathcal{X} \subset \mathbb{R}^d, y_i \in \mathcal{Y} \subset \mathbb{R}$
- Необходимо найти функцию f(x), которая наилучшим образом предсказывает новые наблюдения.
- Модель нелинейной регрессии с квадратичной функцией потерь задается следующим образом:
 - $ightharpoonup \mathcal{K}(x,x') = \phi(x) \cdot \phi(x'), \,$ ядерная функция
 - $ightharpoonup \mathcal{K}: \mathcal{X} imes \mathcal{X}
 ightarrow \mathbb{R}$
 - lacktriangledown $\phi: \mathcal{X} o \mathcal{F}, \ \mathcal{F}$ пространство признаков высшей размерности
 - $W_{LS-SVM}(w,b)=rac{1}{2}||w||^2+rac{\gamma}{l}\sum_{i=1}^l(y_i-w\cdot\phi(x_i)+b)^2$ целевая функция модели, $w=\sum_{i=1}^llpha_i\phi(x_i)$
 - $f(x) = \sum_{i=1}^{l} \alpha_i \mathcal{K}(x_i, x) + b$ решающая функция, полученная минимизацией целевой функции.

Идея алгоритма

- ▶ Пусть даны тренировочные данные: $\mathcal{D} = (x_i, y_i)_{i=1}^l, x_i \in \mathcal{X} \subset \mathbb{R}^d, y_i \in \mathcal{Y} \subset \mathbb{R}$
- ▶ Дана модель нелинейной регресси с квадратичной функции потерь, с ядерной функцией $\mathcal{K}: \mathcal{X} \times \mathcal{X} \to \mathbb{R}$, определяющую коэффициенты $\{b, \alpha_i\}_{i=1}^l \subset \mathbb{R}$ решающей функции $f(x) = \sum_{i=1}^l \alpha_i \mathcal{K}(x_i, x) + b$, минимизируя целевую функцию модели

Мы хотим найти такое приближение, что для некоторого подмножества $S\subset\{1,\ ...\ ,l\}$, коэффициенты $\{b,\beta_i\}_{i=1}^l\subset\mathbb{R}$ будут минимизировать функцию цели $f(x)=\sum_{i\in S}\beta_i\mathcal{K}(x_i,x)+b$ нашей GSLS-SVM модели с параметром регуляризации γ :

$$\mathcal{L}(\beta, b) = \frac{1}{2} \sum_{i,j \in S} \beta_i \beta_j \mathcal{K}(x_i, x_j) + \frac{\gamma}{l} \sum_{i=1}^l (y_i - \sum_{j \in S} \beta_j \mathcal{K}(x_i, x_j))^2$$

Алгоритм. Жадность

- Каждую итерацию GSLS выбирается новый вектор из датасета в качестве опорного
- Вычисляется целевая функция, и лучший на данной итерации опорный вектор добавляется к результирующему поднможеству.
- Процесс завершается, когда в подмножество достигло некоторого предопределенного размера.

Алгоритм. Вычисления (1)

$$\mathcal{L}(\beta, b) = \frac{1}{2} \sum_{i,j \in S} \beta_i \beta_j \mathcal{K}(x_i, x_j) + \frac{\gamma}{l} \sum_{i=1}^l (y_i - \sum_{j \in S} \beta_j \mathcal{K}(x_i, x_j))^2$$

Если приравнять частные производные по β и b нулю, и разделить на $2\gamma/l$, получим:

$$\sum_{i \in S} \beta_i \sum_{j=1}^{l} k_{ij} + lb = \sum_{j=1}^{l} y_j$$

И

$$\sum_{i \in S} \beta_i \{ \frac{l}{2\gamma} k_{ir} + \sum_{j=1}^{l} k_{jr} k_{ji} \} + b \sum_{i=1}^{l} k_{ir} = \sum_{i=1}^{l} y_i k_{ir} \quad \forall r \in S$$

Алгоритм. Вычисления (2)

Эти уравнения представляют из себя СЛАУ с |S|+1 уравнениями и неизвестными. В матричной форме:

$$H\begin{bmatrix} eta \\ b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \Omega & \Phi \\ \Phi^T & l \end{bmatrix} \begin{bmatrix} eta \\ b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} c \\ \sum_{k=1}^l y_k \end{bmatrix},$$
где $\Omega = [\frac{l}{2\gamma}k_{ij} + \sum_{r=1}^l k_{rj}k_{ri}]_{i,j \in S},$
 $\Phi = (\sum_{j=1}^l k_{ij})_{i \in S},$
 $c = (\sum_{j=1}^l y_j k_{ij})_{i \in S},$
 $k_{ij} = \mathcal{K}(x_i, x_j)$

Псеводкод

```
Data: \mathcal{K}, \mathcal{X}, \mathcal{Y}, sv\_num
Result: S, \beta_{best}, b_{best}
l = |\mathcal{X}|, \ \mathcal{L}_{best} = \infty;
S. \beta_{hest}, b_{hest}, index<sub>hest</sub> = {};
while |S| \neq sv\_num do
      for j \in \mathcal{X} \backslash S do
            S \leftarrow i;
            compute \Omega, \Phi, c, H;
           (\beta, b) = H^{-1} * (\sum_{k=1}^{l} y_k, c);
           L = \mathcal{L}(\beta, b);
            if L < \mathcal{L}_{best} then
             \beta_{best}, b_{best}, \mathcal{L}_{best}, index_{best} = \beta, b, L, j;
```

Результаты