

Операторный метод анализа электрических цепей

- 1 Преобразование Лапласа
- 2 Свойства преобразования Лапласа
- 3 Использование преобразования Лапласа для решения дифференциальных уравнений

Определение

Преобразованием Лапласа называется преобразование функции $x(t)$ в функцию $X(s)$ при помощи оператора:

$$L(x(t)) = X(s) = \int_0^{\infty} x(t)e^{-st}dt \quad (1)$$

$x(t)$ - оригинал функции;

$X(s)$ - изображение по Лапласу функции $x(t)$;

s - комплексная переменная $s = \alpha + i\omega, i = \sqrt{-1}$

Таким образом, с помощью формулы (1) функцию времени $x(t)$ преобразуют в функцию комплексной переменной $X(s)$. Формула (1) определяет прямое преобразование Лапласа. Возможно и обратное, позволяющее по изображению найти оригинал:

$$L^{-1}(X(s)) = x(t) = \frac{1}{2\pi i} \int_{c-i\infty}^{c+i\infty} X(s)e^{st}ds \quad (2)$$

где c - абсцисса сходимости функции $X(s)$.

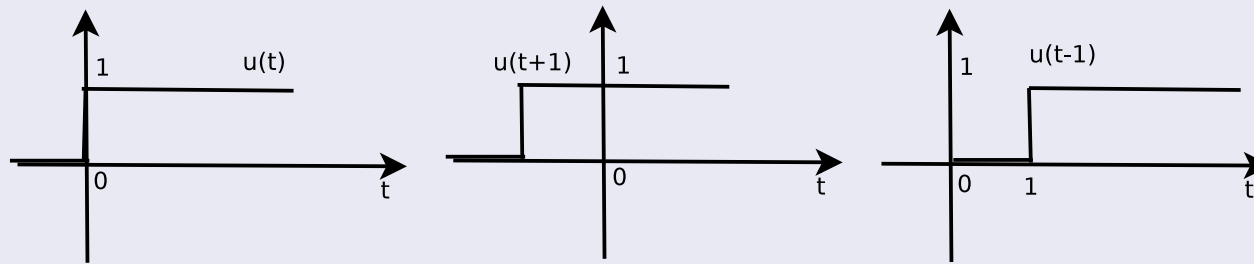
Для большинства функций, встречающихся на практике, составлены таблицы соответствия между оригиналом и изображением.

Примеры прямого преобразования Лапласа

Пример 1

Функция Хевисайда определяется следующим образом:

$$u(t) = \begin{cases} 0, & \text{если } t < 0; \\ 1, & \text{если } t \geq 0. \end{cases}$$



Выполним прямое преобразование Лапласа:

$$L(u(t)) = \int_0^{\infty} u(t) e^{-st} dt = \int_0^{\infty} 1 \cdot e^{-st} dt = -\frac{1}{s} e^{-st} \Big|_0^{\infty} = \frac{1}{s}$$

$$L(u(t-1)) = \int_0^{\infty} u(t-1) e^{-st} dt = \int_1^{\infty} 1 \cdot e^{-st} dt = -\frac{1}{s} e^{-st} \Big|_1^{\infty} = -\frac{1}{s} e^{-s\infty} + \frac{1}{s} e^{-s} = \frac{1}{s} e^{-s}$$

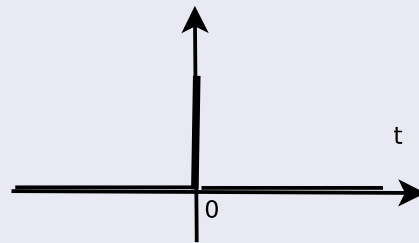
$$L(u(t-a)) = \int_0^{\infty} u(t-a) e^{-st} dt = \int_a^{\infty} 1 \cdot e^{-st} dt = -\frac{1}{s} e^{-st} \Big|_a^{\infty} = -\frac{1}{s} e^{-s\infty} + \frac{1}{s} e^{-as} = \frac{1}{s} e^{-as}$$

Примеры прямого преобразования Лапласа

Пример 2

Функция Дирака (импульсная функция) определяется следующим образом:

$$\delta(t) = u'(t) = \frac{du(t)}{dt} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{u(t) - u(t - \Delta t)}{\Delta t}$$



$$\begin{aligned} L(\delta(t)) &= \int_0^{\infty} \delta(t) e^{-st} dt = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \int_0^{\infty} \frac{u(t) - u(t - \Delta t)}{\Delta t} e^{-st} dt = \\ &= \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \left(\int_0^{\infty} \frac{u(t)}{\Delta t} e^{-st} dt - \int_0^{\infty} \frac{u(t - \Delta t)}{\Delta t} e^{-st} dt \right) = \\ &= \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{1}{\Delta t} \left(\int_0^{\infty} u(t) e^{-st} dt - \int_0^{\infty} u(t - \Delta t) e^{-st} dt \right) = \\ \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{1}{\Delta t} \left(\frac{1}{s} - \frac{e^{-\Delta ts}}{s} \right) &= \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{1 - e^{-\Delta ts}}{s \Delta t} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{(1 - e^{-\Delta ts})'}{(s \Delta t)'} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{s e^{-\Delta ts}}{s} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} e^{-\Delta ts} = 1 \end{aligned}$$

Итак, окончательно получаем:

$$L(\delta(t)) = 1$$

Примеры прямого преобразования Лапласа

Пример 3

Пусть $x(t) = e^{-at}$, получаем:

$$X(s) = L(x(t)) = \int_0^{\infty} e^{-at} e^{-st} dt = \int_0^{\infty} e^{-t(a+s)} dt = -\frac{1}{s+a} e^{-(s+a)t} \Big|_0^{\infty} = \frac{1}{s+a}$$

Таблица преобразования Лапласа

Оригинал	Изображение
$\delta(t)$	1
$u(t)$	$\frac{1}{s}$
t	$\frac{1}{s^2}$
$t^n, n = 1, 2, 3, \dots$	$\frac{n!}{s^{n+1}}$
e^{-at}	$\frac{1}{s+a}$
te^{-at}	$\frac{1}{(s+a)^2}$
$t^n e^{-at}$	$\frac{1}{(s+a)^{n+1}}$
$\sin \omega t$	$\frac{\omega}{s^2 + \omega^2}$
$\cos \omega t$	$\frac{s}{s^2 + \omega^2}$
$e^{-at} \sin \omega t$	$\frac{\omega}{(s+a)^2 + \omega^2}$
$e^{-at} \cos \omega t$	$\frac{s+a}{(s+a)^2 + \omega^2}$

Широкое применение преобразования Лапласа обусловлено тем, что изображение некоторых функций оказывается проще их оригиналов и ряд операций, таких как интегрирование, дифференцирование над изображениями проще, чем соответствующие операции над оригиналами.

Свойства преобразования Лапласа

При использовании преобразования Лапласа необходимо знать и применять его свойства, некоторые из них формулируются следующим образом.

Теорема

Теорема линейности. Для любых постоянных A, B :

$$L(Ax_1(t) + Bx_2(t)) = AX_1(s) + BX_2(s)$$

где $X_1(s) = L(x_1(t))$, $X_2(s) = L(x_2(t))$

Теорема

Теорема подобия. Умножение аргумента оригинала на любое постоянное положительное число α приводит к делению аргумента изображения $X(s)$ на то же число α :

$$L(x(\alpha t)) = \frac{1}{\alpha} X\left(\frac{s}{\alpha}\right)$$

Теорема

Теорема затухания. Умножение оригинала на функцию e^{at} , где a - любое действительное, комплексное число, влечет за собой смещение независимой переменной s :

$$L(e^{at}x(t)) = X(s - a)$$

Теорема

Теорема запаздывания.

$$L(x(t - \tau)) = e^{-s\tau} X(s)$$

Теорема

Теорема дифференцирования оригинала.

$$L(x'(t)) = sX(s) - x(0)$$

т.е. дифференцирование оригинала сводится к умножению его изображения на s и вычитанию $x(0)$.

Данную теорему можно применить необходимое число раз:

$$L(x''(t)) = s(sX(s) - x(0)) - x'(0) = s^2X(s) - sx(0) - x'(0)$$

$$L(x''(t)) = s(s^2X(s) - sx(0) - x'(0)) - x''(0) = s^3X(s) - s^2x(0) - sx'(0) - x''(0)$$

и т.д.

Заметим, что если $x(0) = x'(0) = \dots = x^{(n)}(0) = 0$, $L(x^{(n)}(t)) = s^n X(s)$

Теорема

Теорема об интегрировании оригинала. Интегрирование оригинала в пределах от 0 до t приводит к делению изображения на s :

$$L\left(\int_0^t x(t)dt\right) = \frac{X(s)}{s}$$

Примеры использования свойств преобразования Лапласа

Пример 1

Пусть $x(t) = \sin(10t)$, вычислить $L(x(t))$

Известно, что $L(\sin(t)) = \frac{1}{1+s^2}$

По теореме подобия получаем:

$$L(\sin(\alpha t)) = \frac{1}{\alpha} \cdot \frac{1}{1 + \left(\frac{s}{\alpha}\right)^2} = \frac{\alpha}{\alpha^2 + s^2}$$

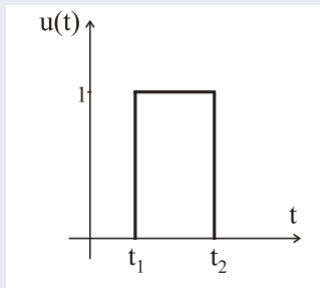
В нашем случае $\alpha = 10$, поэтому получаем:

$$L(\sin(10t)) = \frac{10}{100 + s^2}$$

Примеры использования свойств преобразования Лапласа

Пример 2

Определить изображение прямоугольного импульса единичной амплитуды, действующего на интервале времени $t_2 - t_1$



Прямоугольный импульс можно представить как разность функций Хевисайда: $u(t - t_1) - u(t - t_2)$ Тогда требуется найти:

$$L(u(t - t_1) - u(t - t_2))$$

По теореме линейности:

$$L(u(t - t_1) - u(t - t_2)) = L(u(t - t_1)) - L(u(t - t_2))$$

По теореме запаздывания имеем:

$$L(u(t - t_1)) - L(u(t - t_2)) = \frac{e^{-t_1 s}}{s} - \frac{e^{-t_2 s}}{s}$$

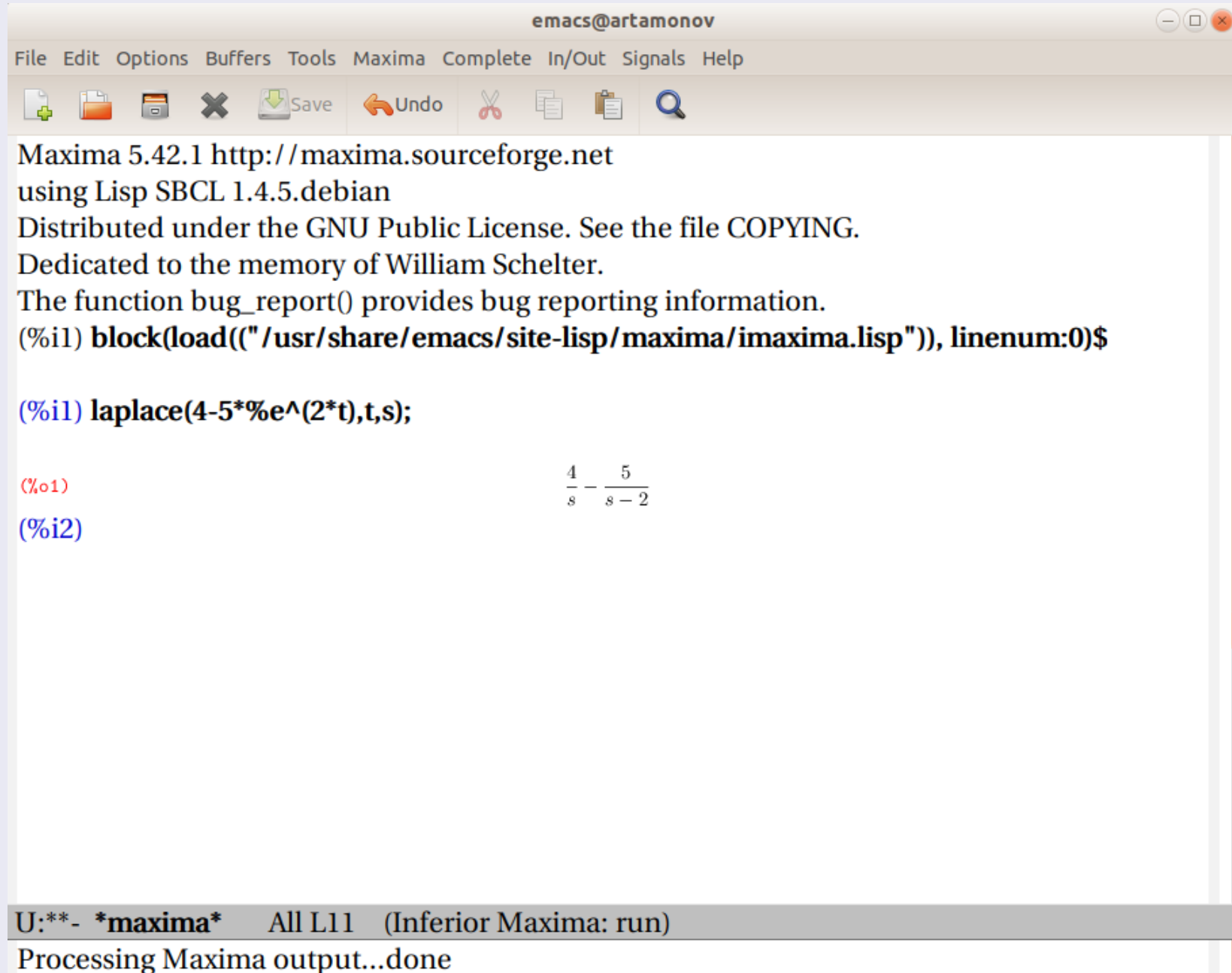
Пример 3

Определить изображение для функции $x(t) = 4 - 5e^{2t}$.

Имеем:

$$L(4 - 5e^{2t}) = L(4u(t) - 5e^{2t}u(t)) = \frac{4}{s} - 5L(e^{2t}u(t)) = \frac{4}{s} - \frac{5}{s - 2} = \frac{-8 - s}{s(s - 2)}$$

Использование maxima для прямого преобразования Лапласа



```
emacs@artamonov
File Edit Options Buffers Tools Maxima Complete In/Out Signals Help
[Icons: New, Open, Save, Close, Save As, Undo, Cut, Copy, Paste, Find]

Maxima 5.42.1 http://maxima.sourceforge.net
using Lisp SBCL 1.4.5.debian
Distributed under the GNU Public License. See the file COPYING.
Dedicated to the memory of William Schelter.
The function bug_report() provides bug reporting information.
(%i1) block(load("/usr/share/emacs/site-lisp/maxima/imaxima.lisp")), linenum:0)$

(%i1) laplace(4-5*%e^(2*t),t,s);

(%o1) 
$$\frac{4}{s} - \frac{5}{s-2}$$


(%i2)

U:**- *maxima* All L11 (Inferior Maxima: run)
Processing Maxima output...done
```

Нахождение обратного преобразования Лапласа

Пример 1

Если $X(s) = \frac{A(s)}{B(s)}$ есть дробно-рациональная функция, причем степень числителя меньше степени знаменателя, то эту дробь разлагают на сумму простых дробей и находят оригиналы от каждой простой дроби.

Пусть дано $X(s) = \frac{1}{s^2+4s-5}$, требуется найти $x(t) = L^{-1}(X(s))$

Имеем:

$$\frac{1}{s^2 + 4s - 5} = \frac{1}{(s + 5)(s - 1)} = \frac{A}{s + 5} + \frac{B}{s - 1} = \frac{A(s - 1) + B(s + 5)}{(s + 5)(s - 1)}$$

$$A + B = 0, 5B - A = 1 \Rightarrow A = -\frac{1}{6}, B = \frac{1}{6}$$

$$L^{-1}\left(\frac{-1/6}{s + 5} + \frac{1/6}{s - 1}\right) = -\frac{1}{6}e^{-5t} + \frac{1}{6}e^t$$

Нахождение обратного преобразования Лапласа

Пример 2

Пусть дано $X(s) = \frac{s}{s^2 - 2s + 5}$, требуется найти $x(t) = L^{-1}(X(s))$

Имеем:

$$\frac{s}{s^2 - 2s + 5} = \frac{(s - 1) + 1}{(s - 1)^2 + 4} = \frac{s - 1}{(s - 1)^2 + 4} + \frac{1}{2} \frac{2}{(s - 1)^2 + 4}$$

$$L^{-1}\left(\frac{s - 1}{(s - 1)^2 + 4}\right) = e^t \cos 2t$$

$$L^{-1}\left(\frac{1}{2} \frac{2}{(s - 1)^2 + 4}\right) = \frac{1}{2} \cdot e^t \sin 2t$$

Окончательно имеем:

$$x(t) = L^{-1}(X(s)) = e^t \cos 2t + \frac{1}{2} \cdot e^t \sin 2t$$

Нахождение обратного преобразования Лапласа

Теорема о разложении

$$W(s) = \frac{P(s)}{sQ(s)} \Rightarrow L^{-1}(W(s)) = \frac{P(0)}{Q(0)} + \sum_{k=1}^{n-1} \frac{P(s_k)}{s_k \cdot Q'(s_k)} \cdot e^{s_k \cdot t},$$

где $n - 1$ - порядок многочлена $Q(s)$, s_k - корни многочлена $Q(s)$.

Пример использования: пусть $X(s) = \frac{s+1}{s(s^2+4s-5)}$

Имеем: $P(s) = s + 1$, $Q(s) = s^2 + 4s - 5$, $Q'(s) = 2s + 4$, $Q(s) = 0 \Rightarrow s_1 = -5, s_2 = 1$

$$\frac{P(0)}{Q(0)} = \frac{1}{-5}$$

$$\sum_{k=1}^2 \frac{P(s_k)}{s_k \cdot Q'(s_k)} \cdot e^{s_k \cdot t} = \frac{-5 + 1}{-5(2(-5) + 4)} e^{-5t} + \frac{1 + 1}{1(2 + 4)} e^{1t}$$

Окончательно получаем:

$$L^{-1} \left(\frac{s + 1}{s(s^2 + 4s - 5)} \right) = -\frac{1}{5} - \frac{2}{15} e^{-5t} + \frac{1}{3} e^t$$

Использование maxima для обратного преобразования Лапласа

```
emacs@artamonov
File Edit Options Buffers Tools Maxima Complete In/Out Signals Help
Maxima 5.42.1 http://maxima.sourceforge.net
using Lisp SBCL 1.4.5.debian
Distributed under the GNU Public License. See the file COPYING.
Dedicated to the memory of William Schelter.
The function bug_report() provides bug reporting information.
(%i1) block(load("/usr/share/emacs/site-lisp/maxima/imaxima.lisp")), linenum:0)$

(%i1) ila((s+1)/(s*(s^2+4*s-5)),s,t);

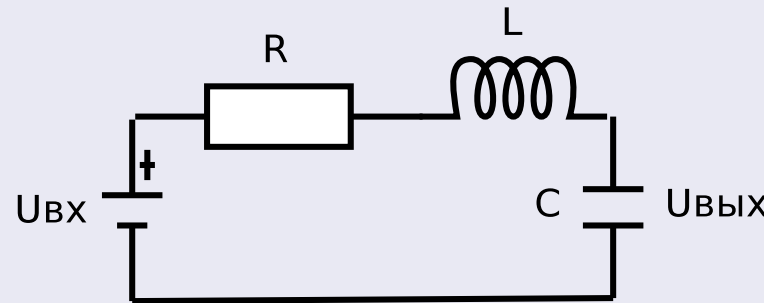
(%o1) 
$$\frac{e^t}{3} - \frac{2e^{-5t}}{15} - \frac{1}{5}$$


(%i2)
```

Использование преобразования Лапласа для решения дифференциальных уравнений

Преобразование Лапласа широко используется для анализа электрических цепей. Можно записать систему интегро-дифференциальных уравнений, а затем, переходя к изображениям, получить систему алгебраических уравнений. Решая эти уравнения, получим изображение реакции цепи.

Рассмотрим пример.



Исходные соотношения:

$$u_L(t) = L \cdot \frac{di(t)}{dt}, i(t) = C \cdot \frac{du_{VYX}(t)}{dt}$$

$$u_{BX}(t) = R \cdot i(t) + u_L(t) + u_{VYX}(t)$$

$$u_{BX}(t) = R \cdot C \cdot \frac{du_{VYX}(t)}{dt} + L \cdot C \cdot \frac{d^2 u_{VYX}(t)}{dt^2} + u_{VYX}(t)$$

Переход к изображению по Лапласу

$$U_{\text{ВХ}}(s) = R \cdot C \cdot s \cdot U_{\text{ВЫХ}}(s) + L \cdot C \cdot s^2 U_{\text{ВЫХ}}(s) + U_{\text{ВЫХ}}(s)$$

$$U_{\text{ВЫХ}}(s) = \frac{1}{LCs^2 + RCs + 1} \cdot U_{\text{ВХ}}(s)$$

$$U_{\text{ВЫХ}}(s) = \frac{1}{T^2 \cdot s^2 + 2 \cdot \xi \cdot T \cdot s + 1} \cdot U_{\text{ВХ}}(s)$$

$$T = \sqrt{LC}, \xi = \frac{R}{2} \cdot \sqrt{\frac{C}{L}}$$

