

Algoritmos voraces

Tema 2

Agenda



Voraces

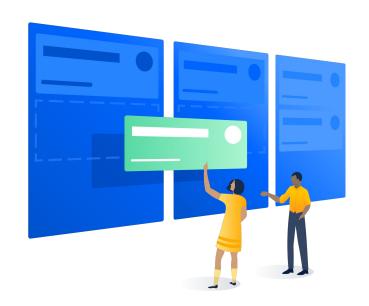
- Problema cambio de monedas
- Problema de la mochila

Árboles de recubrimiento mínimo

- Algoritmo de Kruskal
- Algoritmo de Prim

Grafos dirigidos

Algoritmo de Dijkstra





algoritmo voraz. Algoritmo recursivo capaz de resolver un problema aplicando, a un conjunto de candidatos a formar parte de la solución, funciones de maximización de resultados. Un algoritmo voraz será correcto si es capaz de encontrar solución, y esta es óptima; aunque en ocasiones puede que no consigamos ni una cosa ni la otra.

> ALGORITMO GOLOSO, GREEDY ALGORITHM.



¿Qué <u>no</u> es un algoritmo voraz?

- Un algoritmo basado en pre calcular soluciones parciales.
 - i.e., Programación dinámica.
- Un algoritmo basado en búsqueda exhaustiva de soluciones.
 - i.e., Backtracking.



¿Qué es un algoritmo voraz?

- Una estrategia simple de resolución de problemas.
 - Que, a veces, nos permitirá resolver problemas complejos.
- Un planteamiento en el que, a través de soluciones óptimas parciales, nos permitirá obtener una solución óptima global

Elementos clave



Candidatos

Elementos que pueden entrar a formar parte de la solución

Solución

Conjunto de candidatos que pone fin al problema

Elementos clave



Completable

Tras introducir un candidato, se puede llegar a una solución?

Función objetivo

El conjunto de la solución cumple con requisitos óptimos

Función de selección

Función que permite lograr función objetivo

Fases



Previa

Determinar función de optimización

<u>Implementación</u>

1. Inicialización (x1)

Estructuración de candidatos

2. Selección (1..k)

Uso de la función de optimización para elegir elementos de la solución



```
def voraz(candidatos): # Conjunto preparado previamente
  solucion = []
  while not es_solucion(solucion) and len(candidatos) > 0:
       c = mejor_candidato(candidatos)
       candidatos.remove(c)
       if es_completable(solucion, c):
           solucion.append(c)
  if es_solucion(solucion):
       return solucion
  else:
       raise Exception("No hay solución")
```

javier@junquera.io (UAH 2023)

Cálculo de eficiencia



$$T(n) = O(init(n)) + O(n) O(f(n))$$

javier@junquera.io (UAH 2023)

Problema de cambio de monedas



Pagar un importe exacto con el menor número de monedas posible



Problema de cambio de monedas



Candidatos

Monedas disponibles

Solución

Monedas devueltas, que cumplen con sumar el importe

Completable

Las monedas depositadas no superan el importe

javier@junquera.io (UAH 2023)

Problema de cambio de monedas



Función objetivo

Total de monedas de solución es el mínimo posible

Función de selección

Moneda, entre las candidatas, de mayor valor



Mochila

Mochila con capacidad de 8 L

Candidatos

- o Tablet (100€ / 1L)
- Cuaderno (1€ / 1L)
- Termo (10€ / 0.5L)
- o Tupper con comida (13€ / 2L)
- Abrigo (50€ / 5L)
- Estuche con material (20€ / 1.5L)
- Cargador del ordenador (20€ / 1L)





Tenemos objetos de distintos valores y volúmenes, y queremos llenar una mochila maximizando el valor de su contenido:

Discreto

Es completable si entra el objeto entero

Optimizable

Los objetos se pueden dividir



Candidatos

Objetos disponibles

Solución

Elementos introducidos en la mochila

Completable

Los objetos solución no superan la capacidad de la mochila



Función objetivo

Valor de los objetos de solución es máximo

Función de selección

- a. Objetos de menor volumen (a más volumen, menos cosas caben)
- b. Objetos de mayor valor (a más valor parcial, más valor total)
- c. Objetos de mayor relación valor/volumen (valor suma, volumen resta)



	Objeto	Valor	Volumen
1	Tablet	100€	1 L
2	Cuaderno	1€	1 L
3	Termo	10€	0,5 L
4	Tupper	13€	2 L
5	Abrigo	50€	5 L
6	Estuche	20€	1,5 L
7	Cargador	20€	1 L

S	Vol. acum.	Valor
3	0,5	10
1	1,5	110
7	2,5	130
2	3,5	131
6	5	151
4	7	164



	Objeto	Valor	Volumen
1	Tablet	100€	1 L
2	Cuaderno	1€	1 L
3	Termo	10€	0,5 L
4	Tupper	13€	2 L
5	Abrigo	50€	5 L
6	Estuche	20€	1,5 L
7	Cargador	20€	1 L

S	Vol. acum.	Valor
1	1	100
5	6	150
6	7,5	170
7	8	190



	Objeto	Valor	Volume n	val/vol
1	Tablet	100€	1 L	100
2	Cuaderno	1€	1 L	1
3	Termo	10€	0,5 L	20
4	Tupper	13€	2 L	6,5
5	Abrigo	50€	5 L	10
6	Estuche	20€	1,5 L	13,3
7	Cargador	20€	1 L	20

S	Vol. acum.	Valor
1	1	100
3	1,5	110
7	2,5	130
6	4	150
5	9	200
4	6	163
2	7	164

Volveremos por aquí cuando veamos programación dinámica

Problema de la mochila (C, optimizable)



	Objeto	Valor	Volume n	val/vol
1	Tablet	100€	1 L	100
2	Cuaderno	1€	1 L	1
3	Termo	10€	0,5 L	20
4	Tupper	13€	2 L	6,5
5	Abrigo	50€	5 L	10
6	Estuche	20€	1,5 L	13,3
7	Cargador	20€	1 L	20

S	Vol. acum.	Valor	Cantidad
1	1	100	1
3	1,5	110	1
7	2,5	130	1
6	4	150	1
5	8	190	0,8

Si podemos partir los objetos, podremos optimizar el resultado

Eficiencia (Problema de la mochila B, directo) [1]



	Objeto	Valor	Volumen
1	Tablet	100€	1 L
2	Cuaderno	1€	1 L
3	Termo	10€	0,5 L
4	Tupper	13€	2 L
5	Abrigo	50€	5 L
6	Estuche	20€	1,5 L
7	Cargador	20€	1 L

S	Vol. acum.	Valor	Coste
1	1	100	n
5	6	150	n - 1
6	7,5	170	n - 2
7	8	190	n - 3

voraz():	T(n) = T(while)
while completable:	
busca_valor()	

Eficiencia (Problema de la mochila B, directo) [2]



	Objeto	Valor	Volumen
1	Tablet	100€	1 L
2	Cuaderno	1€	1 L
3	Termo	10€	0,5 L
4	Tupper	13€	2 L
5	Abrigo	50€	5 L
6	Estuche	20€	1,5 L
7	Cargador	20€	1 L

S	Vol. acum.	Valor	Coste
1	1	100	n
5	6	150	n - 1
6	7,5	170	n - 2
7	8	190	n - 3

voraz():	T(n) = T(while)
while completable:	
busca_valor()	T(n) = n

Eficiencia (Problema de la mochila B, directo) [3]



	Objeto	Valor	Volumen
1	Tablet	100€	1 L
2	Cuaderno	1€	1 L
3	Termo	10€	0,5 L
4	Tupper	13€	2 L
5	Abrigo	50€	5 L
6	Estuche	20€	1,5 L
7	Cargador	20€	1 L

S	Vol. acum.	Valor	Coste
1	1	100	n
5	6	150	n - 1
6	7,5	170	n - 2
7	8	190	n - 3

voraz():	T(n) = T(while)
while completable:	T(n) = n * T(busca_valor())
busca_valor()	0(n)

Eficiencia (Problema de la mochila B, directo) [4]



	Objeto	Valor	Volumen
1	Tablet	100€	1 L
2	Cuaderno	1€	1 L
3	Termo	10€	0,5 L
4	Tupper	13€	2 L
5	Abrigo	50€	5 L
6	Estuche	20€	1,5 L
7	Cargador	20€	1 L

S	Vol. acum.	Valor	Coste
1	1	100	n
5	6	150	n - 1
6	7,5	170	n - 2
7	8	190	n - 3

voraz():	T(n) = T(while)
while completable:	T(n) → n * O(n)
busca_valor()	

Eficiencia (Problema de la mochila B, directo) [5]



	Objeto	Valor	Volumen
1	Tablet	100€	1 L
2	Cuaderno	1€	1 L
3	Termo	10€	0,5 L
4	Tupper	13€	2 L
5	Abrigo	50€	5 L
6	Estuche	20€	1,5 L
7	Cargador	20€	1 L

$$O_1(n) * O_2(m) = O(n * m)$$

S	Vol. acum.	Valor	Coste
1	1	100	n
5	6	150	n - 1
6	7,5	170	n - 2
7	8	190	n - 3

voraz():	T(n) = T(while)
while completable:	$T(n) \rightarrow O(n) * O(n)$
busca_valor()	

Eficiencia (Problema de la mochila B, directo) [6]



	Objeto	Valor	Volumen
1	Tablet	100€	1 L
2	Cuaderno	1€	1 L
3	Termo	10€	0,5 L
4	Tupper	13€	2 L
5	Abrigo	50€	5 L
6	Estuche	20€	1,5 L
7	Cargador	20€	1 L

S	Vol. acum.	Valor	Coste
1	1	100	n
5	6	150	n - 1
6	7,5	170	n - 2
7	8	190	n - 3

voraz():	T(n) = T(while)
while completable:	0(n ²)
busca_valor()	

Eficiencia (Problema de la mochila B, directo) [7]



	Objeto	Valor	Volumen
1	Tablet	100€	1 L
2	Cuaderno	1€	1 L
3	Termo	10€	0,5 L
4	Tupper	13€	2 L
5	Abrigo	50€	5 L
6	Estuche	20€	1,5 L
7	Cargador	20€	1 L

S	Vol. acum.	Valor	Coste
1	1	100	n
5	6	150	n - 1
6	7,5	170	n - 2
7	8	190	n - 3

voraz():	0(n ²)
while completable:	
busca_valor()	

Eficiencia (Problema de la mochila B, ordenado) [1]



	Ohioto	Volon		denar
	Objeto	Valor	ıdnıcı	
1	Tablet	100€	1 L	
5	Abrigo	50€	5 L	
6	Estuche	20€	1,5 L	
7	Cargador	20€	1 L	
4	Tupper	13€	2 L	
3	Termo	10€	0,5 L	vor
2	Cuaderno	1€	1 L	

$r \rightarrow 0(n \log(n))$		n log(n)) lor	Coste
		acum.		
	1	1	100	n
	5	6	150	n - 1
	6	7,5	170	n - 2
	7	8	190	n - 3

voraz():	T(n) = T(ordenar) + T(while)
ordenar()	
while completable:	
busca_valor()	

Eficiencia (Problema de la mochila B, ordenado) [2]



	Objeto	Valor	Volumen
1	Tablet	100€	1 L
5	Abrigo	50€	5 L
6	Estuche	20€	1,5 L
7	Cargador	20€	1 L
4	Tupper	13€	2 L
3	Termo	10€	0,5 L
2	Cuaderno	1€	1 L

S	Vol. acum.	Valor	Coste
1	1	100	n
5	6	150	n - 1
6	7,5	170	n - 2
7	8	190	n - 3

voraz():	T(n) = T(ordenar) + T(while)
ordenar()	O(n log(n))
while completable:	
busca_valor()	T(n) = 1

Eficiencia (Problema de la mochila B, ordenado) [3]



	Objeto	Valor	Volumen
1	Tablet	100€	1 L
5	Abrigo	50€	5 L
6	Estuche	20€	1,5 L
7	Cargador	20€	1 L
4	Tupper	13€	2 L
3	Termo	10€	0,5 L
2	Cuaderno	1€	1 L

S	Vol. acum.	Valor	Coste
1	1	100	n
5	6	150	n - 1
6	7,5	170	n - 2
7	8	190	n - 3

voraz():	T(n) = T(ordenar) + T(while)
ordenar()	O(n log(n))
while completable:	T(n) = n * T(busca_valor())
busca_valor()	0(1)

Eficiencia (Problema de la mochila B, ordenado) [4]



	Objeto	Valor	Volumen
1	Tablet	100€	1 L
5	Abrigo	50€	5 L
6	Estuche	20€	1,5 L
7	Cargador	20€	1 L
4	Tupper	13€	2 L
3	Termo	10€	0,5 L
2	Cuaderno	1€	1 L

S	Vol. acum.	Valor	Coste
1	1	100	n
5	6	150	n - 1
6	7,5	170	n - 2
7	8	190	n - 3

voraz():	T(n) = T(ordenar) + T(while)
ordenar()	O(n log(n))
while completable:	$T(n) \rightarrow O(n) * O(1) = O(n)$
busca_valor()	

Eficiencia (Problema de la mochila B, ordenado) [5]



	Objeto	Valor	Volumen
1	Tablet	100€	1 L
5	Abrigo	50€	5 L
6	Estuche	20€	1,5 L
7	Cargador	20€	1 L
4	Tupper	13€	2 L
3	Termo	10€	0,5 L
2	Cuaderno	1€	1 L

$$O_1(n) + O_2(m) = O(max\{(n, m\}))$$

S	Vol. acum.	Valor	Coste
1	1	100	n
5	6	150	n - 1
6	7,5	170	n - 2
7	8	190	n - 3

voraz():	$T(n) \rightarrow O(n \log(n)) + O(n)$
ordenar()	
while completable:	
busca_valor()	

Eficiencia (Problema de la mochila B, ordenado) [6]



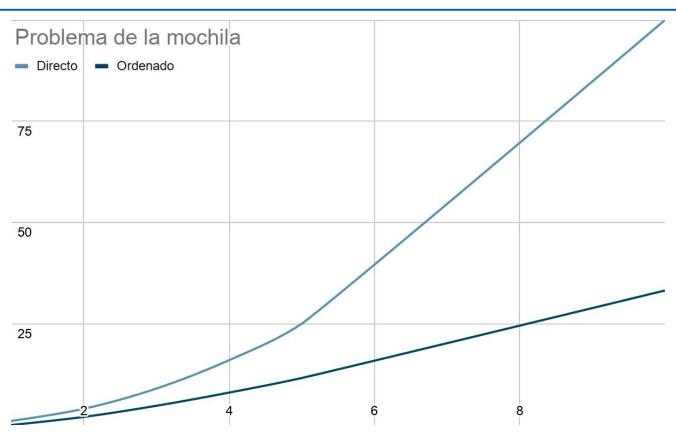
	Objeto	Valor	Volumen
1	Tablet	100€	1 L
5	Abrigo	50€	5 L
6	Estuche	20€	1,5 L
7	Cargador	20€	1 L
4	Tupper	13€	2 L
3	Termo	10€	0,5 L
2	Cuaderno	1€	1 L

S	Vol. acum.	Valor	Coste
1	1	100	n
5	6	150	n - 1
6	7,5	170	n - 2
7	8	190	n - 3

voraz():	O(n log(n))
ordenar()	
while completable:	
busca_valor()	

Discusión eficiencia: Problema de la mochila B







Árboles de recubrimiento

Árboles de recubrimiento mínimo



Árbol libre

Grafo no dirigido, conexo y acíclico

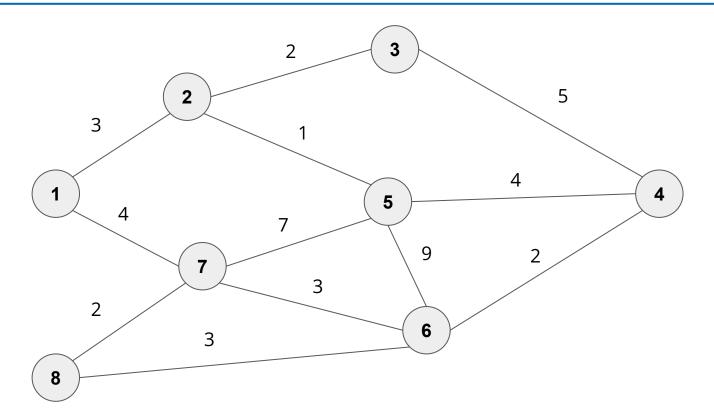
• Árbol de recubrimiento / expansión

Subgrafo que contiene todos los vértices y sea libre

• Árbol de recubrimiento / expansión de coste mínimo

Árbol de recubrimiento cuya suma de aristas es mínima





quera.io (UAH 2023)

Algoritmo Kruskal



Selección de arista

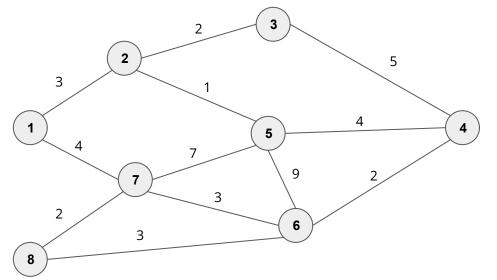
- Menor peso
- No seleccionada
- No debe formar ciclo



```
def Kruskal(grafo):
   ordenadas = ordena_aristas(grafo.aristas)
   solucion = []
   for a in ordenadas:
       if not is_bucle(solucion, a):
           solucion.append(a)
   return solucion
```

Algoritmo Kruskal





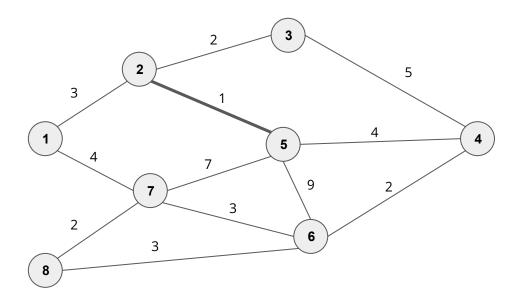
i	А	СС
0	-	{1}, {2}, {3}, {4}, {5}, {6}, {7}, {8}

 $i \rightarrow Paso$

A \rightarrow Arista considerada

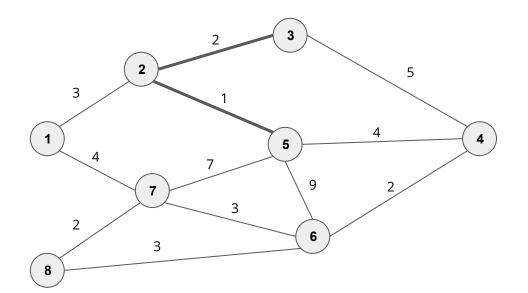
 $CC \rightarrow Componentes conexas$





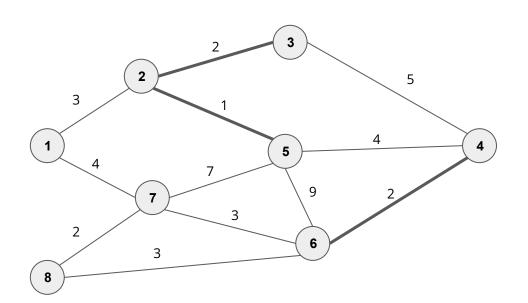
i	А	СС
0	-	{1}, {2}, {3}, {4}, {5}, {6}, {7}, {8}
1	2-5	{2,5},{1}, {3}, {4}, {6}, {7}, {8}





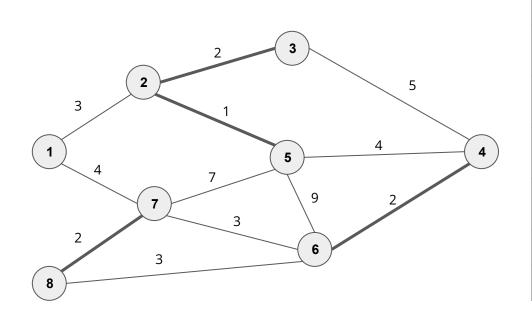
i	А	CC
0	-	{1}, {2}, {3}, {4}, {5}, {6}, {7}, {8}
1	2-5	{2,5},{1}, {3}, {4}, {6}, {7}, {8}
2	2-3	{2,3,5},{1}, {3}, {4}, {6}, {7}, {8}





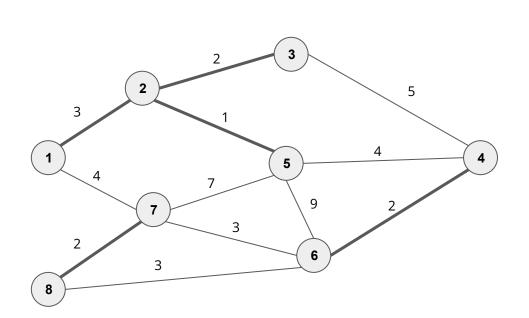
i	Α	CC
0	-	{1}, {2}, {3}, {4}, {5}, {6}, {7}, {8}
1	2-5	{2,5},{1}, {3}, {4}, {6}, {7}, {8}
2	2-3	{2,3,5},{1}, {3}, {4}, {6}, {7}, {8}
3	6-4	{2,3,5},{1}, {3}, {4, 6}, {7}, {8}





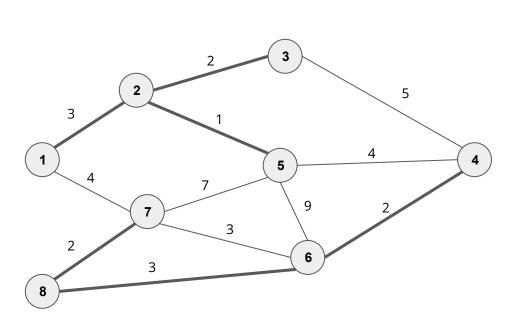
i	Α	СС
0	-	{1}, {2}, {3}, {4}, {5}, {6}, {7}, {8}
1	2-5	{2,5},{1}, {3}, {4}, {6}, {7}, {8}
2	2-3	{2,3,5},{1}, {3}, {4}, {6}, {7}, {8}
3	6-4	{2,3,5},{1}, {3}, {4, 6}, {7}, {8}
4	7-8	{2,3,5},{1}, {3}, {4, 6}, {7, 8}





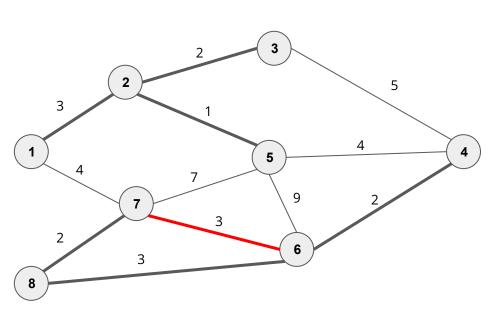
i	Α	CC
0	-	{1}, {2}, {3}, {4}, {5}, {6}, {7}, {8}
1	2-5	{2,5},{1}, {3}, {4}, {6}, {7}, {8}
2	2-3	{2,3,5},{1}, {3}, {4}, {6}, {7}, {8}
3	6-4	{2,3,5},{1}, {3}, {4, 6}, {7}, {8}
4	7-8	{2,3,5},{1}, {3}, {4, 6}, {7, 8}
5	1-2	{1,2,3,5}, {3}, {4, 6}, {7, 8}





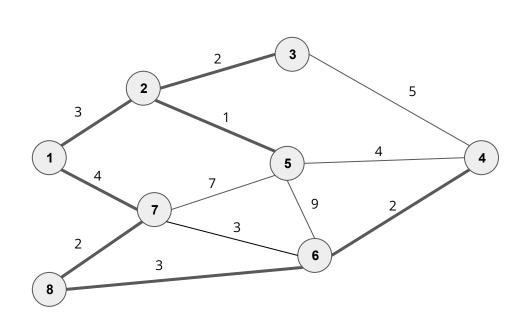
i	А	CC
0	-	{1}, {2}, {3}, {4}, {5}, {6}, {7}, {8}
1	2-5	{2,5},{1}, {3}, {4}, {6}, {7}, {8}
2	2-3	{2,3,5},{1}, {3}, {4}, {6}, {7}, {8}
3	6-4	{2,3,5},{1}, {3}, {4, 6}, {7}, {8}
4	7-8	{2,3,5},{1}, {3}, {4, 6}, {7, 8}
5	1-2	{1,2,3,5}, {3}, {4, 6}, {7, 8}
6	8-6	{1,2,3,5}, {3}, {4, 6, 7, 8}





i	А	CC
0	-	{1}, {2}, {3}, {4}, {5}, {6}, {7}, {8}
1	2-5	{2,5},{1}, {3}, {4}, {6}, {7}, {8}
2	2-3	{2,3,5},{1}, {3}, {4}, {6}, {7}, {8}
3	6-4	{2,3,5},{1}, {3}, {4, 6}, {7}, {8}
4	7-8	{2,3,5},{1}, {3}, {4, 6}, {7, 8}
5	1-2	{1,2,3,5}, {3}, {4, 6}, {7, 8}
6	8-6	{1,2,3,5}, {3}, {4, 6, 7, 8}
-	7-6	-





i	А	СС
0	-	{1}, {2}, {3}, {4}, {5}, {6}, {7}, {8}
1	2-5	{2,5},{1}, {3}, {4}, {6}, {7}, {8}
2	2-3	{2,3,5},{1}, {4}, {6}, {7}, {8}
3	6-4	{2,3,5},{1}, {4, 6}, {7}, {8}
4	7-8	{2,3,5},{1}, {4, 6}, {7, 8}
5	1-2	{1,2,3,5}, {4, 6}, {7, 8}
6	8-6	{1,2,3,5}, {4, 6, 7, 8}
-	7-6	-
7	1-7	{1,2,3,4,5,6,7,8}

Eficiencia Kruskal



- Elementos de G(N, A)
 - o n nodos, a aristas
- Inicialización
 - Ordenar aristas por peso: O(a log(n))
 - Organizar conjuntos disjuntos: O(n)
- Voraz
 - Por cada arista (O(a))
 - Buscar mejor (O(1))

$$T(n) = 0(a log(n)) + 0(a) + 0(1)$$

 $T(n) \in O(a log(n))$



Selección de arista

- Menor peso
- No seleccionada
- No debe formar ciclo
- Que forme árbol con seleccionadas anteriores



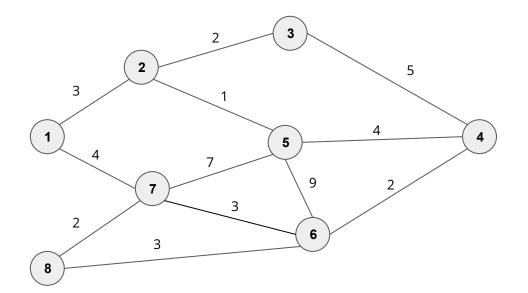
```
def Prim(grafo):
   solucion = []
   aristas_by_node = {i: [] for i in grafo.nodes}
   for a in grafo.aristas:
       aristas_by_node[a.origen].append(a)
       aristas_by_node[a.fin].append(a)
   # Elijo vértice #6
   seleccionadas = [grafo.nodes[5]]
   Q = grafo.nodes[:5] + grafo.nodes[6:]
   # Ejecución del voraz
   [\ldots]
   return solucion
```



```
# Eiecución del voraz
while len(Q) > 0:
   # Obtención de arista minima
   aristas_min = []
   for s in seleccionadas:
        menores = ordena_aristas(aristas_by_node[s])
        for i in range(len(menores)):
            menor = menores[i]
            if not (is_bucle(solucion, menor) or ((menor.origen in seleccionadas) and (menor.fin in seleccionadas))):
                aristas_min.append(menor)
   arista_min = ordena_aristas(aristas_min)[0]
   # Eliminar nuevo nodo de la cola
   next_node = arista_min.origen if (arista_min.fin in seleccionadas) else arista_min.fin
   for i in range(len(Q)):
       if Q[i] == next_node:
            Q = Q[:i] + Q[i+1:]
            break
   solucion.append(arista_min)
   seleccionadas.append(next_node)
```

Algoritmo Prim



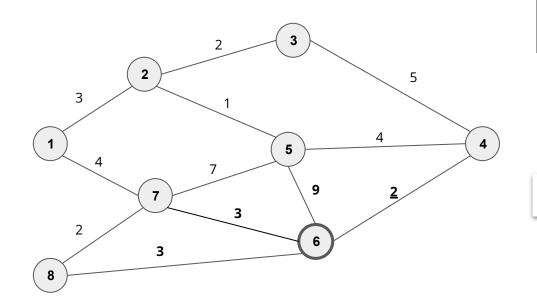


i	А	Árbol
0	-	-

Primero elegimos un nodo al azar (e.g., el nodo 6)

Algoritmo Prim

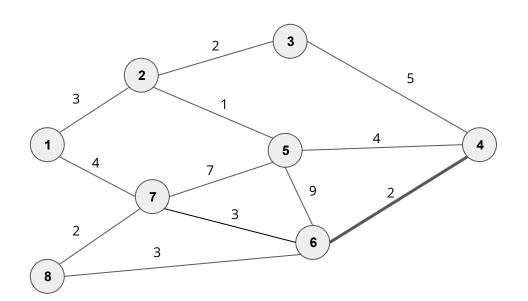




i	А	Árbol
0	-	{6}

Elegimos la arista de menor peso

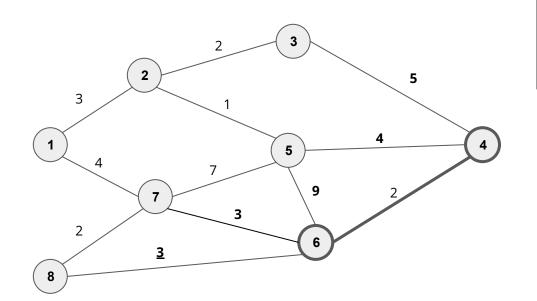




i	Α	Árbol
0	-	{6}
1	6,4	{4,6}

Algoritmo Prim

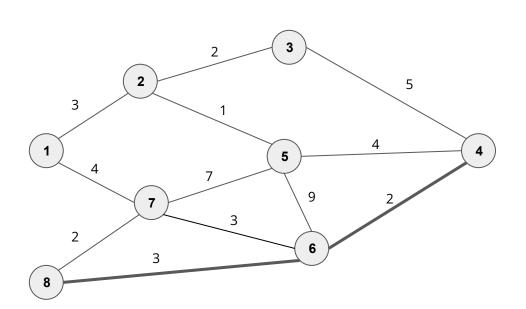




i	А	Árbol
0	-	{6}
1	6,4	{4,6}

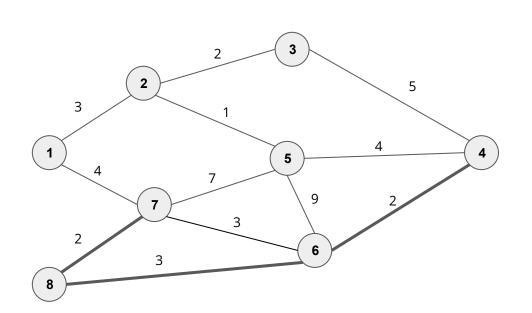
Elegimos la arista de menor peso, <u>desde los nodos</u> <u>conectados</u>





i	Α	Árbol
0	-	{6}
1	6,4	{4,6}
2	6,8	{4,6,8}

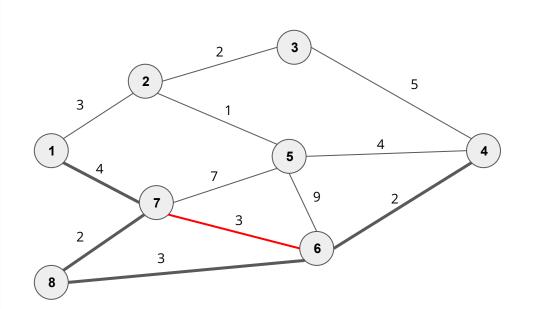




i	Α	Árbol
0	-	{6}
1	6,4	{4,6}
2	6,8	{4,6,8}
3	8,7	{4,6,7,8}

Algoritmo Prim

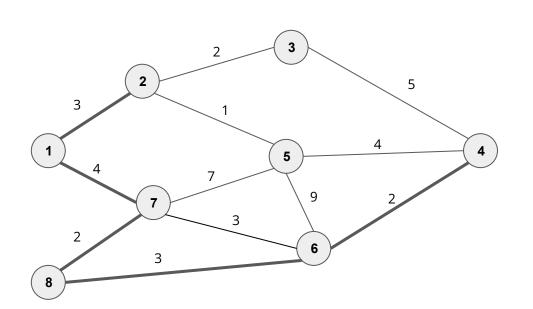




i	А	Árbol
0	-	{6}
1	6,4	{4,6}
2	6,8	{4,6,8}
3	8,7	{4,6,7,8}
4	7,1	{1,4,6,7,8}

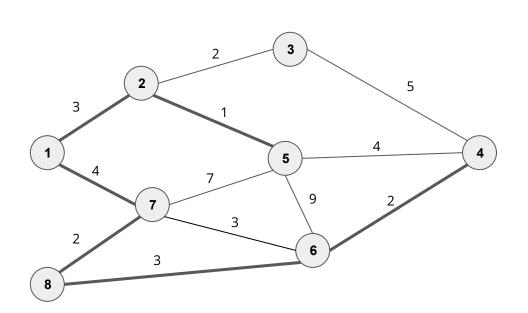
Elegimos la arista de menor peso, desde los nodos conectados, <u>y que no forme bucle</u>





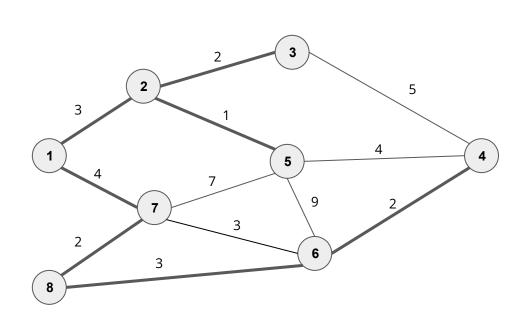
i	Α	Árbol
0	-	{6}
1	6,4	{4,6}
2	6,8	{4,6,8}
3	8,7	{4,6,7,8}
4	7,1	{1,4,6,7,8}
5	1,2	{1,2,4,6,7,8}





i	Α	Árbol
0	-	{6}
1	6,4	{4,6}
2	6,8	{4,6,8}
3	8,7	{4,6,7,8}
4	7,1	{1,4,6,7,8}
5	1,2	{1,2,4,6,7,8}
6	2,5	{1,2,4,5,6,7,8}





i	А	Árbol
0	-	{6}
1	6,4	{4,6}
2	6,8	{4,6,8}
3	8,7	{4,6,7,8}
4	7,1	{1,4,6,7,8}
5	1,2	{1,2,4,6,7,8}
6	2,5	{1,2,4,5,6,7,8}
7	2,3	{1,2,3,4,5,6,7,8}

Eficiencia Prim



- Elementos de G(N, A)
 - o n nodos, a aristas
- Inicialización
 - Elección de un nodo: O(1)
- Voraz
 - Por cada nodo seleccionado (O(n))
 - Buscar mejor arista (O(a log(a)))

$$T(n) = O(n + a log(a))$$

Estructura de datos



Grafo denso

Casi todos los nodos están conectados entre sí (i.e., número de aristas ~ número máximo de aristas)

Grafo disperso

Pocos nodos están conectados entre sí (i.e., hay pocas aristas)

Kruskal v. Prim



En algoritmia es importante la implementación, pero también el modelo de datos que utilizamos:

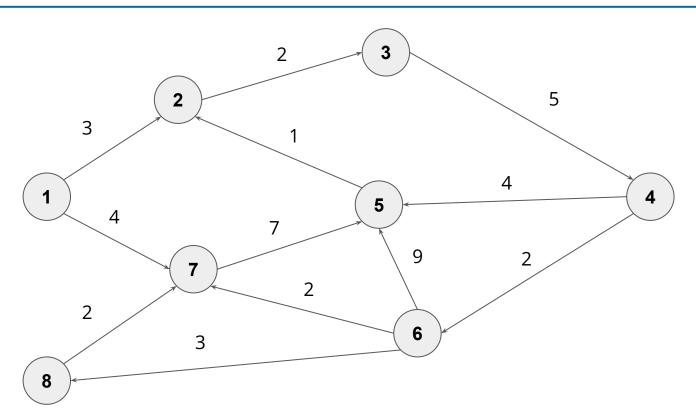
	Kruskal	Prim
Grafo denso (a ~ n²)	O(n ² log(n))	O(n ²)
Grafo disperso (a ~ n)	O(n log(n))	O(n log(n))



Caminos mínimos

Grafos dirigidos





Algoritmo de Dijkstra



Algoritmo de búsqueda de caminos mínimos en un grafo dirigido:

1. Inicialización

Selección de origen, destino e inicialización de matriz de resultados

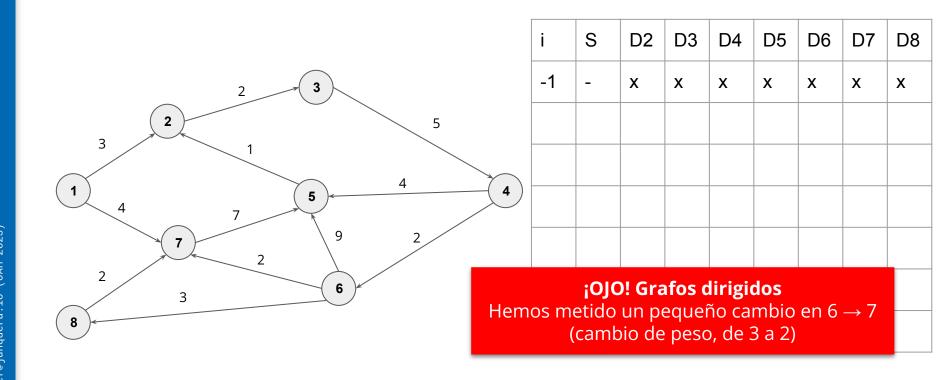
2. Ejecución

Partiendo del origen, seleccionar camino mínimo a siguiente vértice y almacenar distancia acumulada

https://gitlab.com/-/snippets/2092361

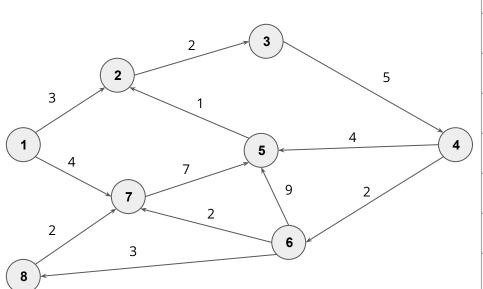
Algoritmo de Dijkstra





Algoritmo de Dijkstra

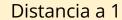


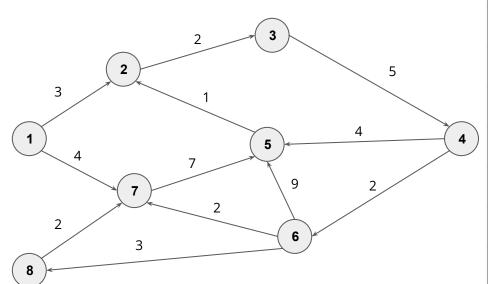


i	s	D2	D3	D4	D5	D6	D7	D8
-1	-	x	x	x	x	x	x	x
0	1	+3	x	x	x	x	4	x

Algoritmo de Dijkstra

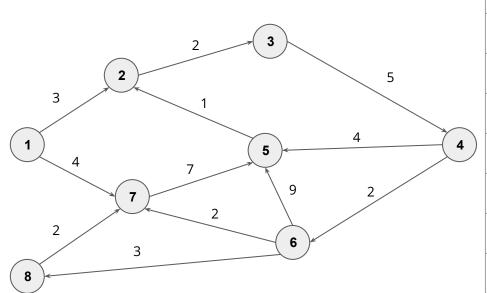






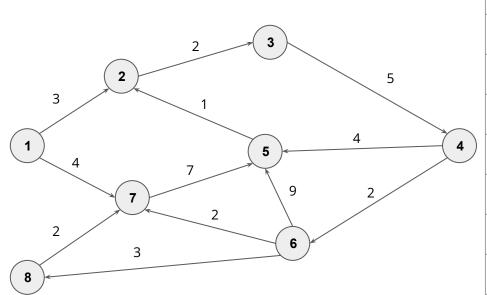
i	S	D2	D3	D4	D5	D6	D7	D8
-1	-	x	x	x	х	х	x	x
0	1	+3	x	x	x	x	4	x





i	S	D2	D3	D4	D5	D6	D7	D8
-1	-	x	x	x	x	x	x	x
0	1	3	x	x	x	x	4	х
1	2	3	+2	х	х	х	4	х



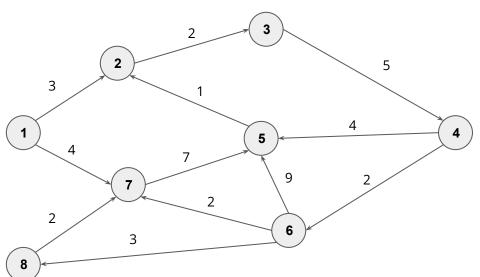


i	S	D2	D3	D4	D5	D6	D7	D8
-1	-	x	x	x	x	x	x	x
0	1	3	x	x	x	x	4	x
1	2	3	5	x	x	x	4	х
2	3	3	5	+5	x	х	4	х

Algoritmo de Dijkstra

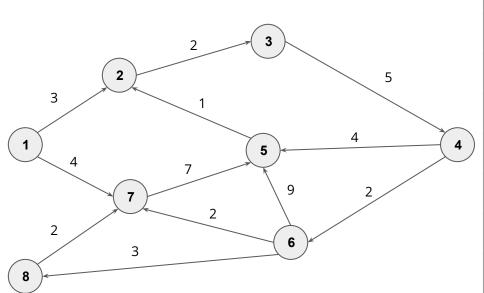


Elegimos el más pequeño



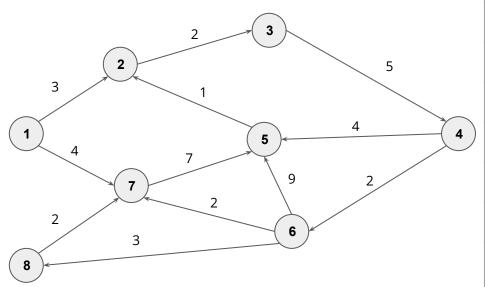
	ī	i	ī	1	1	1	1	1
İ	S	D2	D3	D4	D5	D6	D7	D8
-1	_	x	x	x	x	x	x	x
0	1	3	х	х	x	x	4	х
1	2	3	5	х	х	х	4	х
2	3	3	5	10	х	х	4	х
3	4	3	5	10	+4	+2	4	х





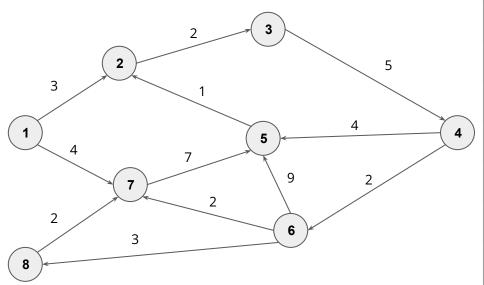
i	S	D2	D3	D4	D5	D6	D7	D8
-1	_	х	x	х	х	x	х	х
0	1	3	x	х	х	x	4	х
1	2	3	5	х	х	х	4	х
2	3	3	5	10	х	х	4	х
3	4	3	5	10	14	12	4	х
4	6	3	5	10	14	12	+2	+3





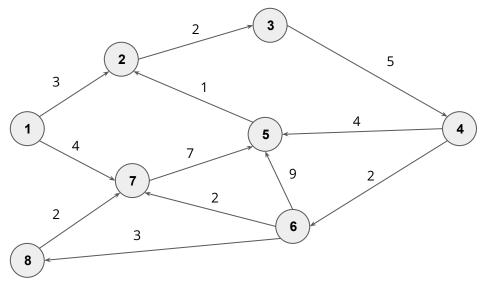
i	S	D2	D3	D4	D5	D6	D7	D8
-1	-	x	x	x	x	x	x	х
0	1	3	x	х	х	x	4	х
1	2	3	5	х	х	х	4	х
2	3	3	5	10	х	х	4	х
3	4	3	5	10	14	12	4	х
4	6	3	5	10	14	12	4	15
5	7	3	5	10	+7	12	4	15





i	S	D2	D3	D4	D5	D6	D7	D8
-1	_	х	х	х	х	х	х	х
0	1	3	х	х	х	х	4	х
1	2	3	5	х	х	х	4	х
2	3	3	5	10	х	х	4	х
3	4	3	5	10	14	12	4	х
4	6	3	5	10	14	12	4	15
5	7	3	5	10	11	12	4	15
6	5	+1	5	10	11	12	4	15



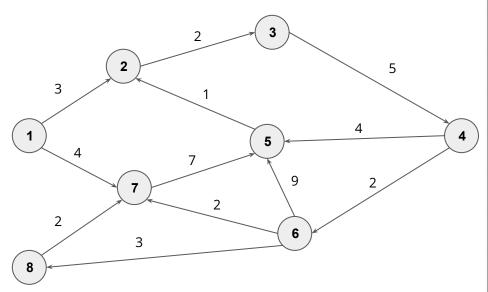


Seguimos con el	camino d	ue nos quede
seguillos con ei	carrillo q	de 1103 quede

i	S	D2	D3	D4	D5	D6	D7	D8
-1	-	х	x	х	x	x	x	х
0	1	3	х	х	х	х	4	х
1	2	3	5	х	х	х	4	х
2	3	3	5	10	х	х	4	х
3	4	3	5	10	14	12	4	х
4	6	3	5	10	14	12	4	15
5	7	3	5	10	11	12	4	15
6	5	3	5	10	11	12	4	15
7	8	3	5	10	11	12	+2	15

Algoritmo de Dijkstra



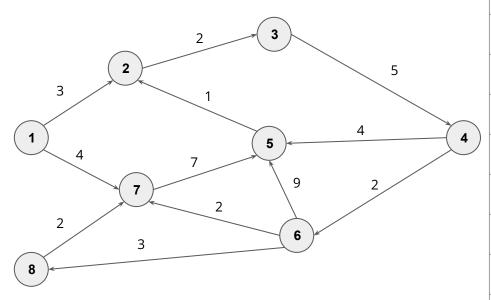


i	S	D2	D3	D4	D5	D6	D7	D8
-1	-	x	x	x	x	x	x	x
0	1	3	x	x	x	x	4	х
1	2	3	5	х	х	x	4	х
2	3	3	5	10	х	x	4	х
3	4	3	5	10	14	12	4	х
4	6	3	5	10	14	12	4	15
5	7	3	5	10	11	12	4	15
6	5	3	5	10	11	12	4	15
7	8	3	5	10	11	12	4	15

Algoritmo de Dijkstra

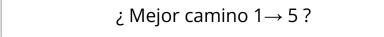


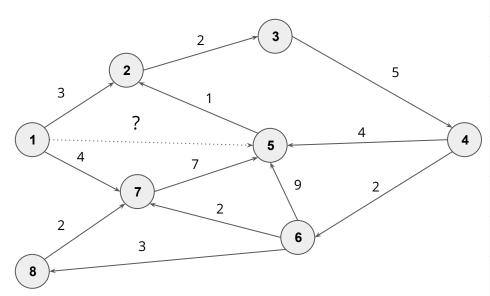
Camino más corto desde 1



i	S	D2	D3	D4	D5	D6	D7	D8
-1	-	x	x	x	x	x	x	x
0	1	3	x	x	x	x	4	х
1	2	3	5	x	x	x	4	х
2	3	3	5	10	x	x	4	х
3	4	3	5	10	14	12	4	x
4	6	3	5	10	14	12	4	15
5	7	3	5	10	11	12	4	15
6	5	3	5	10	11	12	4	15
7	8	3	5	10	11	12	4	15

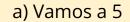


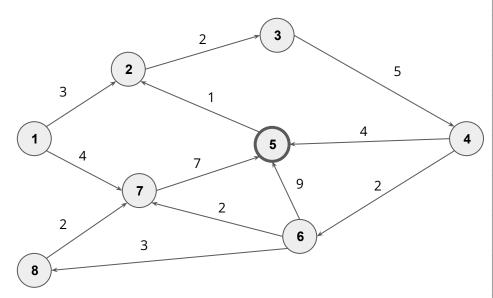




i	S	D2	D3	D4	D5	D6	D7	D8
-1	-	х	x	x	х	x	x	х
0	1	3	x	х	х	х	4	х
1	2	3	5	x	x	x	4	х
2	3	3	5	10	х	х	4	х
3	4	3	5	10	14	12	4	х
4	6	3	5	10	14	12	4	15
5	7	3	5	10	11	12	4	15
6	5	3	5	10	11	12	4	15
7	8	3	5	10	11	12	4	15





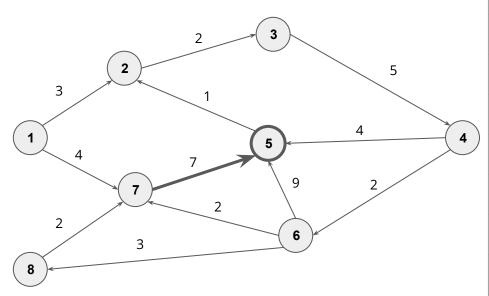


i	S	D2	D3	D4	D5	D6	D7	D8
-1	-	x	x	x	x	x	x	х
0	1	3	x	x	x	x	4	х
1	2	3	5	x	x	x	4	х
2	3	3	5	10	x	х	4	х
3	4	3	5	10	14	12	4	х
4	6	3	5	10	14	12	4	15
5	7	3	5	10	11	12	4	15
6	5	3	5	10	11	12	4	15
7	8	3	5	10	11	12	4	15

Algoritmo de Dijkstra

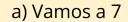


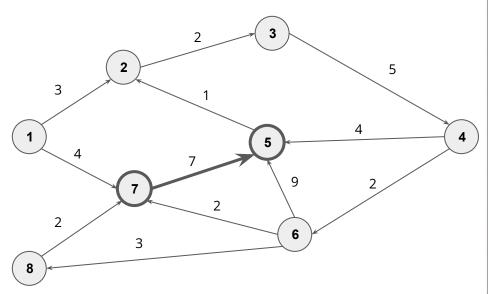
b) ¿Cuándo alcanza min? En 7



i	S	D2	D3	D4	D5	D6	D7	D8
-1	-	x	x	x	x	x	x	x
0	1	3	x	x	x	x	4	x
1	2	3	5	x	x	x	4	x
2	3	3	5	10	x	x	4	x
3	4	3	5	10	14	12	4	х
4	6	3	5	10	14	12	4	15
5	7	3	5	10	11	12	4	15
6	5	3	5	10	11	12	4	15
7	8	3	5	10	11	12	4	15





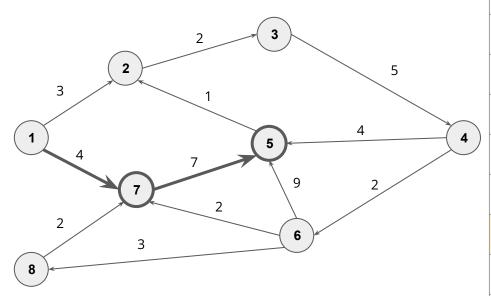


i	S	D2	D3	D4	D5	D6	D7	D8
-1	-	x	x	x	x	x	x	х
0	1	3	x	x	x	x	4	х
1	2	3	5	x	x	x	4	х
2	3	3	5	10	х	х	4	х
3	4	3	5	10	14	12	4	х
4	6	3	5	10	14	12	4	15
5	7	3	5	10	11	12	4	15
6	5	3	5	10	11	12	4	15
7	8	3	5	10	11	12	4	15

Algoritmo de Dijkstra

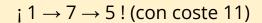


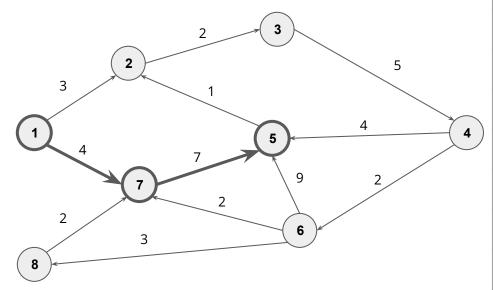
b) ¿Cuándo alcanza min? En 1



i	S	D2	D3	D4	D5	D6	D7	D8
-1	-	x	x	x	x	x	x	х
0	1	3	x	x	x	x	4	х
1	2	3	5	x	x	x	4	х
2	3	3	5	10	x	x	4	х
3	4	3	5	10	14	12	4	х
4	6	3	5	10	14	12	4	15
5	7	3	5	10	11	12	4	15
6	5	3	5	10	11	12	4	15
7	8	3	5	10	11	12	4	15







i	s	D2	D3	D4	D5	D6	D7	D8
-1	-	x	x	x	x	x	x	х
0	1	3	x	х	x	х	4	х
1	2	3	5	х	x	х	4	х
2	3	3	5	10	x	x	4	х
3	4	3	5	10	14	12	4	х
4	6	3	5	10	14	12	4	15
5	7	3	5	10	11	12	4	15
6	5	3	5	10	11	12	4	15
7	8	3	5	10	11	12	4	15

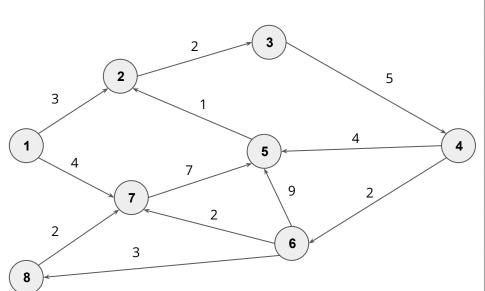
Eficiencia de Dijkstra



Con A, número de aristas; y V, número de vértices; la complejidad del algoritmo de Dijkstra es:

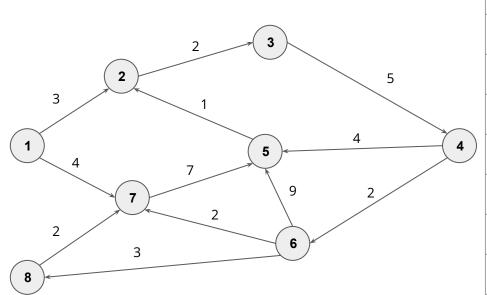
$$T(n) \in O(A + V \log V)$$





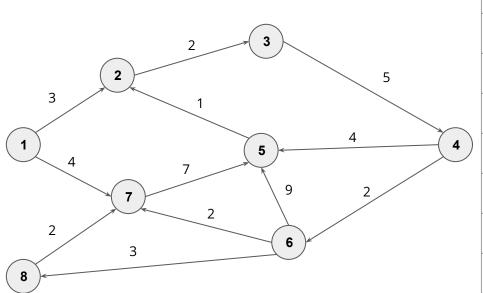
i	S	D2	D3	D4	D5	D6	D7	D8
-1	_	x	x	x	x	x	х	х
0	1	3	x	x	x	x	4	х
1	2	3	5	х	x	x	4	х
			Pila	v. Lis	ta	_		





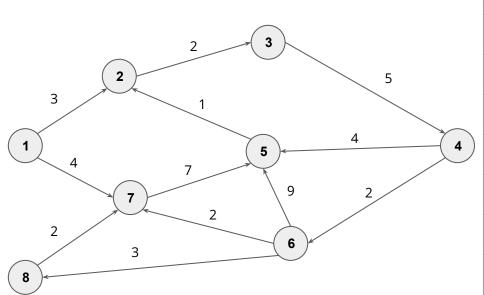
i	S	D2	D3	D4	D5	D6	D7	D8
-1	-	x	x	x	x	x	x	x
0	1	3	x	x	x	x	4	x
1	2	3	5	x	x	x	4	x
2	7	3	5	х	+7	х	4	х





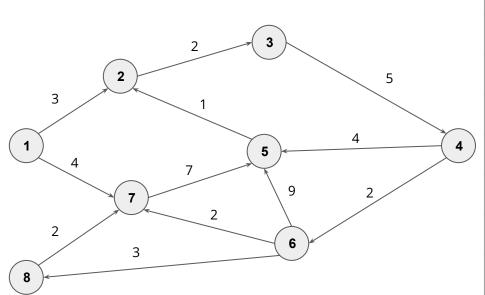
i	S	D2	D3	D4	D5	D6	D7	D8
-1	_	x	x	x	х	х	х	х
0	1	3	x	x	х	х	4	х
1	2	3	5	x	х	х	4	х
2	7	3	5	х	11	х	4	х
3	3	3	5	+5	11	х	4	х





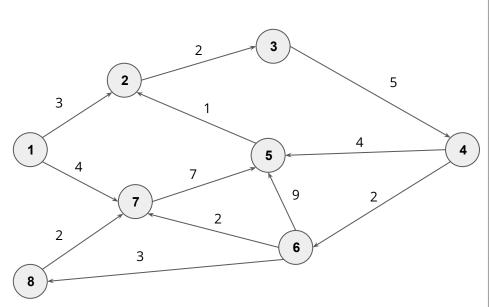
i	S	D2	D3	D4	D5	D6	D7	D8
-1	-	х	х	х	х	х	х	х
0	1	3	х	х	х	x	4	х
1	2	3	5	х	х	x	4	х
2	7	3	5	х	11	x	4	х
3	3	3	5	10	11	х	4	х
4	4	3	5	10	11	+2	4	х





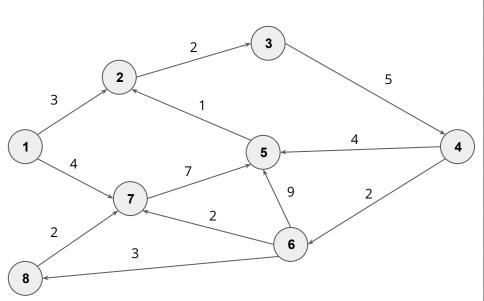
i	S	D2	D3	D4	D5	D6	D7	D8
-1	-	х	x	x	x	х	x	х
0	1	3	x	x	x	х	4	х
1	2	3	5	х	х	x	4	х
2	7	3	5	x	11	x	4	х
3	3	3	5	10	11	x	4	х
4	4	3	5	10	11	12	4	х
5	5	3	5	10	11	12	4	х





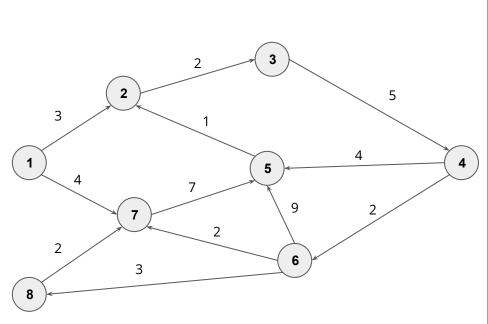
i	S	D2	D3	D4	D5	D6	D7	D8
-1	-	x	x	x	x	x	x	х
0	1	3	x	x	х	x	4	х
1	2	3	5	x	х	x	4	х
2	7	3	5	x	11	x	4	х
3	3	3	5	10	11	x	4	х
4	4	3	5	10	11	12	4	х
5	5	3	5	10	11	12	4	х
6	6	3	5	10	11	12	4	+3





i	S	D2	D3	D4	D5	D6	D7	D8
-1	-	х	х	х	х	х	х	х
0	1	3	х	х	х	х	4	х
1	2	3	5	х	х	х	4	х
2	7	3	5	х	11	х	4	х
3	3	3	5	10	11	х	4	х
4	4	3	5	10	11	12	4	х
5	5	3	5	10	11	12	4	х
6	6	3	5	10	11	12	4	15





i	S	D2	D3	D4	D5	D6	D7	D8
-1	-	x	x	x	x	x	x	x
0	1	3	x	x	x	x	4	x
1	2	3	5	x	x	x	4	x
2	7	3	5	x	11	x	4	х
3	3	3	5	10	11	x	4	х
4	4	3	5	10	11	12	4	х
5	5	3	5	10	11	12	4	х
6	6	3	5	10	11	12	4	15
7	8	3	5	10	11	12	4	15



Algoritmos de planificación

Minimización de tiempo en el sistema



Tenemos que resolver n tareas, cada una conlleva invertir un tiempo t_i

Si tardamos un tiempo d en comenzar una de estas tareas (por ejemplo, porque estuviésemos haciendo otra), el tiempo total de la tarea en el sistema será:

$$T_i = d_i + t_i$$

Nuestro objetivo es obtener el menor:

$$T = Sum(T_i, 0, n)$$

Minimización de tiempo en el sistema



Tarea _i	t _i		
1	5		
2	8		
3	2		

- Voraz A → Lo más costoso antes
- Voraz B → Lo menos costoso antes
- Función X \rightarrow Fuerza bruta (a.k.a. *backtracking*)

Función X

Tarea _i	t _i		
1	5		
2	8		
3	2		

$$2,5,8 \rightarrow 2 + (5+2) + (5+2+8) = 24$$

$$2,8,5 \rightarrow 2 + (2+8) + (2+8+5) = 27$$

$$8,5,2 \rightarrow 8 + (8+5) + (8+5+2) = 31$$

$$8,2,5 \rightarrow 8 + (8+2) + (8+2+5) = 33$$

$$5,8,2 \rightarrow 5 + (5+8) + (5+8+2) = 33$$

$$5,2,8 \rightarrow 5 + (5+2) + (5+2+8) = 27$$

Voraz A

Tarea _i	t _i			
1	5			
2	8			
3	2			

Priorizando $t_i > t_j$

8

Voraz B

Tarea _i	t _i		
1	5		
2	8		
3	2		

Priorizando $t_i < t_j$

2

Min. de tiempo en el sistema (complejidad)



```
def minimiza_tiempo(tareas): # Total: O(n log n) + O(n) → O(n log n)
  # Inicialización, O(n log n)
   tareas_aux = ordena(tareas)
   solucion = []
  # Voraz, O(n)
   for tarea in tareas_aux:
       if completable(solucion + [tarea]):
           solucion.append(tarea)
   return solucion
```

Planificación con plazo fijo



Normalmente las tareas no pueden aplazarse indefinidamente, sino que tienen un <u>plazo límite</u>

En estos casos tendremos que buscar un compromiso entre la eficiencia pura (el tiempo en el sistema), y la realización de las tareas en plazo $(t_i < d_i)$, o nos arriesgaremos a perder el beneficio que la tarea pueda aportar (g_i) .

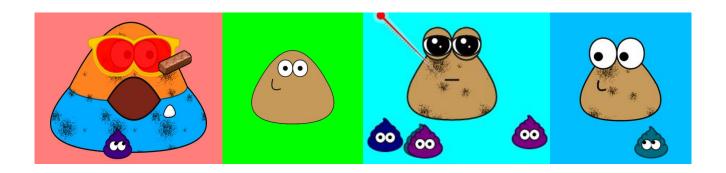
Trabajaremos con tareas tiempo-unidad (todas las tareas duran lo mismo).

Planificación con plazo fijo



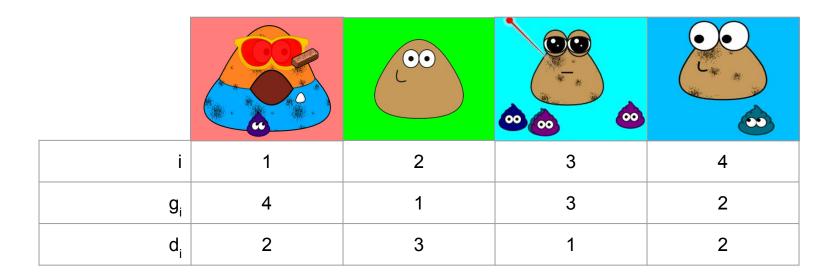
Tarea i produce unos beneficios (g_i) si se realiza antes de (d_i)

- $g_i \rightarrow \text{¿Cuánto ganamos al cuidarlo?}$
- d₁ → ¿Cuánto puede durar sin cuidados?



Planificación con plazo fijo





Planificación con plazo fijo



Inicialización A

• **Forma canónica:** Puntuales primero, y plazo creciente.

Ordenar primero por deadline ($d_i < d_j \rightarrow i < j$)

• Secuencia de tareas independientes: Tienen el mismo plazo.

Después dentro del mismo deadline, ordenar por ganacia ($g_i > g_i \rightarrow i < j$)

Planificación con plazo fijo





Beneficio_A = 8

Planificación con plazo fijo

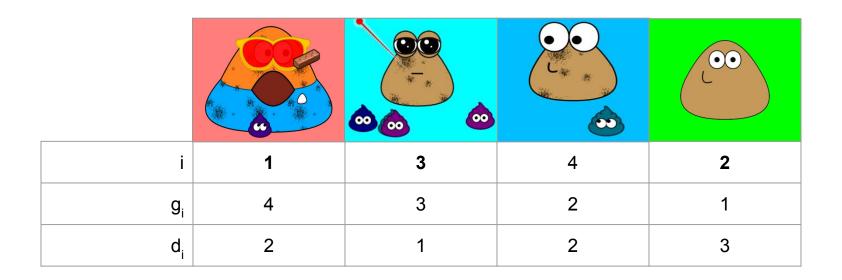


Inicialización B

- Ordenar por beneficio decreciente
- Reordenar por *deadline* para evaluar si es completable

Planificación con plazo fijo





Beneficio_B = 8

Plazo fijo



```
def plazo_fijo(tareas):
  # Inicialización, O(n log n)
   tareas_aux = ordena(tareas) # Depende del criterio
   solucion = []
  # Voraz, O(n) + n O(?)
   for tarea in tareas_aux:
      if completable(solucion + [tarea]): # 0(?)
           solucion.append(tarea)
   return solucion
```

Plazo fijo



```
def completable(solucion): # 0(n)
  # indice, valor
   for i, v in enumerate(solucion):
       Cada tarea dura una unidad de tiempo,
       el índice debe ser menor que el deadline
      if i >= v.deadline:
           return False
   return True
```

Plazo fijo



```
def plazo_fijo(tareas):
   # Inicialización, O(n log n)
   tareas_aux = ordena(tareas) # Depende del criterio
   solucion = []
   # Voraz, O(n) + n O(n \log n) \rightarrow O(n^2 \log n)
   for tarea in tareas_aux:
       if completable(solucion + [tarea]): # O(n)
           solucion.append_ordenado(tarea) # 0(n log n)
   return solucion
```

Planificación con plazo fijo



Otro ejemplo "de manual" [1]

а	1	2	3	4	5	6	7
g	70	60	50	40	30	20	10
d	4	2	4	3	1	4	6

Inicialización A = $\{5,2,4,1,7\}$ = 200

Inicialización B = $\{1,2,3,4,7\}$ = 230

Simplificando



La simplificación de los problemas viene acompañada de:

- Identificar tareas repetitivas que pueden eliminarse (e.g., ordenar al principio para no comprobar orden en cada iteración)
- Identificar estructuras de datos que permitan almacenar elementos auxiliares sin añadir complejidad al problema (e.g., listas v. *arrays*)



¿Preguntas?